# フランク・ウルフ法に基づく 1-ノルム正則化ソフトマージン最適化

[春の OR 学会]

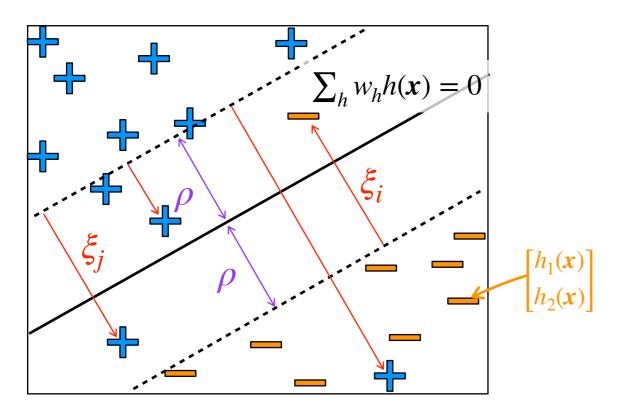
◎ 九州大学/理研 AIP 三星 諒太朗

九州大学/理研 AIP 畑埜 晃平

九州大学 瀧本 英二

# 「ソフト」マージン最適化

 $H \subset [-1, +1]^X$  中の関数の凸結合  $sign \cdot \sum_{h \in H} w_h h$  で サンプル  $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^m \subset X \times \{\pm 1\}$  を分類.



#### 「ソフト」マージン最適化問題

$$\max_{\rho, w, \xi} \rho - \frac{1}{\nu} \sum_{i=1}^{m} \xi_{i}$$
 **s.t.**  $y_{i} \sum_{h \in H} w_{h} h(x_{i}) \ge \rho - \xi_{i}, \quad \forall i = 1, 2, ..., m$  
$$\sum_{h \in H} w_{h} = 1, \quad w \ge 0, \, \xi \ge 0.$$

- √ 高々  $u \le m$  個の点を外れ値とみなし、残りの点でマージン  $\rho$  の最大化を目指す.
- √ 未知のデータに対しても高い汎化性能を保証 [Bertlett, '98].
- ✓ 線形計画問題だが、一般に H は非常に大きいので直接解くのは非現実的。
  - √ H 中の「有用な」関数だけを使うことはできないか?
- ⇒ ブースティング(列生成法)によって解く.

# ブースティングのプロトコル

ブースティング …「ブースター」と「弱学習者」との間の繰り返しゲーム.

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

① S 上の分布  $d_t \in \Delta_{m,\nu}$  を決める.

ブースター

弱学習者

② 関数  $h_r \in H$  を返す.

$$\Delta_{m,\nu} = \{ \mathbf{d} \in [0, 1/\nu]^m \mid ||\mathbf{d}||_1 = 1 \}$$

#### 直感的には

- ブースターは  $\{h_1, h_2, ..., h_{t-1}\}$  上のどの仮説も正答率が小さくなる分布を選ぶ.
- 弱学習者は

サンプル上の分布  $d_t \in \Delta_{m,\nu}$  に対して 正答率が一定より大きい  $h_t$  を返す.

$$\max_{\rho, w, \xi} \rho - \frac{1}{\nu} \sum_{i=1}^{m} \xi_{i}$$
 **s.t.**  $y_{i} \sum_{h \in H} w_{h} h(x_{i}) \ge \rho - \xi_{i}, \quad \forall i = 1, 2, ..., m$  
$$\sum_{h \in H} w_{h} = 1, \quad w \ge 0, \, \xi \ge 0.$$



 $\min_{\boldsymbol{d} \in \Delta_{m,\nu}} \max_{h \in H} \sum_{i=1}^{m} d_i y_i h(\boldsymbol{x}_i)$ 

