

Transformaciones lineales 2/9 ①

Dado $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$, sea $v \in \mathbb{K}^n$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} A(v_1) \\ \vdots \\ A(v_n) \end{bmatrix}^t \in \mathbb{K}^m \text{ entonces}$$

$$T_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$$

$$v \rightarrow [Av]^t$$

es una función
que cumple

Si $v, w \in \mathbb{K}^n$ y $\alpha \in \mathbb{K}$

$$1) T_A(v+w) = [A(v+w)]^t = [Av + Aw]^t \\ = [Av]^t + [Aw]^t = T_A(v) + T_A(w)$$

$$2) T_A(\alpha v) = [A(\alpha v)]^t = \alpha [Av]^t = \alpha T_A(v)$$

y en ese caso se dice que es una
transformación lineal. esto es

Def: Dado dos espacios vectoriales V y W
 $f: V \rightarrow W$ es una transformación lineal (t.l.)

$$\text{si: } 1) f(v+w) = f(v) + f(w) \quad \forall v, w \in V \\ 2) f(\alpha v) = \alpha f(v) \quad \forall v \in V, \alpha \in \mathbb{K}$$

observar por aquí

$$f(0) = f(0v) = 0f(v) = 0 \quad (2)$$

Obs : Si $f: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ es una t.l

$$\Rightarrow f(x_1, \dots, x_n) = f(x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n) =$$

$$= x_1 f(e_1) + x_2 f(e_2) + \dots + x_n f(e_n)$$

$$= \left[\sum_{i=1}^n x_i (f(e_i))^t \right]^t =$$

$$= \left[\sum_{i=1}^n C_i x_i \right]^t = [A x]^t$$

donde $A = [C_1 \dots C_n]$ y $C_i = (f(e_i))^t$

O sea las columnas de A
son los valores de f sobre
la base canónica.

Ejemplo Si $f(x_1, x_2) = (x_1 + x_2, x_1 - x_2, x_2)$

$$\begin{aligned} f(1, 0) &= (1, 1, 0) \\ f(0, 1) &= (1, -1, 1) \end{aligned} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$f(x_1, x_2) = \left[A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \right]^t = \left(\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \right)^t = (x_1 + x_2, x_1 - x_2, x_2)$$

con esto podemos definir la matriz de la transformaci³
 lineal de una base a otra.

• Si $f: V \rightarrow W$ l.l y B base de V y
 B' " " W

luego notamos a $[f]_{B'B}$ la matriz

tal que

$$[f]_{B'B} (v)_B^t = \underbrace{(f(v))_{B'}^t}_{\substack{\text{coordenadas de } f(v) \\ \text{en la base } B'}}$$

\downarrow \downarrow
 coordenadas de v en base B coordenadas de $f(v)$ en la base B'

Si $B = \{v_1, \dots, v_m\}$ base de V
 $B' = \{w_1, \dots, w_n\}$ " " W

observa: $(v_i)_B = e_i$

esto es las coordenadas
 de un vector de la
 base en esa base es
 el vector canónico

ya que $v_i = 0v_1 + 0v_2 + \dots + 1v_i + \dots + 0v_m$

Entonces $[f]_{B'B} (v_i)_B^t = [f]_{B'B} e_i^t = \text{columna de } [f]_{B'B}$

"
 $(f(v_i))_{B'}^t$

o sea las columnas de $[f]_{B'B}$

son $[f(v_1)]_{B'}^t \dots [f(v_m)]_{B'}^t$

O sea se para construir la matriz $[f]_{\beta\beta'}$ hay que calcular $f(e_1), \dots, f(e_n)$ y

después encontrar las coordenadas de estos vectores en la base β' .

En particular si β_n base canónica de \mathbb{K}^n
 β_m " " " " $\mathbb{K}^m \rightarrow$

$$[f]_{\beta_n \beta_m} = \begin{bmatrix} (f(e_1))^\top & \dots & (f(e_n))^\top \end{bmatrix}$$

§ Si $f(1,0,0) = (1,1)$ $f(0,1,0) = (-1,2)$ $f(0,0,1) = (0,1)$
 $\Rightarrow [f]_{\beta_3 \beta_2} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

Si tenemos los valores de f en otra base,
 podemos usar lo siguiente

$$[f]_{\tilde{\beta}\beta'} C(\beta, \tilde{\beta}) = [f]_{\beta\beta'}$$

$$[f]_{\tilde{\beta}\beta''} \underbrace{C(\beta, \tilde{\beta}) (v)_{\tilde{\beta}}^\top}_{(v)_{\tilde{\beta}}^\top} = [f]_{\beta\beta''} \underbrace{(f(v))_{\beta''}^\top}_{(f(v))_{\beta''}^\top} = [f]_{\beta\beta''} (v)_{\beta}^\top$$

Podemos hacer

$$[f]_{\beta_3 \beta_2} = [f]_{\tilde{\beta} \beta_2} C(e_3, \beta')$$

(5)

5

Si por grupo se dan por

$$f(1,1,0) = (1, 2)$$

$$f(0,1,1) = (-1, 3)$$

$$f(0,0,1) = (1, 0)$$

sea

$$\tilde{B} = \{ (1,1,0), (0,1,1), (0,0,1) \}$$

$C(e, \tilde{B}) \rightarrow$ lo calculamos a partir de $C(\tilde{B}, e_3)$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Reorder $C(\tilde{B}, e) C(1,0)_B^t =$

$$C(\tilde{B}, e) (1,0,0)^t$$

$$= \text{columna 1}$$

$$= (1 \ 1 \ 0)^t_e$$

$$= (1 \ 1 \ 0)^t_e$$

$$\Rightarrow C(e, \tilde{B}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$[A]_{\tilde{B} e_2} (v)_B^t = (f(v))_e^t$$

$$[A]_{\tilde{B} e_2} ((1,1,0)_B)^t = (f(1,1,0))^t$$

$$[A]_{\tilde{B} e_2} (1,0,0)^t = (f(1,1,0))^t = (1,2)^t$$

y lo mismo con los otros elementos de la base \Rightarrow

$$[A]_{\tilde{B} e_2} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$[f]_{e_3 e_2} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -1 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

(6)

Proposición

Dada una base B de V y
se puede definir de forma única una
t. d. sabiendo $f(v_i)$ para todo $i=1, \dots, n$
con $v_i \in B$.

