金小俊

联系方式: 135-1512-7784 政治面貌: 中共党员 电子邮箱: xiaojun.jin@outlook.com 职 称: 工程师

出生年月: 1987-10 学 历: 硕士研究生(学术)



个人简介

金小俊,男,1987年10月生,中共党员,研究生学历(保送研究生),工学硕士,工程师职称,IEEE 会员,中国人工智能学会会员。在读博士研究生,主要研究方向为机器视觉与人工智能技术。拥有近10 年跨国外资企业和大型国有企业研发工作经验。目前在上汽集团享道出行产品技术与研发部担任主任工程师一职。 嘉课网技术类博客认证作者,发表 3 万余字技术类文章,拥有粉丝数量 6000 余人。在 GitHub 网站开源项目代码 10 余份,获星赞(Star)数量 700 余个。主持江苏省研究生科研创新计划项目,开展了基于人工智能的草坪杂草识别与精准施药装置研究;核心参与国家自然科学基金面上项目,开展了基于人工智能的草坪杂草识别与除草剂精准喷施研究;参与"十二五"国家科技支撑计划项目,开展了基于双目立体视觉的除草机器人行内杂草识别研究(硕士学位课题,获评南京林业大学优秀硕士学位论文);参与江苏省科技支撑计划项目,开展了基于机器视觉与图像处理的名优绿茶嫩芽识别研究。在《Pest Management Science》、《Plant Methods》、《农业机械学报》等国内外学术期刊上发表论文近 30 篇,其中 SCI 收录 6 篇,累积影响因子 24.277(第一作者发表中科院 1 区 Top 期刊论文 2 篇,以及 2 区、3 区论文各 1 篇,累积影响因子 18.118);EI 收录 8 篇;申请国家发明专利15 件(已授权 2 件);授权实用新型专利 6 件;登记软件著作权 10 件。

教育经历

2020.09 -	南京林业大学-北京大学	现代农业研究院联合培养	养 机械工程	博士		
2009.09 - 2012.06	南京林业大学		机械设计及理论	硕士		
2005.09 - 2009.07	南京林业大学	机械设计制造及其自动	化(机械电子工程)	戒电子工程) 本科		
职业经历						
2022.05 -	北京大学现代农业研究院		访问学生/联合培养博士生			
2019.04 -	上汽集团享道出行产品技术与研发部		主任工程师			
2012.06 - 2019.03	美国虹软公司		高级软件工程师/项目研发负责人			
荣誉奖励						
2022.08	青年五四奖章标兵集体			上汽集团		
2022.01	年度优秀个人			享道出行		
2022.01	年度卓越团队(Robotax	i产研团队)		享道出行		
2021.11	优秀学生(博士研究生))	南	京林业大学		
2020.11	周年优秀个人			享道出行		
2020.06	个人"金点子"奖二等	奖		享道出行		
2018.08	技术类博客认证作者			慕课网		
2015.05	项目管理质量奖提名			虹软公司		
2013.07	季度之星			虹软公司		
2012.06	优秀毕业生		南	京林业大学		
2012.06	优秀硕士学位论文		南	京林业大学		
2012.06	研究生学术论文、科研	成果三等奖	南	京林业大学		
2009.08	免试(保送)研究生攻	读硕士学位	南	京林业大学		
2008.08	江苏省大学生机械创新	设计大赛二等奖	江苏省机械创新	大赛组委会		

