Grado en Ingeniería de Tecnologías y Servicios de Telecomunicación Tratamiento de Señales Visuales

Grado en Ingeniería Informática

Tratamiento de Señales Multimedia I: señales visuales

Práctica 1 Fusión de imágenes con Pirámides









OBJETIVO



• Fusión de imágenes mediante pirámides

Imagen A



Imagen B





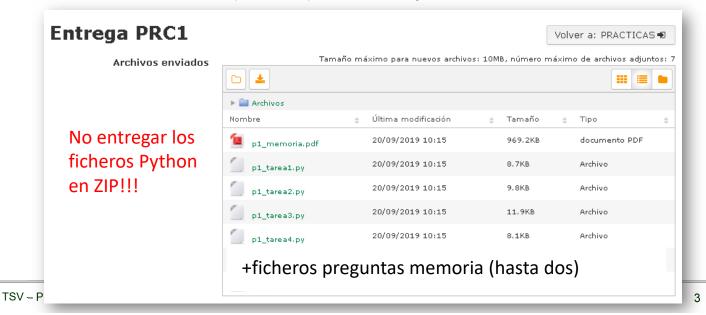
Imagen fusionada



ENTREGA



- Descargue los ficheros de código Python disponibles en Moodle (fichero pl_fusionPiramides_code.zip)
- Complete las tareas utilizando los ficheros *.py contenidos en el ZIP
- La entrega se realiza por parejas constará de los siguientes ficheros:
 - -Ficheros código Python de las tareas realizadas (hasta 4 ficheros)
 - -Memoria en PDF (1 fichero) + ficheros Python adicionales





TAREAS



- Tarea 0 Descargar material e incluir nombre en todos los ficheros Python * .py y memoria
- Tareas programación:
 - -Tarea 1 Implementar funciones básicas reduce y expand
 - -Tarea 2 Implementar construcción pirámides Gaussiana y Laplaciana
 - -Tarea 3 Implementar fusión y reconstrucción pirámides Laplacianas
 - -Tarea 4 Implementar la fusión de dos imágenes en escala de grises
- Tareas razonamiento:
 - -Tarea 5 Responder a las preguntas en memoria

No es necesario entregar todas las tareas





• Tarea 1 - Implementar funciones básicas reduce y expand

-Disponibles en el fichero p1 tarea1.py

-Reduce(imagen):

- Debe realizar las siguientes operaciones:
- Crear un kernel de suavizado con la función generar_kernel_suavizado(a) disponible en el fichero p1 utils.py con a = 0.4
- 2. Convolucionar la imagen con este kernel utilizando la función scipy.signal.convolve2d(imagen, kernel, 'same')
- 3. Muestrear por 2 el resultado de la convolución (i.e. coger una de cada dos muestras en ambas direcciones) empezando por la primera posición del array, es decir en las posiciones impares (en Python la posición primera, tercera, quinta,... corresponden con índices pares 0, 2, 4,...)

-Expand(imagen):

- Debe realizar las siguientes operaciones:
- 1. Crear una "imagen expandida" de dimensión doble comparada con la imagen de entrada
- 2. Copiar el contenido de imagen de entrada en la "imagen expandida" en las posiciones impares (índice par) de la imagen expandida
- 3. Crear un kernel de suavizado con a = 0.4
- 4. Convolucionar la imagen expandida con este kernel utilizando la función scipy.signal.convolve2d(imagen, kernel, 'same')
- 5. El resultado de 4 se multiplica por 4 para para mantener el rango de la imagen de salida

TSV – Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides

5



TAREAS



reduce

expand

Tarea 2 - Implementar funciones para construir pirámides

- -Disponibles en el fichero p1_tarea2.py
- -Función gaus_piramide(imagen, niveles)
 - Recibe una imagen y genera una pirámide
 - El primer nivel de la pirámide es la imagen original.
 Cada nuevo nivel se obtiene aplicando reduce sobre el nivel anterior:
 - 1. Crear un kernel de suavizado con a = 0.4
 - 2. Convolucionar la imagen con este kernel utilizando la función 'convolucion2d' de la tarea 1
 - 3. Muestrear por 2 el resultado de la convolución (i.e. coger una de cada dos muestras en ambas direcciones empezando por la primera posición del array)

-Función lapl_piramide(gaus_pyr)

- Esta función recibe una pirámide Gaussiana y calcula la pirámide Laplaciana según definido en teoría utilizando la operación expand
- Cada nivel 'k' de la pirámide Laplaciana se obtiene como la resta entre el nivel 'k' de la pirámide Gaussiana y la expansión del nivel 'k+1' de la pirámide Gaussiana
- El numero de niveles de la pirámide Laplaciana viene determinado por el número de niveles de la pirámide Gaussiana
- El último elemento (imagen) de la pirámide Laplaciana es idéntico al último elemento (imagen) de la pirámide Gaussiana





