



OV7670 센서를 이용한 VGA 덕헌트 게임 구현



하만 2기 12조
김문호 이재원 김태형 채준희

발표자 : 이재원

Contents

- **프로젝트 개요**
- **VGA Controller**
- **Game Controller**
- **동작 영상**
- **Trouble Shooting**
- **역할 및 고찰**

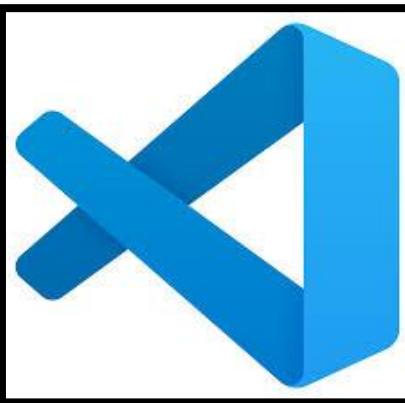
Project Overview



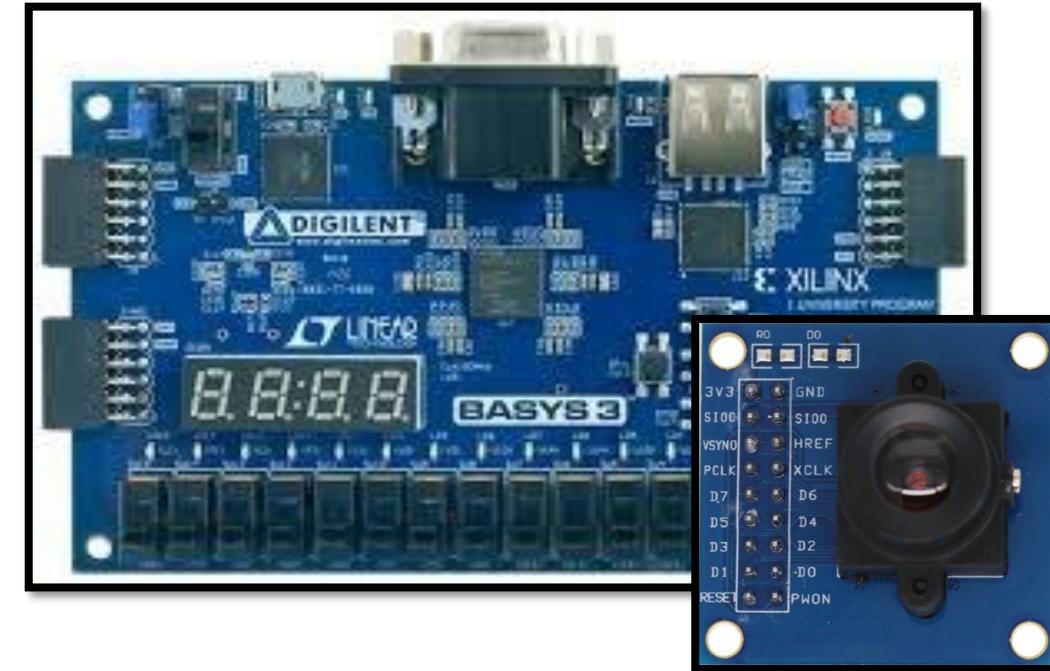
Design Tool: Xilinx Vivado



Language: SystemVerilog

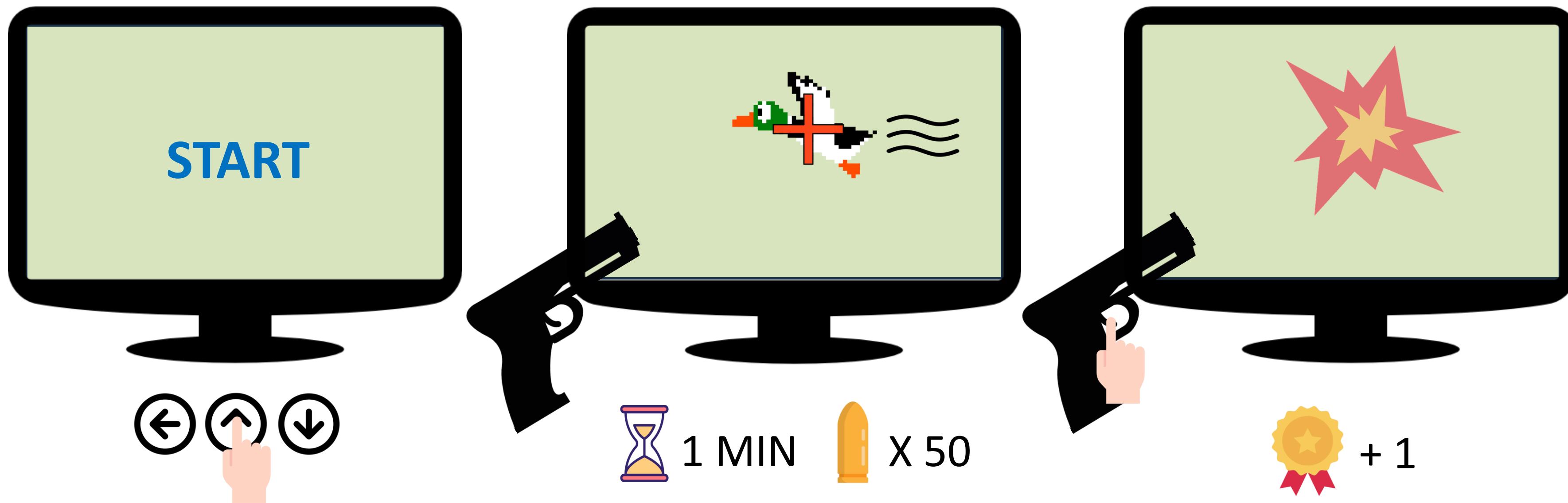


Editor: Visual Studio Code



Main Hardware Setup:
Basys3, OV7670

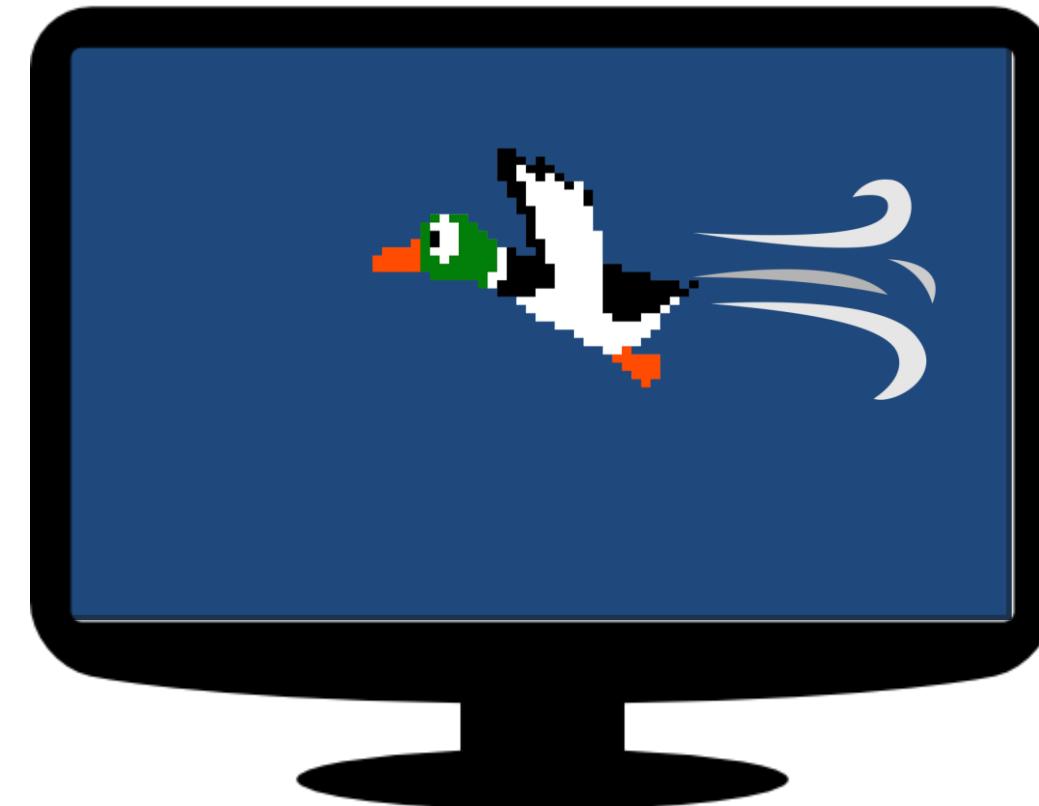
Project Overview



UP 버튼을 클릭해서 시작

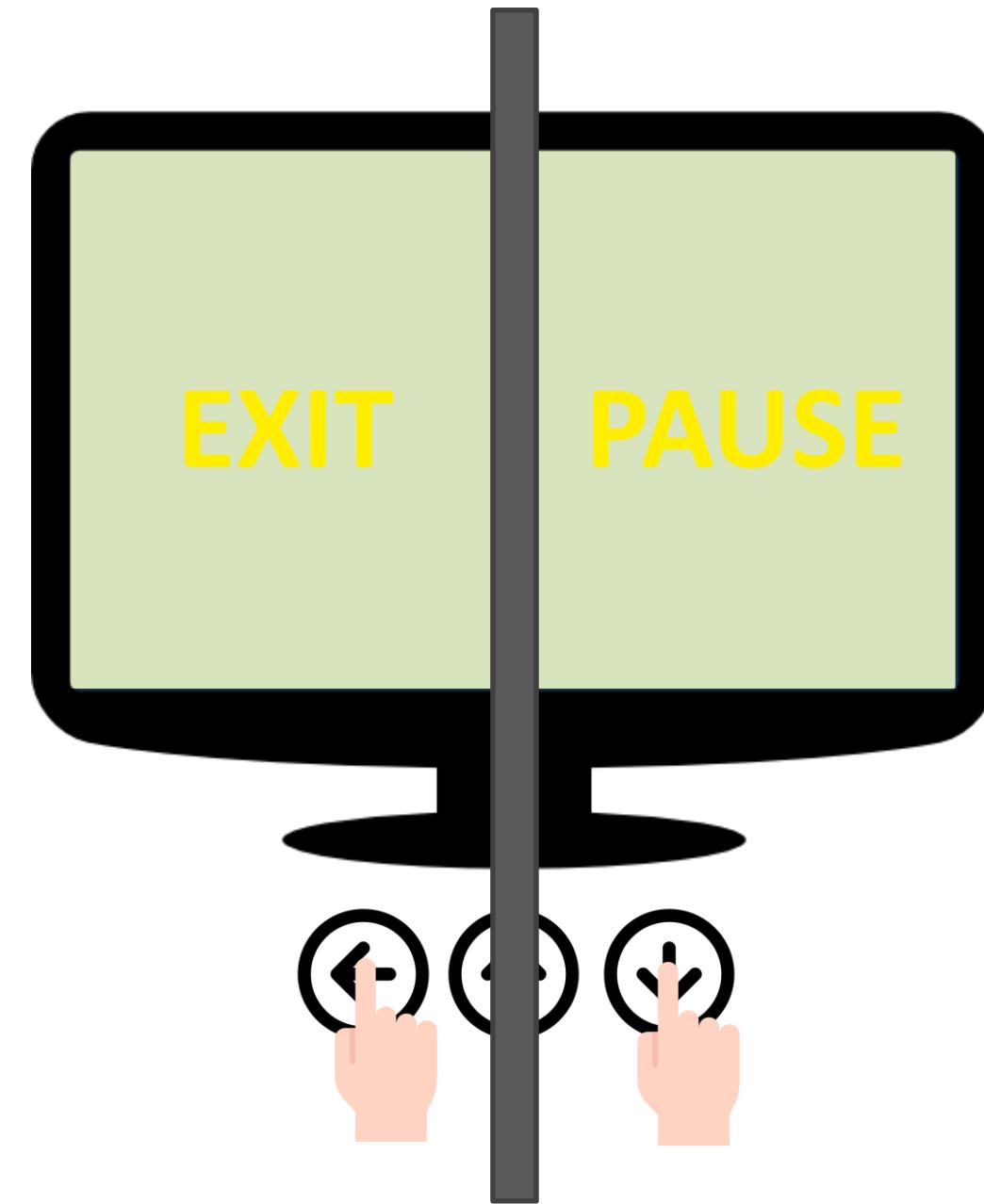
50발의 총알로 1분동안 날아가는 오리를 조준해서 사격,
잡으면 스코어 1 증가

