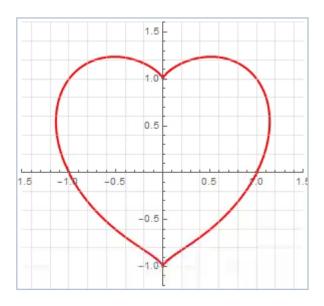
System Design TP2 Software Quality Evaluation

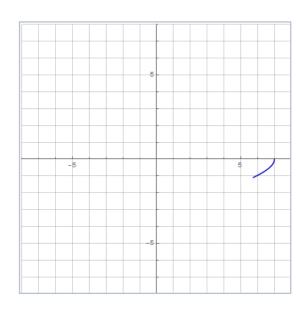


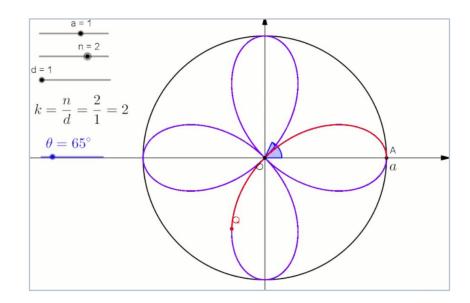
Goal



SW에서 파라미터 설정으로 HW를 제어해보는 경험







Evaluation table

필수 평가

도형이 이송 가능 영역 내 어디든 이송 가능

도형이 정상적으로 완성된 후 이송 시작

이송 중 현재 궤적 표시

이송 중 새 포인트 및 이송명령 금지

이송 종료 후 포인트 및 궤적 제거

추가 개발 항목

프로그램 시작 시 사용자 정보 입력

프로그램 동작 완료 후 로그파일 작성

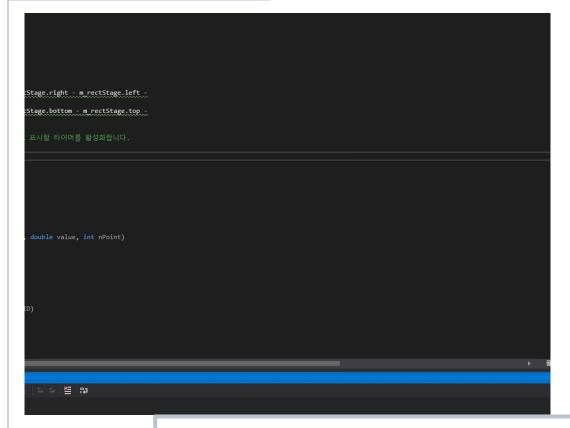
시스템 ON/OFF시 영점 위치

도형 파라미터 설정 기능(크기, 개수, 동작 속도)

도형 크기 변화에 따른 이송 영역 제한

자율 평가	
1	한 도형 동작 시 다른 도형 동작 불가
2	이송된 결과(PTP, CP, LEAF) 로그파일 구분 저장
3	결과 로그 오류 없이 저장
4	사용자 이름 로그파일 저장
5	시스템 시작 시 원점 이동
6	시스템 종료 시 원점 이동
7	잎의 개수 설정 (50 ~ 150)
8	잎의 크기 설정
9	잎 동작 속도 설정(저속, 고속)
10	잎의 크기에 따라 제한 범위 유동적 변화
11	잎 동작 중 크기 변경 방지
12	잎 동작 중 개수 변경 방지
13	잎 동작 중 속도 변경 방지
14	임의 동작에 따른 피드백 알림
15	코드 최적화

Operation Video





[필수 평가항목]

이송 가능 영역 이송 도형 완성 후 이송 궤적 표시 이송 중 중복 명령 금지 이송 종료 후 화면 초기화

[추가 개발 항목]

프로그램 시작 시 사용자 정보 입력 로그파일 작성 시스템 ON/OFF시 영점 이동 도형 파라미터 설정 기능 크기 변화에 따른 이송 영역 제한

[평가 지표]

한 도형 동작 시 다른 도형 동작 방지 이송된 결과 로그파일 구분 저장 결과 로그 오류 없이 저장 사용자 이름 로그파일 저장 시스템 시작 시 원점 이동 시스템 종료 시 원점 이동 잎의 개수 설정(50 ~ 150) 잎의 크기 설정 잎의 동작 속도 설정(저속, 고속) 잎의 크기에 따라 제한범위 알림 잎 동작 중 크기 변경 방지 잎 동작 중 개수 변경 방지 잎 동작 중 속도 변경 방지