### 関連研究と主結果

	LPBoost [Pemiriz+, 02]	ERLPBoost [Warmuth+, '08]	Cor. ERLPBoost [Shalev-Shwartz+, '10]	本研究
反復回数	$\Omega(m)$	$O\left(\frac{1}{\epsilon^2}\ln\frac{m}{\nu}\right)$	$O\left(\frac{1}{\epsilon^2}\ln\frac{m}{\nu}\right)$	$O\left(\frac{1}{\epsilon^2}\ln\frac{m}{\nu}\right)$
1 反復の計算	LP	CP	LP (Sorting)	≥ LP (Sorting)
実用面	非常に高速	遅い	ERLPB. より遅い	LPB. と同等

本研究				
$O\left(\frac{1}{\epsilon^2}\ln\frac{m}{\nu}\right)$				
≥ LP (Sorting)				

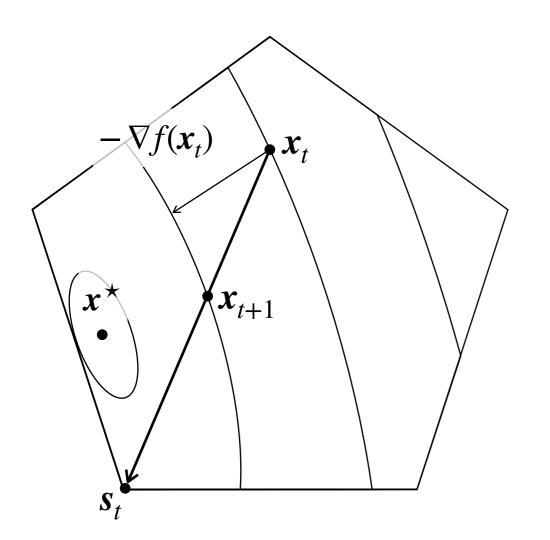
**動機:**理論保証があり、かつ実用上も高速なアルゴリズムが欲しい

#### 主結果

- 上記のアルゴリズム(後で詳述)は すべて フランク・ウルフのアルゴリズムと見做せることを示した.
- 理論保証がある, **一般的な枠組**を提案.

# フランク・ウルフのアルゴリズム [Margueritet, '56]

閉凸集合上での凸関数の最小化を行う,一次の最適化アルゴリズム.



 $\min_{x \in S} f(x)$ 

#### 各ラウンド t = 1,2,...,T において:

- 1.  $s_t \in \arg\max_{s \in S} s \cdot [-\nabla f(x_t)]$
- 2.  $x_{t+1} = x_t + \lambda_t (s_t x_t), \lambda_t \in [0,1]$

#### 入りの例

- 2/(t+1)
- $f(\mathbf{x}_{t+1})$  の  $\mathbf{x}_t$  周りの二次近似の最小解
- 線形探索

#### 定理 [Jaggi, 13]

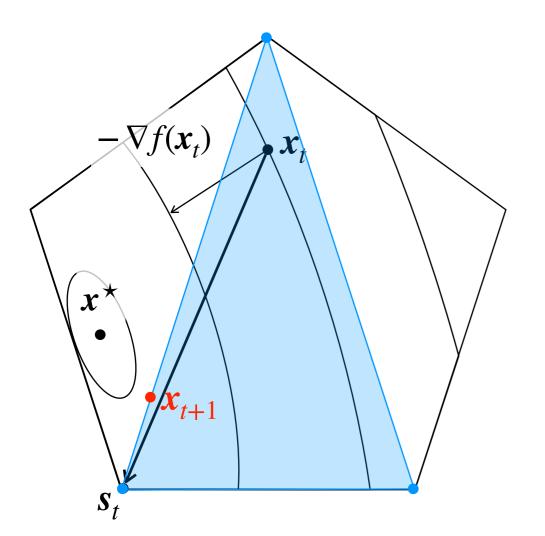
 $\forall x, y, \quad f(y) \le f(x) + (y - x)^{\top} \nabla f(x) + \frac{\eta}{2} ||y - x||^2$ 

fが $\eta$ -平滑であるとき,適切な $\{\lambda_t\}_t$ のもと

高々  $T = O(\eta/\epsilon)$  回の反復で  $\epsilon$ -近似解に収束.

