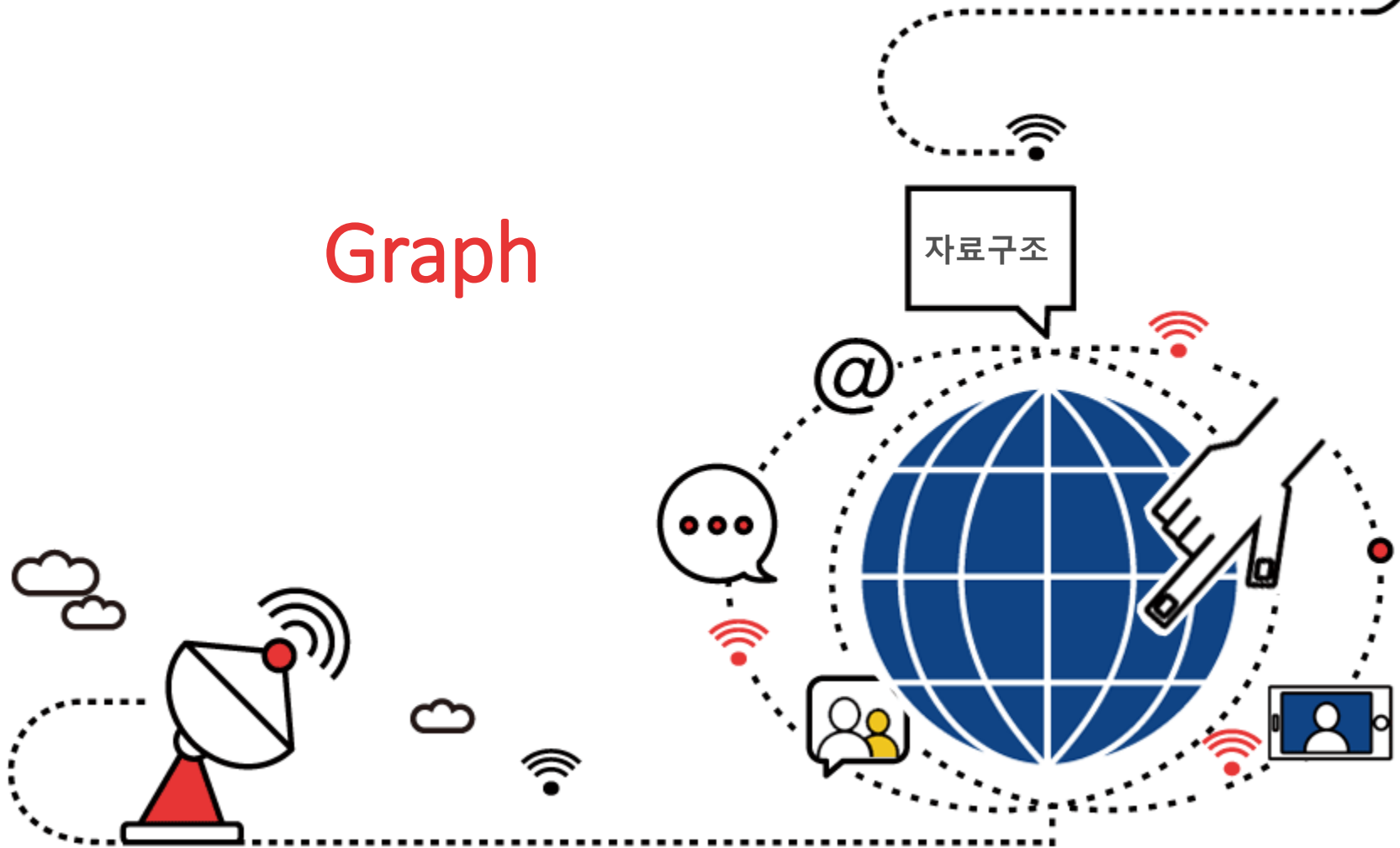
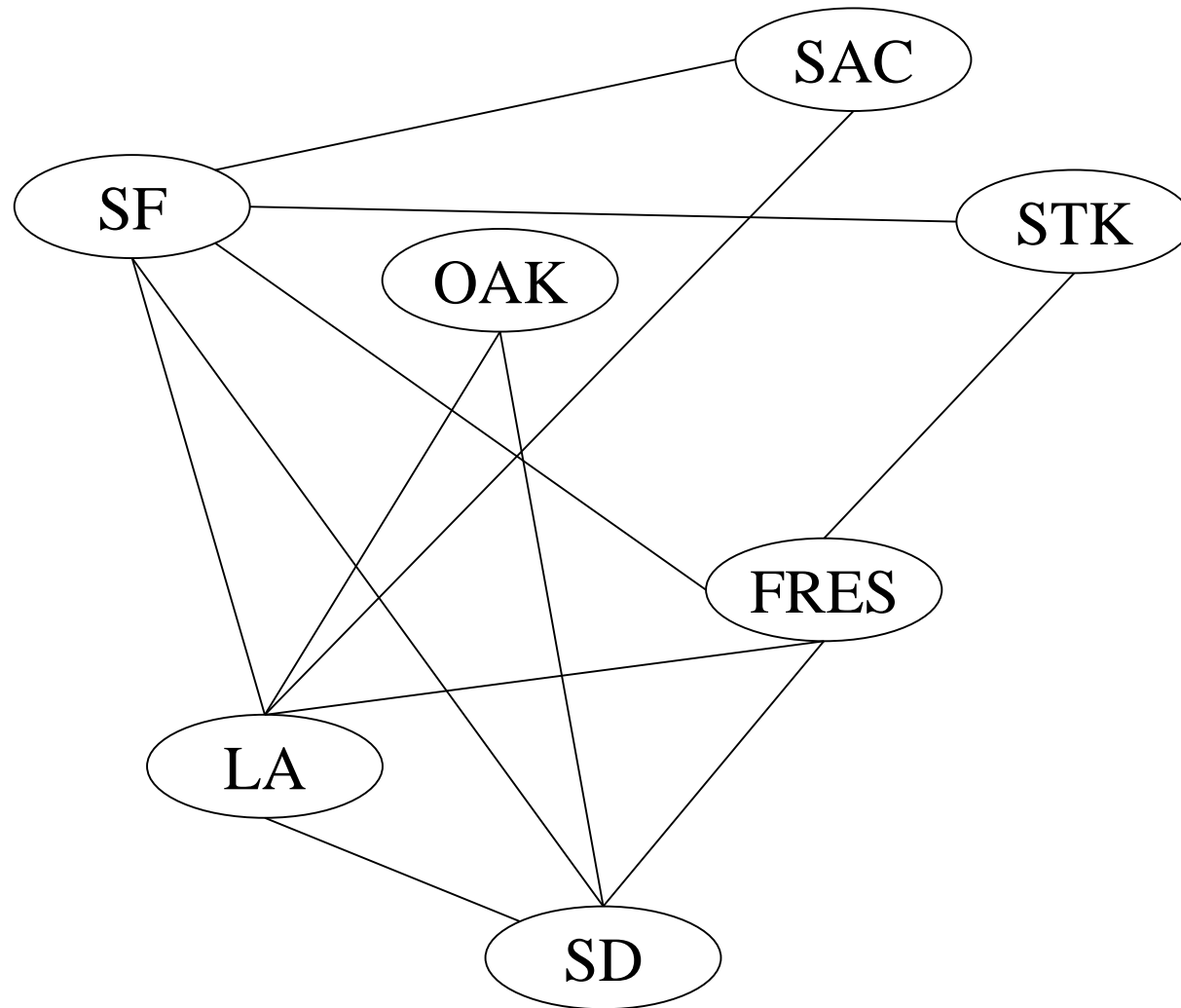