Project Overview

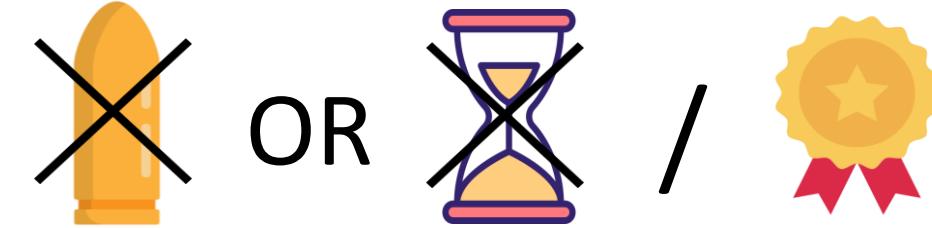


30 SEC

30초 남았을 때
오리가 빨라지는 야간모드 시작



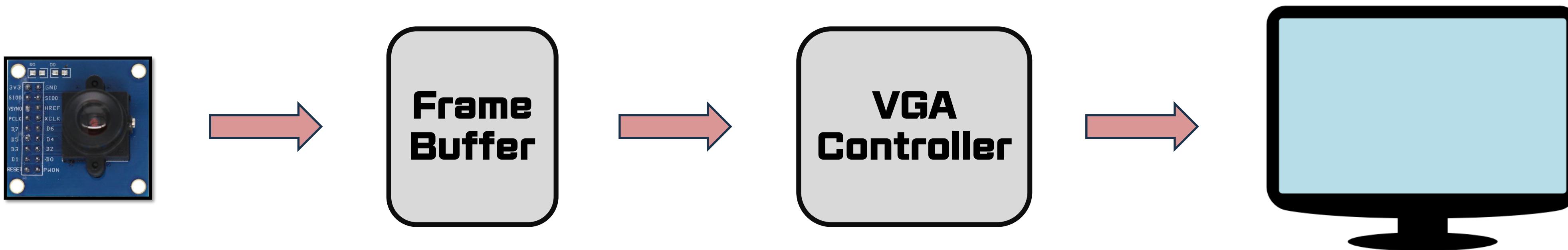
LEFT 버튼으로 게임종료,
DOWN 버튼으로 일시정지



총알을 모두 사용하거나
1분이 지나면 게임 종료하고 스코어 출력

VGA Controller

OV7670 카메라로부터 받은 영상 데이터를 VGA 화면에 출력하기 위해 구현한 VGA Controller

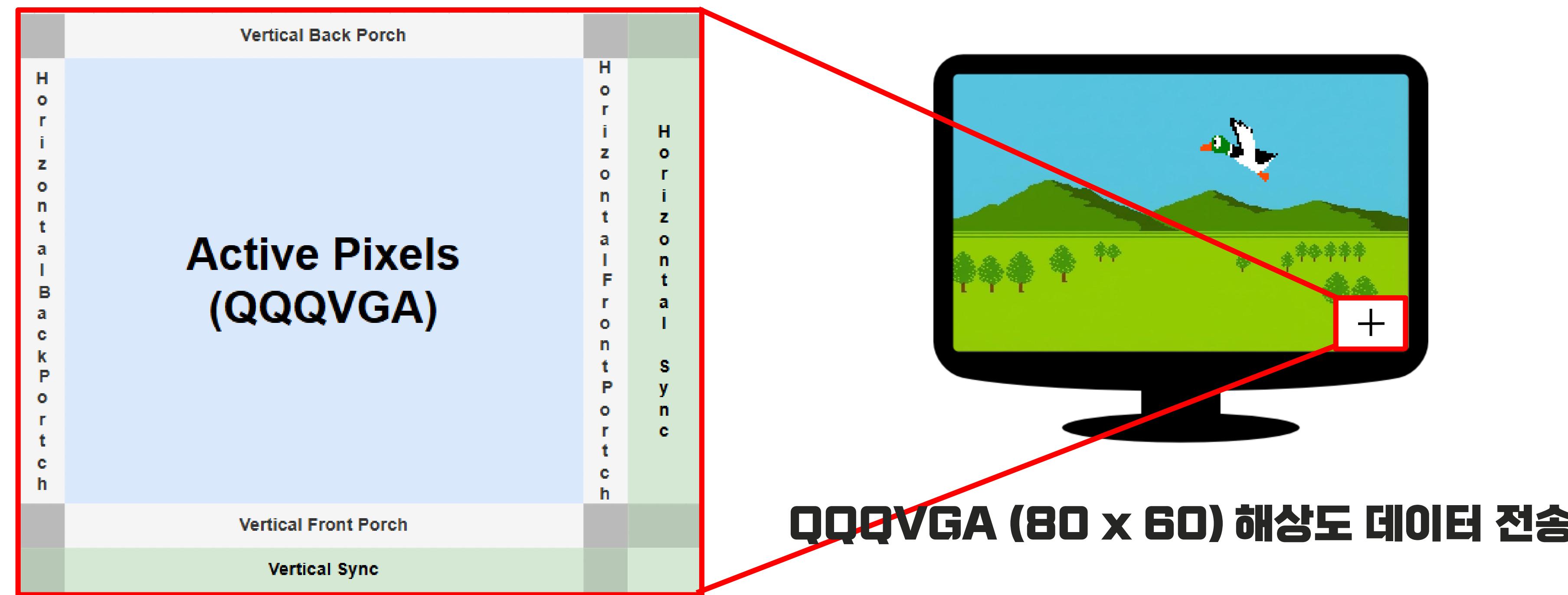


Frame Buffer에 OV7670
데이터를 저장

VGA Controller는
VGA 타이밍에 따라
영상 데이터와 메모리파일을 화면에 출력

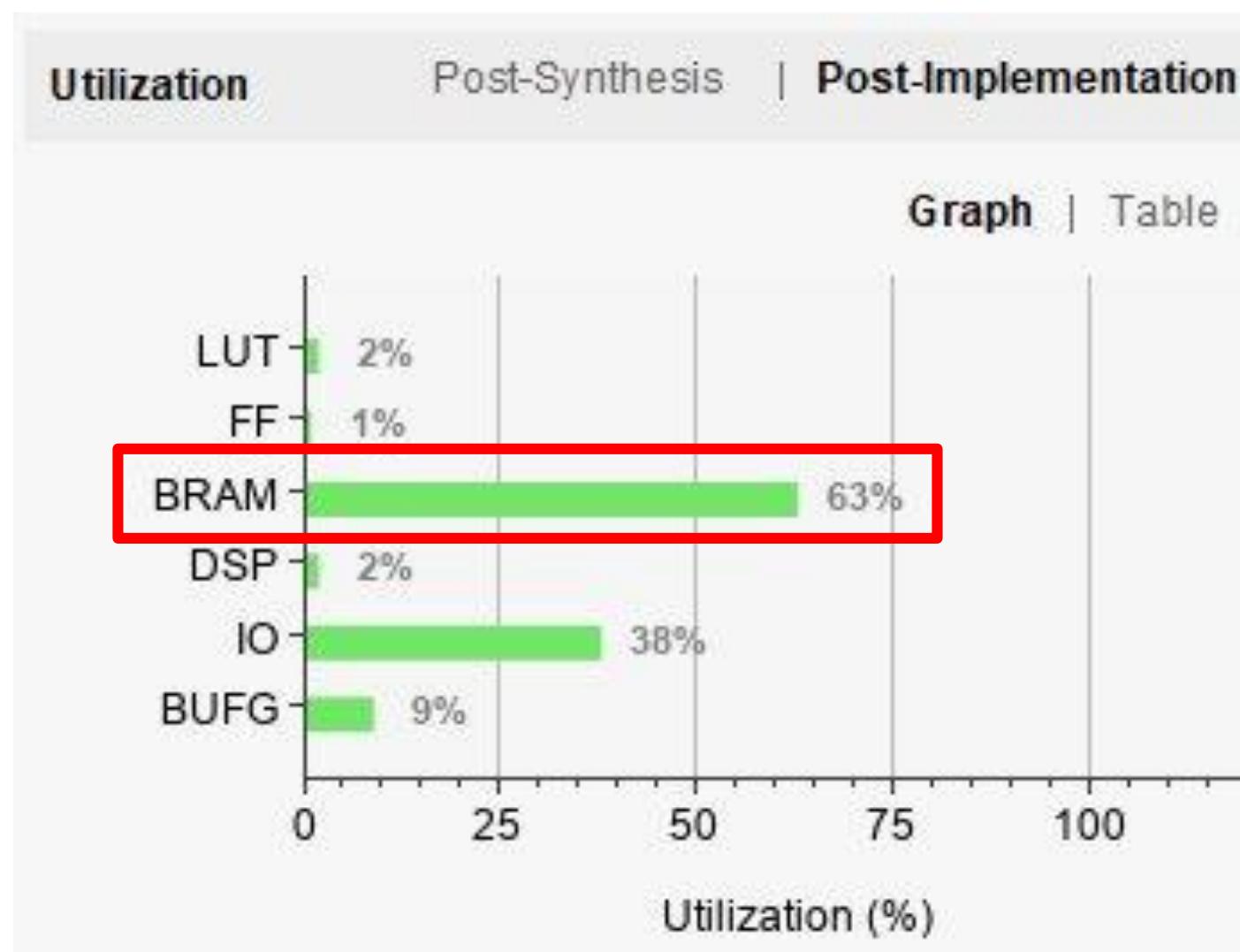