# フランク・ウルフのアルゴリズム [Margueritet, '56]

閉凸集合上での凸関数の最小化を行う,一次の最適化アルゴリズム.



 $\min_{x \in S} f(x)$ 

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

- 1.  $s_t \in \arg\max_{s \in S} s \cdot [-\nabla f(x_t)]$
- 2.  $x_{t+1} = x_t + \lambda_t (s_t x_t), \lambda_t \in [0,1]$

#### その他の $\lambda_{+}$ の例:FCFW

• 過去に求めた端点  $\{s_k\}_{k=1}^t \subset S$  の 凸包上での f の最小解

#### 定理 [Jaggi, '13]

 $\forall x, y, \quad f(y) \le f(x) + (y - x)^{\top} \nabla f(x) + \frac{\eta}{2} ||y - x||^2$ 

fが $\eta$ -平滑であるとき,適切な $\{\lambda_t\}_t$ のもと

高々  $T = O(\eta/\epsilon)$  回の反復で  $\epsilon$ -近似解に収束.

### LPBoost [Demiriz+, '021 のアイデア

ソフトマージン最適化問題の双対問題を行生成法で解く

$$\max_{\rho,w,\xi} \rho - \frac{1}{\nu} \sum_{i=1}^{m} \xi_i$$
 s.t.  $y_i \sum_{h \in H} w_h h(x_i) \ge \rho - \xi_i$ ,  $\forall i = 1,2,...,m$   $w \in \Delta_H$ ,  $\xi \ge 0$ .

$$\Delta_H = \{ \mathbf{w} \in [0,1]^H \mid \|\mathbf{w}\|_1 = 1 \}$$

- (♠) も *H* が大きいときは解くのが難しい.
- $H_0 = \emptyset$  から始め, t ラウンド目において  $H_{t-1} = \{h_1, h_2, ..., h_{t-1}\}$ 上での $(\bigcirc)$ の最適解 $d_t$ を弱学習者に渡す.

各ラウンド 
$$t=1,2,...,T$$
 において:
①  $H_{t-1}$  上の ( $\mathring{\Box}$ ) の解  $d_t \in \Delta_{m,\nu}$ .

ブースター 弱学習者
② 関数  $h_t \in H$  を返す.

### ERLPBoost [Warmuth+, '081 のアイデア

LPBoost + エントロピー正則化

$$\min_{\substack{\gamma,d\in\Delta_{m,\nu}\\ \gamma,d\in\Delta_{m,\nu}}} \gamma + \frac{1}{\eta} \sum_{i=1}^{m} d_i \ln(md_i) \qquad \qquad -(\diamondsuit)$$
**s.t.** 
$$\sum_{i=1}^{m} d_i y_i h(x_i) \leq \gamma, \quad \forall h \in H$$

- $\eta > 0$  を十分大きく取れば、正則化項は目的関数値にあまり影響を与えない
- $H_0 = \emptyset$  から始め,t ラウンド目において  $H_{t-1} = \{h_1, h_2, ..., h_{t-1}\}$  上での  $(\diamondsuit)$  の最適解  $d_t$  を弱学習者に渡す.

# 提案手法のアイデア

 $A \in [-1, +1]^{m \times H}$  を,第 (i,h) 成分が  $A_{i,h} = y_i h(x_i)$  である行列とする.

$$\min_{\gamma,d\in\Delta_{m,\nu}}\gamma + \frac{1}{\eta}\sum_{i=1}^m d_i\ln(md_i)$$