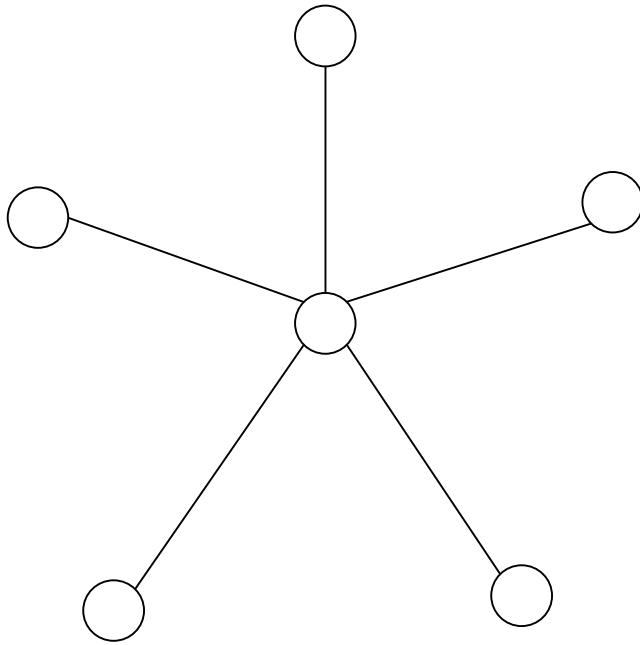