VGA Controller

OV7670 카메라로부터 받은 영상 데이터를 VGA 화면에 출력하기 위해 구현한 VGA Controller

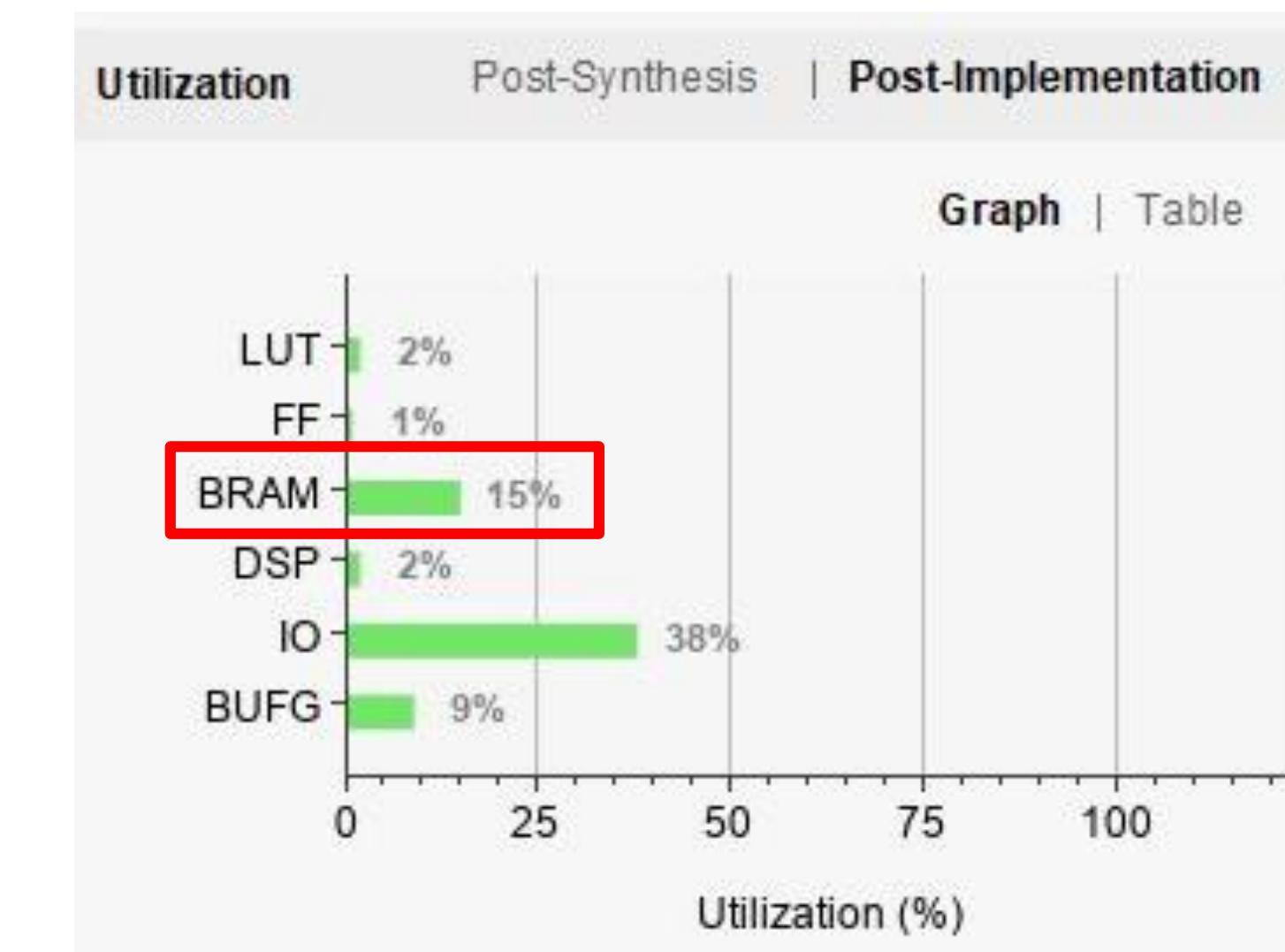


VGA Controller

영상 데이터 ROM 용량을 QVGA 대비 16배 축소, BRAM 48% 절감

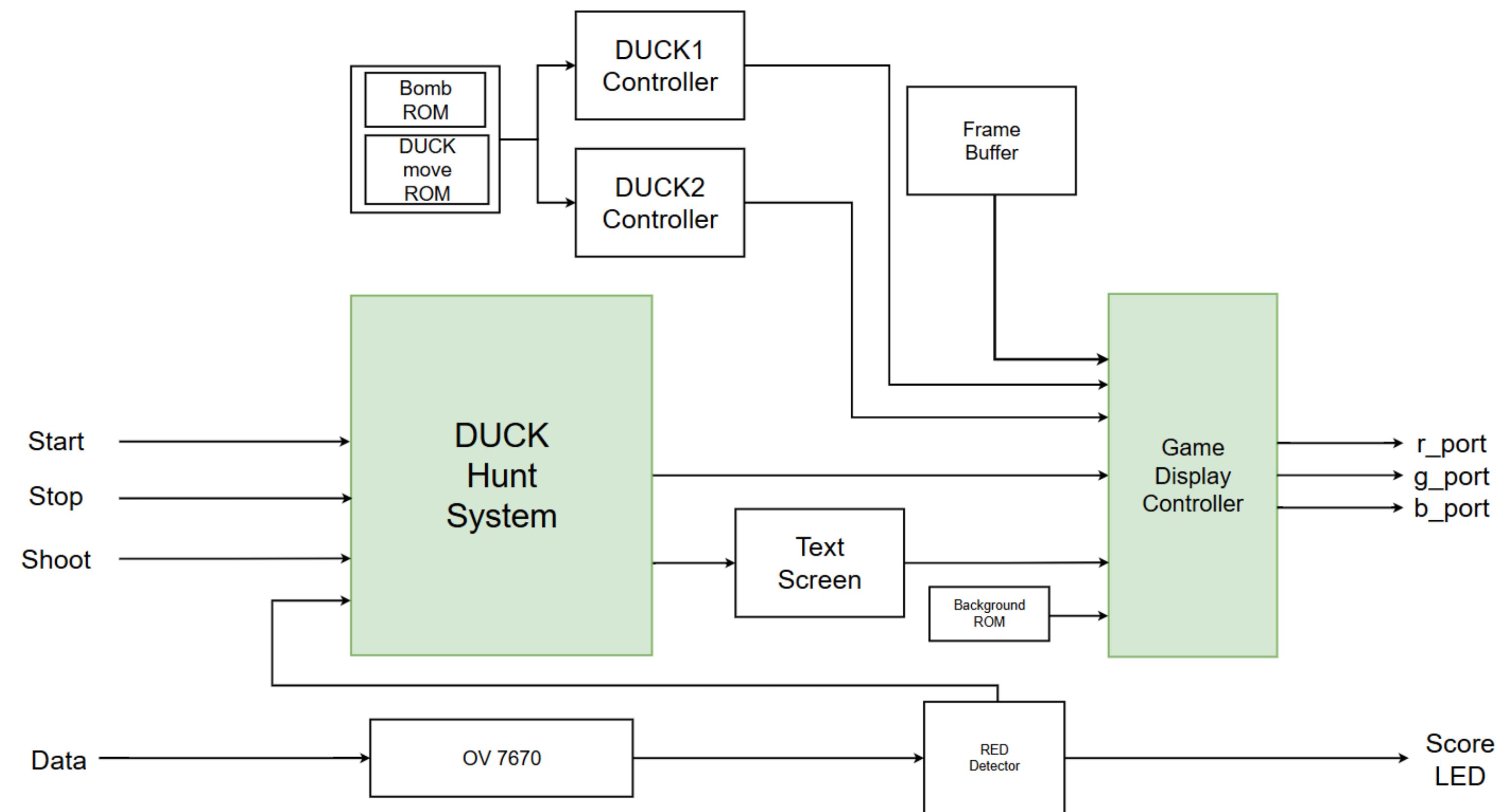


QVGA (320 x 240)



QQQVGA (80 x 60)

Block Diagram

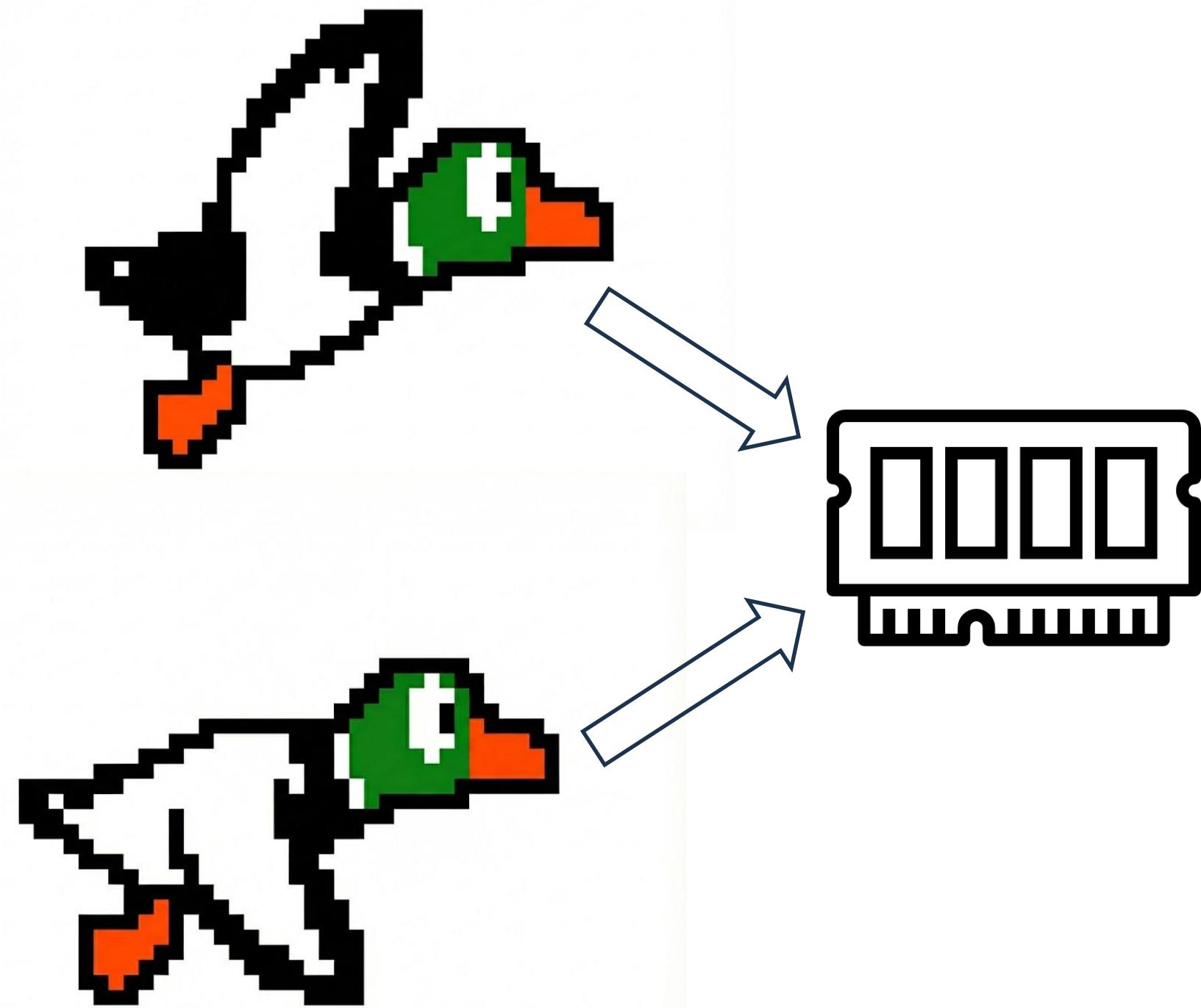


Game Controller

- 오리 움직임 구현
- 오리 포착 방법
- 야간 모드

Game Controller

오리 움직임 구현

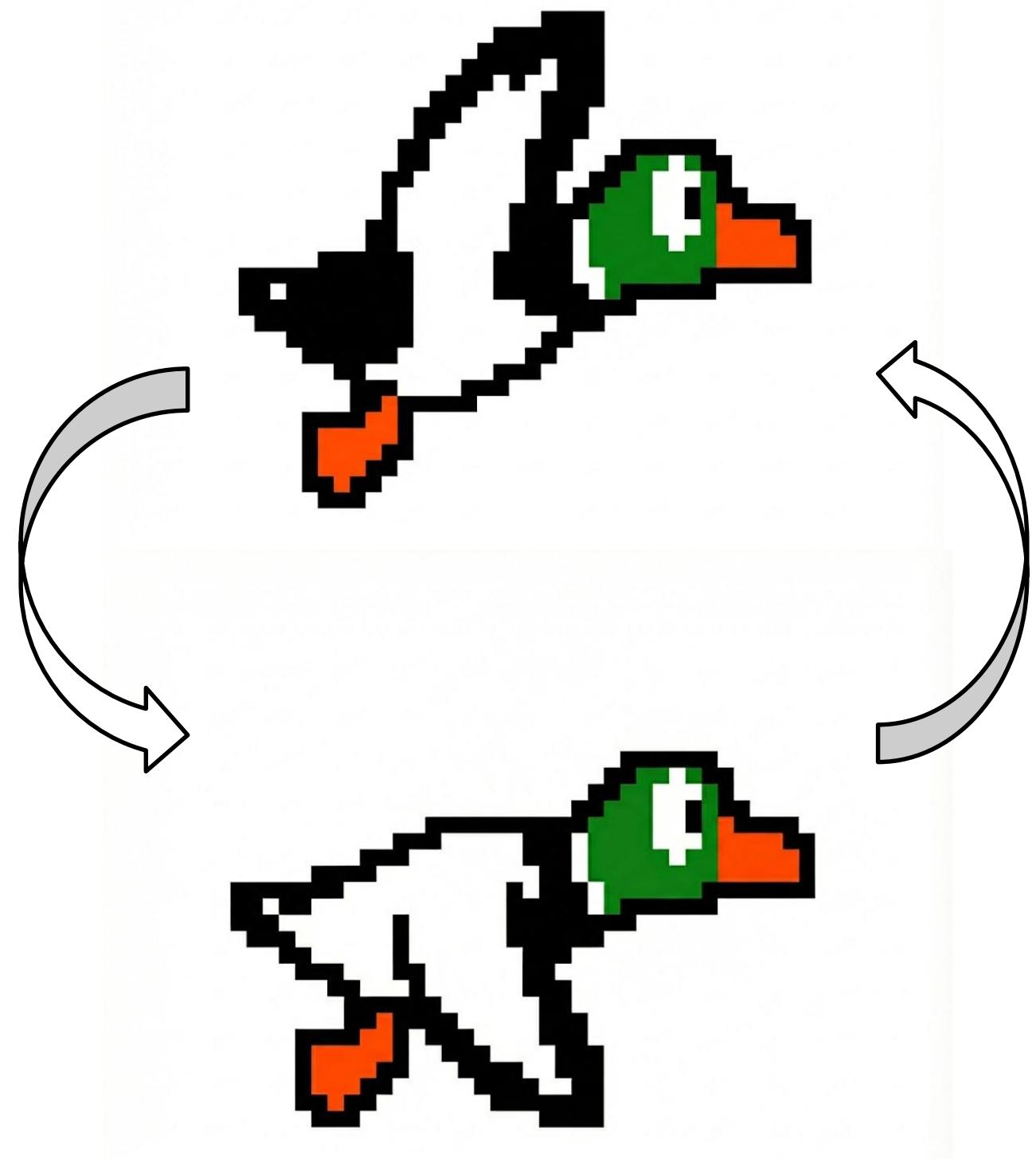


```
module Duck_Rom_Code #(
    parameter DATA_WIDTH = 16,
    parameter ADDR_WIDTH = 13,
    parameter MEM_DEPTH = 8192,
    parameter MEM_FILE = "duck_move.mem"
) (
    input logic clk,
    input logic [ADDR_WIDTH-1:0] addr,
    output logic [DATA_WIDTH-1:0] data
);
    logic [DATA_WIDTH-1:0] rom[0:MEM_DEPTH-1];
    initial $readmemh(MEM_FILE, rom);
    always_ff @(posedge clk) data <= rom[addr];
endmodule
```

