|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **金小俊** | | | | | | | | |  | |
| 联系方式： | | 135-1512-7784 | | 政治面貌： | | 中共党员 | | |
| 电子邮箱： | | xiaojunjin@njfu.edu.cn | | 学历学位： | | 博士生 | | |
| 出生年月： | | 1987-10 | | 职 称： | | 工程师 | | |
|  | | | | | | | | | | |
|  | | | | | | | | | | |
| **个人简介** | | | | | | | | | | |
| 金小俊，中共党员，工程师职称，南京林业大学机械工程专业博士研究生，攻读博士学位期间荣获**校长特别奖学金**、**国家奖学金**、**Wiley年度高下载量作者奖**、三好学生等荣誉奖励。**南京市E类人才**，IEEE会员，中国人工智能学会会员，中国农业工程学会会员。曾在跨国外资企业和大型国有企业从事研发及管理工作**10**余年，具有丰富的学术研究、产品开发和项目管理经验。主要研究方向为农林领域机器视觉与人工智能技术。**主持完成江苏省研究生科研创新计划项目1项**，参与国家级科研项目**2**项、省部级**3**项，包括国家自然科学基金面上项目（博士学位课题）和“十二五”国家科技支撑计划项目（硕士学位课题，获评南京林业大学优秀硕士学位论文）。在国内外学术期刊上发表论文**40**余篇，总计引用近**600**次。其中，以第一作者发表**SCI**论文**9**篇，包括中科院一区**3**篇（**含1篇ESI高被引论文 / Wiley出版社年度Top Downloaded Article**）、中科院二区**5**篇、中科院三区**1**篇（**单篇引用160余次**）。另有共同通讯作者**SCI**论文**2**篇（中科院一区和二区各**1**篇），在投第一作者（含共同）**SCI**论文**2**篇。第一作者发表**EI**论文**3**篇。第一发明人申请国家发明专利**14**项（**已授权11项**）。第一作者授权实用新型专利或软件著作权**8**件。 | | | | | | | | | | |
| **教育经历** | | | | | | | | | | |
| 2020.09 - | | | 南京林业大学 | | | | | 机械工程 | | 博士 |
| 2009.09 - 2012.06 | | | 南京林业大学（保送研究生） | | 机械设计及理论 | | | | | 硕士 |
| 2005.09 - 2009.07 | | | 南京林业大学 | 机械设计制造及其自动化(机械电子工程) | | | | | | 本科 |
| **职业经历** | | | | | | | | | | |
| 2019.04 - 2023.09 | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | | 主任工程师 | | | |
| 2012.06 - 2019.03 | | | 美国虹软公司（ArcSoft, Inc.） | | | | 高级软件工程师 | | | |
| **荣誉奖励** | | | | | | | | | | |
| 2024.06 | | | **校长特别奖学金** | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2024.03 | | | **Wiley年度高下载量作者奖** | | | | Wiley出版社 | | | |
| 2023.12 | | | 优秀学生（博士研究生） | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2023.03 | | | 杰出骨干 | | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | |
| 2022.12 | | | **国家奖学金** | | | | 中华人民共和国教育部 | | | |
| 2022.12 | | | 三好学生（博士研究生） | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2022.10 | | | **南京市E类人才** | | | | 南京市人力资源与社会保障局 | | | |
| 2022.08 | | | 青年五四奖章标兵集体 | | | | 上汽集团 | | | |
| 2022.01 | | | 年度优秀个人 | | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | |
| 2022.01 | | | 年度卓越团队（Robotaxi产研团队） | | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | |
| 2021.11 | | | 优秀学生（博士研究生） | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2020.11 | | | 周年优秀个人 | | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | |
| 2020.06 | | | 个人“金点子”奖二等奖（5/168） | | | | 上汽集团享道出行产品技术与研发部 | | | |
| 2018.08 | | | 技术类博客认证作者 | | | | 慕课网 | | | |
| 2015.05 | | | 项目管理质量奖提名 | | | | 美国虹软公司 | | | |
| 2013.07 | | | 季度之星 | | | | 美国虹软公司 | | | |
| 2012.06 | | | 优秀毕业生（硕士） | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2012.06 | | | **优秀硕士学位论文** | | | | 南京林业大学 | | | |
| 2012.06 | | | **研究生学术论文、科研成果三等奖** | | | | 南京林业大学 | | | |
| **学术论文** | | | | | | | | | | |