- Tarea 3 Implementar funciones de fusión y reconstrucción
 - -fusionar_lapl_pyr(lapl_pyr_img1, lapl_pyr_img2, gaus_pyr_mask):
 - Funciones disponibles en el fichero p1_tarea3.py
 - Las pirámides han de tener el mismo numero de niveles. La función debe indicar un error en caso de que no sean similares
 - Se debe obtener una nueva pirámide Laplaciana con el mismo numero de 'niveles' que las pirámides Laplacianas
 - Cada nivel de la nueva pirámide se corresponde con una suma ponderada con la mascara de los niveles de las pirámides de entrada

$$L_F^i = L_A^i * G_M^i + L_B^i (1 - G_M^i)$$













TSV - Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides



TAREAS



- Tarea 3 Implementar funciones de fusión y reconstrucción
 - -reconstruir_lapl_pyr(lapl_pyr)
 - Esta función reconstruye la imagen dada una pirámide Laplaciana.
 - Debe realizar las siguientes operaciones:
 - 1. Expandir el nivel 'k' de la pirámide
 - 2. Sumar la imagen expandida con el nivel 'k-1'
 - 3. Repetir la operación de manera iterativa
 - Utilizar las funciones reduce y expand implementadas en la tarea 1
 - Para más información, consultar comentarios en fichero pl tarea3.py





Tarea 4 – Implementar la fusión de dos imágenes en gris

- -Funciones disponibles en el fichero pl_tarea4.py
- -run_fusion(imgA, imgB, mask, niveles)
 - Esta funcion implementa la fusión de dos imágenes calculando las pirámides Laplacianas de las imágenes de entrada y la pirámide Gaussiana de una mascara.
 - Debe realizar las siguientes operaciones:
 - 1. Verificar que las imágenes son matrices bidimensionales (i.e. escala de grises) pues esta función no procesa imágenes RGB. La función debe indicar un error en este caso
 - 2. Convertir las imágenes y mascara a tipo float
 - 3. Normalizar todas las imágenes/mascara tipo float en el rango [0,1]
 - 4. Calcular las pirámides Gaussianas de las imágenes calculadas en el apartado anterior utilizando la función "gaus piramide"
 - 5. Calcular las pirámides Laplacianas de las imágenes utilizando la función "lapl_piramide"
 - Fusionar las pirámides Laplacianas de las imágenes y la Gaussiana de la mascara con la función "fusionar_lapl_pyr"
 - 7. Reconstruir la pirámide resultante para obtener una imagen con la función "reconstruir_lapl_pyr"
 - 8. Tras la reconstrucción, algunos valores pueden estar fuera de rango (<0 o >1). En caso positivo, recortar a '0' o '1' según corresponda.
 - El tipo de imagen de salida debe ser float

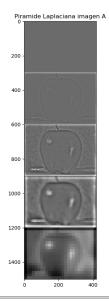
9

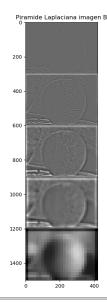


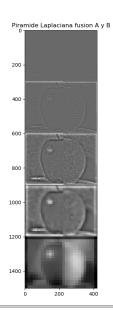
TAREAS



- Tarea 4 Implementar la fusión de dos imágenes en gris
 - -Se proporcionan dos métodos en pl_utils.py para visualizar
 - -visualizar_lapl_piramide(lapl_pyr)
 - -visualizar gaus piramide(gauss pyr)
 - -Devuelven una imagen que puede mostrarse com matplotlib











• Tarea 5 - Memoria

- -Responda a las preguntas del fichero "preguntas_P1.docx"
 - No necesita realizar funciones nuevas, el trabajo se basa en realizar experimentos con la funcionalidad que ha generado
 - Puede necesitar repasar algunos conceptos teóricos
 - Utilice figuras y tablas para resumir experimentos
- -Ficheros a generar
 - Fichero "preguntas P1.pdf" en formato PDF con las respuestas
 - Genere tantos ficheros Python como sea necesario siguiendo el formato p1_pregunta_XX.py donde XX es el número de pregunta
- Criterios generales de evaluación: texto conciso y claro; numeración de diagramas, figuras y tablas; referencias a figuras y tablas en texto; referencias a fuentes externas (si procede); errores ortográficos.

TSV - Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides

11



TAREAS - AUTOEVALUACION



- ¿Cómo comprobar si la implementación es correcta?
 - -Se proporciona funciones que se pueden ejecutar cuando se desee

```
test_p1_tarea1() en el fichero p1 tarea1.py
```

- test_p1_tarea2() en el fichero p1 tarea2.py
- test_p1_tarea3() en el fichero p1_tarea3.py
- test_p1_tarea4() en el fichero p1 tarea4.py

```
if __name__ == "__main__":
| print("Practica 1 - Tarea 1 - Test autoevaluación\n")
| print("Tests completados = " + str(test_p1_tarea1()))
```



TAREAS - AUTOEVALUACION



¿Cómo comprobar si la implementación es correcta?