두 가지 모션의 오리 이미지를 하나의 메모리 파일에 저장

Game Controller

오리 움직임 구현



```
if (anim_cnt < ANIM_SPEED) anim_cnt <= anim_cnt + 1;  
else begin  
    anim_cnt <= 0;  
    frame_toggle <= ~frame_toggle;  
end
```

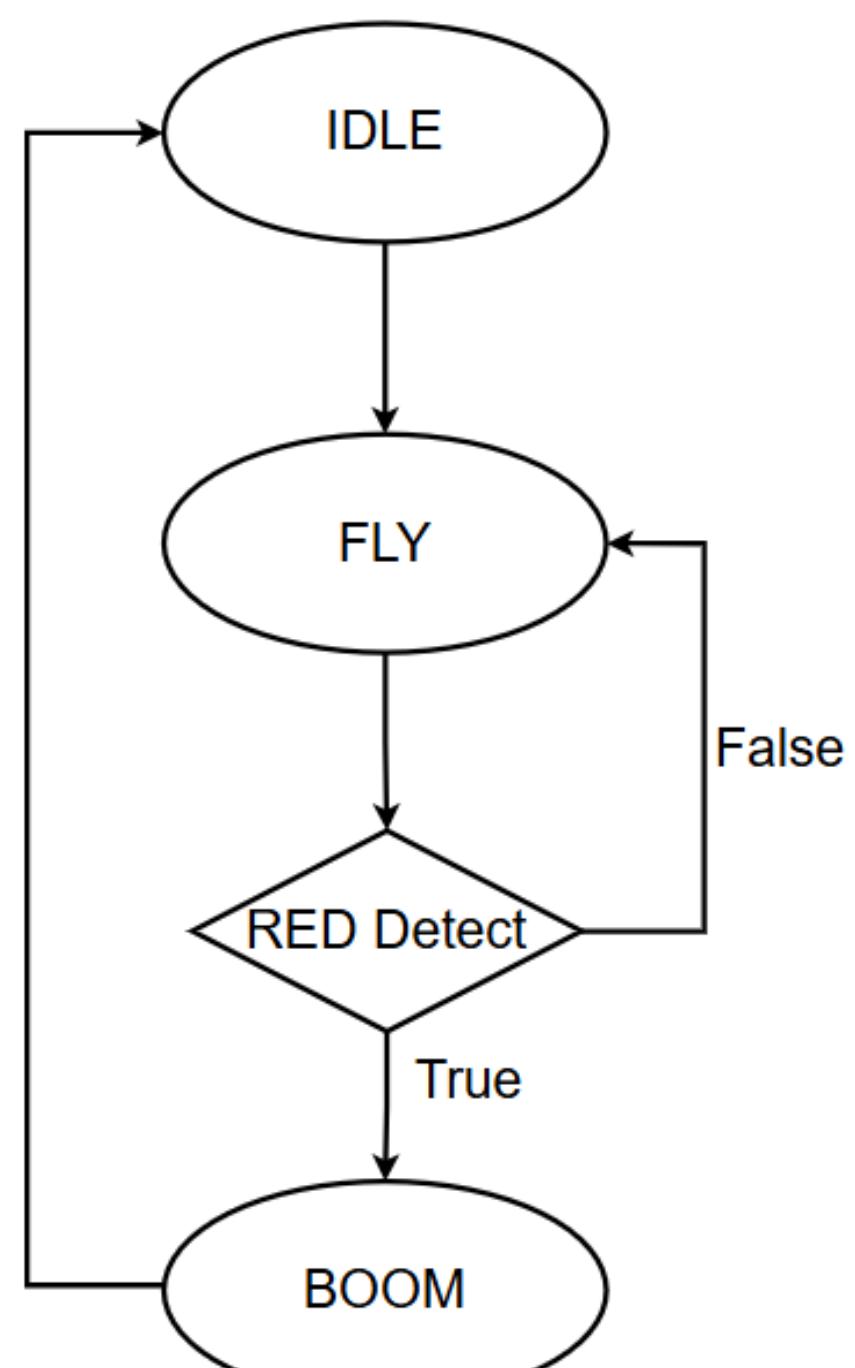
5,000,000 클럭 사이클(0.05sec)마다 frame_toggle

```
if (state == S_FLY) begin  
    base_addr = (frame_toggle) ? FRAME_OFFSET : 0;  
    if (is_facing_left)  
        rom_addr = base_addr + (row_idx * DUCK_W) + ((DUCK_W - 1) - col_idx);  
    else rom_addr = base_addr + (row_idx * DUCK_W) + col_idx;
```