Transfer Process Solution

```
void CMy20220401HMYDlg::draw_rose(CPoint point_x, int sePose)
{
    CPoint point_val;
    int SliderPosY;
    point_val = point_x;
    SliderPosY = sePose;
    if (rose_click_flag == true) { ... }
    else { ... }
    r_point_x = (int)rose_point_X;
    r_point_y = (int)rose_point_Y;
    return;
}
```

장미(잎)을 그려주는 함수

이유: 잎의 개수, 크기에 따라 작성해야 하는데 각 조 건문에 따라 반복적인 프로그래밍을 방지하기 위해서.

draw_rose()

특징:

- 1. LbuttonDown으로 부터 받은 클릭 좌표와 실제 위치를 파라미터로 받는다.
- 2. 계산이 완료된 후 좌표를 메모장에다 저장해준다.

Transfer Process Solution

```
void CMy20220401HMYDlg::OnLButtonDown(UINT nFlags, CPoint point)
    if (Set Cursor == 1)
         AfxMessageBox("표현할 수 없는 위치입니다.");
    else if (Set Cursor == 2)
         if (!btn_ptp && !btn_cp && !btn_rose) { ...
         else if (btn ptp) { ... }
         else if (btn_cp) { ... }
         else if (btn_rose) { ...
    CDialogEx::OnLButtonDown(nFlags, point);
 if (leaf_size_num <= 150 && leaf_size_num >= 50)
    if (point.x >= rect2.left + leaf_size_num + 5 && point.x <= rect2.right - leaf_size_num)
        if (point.y <= rect2.bottom - leaf_size_num + 5 && point.y >= rect2.top + leaf_size_num + 5)
           //AfxMessageBox("여기");
           draw_rose(point, nSliderEndPosY);
        else
           AfxMessageBox("영역 밖 입니다.");
     else
        AfxMessageBox("영역 밖 입니다.");
```

이송 영역 제한 구현

- 1. Set_Cursor를 통해 클릭영역을 구분
- 2. btn_ptp, btn_cp, btn_rose 각종 flag를 라디오버튼 과 연계하여 그리고자 하는 도형의 크기에 따라 영역을 제한한다.
- 3. 장미(잎)을 그릴 경우 선택한 사이즈에 가중치 값을 더해주어 구동 영역을 확실하게 정했다.

극쫘표 -> 끽교쫘표 적용

$$r = a\cos k\theta$$

$$X = r \cos \theta \\ Y = r \sin \theta$$

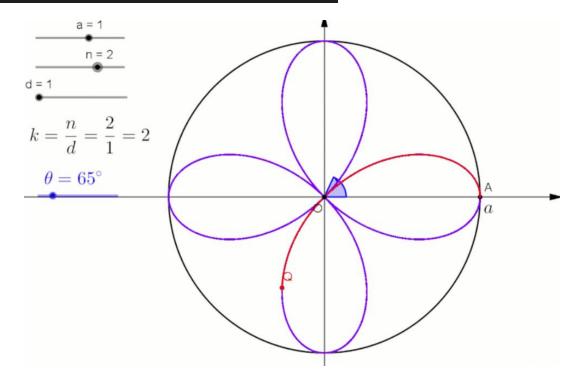
$$\therefore X = click_point + cos(k * \theta) * cos(\theta),$$

$$Y = click_point + cos(k * \theta) * sin(\theta)$$

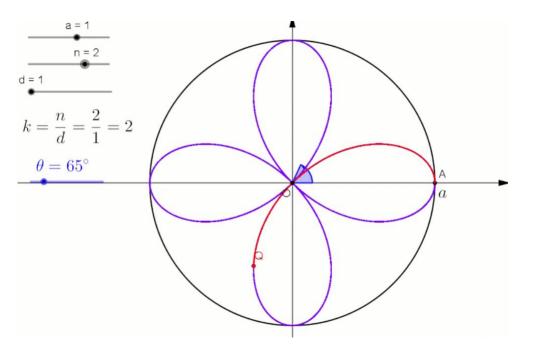
```
for (double i = 0; i < THETA_2; i += 0.01)
{
    dPos[0] = (rose_point_X + leaf_size_num * cos(leaf_cnt * i) * cos(i)) * m_posRevisionX;
    dPos[1] = (rose_point_Y + leaf_size_num * cos(leaf_cnt * i) * sin(i)) * m_posRevisionY;</pre>
```