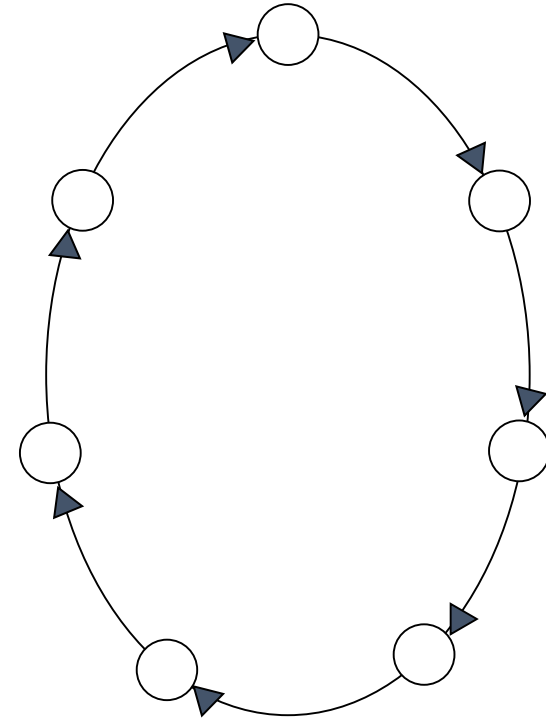
Graph







(a) A star network



(b) A ring network



Graph 란?

➤ 정점(Vertex)과 간선(Edge)으로 이루어진 자료구조

➤ 간선의 종류에 따라 그래프 종류가 달라진다

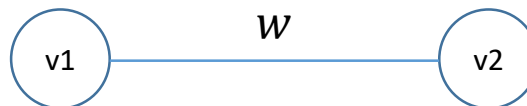
- Undirected Graph : 간선이 방향 X



- Directed Graph : 간선이 방향을 가리킴



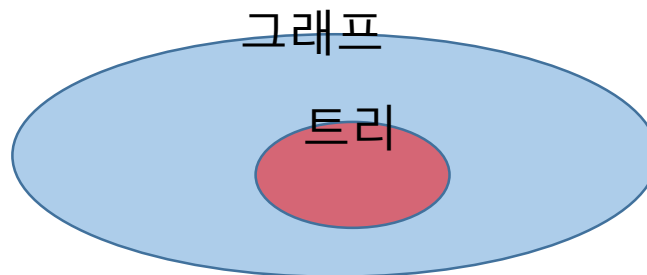
- Weighted Graph : 간선에 가중치가 있음



Graph vs Tree



그래프	트리
노드와 노드를 연결하는 간선들의 집합	Cycle이 없는 Connected Graph
Cycle 존재 가능	Cycle 존재 불가능
두 정점 사이에 여러 개의 경로 존재 가능	두 정점 사이에 반드시 1개의 경로 존재
간선의 수는 그래프에 따라 다름	간선의 수 = 정점의 수 - 1



그래프 \supset 트리





- **Graph** $G = (V, E), n = |V|, m = |E|$
- **Weighted Graph** $G = (V, E, W)$
- **Graph의 표현방법(Representation)은 2가지**

- Adjacency Matrix Representation(인접 행렬)
- Adjacency List Representation (인접 리스트)

<ul style="list-style-type: none"> ▪ no parallel edges ▪ no self-loops 	Adjacency List	Adjacency Matrix
Space	$n + m$	n^2
$v.incidentEdges()$	$\deg(v)$	n
$v.isAdjacentTo(w)$	$\min(\deg(v), \deg(w))$	1
$insertVertex(o)$	1	n^2
$insertEdge(v, w, o)$	1	1
$eraseVertex(v)$	$\deg(v)$	n^2
$eraseEdge(e)$	1	1