- [1] **Xiaojun Jin**, Muthukumar Bagavathiannan, Patrick E. McCullough, Yong Chen*, Jialin Yu*. A deep learning-based method for classification, detection, and localization of weeds in turfgrass[J]. Pest Management Science, 2022. doi: 10.1002/ps.7102. (SCI,中科院 1 区 Top 期刊,IF 4.462)
- [2] 汪谦谦, 孙艳霞, 徐星星, **金小俊**, 于佳琳, 陈勇*. 基于深度学习的青椒识别研究[J]. 包装与食品机械, 2022. 录用. (核心期刊)
- [3] 方璇, **金小俊**, 杨家富, 陈勇*. 基于人工智能的作物与草坪杂草识别研究进展[J]. 林业机械与木工设备, 2022. 录用.
- [4] 孙艳霞, 陈燕飞, **金小俊**, 于佳琳, 陈勇*. 名优绿茶智能化采摘关键技术研究进展[J]. 包装与食品机械, 2022, 40(3): 100-106. (**核心期刊**)
- [5] **金小俊**, 赵化, 陈勇*, 于佳琳*. 基于行为描述的移动应用开发方法[J]. 软件, 2022, 43(6): 26-29.
- [6] Xiaojun Jin, Muthukumar Bagavathiannan, Aniruddha Maity, Yong Chen*, Jialin Yu*. Deep learning for detecting herbicide weed control spectrum in turfgrass[J]. Plant Methods, 2022, 18: 94. (SCI, 中科院 2 区, IF 5.827)
- [7] **金小俊**, 孙艳霞, 赵化, 陈勇*. 基于数据和状态的移动应用可视化埋点方法[J]. 电脑知识与技术, 2022, 18(10): 19-20, 24.
- [8] **金小俊**, 孙艳霞, 陈勇*, 于佳琳*. 基于深度学习的草坪杂草识别与除草剂喷施区域检测方法[J]. 草地学报, 2022, 30(6): 1543-1549. (**CSCD、核心期刊**)
- [9] **金小俊**, 孙艳霞, 于佳琳, 陈勇*. 基于深度学习与图像处理的蔬菜苗期杂草识别方法[J]. 吉林大学学报(工学版), 2022. doi: 10.13229/j.cnki.jdxbgxb20211070. (EI)
- [10] **Xiaojun Jin**, Yanxia Sun, Jun Che, Muthukumar Bagavathiannan, Jialin Yu, Yong Chen*. A novel deep learning-based method for detection of weeds in vegetables[J]. Pest Management Science, 2022, 78(5): 1861-1869. (SCI,中科院 1 区 Top 期刊,IF 4.462)
- [11] Jiayao Zhuang, Xuehan Li, Muthukumar Bagavathiannan, **Xiaojun Jin**, Jie Yang, Wenting Meng, Tao Li, Lanxi Li, Yundi Wang, Yong Chen, Jialin Yu*. Evaluation of different deep convolutional neural networks for detection of broadleaf weed seedlings in wheat[J]. Pest Management Science, 2022, 78(2): 521-529. (SCI,中科院 1 区 Top 期刊,IF 4.462)
- [12] 孙艳霞, 陈燕飞, **金小俊**, 于佳琳, 陈勇*. 基于人工智能的青菜幼苗与杂草识别方法[J]. 福建农业学报, 2021, 36(12): 1483-1489. (**CSCD、核心期刊**)
- [13] Jun Che, Yanxia Sun, **Xiaojun Jin**, Yong Chen*. 3D Measurement of Discontinuous Objects with Optimized Dual-frequency Grating Profilometry[J]. Measurement Science Review, 2021, 21(06): 197-204. (SCI/EI, 中科院 4 区,IF 1.697)
- [14] **Xiaojun Jin**, Jun Che, Yong Chen*. Weed Identification Using Deep Learning and Image Processing in Vegetable Plantation[J]. IEEE Access, 2021, 9: 10940-10950. (SCI/EI, 中科院 3 区, IF 3.367)
- [15] 李卫丽, **金小俊***, 赵化. 基于资源控制的权限管理系统设计方法[J]. 电脑知识与技术, 2021, 17(3): 44-45.
- [16] 李卫丽, **金小俊**, 赵化. 基于大数据分析的专车司机奖励预警系统设计[J]. 计算机与网络, 2020, 46(22): 49.
- [17] 赵化, **金小俊**. 移动应用中相册排序优化方法[J]. 写真地理, 2020, (7): 210.
- [18] Jun Chen, Yong Chen, **Xiaojun Jin**, Jun Che, Feng Gao, Nan Li. Research on a parallel robot for green tea flushes plucking[C] // Proceedings of the 5th International Conference on Education, Management, Information and Medicine, 2015, pp. 22-26.