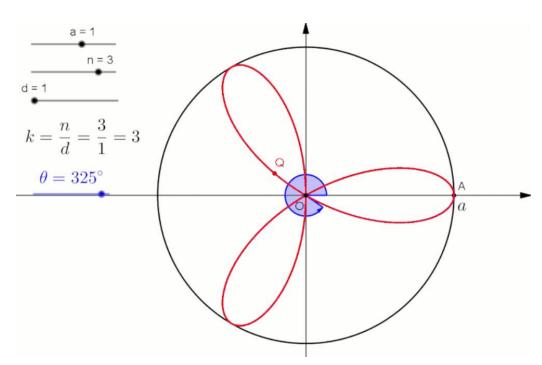
꽃잎을 구현하기 위해 매개변수방정식을 구하여 극좌표에서 직교좌표로 변 환을 한다.





꽃잎의 개수에 따라 다른 범위 설정





```
if (leaf_cnt % 2 == 1) //홀수 -> 3,5,7장 {
    for (double i = 0; i < THETA_2; i += 0.01) { ... }
}
else if (leaf_cnt % 2 == 0) //짝수 -> 4, 8장
{
    for (double i = 0; i < THETA; i += 0.01) { ... }
}
```

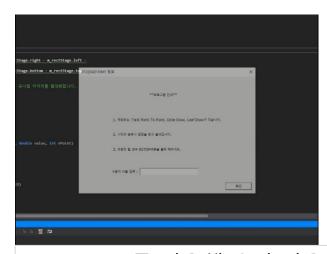
```
다중 if문
If(꽃잎의 개수)
else
If(꽃의 /N이끄)
                                            CPoint point_val;
                                            int SliderPosY;
                                            point_val = point_x;
else
                                            SliderPosY = sePose;
                                            if (rose_click_flag == true) { ... }
lf(클릭 영역)
                                            r_point_x = (int)rose_point_X;
                                            r_point_y = (int)rose_point_Y;
else
```

```
(leaf_size_num<=150&&leaf_size_num>=50) //Leaf Size 범위
   if (point.x >= rect2.left + leaf_size_num+5 && point.x <= rect2.right - leaf_size_num) //클릭 범위 제한 if문
       if (point.y <= rect2.bottom - leaf_size_num+5 && point.y >= rect2.top + leaf_size_num+5),
          draw_rose(point, nSliderEndPosY);
oid CMy20220401HMYDlg::draw_rose(CPoint point_x, int sePose)
     AfxMessageBox("꽃잎의 갯수를 클릭해주세요!");
```

꽃잎에 대한 크기, 개수와 영역제한에 대한 설정들로 if문이 많음. 따라서 중복되는 프로그래밍을 막기 위해 반복되는 알고리즘은 함수로 구현.

1. / 가용자 정보 입력

2. System On/Off/II 영점 이동



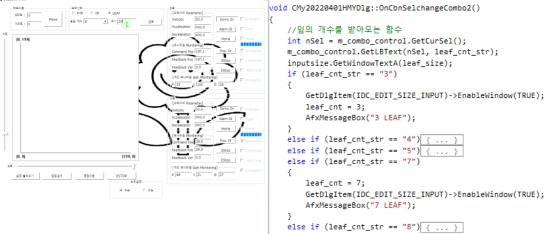
CAboutDIg를 이용해 초반 사용자 이름 입력 다이얼로그를 만들었고, 로그인 기능이 아닌 누가 이 기기를 사용했는지 알기 위함.