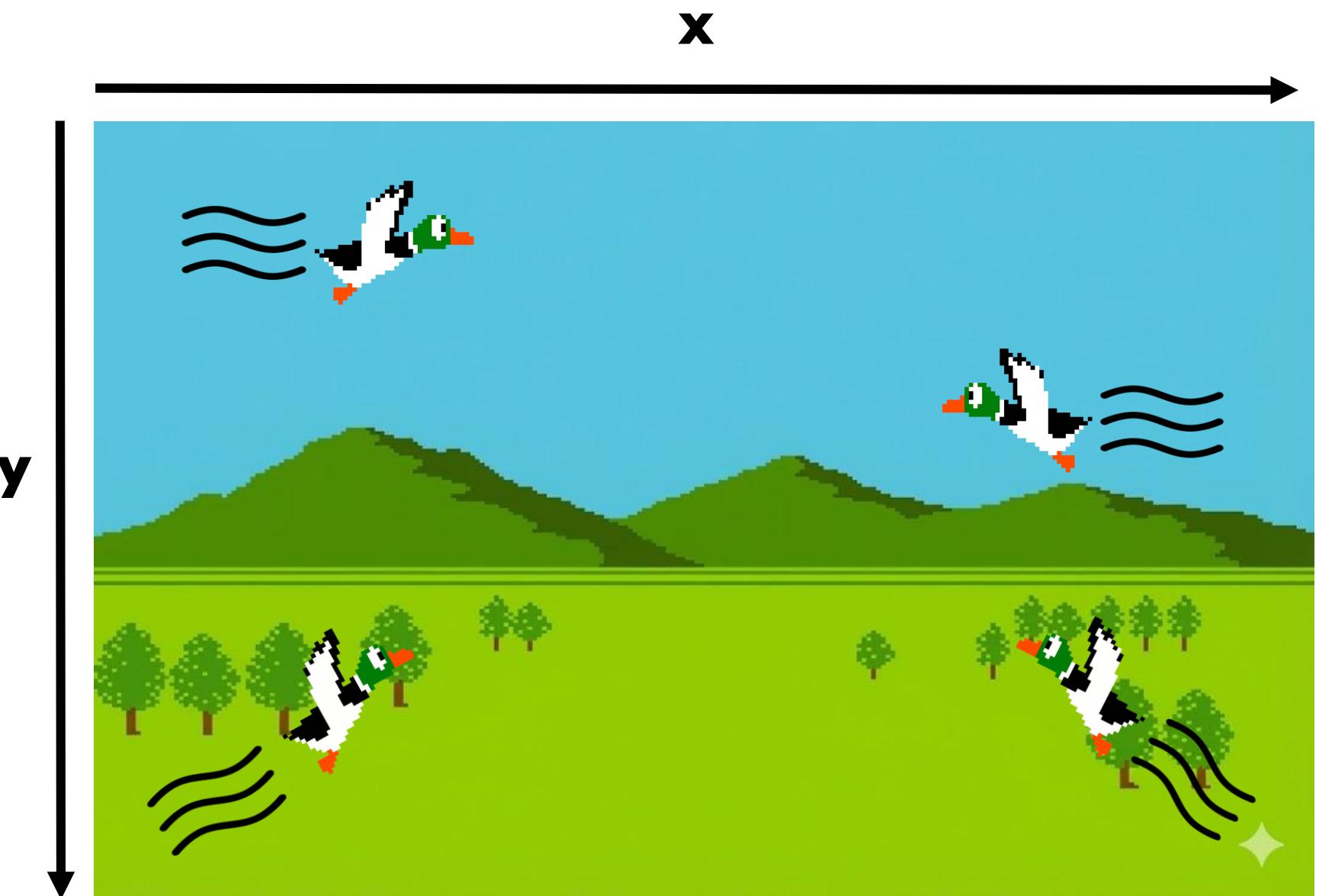
frame_toggle 값에 따라 메모리파일에서 출력하는 주소값 변경

Game Controller

오리 움직임 구현



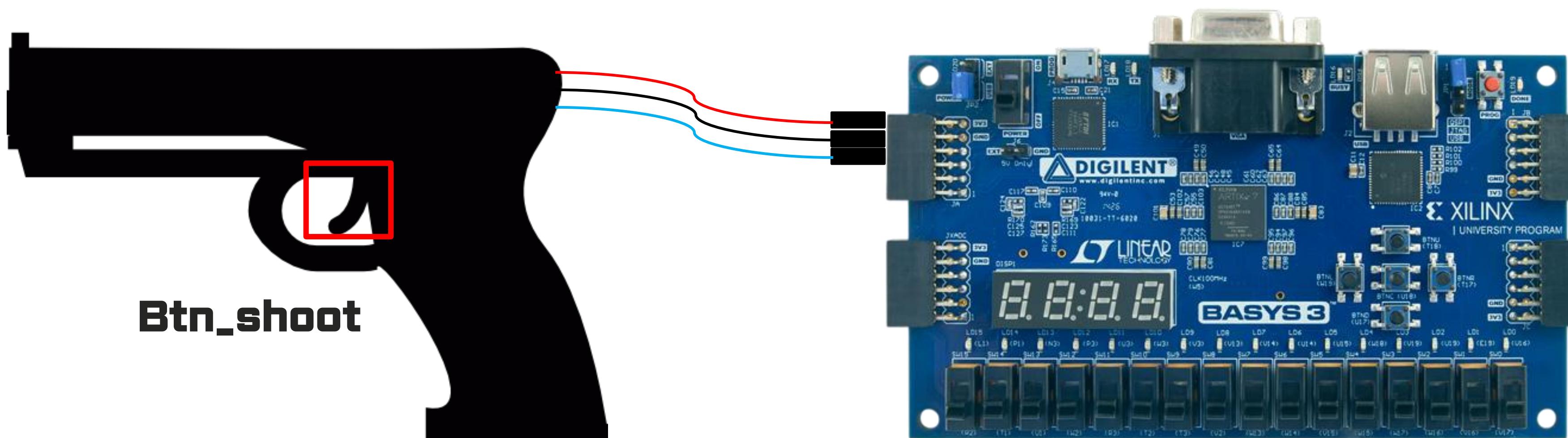
```
S_FLY: begin
    case (spawn_type)
        0: begin
            if (!is_facing_left) begin
                if (duck_x < H_RES - DUCK_W)
                    duck_x <= duck_x + 1;
                else is_facing_left <= 1;
            end else begin
                if (duck_x > 0) duck_x <= duck_x - 1;
                else state <= S_IDLE;
            end
        end
        1: begin
            if (duck_x > 0 && duck_y > 0) begin
                duck_x <= duck_x - 1;
                duck_y <= duck_y - 1;
            end else state <= S_IDLE;
        end
        2: begin
            if (duck_x < (H_RES - DUCK_W) && duck_y > 0) begin
                duck_x <= duck_x + 1;
                duck_y <= duck_y - 1;
            end else state <= S_IDLE;
        end
    end
end
```



0,1,2 중 하나의 랜덤 값으로 오리가 생성되는 위치가 변하며
수평, 우측/좌측 대각선 이동 로직 랜덤 생성

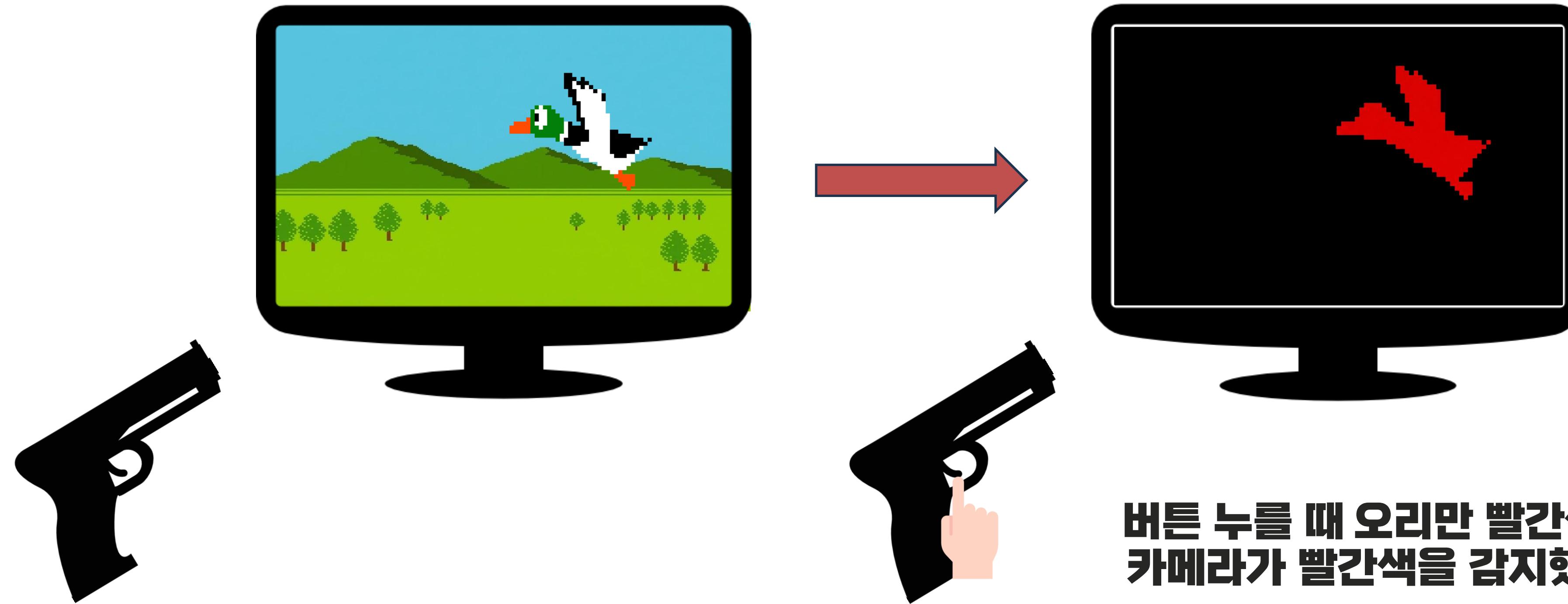
Game Controller

오리 포착 방법



Game Controller

오리 포착 방법



버튼 누를 때 오리만 빨간색으로 발광
카메라가 빨간색을 감지했을 시 명중

Game Controller

오리 포착 방법



```
if (in_detect_area && is_red_pixel) begin  
    red_count <= red_count + 1;  
end
```

카메라의 감지영역 & 빨간색 픽셀인지 확인

```
if (!prev_vsync && vsync) begin  
    frame_ended <= 1'b1;  
    red pixel count <= red count;  
    red_detected <= (red_count >= MIN_RED_PIXELS);
```

감지 영역 내의 픽셀이 임계치 이상일 때 오리 감지

야간 모드

게임 모드 변경



```
if (invert_bg) begin  
    temp_r = bg_r >> 2;  
    temp_g = bg_g >> 2;  
    temp_b = bg_b >> 1;  
end
```

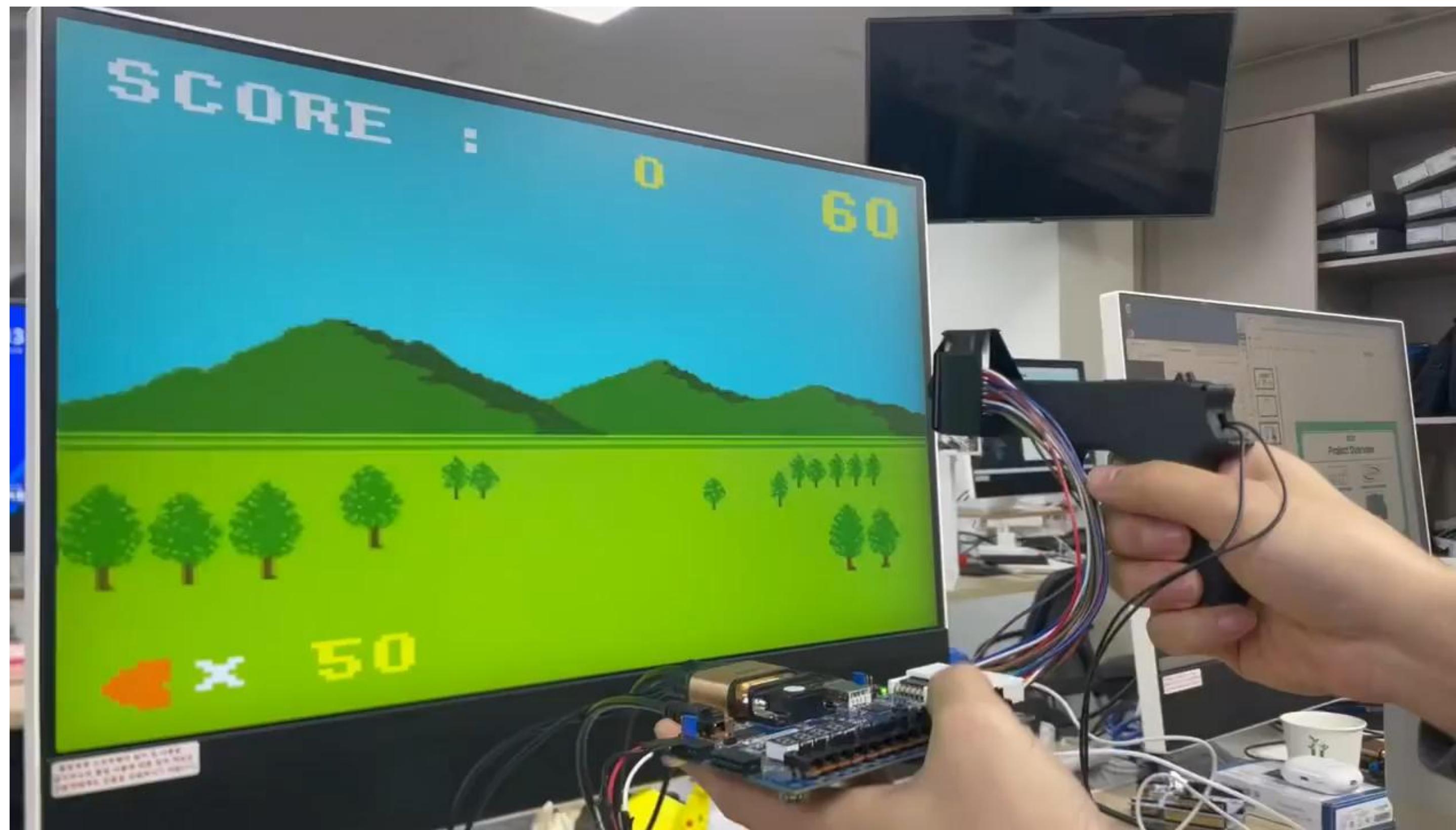
30초가 남았을 때 배경의 RGB값이 Shift되며 야간필터의 효과

```
assign current_speed_limit = (spawn_type == 0) ?  
    (hurry_up ? 19'd110_000 : 19'd150_000) :  
    (hurry_up ? 19'd150_000 : 19'd250_000);
```