Dem. $v = \sum_{i=1}^n a_i v_i \quad \forall v \in V$

Si sabemos $f(v_i) \Rightarrow$ podemos definir

$$f(v) = \sum_{i=1}^n a_i f(v_i) \quad \text{que resulta lineal (obvio)}$$

y si tengo otra g lineal con $g(v_i) = f(v_i)$

$$\Rightarrow g(v) = \sum_{i=1}^n a_i g(v_i) = f(v) \quad \forall v.$$

□

Así como definimos el $\text{Nul}(A)$ podemos definir

$$\text{Im}(A) = \{ Ax, x \in \mathbb{K}^m \}$$

$$A \in \mathbb{K}^{m \times n}$$

Sección Probar que es un subespacio y que

$$\text{Im}(A) = \langle c_1(A), \dots, c_m(A) \rangle \quad \text{con } c_i(A) \text{ columnas de } A$$

por lo tanto $\text{rg}(A) = \dim(\text{Im}(A))$

(7)

Valo el siguiente teorema.

T10 Dada $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$
 $\dim(\text{Nul}(A)) + \dim(\text{Im}(A)) = n.$

Dem Sea $r = \dim(\text{Nul}(A))$ Por el subespacio
de \mathbb{K}^n $r \leq n.$

Sea $\beta = \{u_1, \dots, u_r\}$ base de $\text{Nul}(A)$

como $r \leq n$ se puede extender a una
base (ver Proposición 1.6 Apéndice A este
suplemento)

$\beta = \{u_1, \dots, u_r, \underbrace{w_{r+1}, \dots, w_n}_{\text{extendido}}\}$ base de \mathbb{K}^n

$$\text{Dado } v \in \mathbb{K}^n \Rightarrow v = \sum_{i=1}^r a_i u_i + \sum_{i=r+1}^n a_i w_i$$

$$Av = \sum_{i=1}^r a_i \underbrace{Au_i}_0 + \sum_{i=r+1}^n a_i Aw_i = \sum_{i=r+1}^n a_i Aw_i$$

$\Rightarrow \{Aw_{r+1}, \dots, Aw_n\}$ generan $\text{Im}(A)$

vamos a ver que base $\sum_{i=r+1}^n \theta_i Aw_i = 0$

$$\Rightarrow A \left(\sum_{i=r+1}^n \theta_i w_i \right) = 0 \Rightarrow \sum_{i=r+1}^n \theta_i w_i \in \text{Nul}(A)$$

pero $\text{Nul}(A) = \langle u_1, \dots, u_r \rangle$ base $\text{Nul}(A)$ (8)
 $\Rightarrow \exists u_1, \dots, u_r, w_{r+1}, \dots, w_m \text{ s.t. } 1 \leq i \Rightarrow$

Si a combinación lineal de u_1, \dots, u_r
 \Rightarrow por lo que a es vector nulo

$$\sum_{i=1}^r \alpha_i u_i = 0 \quad \text{y por ser l.i.} \quad \alpha_i = 0 \nRightarrow 0.$$

Luego $\exists A u_{r+1}, \dots, A u_m$ es l.i.
 \Rightarrow base

$$\Rightarrow \dim(\text{Im}(A)) = m - r$$

$$\Rightarrow m = \dim \text{Nul}(A) + \dim(\text{Im}(A))$$

Def Una transformación lineal es $f: V \rightarrow W$

- 1) un morfismo si es inyectiva.
- 2) " epimorfismo " es sobreyectiva
- 3) " isomorfismo si vale (1) y (2).

Propiedades

1) f es monomorfismo $\Leftrightarrow (f(v)=0 \Rightarrow v=0)$

2) " " epimorfismo $\Leftrightarrow \text{Im } f = W$

3) Si $V=W=\mathbb{K}^n$ son equivalentes i) f es mono
 ii) f es epi
 iii) f es iso.

Dem \Rightarrow)
 1) $f(v) = f(w) \Rightarrow v = w$

(9)

Se $f(v) = 0$ come $f(w) = 0 \Rightarrow v = 0$
 $\Leftrightarrow f(v) = f(w) \Rightarrow$ per t.l. $f(v-w) = 0$
 $\Rightarrow v-w = 0$

2) $\text{Im}(f) = \{ w \in W : f(v) = w \} = W$
 per sur e epi

3) (i) $\& \text{ii}$) Se A matrice di t.r.
 $\dim N(A) + \dim \text{Im}(A) = n$
 $\Rightarrow \dim \text{Im}(A) = n$
 $\Rightarrow \text{Im}(A) = \mathbb{K}^n$

Quindi se $\text{epi} \Rightarrow \text{sur}$ e iso
 Se $\text{iso} \Rightarrow \text{sur}$ e epi