

## Campos en $\mathbb{R}^3$

$$F = F(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)).$$

(abreviado:  $F = (P, Q, R)$ )

Un campo  $F$  es conservativo si existe  $f = f(x, y, z)$  /

$$F = \nabla f \quad (f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}) \quad : \quad \begin{cases} P = f_x \\ Q = f_y \\ R = f_z \end{cases}, \quad f \text{ es un } \underline{\text{potencial}} \text{ de } F.$$

## Operaciones sobre campos vectoriales (rotacional, divergencia)

### Rotacional de un campo en $\mathbb{R}^3$ :

Definición:  $F = (P, Q, R)$ ,  $P, Q, R$  tienen derivadas parciales. Llamamos rotacional de  $F$  =  $\text{rot}(F) = (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y)$

Observación:  $\text{rot}(F)$  es un nuevo campo vectorial.

regla para acordarse de  $\text{rot}(F)$ :

$$\text{rot}(F) = \text{"det"} \begin{pmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{pmatrix} \leftarrow \begin{array}{l} \text{vectores de } \mathbb{R}^3 \\ \text{operaciones "derivada parcial"} \end{array}$$

$$= \underbrace{i \cdot \frac{\partial R}{\partial y}} + \underbrace{k \cdot \frac{\partial Q}{\partial x}} + \underbrace{j \frac{\partial P}{\partial z}} - \underbrace{k \frac{\partial P}{\partial y}} - \underbrace{i \frac{\partial Q}{\partial z}} - \underbrace{j \frac{\partial R}{\partial x}}$$

$$= (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y) = \nabla \times F$$

Ejemplo:  $F(x, y, z) = (xy + z^2, xyz, x^2 + y^2 - z^2) \leftarrow$  No es conservativo.

$$\text{rot}(F) = (2y - xz, 2z - 2x, yz - x)$$

Teorema 1  $f = f(x, y, z)$  es  $C^2 \Rightarrow \text{rot}(\nabla f) = (0, 0, 0)$

Consecuencia: si  $F$  es un campo conservativo (o decir  $F = \nabla f$ )  $\Rightarrow$   
 $\text{rot}(F) = (0, 0, 0)$ .

Otro ejemplo:

$$F(x, y, z) = (yz + zx, xz - 2y, xy)$$

¿es conservativo?

$$\text{rot}(F) = \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ yz + zx & xz - 2y & xy \end{pmatrix} = \vec{i} \cdot x + \vec{j} \cdot y + \vec{k} \cdot z - \vec{i} \cdot x - \vec{j} \cdot y - \vec{k} \cdot z = (x - x, y - y, z - z) = (0, 0, 0)$$

$\Rightarrow F$  podría ser conservativo.

Teorema (2)  $F = (P, Q, R)$  en dominio  $\mathbb{R}^3$  (también sirve una Bola)

si  $P, Q, R$  son  $C^1$ ,  $\text{rot}(F) = (0, 0, 0) \Rightarrow F$  es conservativo  
(es decir: hay  $f$  /  $\nabla f = F$ ).

Entonces el campo  $F(x, y, z) = (yz + zx, xz - 2y, xy)$  es conservativo. Hallamos entonces un potencial  $f$   
 $f = f(x, y, z)$  /  $\nabla f = F$ .

$$f / \begin{cases} \textcircled{1} & f_x = yz + 2x \\ \textcircled{2} & f_y = xz - 2y \\ \textcircled{3} & f_z = xy \end{cases}$$

empiezo en  $\textcircled{1}$   $f_x = yz + 2x \rightarrow f = xyz + x^2 + C(y, z)$

lo reemplazo en  $\textcircled{2}$ :  $\boxed{xz - 2y = f_y = (xyz + x^2 + C(y, z))_y} = \boxed{xz + C_y(y, z)}$

$$\cancel{xz} - 2y = \cancel{xz} + C_y(y, z)$$

$$\underbrace{-2y = C_y(y, z)}_{\text{coherente}} \rightarrow C(y, z) = -y^2 + C(z)$$