야간모드가 적용되었을 때 움직이는 오리의 속도가 증가

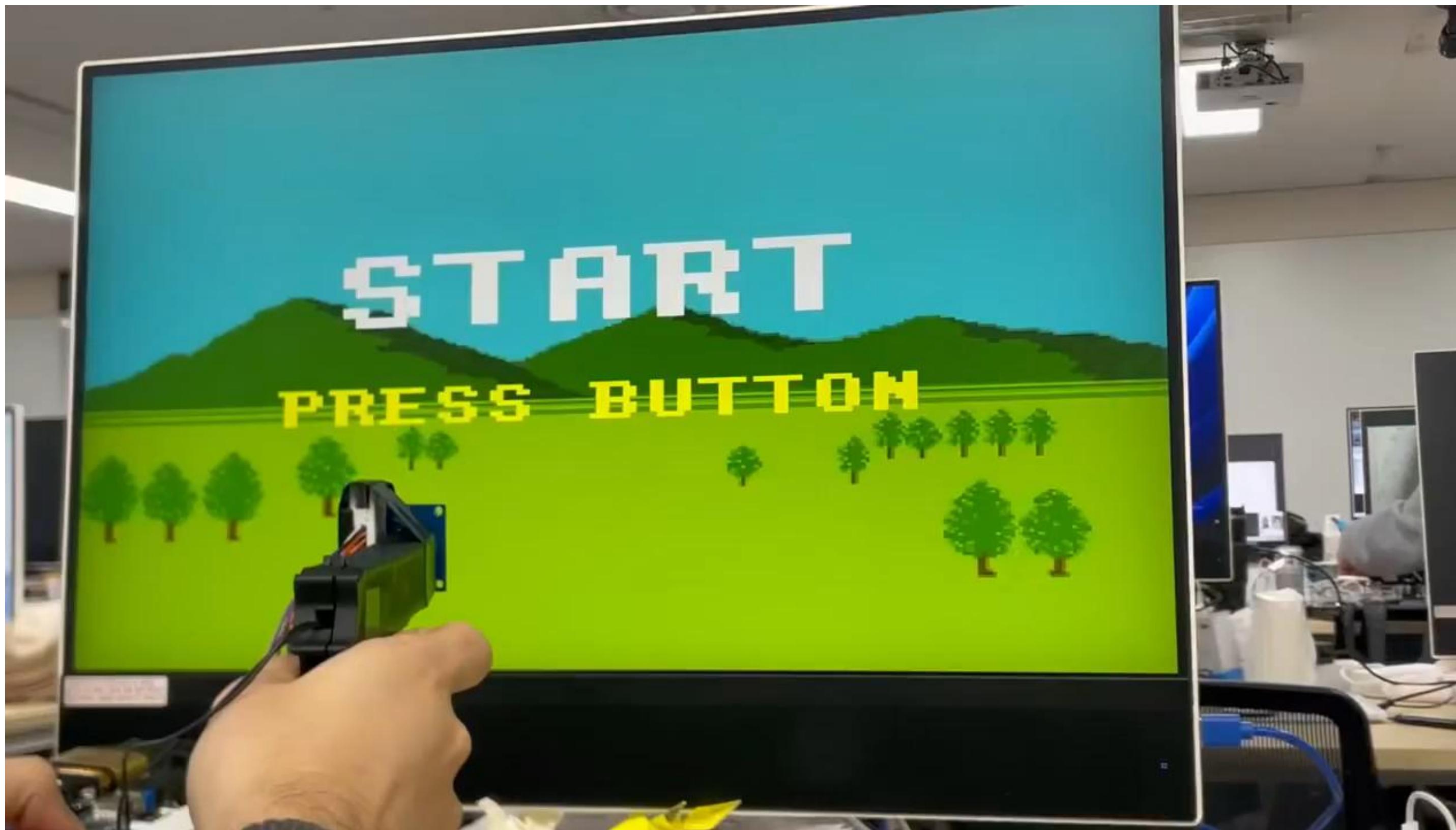
part 04

동작영상



part 04

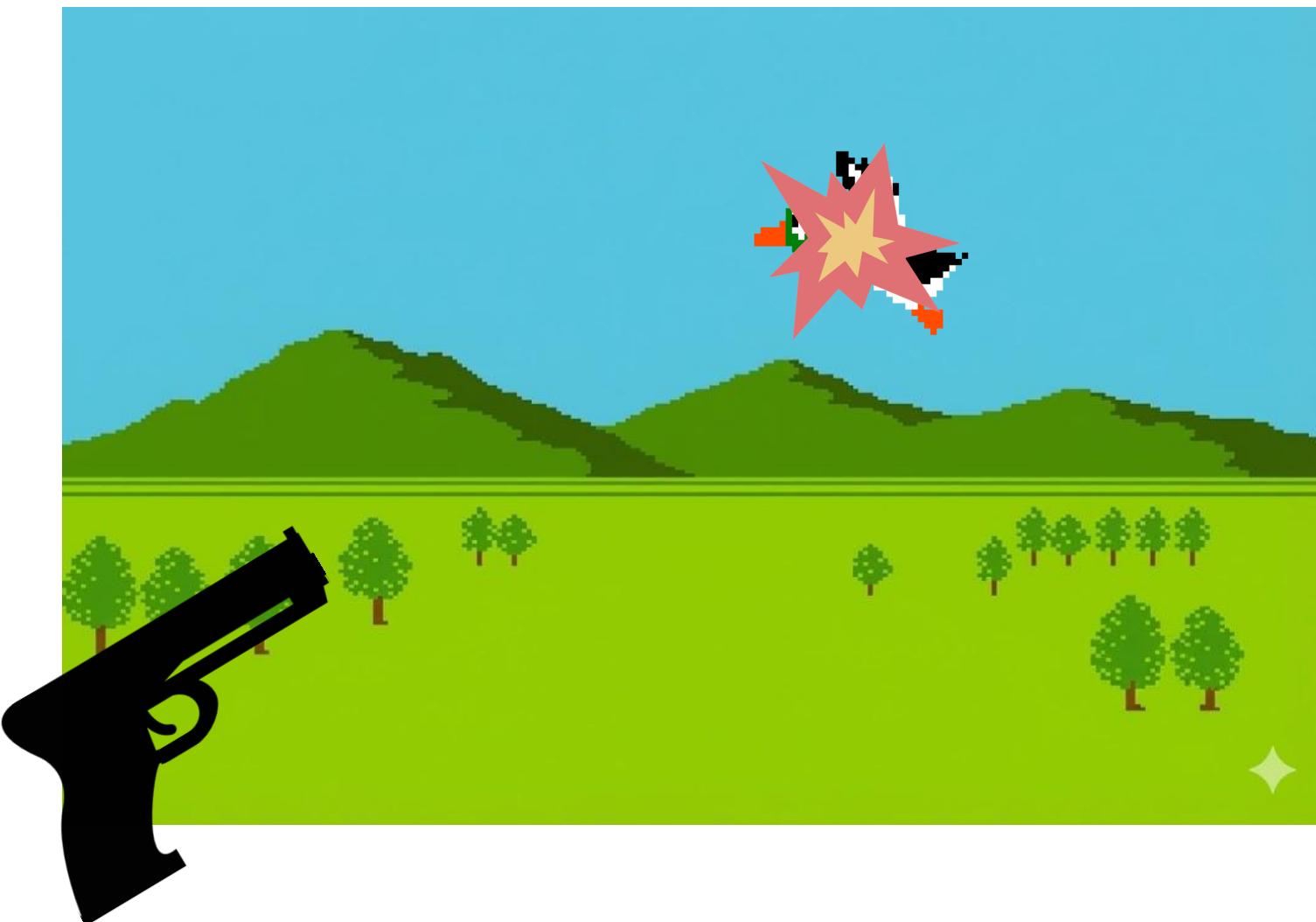
동작영상



Trouble Shooting

● 폭발 이펙트 간헐적 미표시 문제

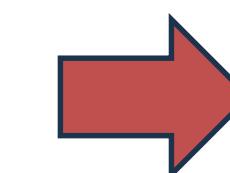
- 문제 : 오리가 정상적으로 사라지고 스코어도 올라가지만 폭발 이펙트가 간혹 출력되지 않음