|  | | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Yanxia Sun, Jun Che, Muthukumar Bagavathiannan, Jialin Yu, Yong Chen\*. A novel deep learning-based method for detection of weeds in vegetables[J]. Pest Management Science, 2022, 78(5): 1861-1869.（**SCI，中科院1区Top期刊，Wiley出版社年度Top Downloaded Article，ESI全球TOP 1%高被引论文**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Muthukumar Bagavathiannan, Patrick E. McCullough, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. A deep learning-based method for classification, detection, and localization of weeds in turfgrass[J]. Pest Management Science, 2022, 78(11): 4809-4821.（**SCI，中科院1区Top期刊**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Kang Han, Hua Zhao, Yan Wang, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. Detection and coverage estimation of purple nutsedge in turf with image classification neural networks[J]. Pest Management Science, 2024, 80(7): 3504-3515.（**SCI，中科院1区Top期刊**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Teng Liu, Patrick E. McCullough, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. Evaluation of convolutional neural networks for herbicide susceptibility-based weed detection in turf[J]. Frontiers in Plant Science, 2023, 14: 1096802.（**SCI，中科院2区Top期刊**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Teng Liu, Zhe Yang, Jiachao Xie, Muthukumar Bagavathiannan, Xiaowei Hong, Zhengwei Xu, Xin Chen, Jialin Yu\*, Yong Chen\*. Precision weed control using a smart sprayer in dormant bermudagrass turf[J]. Crop Protection, 2023, 172: 106302.（**SCI，中科院2区**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Patrick E. McCullough, Teng Liu, Deyu Yang, Wenpeng Zhu, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. A smart sprayer for weed control in bermudagrass turf based on the herbicide weed control spectrum[J]. Crop Protection, 2023, 170: 106270.（**SCI，中科院2区**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Muthukumar Bagavathiannan, Aniruddha Maity, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. Deep learning for detecting herbicide weed control spectrum in turfgrass[J]. Plant Methods, 2022, 18: 94.（**SCI，中科院2区**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Teng Liu, Yong Chen, Jialin Yu\*. Deep Learning-Based Weed Detection in Turf: A Review[J]. Agronomy, 2022, 12: 3051.（**SCI，中科院2区**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Jun Che, Yong Chen\*. Weed Identification Using Deep Learning and Image Processing in Vegetable Plantation[J]. IEEE Access, 2021, 9: 10940-10950.（**SCI，中科院3区，Google Scholar引用160余次**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 孙艳霞, 于佳琳, 陈勇\*. 基于深度学习与图像处理的蔬菜苗期杂草识别方法[J]. 吉林大学学报（工学版）, 2023, 53(8): 2421-2429.