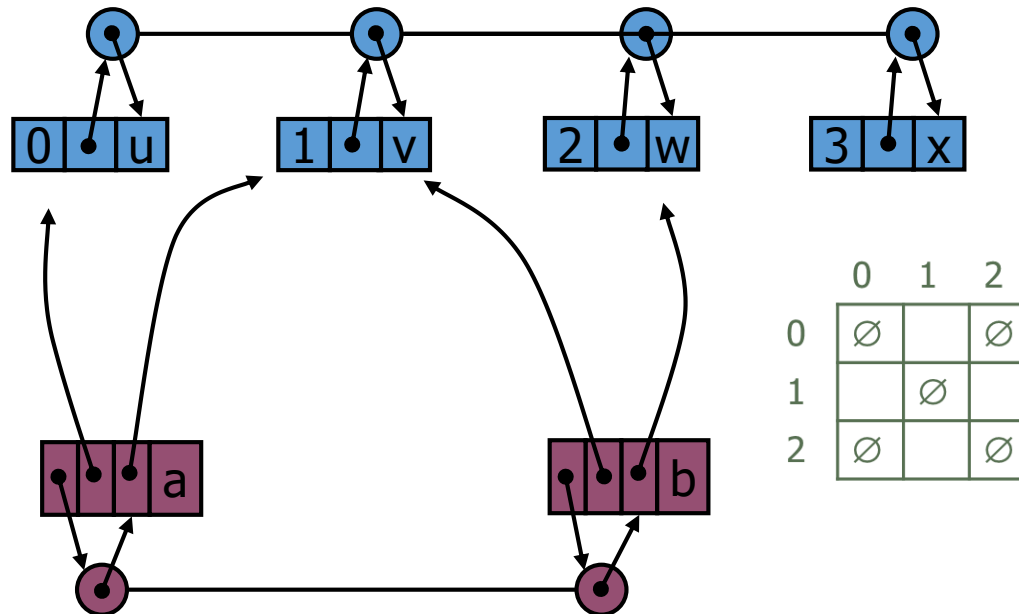
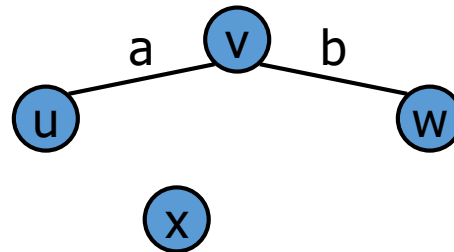
● 인접 행렬

- 노드 i 와 j 의 인접(adjacent) 여부를 $O(1)$ 시간에 확인 가능
- 밀집한(dense) 그래프에서 효율적
- 구현이 쉽다

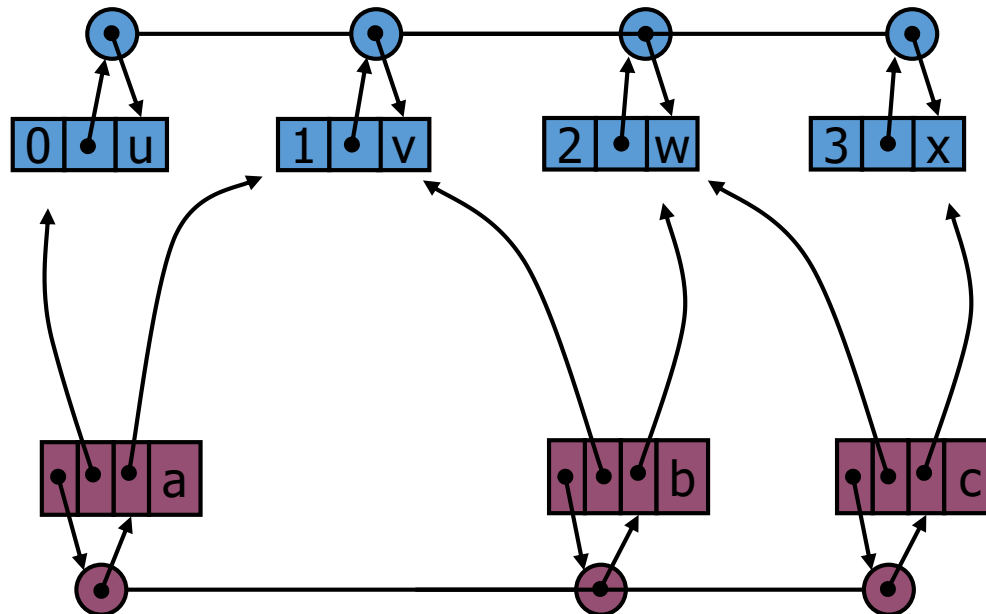
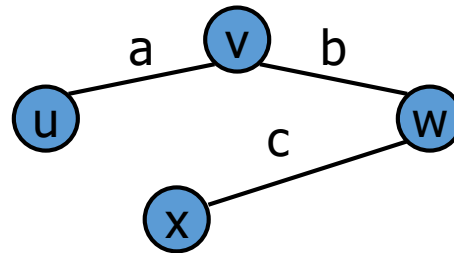
● 인접 리스트