- 원인 : hit 신호를 놓치면 상태 전이가 되지 않아 폭발이 발생하지 않음
→ hit 신호의 지속시간 부족

- 해결방안 :

```
end else if (duck1_active && !duck1_exploding) begin
    score <= score + 1;
    hit1_pulse_cnt <= 8'd15;
end else if (duck2_active && !duck2_exploding) begin
    score <= score + 1;
    hit2_pulse_cnt <= 8'd15;
end
```

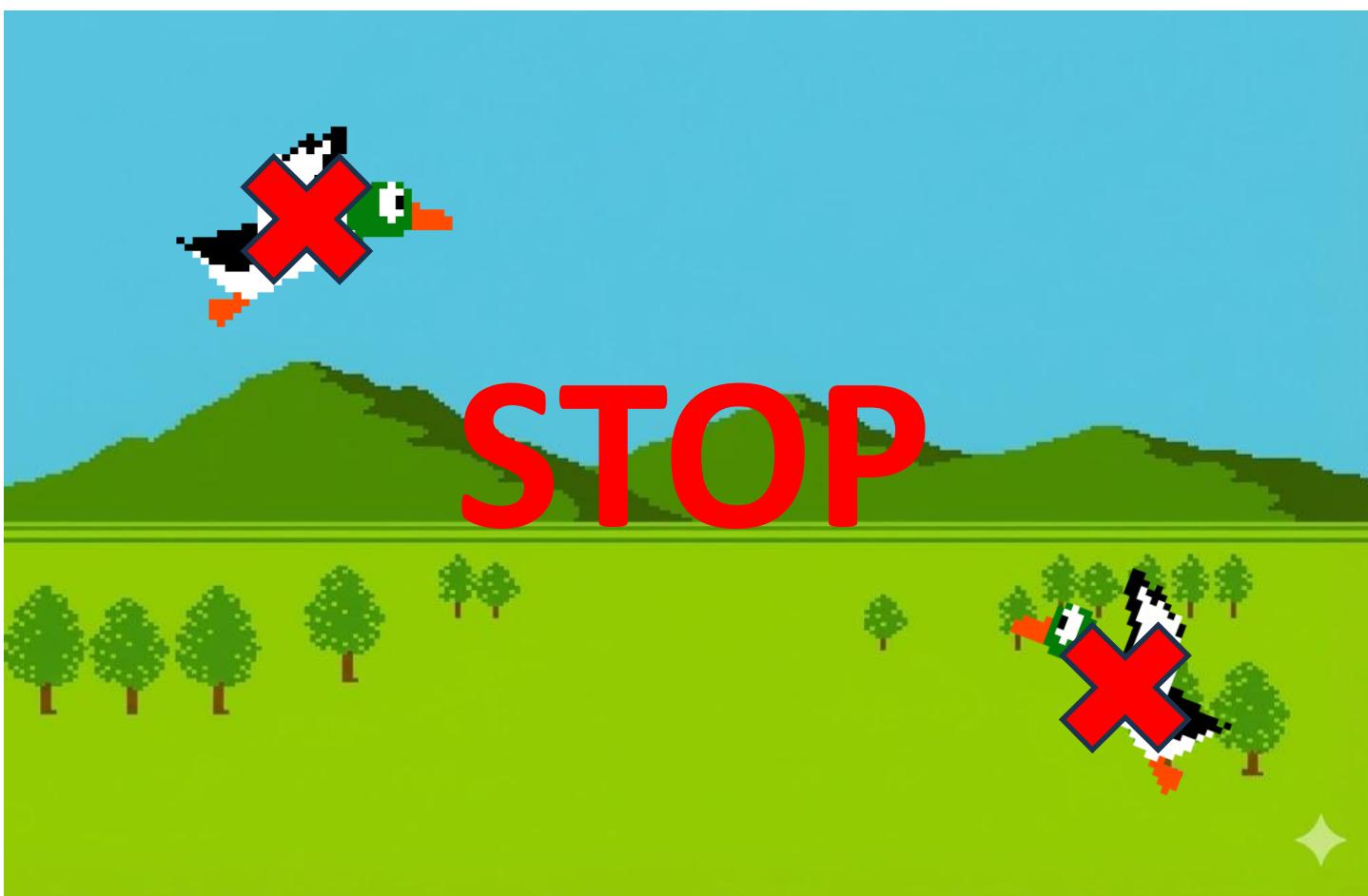


```
end else if (duck1_active && !duck1_exploding) begin
    score <= score + 1;
    hit1_pulse_cnt <= 8'd100;
end else if (duck2_active && !duck2_exploding) begin
    score <= score + 1;
    hit2_pulse_cnt <= 8'd100;
end
```

hit_pulse_cnt의 값을 15 → 100으로 증가시켜서 hit 신호 충분히 감지할 수 있도록 수정함

Trouble Shooting

- 일시정지 버튼 입력시 오리 소멸 문제



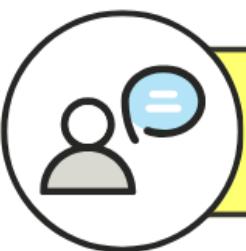
- 문제 : STOP 버튼을 누르면 게임이 정지는 되지만 모니터 내에 존재하던 오리들이 사라짐
- 원인 : 오리 이동 로직에 pause 체크가 없어서 화면은 멈춰있지만 오리는 계속 이동하는 중임
- 해결방안 :

```
S_FLY: begin
if (hit) begin
state <= S_BOOM;
boom_timer <= 0;
end else begin
if (speed_cnt < current_speed_limit)
speed_cnt <= speed_cnt + 1;
else begin
speed_cnt <= 0;
case (spawn_type)
0: begin
if (!is_facing_left) begin
if (duck_x < H_RES - DUCK_W)
duck_x <= duck_x + 1;
else is_facing_left <= 1;
end else begin
if (duck_x > 0) duck_x <= duck_x - 1;
else if (!pause) state <= S_IDLE;
end
end
end
end
```

→

```
S_FLY: begin
if (hit) begin
state <= S_BOOM;
boom_timer <= 0;
end else if (!pause) begin // pause 체크 추가
if (speed_cnt < current_speed_limit)
speed_cnt <= speed_cnt + 1;
else begin
speed_cnt <= 0;
case (spawn_type)
0: begin
if (!is_facing_left) begin
if (duck_x < H_RES - DUCK_W)
duck_x <= duck_x + 1;
else is_facing_left <= 1;
end else begin
if (duck_x > 0) duck_x <= duck_x - 1;
else state <= S_IDLE;
end
end
end
end
```

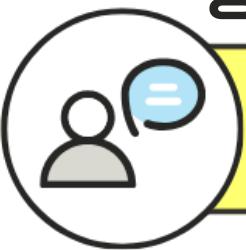
역할 및 고찰



김문호

역할 : QQVGA 데이터 출력을 위한 OV7670 설정 ROM 제작
영상 데이터 입출력 시스템 제작

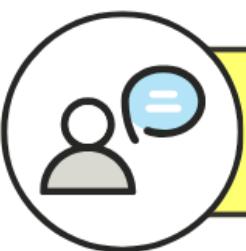
고찰 : 게임 구현을 위한 이미지 ROM을 많이 사용하면서 BRAM 용량이 부족해졌고 영상 데이터 ROM의 최적화가 필요했습니다.
이 문제를 해결하면서 사용하는 Chip의 Resource를 고려한 설계의 중요성을 느꼈습니다.



김태형

역할 : 오리 픽셀 데이터 작업 / 게임 구조 확립
오리의 이동, 애니메이션 로직 설계, 격추 동작 생성

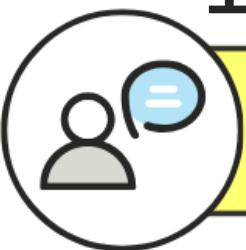
고찰 : VGA를 이용한 영상처리 로직을 설계하며 데이터 메커니즘에 대한 이해를 얻었고 간단한 픽셀 게임이지만 실시간으로 영상을 처리하는 게임을 완성했다는 것에 대한 큰 성취감을 느꼈습니다.



이재원

역할 : 오리 포착 시스템 구현, 각종 버튼 기능 구현, 발표 담당

고찰 : Color 감지 기능을 설계하면서, 코드의 색상값과 카메라가 실제로 감지하는 색상에는 차이가 있다는 것을 알게 되었고, 직접 수치를 바꿔가며 테스트하여 적절한 값을 찾을 수 있었습니다. 하드웨어 개발에서는 실제 환경에 맞춰 설계하는 과정이 중요하다는 것을 깨닫게 되었습니다.



채준희

역할 : 카메라화면/게임화면 결합
권총게임기 제작, 오리 픽셀 데이터 작업

고찰 : 고전게임, 영상처리, 디스플레이, 버튼에 사용한 회로 등
머릿속 다른 카테고리에 있던 지식들을 한 프로젝트에 녹여내는 과정을 통해 즐거움과 성취감을 느꼈습니다.

Thank You