 Para ejecutar la función de test de cada tarea, simplemente ejecutar el fichero Python correspondiente

```
test_p1_tarea1()
```

```
Realizando tests para las funciones de la tarea 1
Las funciones seran correctas si los resultados obtenidos
tienen una tolerancia de 2 decimales con respecto al resultado correcto.
 * Evaluando la función "reduce"
   Test imagen dimensiones(6, 8)...OK
   Test imagen dimensiones(3, 4)...OK
   Test imagen dimensiones(2, 2)...OK
   Test imagen dimensiones(5, 7)...OK
   Test imagen dimensiones(3, 4)...OK
   Test imagen dimensiones(2, 2)...OK
   Función "reduce" correcta!
 * Evaluando la función "expand"
    Test imagen dimensiones(1, 1)...OK
    Test imagen dimensiones(2, 2)...OK
    Test imagen dimensiones(3, 5)...OK
   Función "expand" correcta!
Tests completados = True
PS E:\OneDrive - UAM\docencia\grado.gitst.tsv\practicas\code\practicasTSV>
```

TSV – Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides

13



TAREAS — FUNCIONES EXTERNAS



Funciones permitidas:

Operaciones básicas con Numpy (e.g., suma numpy.add() or simplemente +, multiplicación elemento-a-elemento numpy.multiply() o simplemente *, sumatorio numpy.sum(), inversión numpy.flip, recorte de rango numpy.clip(), padding numpy.pad(), rotación numpy.rot90(), generación de imágenes RGB a partir de varios arrays numpy.stack(), etc.

Funciones prohibidas:

- Funciones del paquete Python-opency (cv2.pyrUp, cv2.pyrDown y cv2.merge)
- No se pueden utilizar las funciones img_as_float64, img_as_float32, img_as_float
 para normalización de imágenes. Se debe realizar la operación manualmente.
- Cualquier método no incluido en los paquetes definidos en el entorno virtual de la asignatura PracticasTSV_env

Preguntar al profesor ante cualquier duda



TAREAS - CARGA DE TRABAJO



- 3 sesiones de prácticas (14 horas)
 - −6h presenciales (1x obligatoria + 2x opcionales)
 - -8h no presenciales

TAREA	Horas presenciales	Horas no presenciales	Horas TOTAL	Sesión de prácticas
Intro Prácticas + Explicación PRC1	1.5 h	0 h	1.5 h	1
Tarea 1	0.5 h	2 h	2.5 h	1
Tarea 2	2 h	1 h	3 h	2
Tarea 3	2 h	0 h	2 h	3
Tarea 4	0 h	1 h	1 h	-
Memoria	0 h	4 h	4 h	-
TOTAL	6h	8h	14h	

TSV – Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides

15



EVALUACION



• Evaluación de la práctica sobre 10 puntos

TAREA	Max nota	Criterio evaluado (ver rúbrica en Moodle)		
Tarea 1	2.5			
Tarea 2	2	Código: Ejecución (60%) Código: Diseño(40%)		
Tarea 3	2			
Tarea 4	1			
Memoria	2.5	Memoria: Claridad, exactitud de la respuesta y experimentos realizados (100%)		
TOTAL	10			

• Penalizaciones:

- Por entrega de ficheros no acorde a las especificaciones: -0.5 puntos
- Por uso de funciones prohibidas: -50% tarea
- Por entrega tardía (tras considerar los 4 días disponibles para cada pareja):
 - -25% (un día), -50% (dos días), -75% (tres días), -100%(>= días)



REFERENCIAS



• Wikipedia https://en.wikipedia.org/wiki/Pyramid (image processing)

Artículos originales de pirámides:

- —P. J. Burt and E. H. Adelson, "The Laplacian Pyramid as a Compact Image Code," *IEEE Trans. on Communications*, Vol. COM-31, no. 4, April 1983, pp. 532-540.
- —E. H. Adelson, C. H. Anderson, J. R. Bergen, P. J. Burt and J. M. Ogden, "Pyramid methods in image processing", RCA Engineer, 29-6, Nov/Dec 1984

• Artículo de aplicación para fusión de pirámides:

- —P. J. Burt and E. H. Adelson, "A Multiresolution Spline With Application to Image Mosaics," ACM Transactions on Graphics, Vol. 2. No. 4, October 1983, Pages 217-236.
- Artículos disponibles en Moodle para consultar

TSV – Práctica 1: Fusión de imágenes mediante pirámides

17