- [19] Yong Chen, **Xiaojun Jin**, Lie Tang, Jun Che, Yanxia Sun, Jun Chen. Intra-row weed recognition using plant spacing information in stereo images[C] // ASABE Annual International Meeting, Kansas City, Missouri, 2013, Paper No: 131592292. (EI)
- [20] 孙艳霞, 陈勇*, **金小俊**, 王艳. 除草机器人减震悬架越障性能分析[J]. 农业机械学报, 2013, 44(S1): 264-268. (**EI**)
- [21] Jun Che, Yong Chen, Lie Tang, Yan Wang, **Xiaojun Jin**, Jun Chen. Development of a High-Efficient Weeding Robot in the Crop Fields[C] // ASABE Annual International Meeting, Kansas City, Missouri, 2013, Paper No: 131596766. (EI)
- [22] **Xiaojun Jin**, Yong Chen, Yingqing Guo, Yanxia Sun, Jun Chen. Tea Flushes Identification Based on Machine Vision for High-Quality Tea at Harvest[J]. Applied Mechanics and Materials, 2013, 288: 214-218. (EI)
- [23] 韦佳佳, 陈勇*, **金小俊**, 郑加强, 石元值, 张浩. 自然环境下茶树嫩梢识别方法研究[J]. 茶叶科学, 2012, 32(5): 377-381. (**CSCD、核心期刊**)
- [24] **Xiaojun Jin**, Yong Chen*, Hao Zhang, Yanxia Sun, Jun Chen. High-quality Tea Flushes Detection under Natural Conditions Using Computer Vision[J]. International Journal of Digital Content Technology and its Applications, 2012, 6(18): 600-606. (EI)
- [25] **金小俊**, 陈勇*, 侯学贵, 郭伟斌. 基于机器视觉的除草机器人杂草识别[J]. 山东科技大学学报(自然科学版), 2012, 31(2): 104-108. (**核心期刊**)
- [26] 程玉柱, 陈勇*, 车军, **金小俊**. 基于 Bayes 与 SVM 的玉米彩色图像分割新算法[J]. 江苏农业科学, 2012, 40(7): 355-358. (**核心期刊**)
- [27] **金小俊**, 陈勇*, 孙艳霞. 农田杂草识别方法研究进展[J]. 农机化研究, 2011, 33(7): 23-27, 33. (**核心期刊**)

- [1] 陈君, 聂宇成, 陈勇, 于佳琳, **金小俊**. 一种夹紧力可感知可调节的果实采摘机械手[P]. (申请公布号: CN114946406A, 申请公布日: 2022.08.30, 实质审查的生效, **发明**)
- [2] 陈君, 聂宇成, 陈勇, 于佳琳, **金小俊**. 一种可感知夹紧力的球状水果采摘执行器[P]. (申请公布号: CN114931026A, 申请公布日: 2022.08.23, 实质审查的生效, **发明**)
- [3] 聂宇成, 陈勇, 于佳琳, **金小俊**, 徐星星. 一种实现除草剂精准喷施的并联除草机器人[P]. 中国: ZL202220577437.1 (授权公告日: 2022.07.05, 实用新型)
- [4] **金小俊**, 于佳琳, 陈勇. 一种草坪除草剂精准喷施方法[P]. (申请公布号: CN114467900A, 申请公布日: 2022.05.13, 实质审查的生效, **发明**)
- [5] 王衍, 王英尧, 曹志康, 赵全忠, 付强, 徐冰, **金小俊**, 胡琼, 马志远. 一种干气密封微米级沟槽的超短脉冲激光精密加工方法[P]. 中国: ZL202010645926.1(授权公告日: 2021.12.03, **发明**)
- [6] 姚袁梦, 洪晓玮, 陈勇, **金小俊**. 一种自动化移液工作站[P]. 中国: ZL202120230250.X(授权公告日: 2021.11.12, 实用新型)
- [7] 聂宇成, 洪晓玮, 刘俊锋, **金小俊**, 陈勇, 于佳琳. 一种草坪与牧草除草机器人[P]. 中国: ZL202120213189.8 (授权公告日: 2021.11.05, 实用新型)
- [8] 姚袁梦, **金小俊**, 洪晓玮, 于佳琳, 陈勇. 一种除草剂精准施药器[P]. 中国: ZL202120209734.6(授权公告日: 2021.10.08, 实用新型)
- [9] 姚袁梦, **金小俊**, 洪晓玮, 陈勇, 于佳琳. 一种除草剂精准施药装置[P]. 中国: ZL202120210183.5 (授权公告日: 2021.09.28, 实用新型)
- [10] 姚袁梦, 洪晓玮, **金小俊**, 陈勇, 于佳琳. 一种除草剂精准施药器[P]. 中国: ZL202120210186.9 (授权公告日: 2021.09.28, 实用新型)
- [11] **金小俊**, 陈勇, 于佳琳. 一种基于云端杀草谱的草坪及牧草精准除草方法[P]. 中国: ZL202110603279.2 (授权公告日: 2022.06.03, **发明**)
- [12] **金小俊**, 蒋杰, 赵化, 李卫丽. 一种基于模板代码匹配的轻量级热修复方法[P]. (申请公布号: CN112579094A, 申请公布日: 2021.03.30, 实质审查的生效, **发明**)
- [13] **金小俊**, 刘亚刚. 一种支持动态场景配置的可视化埋点方法[P]. (申请公布号: CN112506492A, 申请公布日: 2021.03.16, 实质审查的生效, **发明**)
- [14] **金小俊**. 一种针对弱信号场景下的无漂移司乘同显方法[P]. (申请公布号: CN112289060A, 申请公布日: 2021.01.29, 实质审查的生效, **发明**)
- [15] **金小俊**, 赵化, 李卫丽. 一种基于 iOS 应用的轻量级解耦式埋点方法及装置[P]. (申请公布号: CN112230903A, 申请公布日: 2021.01.15, 实质审查的生效, **发明**)
- [16] **金小俊**,赵化,王兴明.一种基于数据和状态的移动应用埋点方法[P].(申请公布号: CN112230917A,申请公布日: 2021.01.15,实质审查的生效,**发明**)
- [17] 赵化, **金小俊**. 一种高性能高效率的 Sketch 组件库生成和管理方案及系统[P]. (申请公布号: CN112214218A, 申请公布日: 2021.01.12, 实质审查的生效, **发明**)
- [18] **金小俊**, 李卫丽. 基于路径导向的移动应用未读内容提示方法[P]. (申请公布号: CN112199579A, 申请公布日: 2021.01.08, 实质审查的生效, **发明**)
- [19] 赵化, **金小俊**, 刘亚刚. 一种从视觉稿直接生成 UI 代码的方法及装置[P]. (申请公布号: CN112181416A, 申请公布日: 2021.01.05, 实质审查的生效, **发明**)
- [20] **金小俊**, 赵化, 李卫丽. 一种基于行为描述的移动应用开发方法[P]. (申请公布号: CN112181368A, 申请公布日: 2021.01.05, 实质审查的生效, **发明**)