System On인 경우 Initstate에서 동작하도록 설정 -> 서보on ->HomeSearch

System Off인 경우 Onclose 함수에서 조건을 통해 동작 -> Okbutton? -> HomeSearch

```
void CAboutDlg::OnBnClickedOk()
    CString str; //Edit Ctrl 에서 문자열을 가져오기 위한 과정
    GetDlgItemText(IDC USER NAME INPUT, str);
    //유저 이름을 입력하지 않으면 다음 단계로 넘어가지 않는다.
    if (str.IsEmpty()==TRUE) { ...
    else { ...
BOOL CMy20220401HMYDlg::InitState()
    AxmSignalServoOn(m_lAxisNoY, 1);
    AxmSignalServoOn(m lAxisNoX, 1);
    OnBnClickedBtnXHomeSearch();
    OnBnClickedBtnYHomeSearch();
    return TRUE;
void CMy20220401HMYDlg::OnClose()
  // TODO: 여기에 메시지 처리기 코드를 추가 및/또는 기본값을 호출합니다
  // "종료 하시겠습니까?" 확인 팝업 창을 출력하여 종료 여부를 한 번 더 확인합니다.
  if (AfxMessageBox("종료 하시겠습니까?", MB_OKCANCEL) == IDCANCEL)
     return;
  else
     OnBnClickedBtnXHomeSearch();
     OnBnClickedBtnYHomeSearch();
     AfxMessageBox("안녕히가세요");
  CDialogEx::OnClose();
```

3. 도형 파라미터 입력



```
//저속, 고속 버튼에 대한 코드
]void CMy20220401HMYDlg::OnBnClickedRadio3()
{
    fast_mode = true;
    slow_mode = false;
    SetDlgItemInt(IDC_EDT_X_INPUT_VEL, 70);
    SetDlgItemInt(IDC_EDT_Y_INPUT_VEL, 70);
}
]void CMy20220401HMYDlg::OnBnClickedRadioOld()
{
    fast_mode = false;
    slow_mode = true;
    SetDlgItemInt(IDC_EDT_X_INPUT_VEL, 10);
    SetDlgItemInt(IDC_EDT_Y_INPUT_VEL, 10);
}
```

```
void CMy20220401HMYDlg::OnBnClickedButton1()
{
    GetDlgItemText(IDC_EDIT_SIZE_INPUT, leaf_size);
    leaf_size_num = _ttoi(leaf_size);
    if (leaf_size_num > 150)
    {
        AfxMessageBox("입력범위 초과 ! 다시 입력하세요");
        rose_click_flag = false;
    }
    else if (leaf_size_num < 50) { ... }
    else
    {
        AfxMessageBox("입력버튼 눌림");
        rose_click_flag = true;
    }
}
```

ComboBox에서 잎의 개수를 받는다.

: 클릭한 칸의 문자를 검출해 변수에 저장됨

저속 : 10, 고속 : 70, 파라미터를 변경했을 때 진 동이 적고 무리가 없다 판단하여 설정.

입력한 잎 사이즈가 50~150 밖 이라면 동작하지 않고 경고창이 뜨게 된다.

4. 로그 파일 저장

```
void CMy20220401HMYDlg::log_file_write(int t)
if (btn ptp && !btn cp && !btn rose)
                                                                                                                                    동작 / I간: Thread 동작 / I간
    if (file.Open( T("ptp log file.txt"), CFile::modeCreate | CFile::modeNoTruncate | CFile::modeWrite, NULL))
                                                                                                                                  startT = clock();
                                                                                                                                  while (1) { ... }
         file.SeekToEnd();
                                                                                                                                  endT = clock();
         file.WriteString(sTime + "\n");
                                                                                                                                  time_val = (int)((endT - startT) / CLOCKS_PER_SEC);
                                                                                                                                  line_thread->log_file_write(time_val);
else if (!btn_ptp && btn_cp && !btn_rose)
    if (file.Open(_T("cp_log_file.txt"), CFile::modeCreate | CFile::modeNoTruncate | CFile::modeWrite, NULL))
         file.SeekToEnd();
         file.WriteString(sTime + "\n");
else if (!btn ptp && !btn cp && btn rose)
                                                                                                                   파일(F) 편집(E) 서식(O) 보기(V) 도움말(H)
                                                                                                                  2022년 5월 2일 17시 39분 48초 이름 : 김영준2017130010
    if (file.Open(_T("leaf_log_file.txt"), CFile::modeCreate | CFile::modeNoTruncate | CFile::modeWrite,
         file.SeekToEnd();
                                                                leaf_log_file.txt
                                                                                                               20
         file.WriteString(sTime + "\n");
                                                                                                                                    leaf_loq_file.txt - 메모장
                                                                ptp_log_file.txt
                                                                                                                                    파일(F) 편집(E) 서식(O) 보기(V) 도움말(H)
                                                                                                                                    .022년 5월 2일 17시 40분 39초 #클릭 좌표 : (202, 216) # 동작 시간 : 19초
                                                                ReadMe.txt
                                                                                                                                   2022년 5월 2일 17시 41분 0초 #클릭 좌표 : (248, 200) # 동작 시간 : 7초
                                                                                                                                   2022년 5월 2일 17시 41분 34초 #클릭 좌표 : (145, 212) # 동작 시간 : 24초
file.Close();

    □ resource.h

                                                                ** stdafx.cpp
                                                                                                               20
                                                                stdafx.h

    targetver.h

                                                                                                               2022-04-01 오후
                                                                   user_log.txt
                                                                                                               2022-05-02 오후.
```