- 노드 v 에 인접한(incident) 간선들의 정보를 $O(\text{degree}(v))$ 시간에 확인 가능
- 드문(sparse) 그래프에서 효율적
- 구현이 상대적으로 복잡하다





간선 삽입



	0	1	2
0	\emptyset		\emptyset
1		\emptyset	
2	\emptyset		\emptyset



	0	1	2	3
0	\emptyset		\emptyset	\emptyset
1		\emptyset		\emptyset
2	\emptyset		\emptyset	
3	\emptyset	\emptyset		\emptyset



```
#include<iostream>
#include<vector>

#define M 1000000

using namespace std;

class vertex {
private:
    int degree;
public:
    vertex() { this->degree = 0; }
    void increase_deg() {
        this->degree++;
    }
    void decrease_deg() {
        this->degree--;
    }
};

class edge {
private:
    vertex* src;
    vertex* dst;
public:
    edge(vertex* src, vertex* dst) {
        this->src = src;
        this->dst = dst;
    }
};
```





```
class graph {
private:
    vertex** v;
    edge*** matrix;
    vector<edge*> e;
    int v_sz;
    int max_sz;
public:
    graph(int sz) {
        this->max_sz = sz;
        this->v_sz = 0;

        this->v = new vertex*[sz+1];
        for (int i = 0; i <= sz; i++) v[i] = NULL;

        this->matrix = new edge**[sz+1];
        for (int i = 0; i <= sz; i++) {
            matrix[i] = new edge*[sz+1];
            for (int j = 0; j <= sz; j++) matrix[i][j] = NULL;
        }
    }
    void insert_vertex(int n) {
        if (v_sz + 1 > max_sz) return; // graph에 더이상 정점을 삽입 할수 없을 경우 바로 종료
        if (v[n] == NULL) {
            vertex* new_v = new vertex();
            v[n] = new_v;
            this->v_sz++;
        }
        else {
            return; // 이미 정점이 있다면, 바로 종료
        }
    }
}
```





```
void insert_edge(int src, int dst) {  
  
    if (v[src] == NULL || v[dst] == NULL) return; // 삽입될 edge의 양 끝 vertex중 하나라도 없으면, 바로 종료  
    if (matrix[src][dst] != NULL || matrix[dst][src] != NULL) {  
        cout << 0 << endl;  
        return; // 이미 간선이 존재 하기 때문에, 바로 종료  
    }  
    edge* new_e = new edge(v[src], v[dst]);  
    matrix[src][dst] = new_e;  
    matrix[dst][src] = new_e; // 무향 그래프이므로, 양쪽에 다 포인터설정  
  
    v[src]->increase_deg();  
    v[dst]->increase_deg();  
  
    e.push_back(new_e);  
}  
  
void erase_edge(int src, int dst) {  
    if (matrix[src][dst] == NULL || matrix[dst][src] == NULL) return; // 간선이 존재하지 않는다면, 바로 종료  
    v[src]->decrease_deg();  
    v[dst]->decrease_deg();  
  
    for (int i = 0; i < e.size(); i++) {  
        if (e[i] == matrix[src][dst] || e[i] == matrix[dst][src]) {  
            e.erase(e.begin() + i);  
            break;  
        }  
    }  
  
    matrix[src][dst] = NULL;  
    matrix[dst][src] = NULL; // 무향 그래프이므로, 양쪽에 다 포인터설정  
}
```