[21] **金小俊**. 一种移动应用远程诊断及热修复方法[P]. (申请公布号: CN112181805A, 申请公布日: 2021.01.05, 实质审查的生效, **发明**)

软件著作权

- [1] 于佳琳, 金小俊. 基于深度学习与图像处理的杂草识别软件. (登记号: 2022SR1040966)
- [2] 金小俊, 赵化. 基于数据和状态的移动应用可视化埋点系统. (登记号: 2022SR0978716)
- [3] 金小俊, 陈勇. 基于人工智能的草坪杂草识别与除草剂精准喷施系统. (登记号: 2021SR2115242)
- [4] 于佳琳, 金小俊. 基于人工智能的杂草识别与除草剂精准喷施系统. (登记号: 2021SR1542915)
- [5] 金小俊, 陈勇. 基于觅色识草算法的有机蔬菜地杂草识别软件. (登记号: 2021SR0707658)
- [6] 车军, **金小俊**. 优化的光栅投影三维测量仿真系统. (登记号: 2020SR1842665)
- [7] 车军, **金小俊**. 采茶机器人视觉分析系统. (登记号: 2020SR1842664)
- [8] 王衍, 金小俊. 超短脉冲激光精密加工光斑重合率计算分析系统. (登记号: 2020SR1043065)
- [9] **金小俊**, 王衍. 移动应用未读内容智能提醒系统(iOS 版). (登记号: 2020SR0382687)
- [10] 陈勇, **金小俊**. 基于机器视觉的茶树新梢识别软件. (登记号: 2013SR104977)

科研项目

序号	项目类别	项目编号	项目名称	经费 (万)	起止年月	项目来源	备注
[1]	江苏省研究生科研创新计划 项目	KYCX22_1051	基于人工智能的草坪杂草识别与精准 施药装置研究	1.5	2022/06-2024/06	江苏省教育厅	主持/在研
[2]	国家自然科学基金面上项目	32072498	基于人工智能的草坪及牧草杂草识别 与除草剂精准喷施研究	58	2021/01-2024/12	国家自然科学基金委	参加/在研
[3]	国家科技支撑计划项目	2011BAD20B07	农田作业机器人关键技术与装备研发	180	2011/01-2013/12	国家科技部	参加/结题
[4]	江苏省科技支撑计划项目	BE2011345	智能化采茶技术及关键设备研究开发	30	2011/01-2013/12	江苏省科技厅	参加/结题