（**EI**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Yong Chen\*, Hao Zhang, Yanxia Sun, Jun Chen. High-quality Tea Flushes Detection under Natural Conditions Using Computer Vision[J]. International Journal of Digital Content Technology and its Applications, 2012, 6(18): 600-606.（**EI**） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Yong Chen, Yingqing Guo, Yanxia Sun, Jun Chen. Tea Flushes Identification Based on Machine Vision for High-Quality Tea at Harvest[J]. Applied Mechanics and Materials, 2013, 288: 214-218.（**EI**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 孙艳霞, 陈勇\*, 于佳琳\*. 基于深度学习的草坪杂草识别与除草剂喷施区域检测方法[J]. 草地学报, 2022, 30(6): 1543-1549.（**CSCD、北大核心**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 陈勇\*, 孙艳霞. 农田杂草识别方法研究进展[J]. 农机化研究, 2011, 33(7): 23-27, 33.（**北大核心**） | | | | | | | | | |
|  | 金慧萍, 牟海雯, 刘腾, 于佳琳, **金小俊\***. 基于深度卷积神经网络的青菜和杂草识别[J]. 中国农业科技导报, 2024. 录用（**CSCD、北大核心**，通讯作者） | | | | | | | | | |
|  | 金慧萍, 朱文鹏, 刘腾, 于佳琳, **金小俊\***. 融合卷积神经网络与颜色分割的青菜杂草识别[J]. 中国农机化学报, 2024. 录用（**北大核心**，通讯作者） | | | | | | | | | |
|  | Xin Chen, Teng Liu, Kang Han, **Xiaojun Jin**\*, Jinxu Wang, Xiaotong Kong, Jialin Yu\*. TSP-yolo-based deep learning method for monitoring cabbage seedling emergence[J]. European Journal of Agronomy, 2024, 157: 127191.（**SCI，中科院1区Top期刊**，共同通讯作者） | | | | | | | | | |
|  | Xin Chen, Teng Liu, Kang Han, **Xiaojun Jin**\*, Jialin Yu\*. Semi-supervised learning for detection of sedges in sod farms[J]. Crop Protection, 2024, 179: 106626.（**SCI，中科院2区**，共同通讯作者） | | | | | | | | | |
|  | **Xiaojun Jin**, Hua Zhao, Xiaotong Kong, Kang Han, Jinglin Lei, Qiuyu Zu, Yong Chen\*, Jialin Yu\*. Deep learning-based weed detection for precision herbicide application in turf[J]. Pest Management Science（Under review） | | | | | | | | | |
|  | Teng Liu†, **Xiaojun Jin†**, Kang Han, Feiyu He, Jinxu Wang, Xin Chen, Xiaotong Kong, Jialin Yu\*. Semantic segmentation for weed detection in Corn[J]. Computers and Electronics in Agriculture（Under review，共同第一作者） | | | | | | | | | |
| **发明专利** | | | | | | | | | | |
|  | | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 陈勇, 于佳琳. 一种基于云端杀草谱的草坪及牧草精准除草方法[P]. 中国: ZL202110603279.2（授权公告日: 2022.06.03, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 于佳琳, 陈勇. 一种草坪除草剂精准喷施方法[P]. 中国: ZL20221014653.4（授权公告日: 2022.12.27, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**. 一种针对弱信号场景下的无漂移司乘同显方法[P]. 中国: ZL202010907313.0（授权公告日: 2023.07.21, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 赵化, 李卫丽. 一种基于行为描述的移动应用开发方法[P]. 中国: ZL202010942235.8（授权公告日: 2023.12.26, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 谢加超, 杨喆, 张啸岳, 韩康, 于佳琳. 大棚无人车导航方法和大棚无人车导航系统[P]. 中国: ZL202410081791.9（授权公告日: 2024.04.16, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 赵化, 王兴明. 一种基于数据和状态的移动应用埋点方法[P]. 中国: ZL202011084491.4（授权公告日: 2024.04.30, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 刘亚刚. 一种支持动态场景配置的可视化埋点方法[P]. 