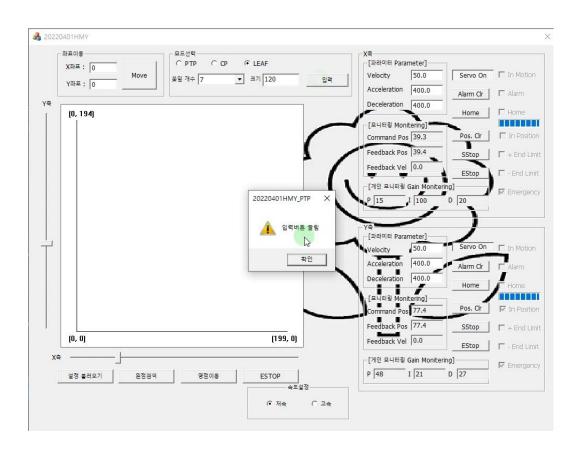
5. 동작 영역 제한



```
if (point.x >= rect2.left + leaf_size_num + 5 && point.x <= rect2.right - leaf_size_num)
{
    if (point.y <= rect2.bottom - leaf_size_num + 5 && point.y >= rect2.top + leaf_size_num + 5)
    {
        draw_rose(point, nSliderEndPosY);
    }
    else
    {
        AfxMessageBox("영역 밖 입니다.");
    }
}
else
{
    AfxMessageBox("영역 밖 입니다.");
}
```

[클릭된 포인터의 쫘표 + 잎의 크기]

이송 중 다른 동작 불가



```
void CMy20220401HMYDlg::button_disable()
{
    GetDlgItem(IDC_RADIO1)->EnableWindow(FALSE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_PTP)->EnableWindow(FALSE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_CP)->EnableWindow(FALSE);
    GetDlgItem(IDC_EDIT_SIZE_INPUT)->EnableWindow(FALSE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_OLD)->EnableWindow(FALSE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO3)->EnableWindow(FALSE);
}
void CMy20220401HMYDlg::button_enable()
{
    GetDlgItem(IDC_RADIO1)->EnableWindow(TRUE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_PTP)->EnableWindow(TRUE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_CP)->EnableWindow(TRUE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_OLD)->EnableWindow(TRUE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_OLD)->EnableWindow(TRUE);
    GetDlgItem(IDC_RADIO_OLD)->EnableWindow(TRUE);
}
```

동작하는 경우 위 함수를 통해 모든 버튼을 비활성화 하여 다른 동작을 못하도록 막는다.

Supplement Point

신형 - 구형 스위칭 옵션



```
// Limit Level을 LOW로 설정합니다.

dwRetCode = AxmSignalSetLimit(m_lAxisNoX, EMERGENCY_STOP, LOW, LOW);

dwRetCode = AxmSignalSetLimit(m_lAxisNoY, EMERGENCY_STOP, LOW, LOW);

// Unit Per Pulse를 10:1048576으로 설정합니다.

dwRetCode = AxmMotSetMoveUnitPerPulse(m_lAxisNoX, 10, 1048576);

dwRetCode = AxmMotSetMoveUnitPerPulse(m_lAxisNoY, 10, 1048576);

#define DEFAULT_UNIT 10
```

신형 구형 고를 수 있다면 호환성이 좋은 프로그램이 될 수 있었다.

감사합니다.