pongo:  $f = xyz + x^2 - y^2 + C(z)$

lo reemplazo en  $\textcircled{3}$ :  $\boxed{xy = f_z = (xyz + x^2 - y^2 + C(z))_z} = \boxed{xy + C'(z)}$

$$\cancel{xy} = \cancel{xy} + C'(z); \quad \underbrace{0 = C'(z)}_{\text{coherente}} \rightarrow C(z) = C \text{ (constante)}$$

$$f(x, y, z) = xyz + x^2 - y^2 + c$$

5

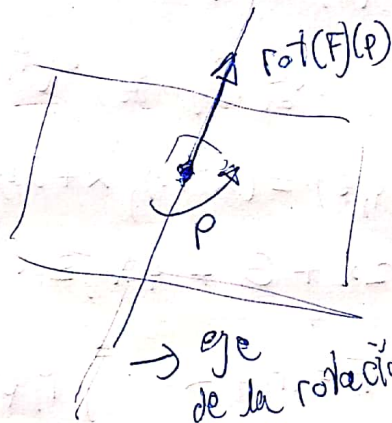
¿Qué mide  $\text{rot}(f)$ ?

Si  $F(x, y, z)$  = campo de velocidades de un fluido  
 $(F(x, y, z))$  = velocidad del punto  $(x, y, z)$

$\text{rot}(F)(p)$  describe cómo rota el campo en  $p$

$|\text{rot}(F)(p)|$  = intensidad de la rotación

dirección y sentido  
de  $\text{rot}(F)(p)$



Si  $\text{rot}(F)(p) = (0, 0, 0) \rightarrow$  en  $p$  no rota.



## Divergencia de un campo vectorial

Definición:  $F = (P, Q, R)$ ,  $P, Q, R$  tienen derivadas parciales, llamamos divergencia de  $F$

$$\operatorname{div}(F) = P_x + Q_y + R_z$$

Obs:  $\operatorname{div}(F)$  es una función a valores numéricos.

$$\operatorname{div}(F) = \nabla \cdot F$$

$$\left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (P, Q, R)$$

Ejemplo:  $F(x, y, z) = (x^2 + y, x + 3y, 2xyz^2)$ ,

$$\operatorname{div}(F) = 2x + 3 + 4xyz.$$

Teorema:  $F = (P, Q, R)$ ,  $P, Q, R$  son  $C^2$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(\operatorname{rot}(F)) = 0$$

Es un criterio para descartar que un campo sea un rotacional

Ejemplo:  $F(x,y,z) = (x^2 + y, x + 3y, 2xyz^2)$

¿existe un campo  $G$  /  $\text{rot}(G) = F$ ?

$$\text{div}(F) = 2x + 3 + 4xyz \neq 0 \Rightarrow F \text{ No es rot}(G).$$

¿Qué mide  $\text{div}(F)$ ?

$F(x,y,z)$  = campo de velocidades de un fluido.

$\text{div}(F)(p)$  = velocidad con que el fluido se está expandiendo/  
comprimiendo en  $p$ .

si  $\text{div}(F) = 0$  en todo  $(x,y,z)$ : el campo es incompresible.

Prueba de la afirmación q:  $\text{rot}(F) = (0,0,0)$   $f$  es  $C^2$

$$\text{rot}(F) = \begin{pmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_x & f_y & f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underbrace{f_{zy} - f_{yz}}_{=0}, f_{xz} - f_{zx}, f_{yx} - f_{xy} \end{pmatrix} = (0,0,0).$$

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(F)) = 0 \quad P, Q, R \text{ son } C^2$$

$$\operatorname{div}\left(\underbrace{R_y - Q_z}_{\frac{\partial}{\partial x}}, \underbrace{P_z - R_x}_{\frac{\partial}{\partial y}}, \underbrace{Q_x - P_y}_{\frac{\partial}{\partial z}}\right) = \cancel{R_{yx}} - \cancel{Q_{zx}} + \cancel{P_{zy}} - \cancel{R_{xy}} + \cancel{Q_{xz}} - \cancel{P_{yz}} = 0.$$