中国: ZL202010907695.7（授权公告日: 2024.05.14, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**. 一种移动应用远程诊断及热修复方法[P]. 中国: ZL202010907356.9（授权公告日: 2024.05.17, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 赵化, 李卫丽. 一种基于iOS应用的轻量级解耦式埋点方法及装置[P]. 中国: ZL202011084482.5（授权公告日: 2024.05.17, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 蒋杰, 赵化, 李卫丽. 一种基于模板代码匹配的轻量级热修复方法[P]. 中国: ZL202011469614.6（授权公告日: 2024.05.14, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 李卫丽. 基于路径导向的移动应用未读内容提示方法[P]. 中国: ZL202010907708.0（授权待公告, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | 于佳琳, **金小俊**, 刘旭东, 于洋, 刘腾. 除草方式的确定方法、装置、电子设备及除草系统[P]. 中国: ZL202211041611.1（授权公告日: 2023.11.21, **发明**, 第一发明人为联合培养导师） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 于佳琳. 除草作业区域的确定方法及装置、除草设备[P].（申请公布号: CN115018770A, 申请公布日: 2022.09.06, 实质审查的生效, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 陈勇, 于佳琳. 一种融合深度学习与图像处理的杂草识别方法[P].（申请公布号: CN117036926A, 申请公布日: 2023.11.10, 实质审查的生效, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 刘腾, 刘晓芹, 陈欣, 韩康, 张啸岳, 于佳琳. 花生壳腰深的测量方法和测量装置[P].（申请公布号: CN117870568A, 申请公布日: 2024.04.12, 实质审查的生效, **发明**） | | | | | | | | | |
|  | 陈勇, **金小俊**, 于佳琳. 一种草坪杂草识别与精准喷施方法[P].（申请公布号: CN116051891A, 申请公布日: 2023.05.02, 实质审查的生效, **发明**, 第一发明人为导师） | | | | | | | | | |
| **软件著作权** | | | | | | | | | | |
|  | | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 韩康. 除草机器人视觉感知系统.（登记号: 2023SR1006005） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 韩康. 基于除草剂杀草谱的草坪杂草精准施药系统.（登记号: 2023SR0994965） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 韩康. 弱信号场景下的无漂移司乘同显系统.（登记号: 2023SR0970761） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 赵化. 基于数据和状态的移动应用可视化埋点系统.（登记号: 2022SR0978716） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 陈勇. 基于人工智能的草坪杂草识别与除草剂精准喷施系统.（登记号: 2021SR2115242） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 陈勇. 基于觅色识草算法的有机蔬菜地杂草识别软件.（登记号: 2021SR0707658） | | | | | | | | | |
|  | **金小俊**, 王衍. 移动应用未读内容智能提醒系统（iOS版）.（登记号: 2020SR0382687） | | | | | | | | | |

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **科研项目** | | | | | | | |
|  | | | | | | | |
| **序号** | **项目类别** | **项目编号** | **项目名称** | **经费（万）** | **起止年月** | **项目来源** | **备注** |
|  | 江苏省研究生科研创新计划项目 | KYCX22\_1051 | 基于人工智能的草坪杂草识别与精准施药装置研究 | 1.5 | 2022/06-2023/12 | 江苏省教育厅 | 主持/结题 |
|  | 国家自然科学基金面上项目 | 32072498 | 基于人工智能的草坪及牧草杂草识别与除草剂精准喷施研究 | 58 | 2021/01-2024/12 | 国家自然科学基金委 | 参加/在研 |
|  | 江苏省重点研发计划（产业前瞻与关键核心技术）项目 | BE2021016 | 复杂环境下典型果、茶精准智能采摘机器人系统关键技术研发 | 50 | 2021/06-2025/06 | 江苏省科技厅 | 参加/在研 |
|  | 江苏省农业科技自主创新资金项目 | CX(21)3184 | 名优茶仿生采摘机理研究与装置研发 | 20 | 2021/07-2023/06 | 江苏省财政厅 | 参加/结题 |
|  | “十二五”国家科技支撑计划项目 | 2011BAD20B07 | 农田作业机器人关键技术与装备研发 | 180 | 2011/01-2013/12 | 国家科技部 | 参加/结题 |
|  | 江苏省科技支撑计划项目 | BE2011345 | 智能化采茶技术及关键设备研究开发 | 30 | 2011/01-2013/12 | 江苏省科技厅 | 参加/结题 |