**s.t.**  $\sum_{i=1}^m d_i y_i h(x_i) \le \gamma$ ,  $\forall h \in H$ 

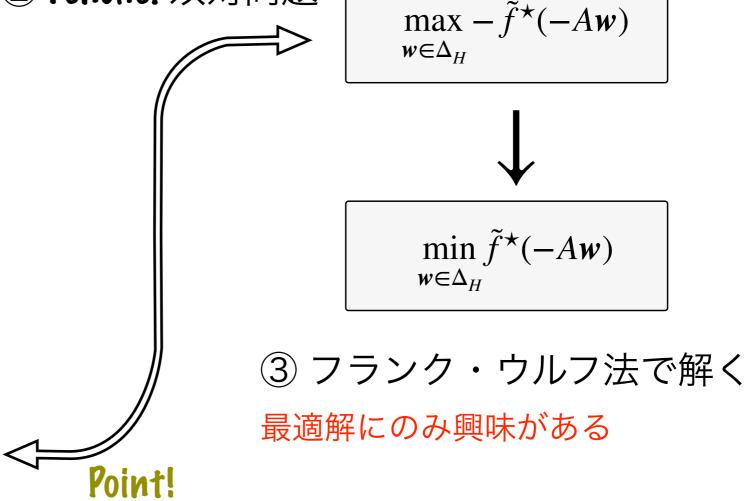
$$f(\boldsymbol{d}) \triangleq \begin{cases} 0, & \boldsymbol{d} \in \Delta_{m,\nu} \\ +\infty, & \boldsymbol{d} \notin \Delta_{m,\nu} \end{cases}$$

$$\tilde{f}(\boldsymbol{d}) \triangleq f(\boldsymbol{d}) + \frac{1}{\eta} \sum_{i=1}^{m} d_i \ln(md_i)$$

①制約を目的関数に

$$\min_{\boldsymbol{d}} \max_{h \in H} (\boldsymbol{d}^{\top} A)_h + \tilde{f}(\boldsymbol{d})$$

② Fenchel 双対問題



•  $\tilde{f}^{\star}$  はフランク・ウルフ法の仮定を満たす

fの Fenchel 共役関数  $f^*$ :  $f^*(\mu) = \sup_{\theta} \mu^{\mathsf{T}} \theta - f(\theta)$ 

# 提案手法のアイデア

$$\min_{\mathbf{w}\in\Delta_H}\tilde{f}^{\star}(-A\mathbf{w})$$

フランク・ウルフ法

$$(Aw)_i = y_i \sum_{h \in H} w_h h(x_i)$$

 $\min_{\mathbf{x} \in S} f(\mathbf{x})$ 

#### 1. 勾配ベクトルの計算

$$\begin{aligned} \boldsymbol{d}_{t} &= \nabla \tilde{f}^{\star}(-A\boldsymbol{w}_{t-1}) \\ &= \arg\max_{\boldsymbol{d}} \boldsymbol{d}^{\top}(-A\boldsymbol{w}_{t-1}) - \tilde{f}(\boldsymbol{d}) \\ &= \arg\min_{\boldsymbol{d} \in \Delta_{m,\nu}} \boldsymbol{d}^{\top}A\boldsymbol{w}_{t-1} + \frac{1}{\eta} \sum_{i=1}^{m} d_{i} \ln(md_{i}) \end{aligned}$$

#### |各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

- 1. Get  $\nabla f(\mathbf{x}_{t-1})$
- 2.  $s_t \in \arg\min_{s \in S} s \cdot \nabla f(x_{t-1})$
- 3.  $x_t = x_{t-1} + \lambda_t (s_t x_{t-1}),$  $\lambda_t \in [0,1]$

#### 2. 端点の計算

$$h_t \in \operatorname{arg\,min}_{h \in H} \boldsymbol{d}_t^{\top} (-A \boldsymbol{e}_h)$$
  
=  $\operatorname{arg\,max}_{h \in H} (\boldsymbol{d}_t^{\top} A)_h$ 

arg max でなくともある値以上のhが得られるならば収束性を言える(後述)

#### 3. 重みの更新

$$\mathbf{w}_t = \mathbf{w}_{t-1} + \lambda_t (\mathbf{e}_{h_t} - \mathbf{w}_{t-1})$$

通常の FW だけでなく、任意のアルゴリズムを組み込むことが可能!

# フランク・ウルフ法でブースティングを説明

#### ブースティング

$$\min_{\mathbf{w}\in\Delta_{m,\nu}} \tilde{f}^{\star}(-A\mathbf{w})$$

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

**1.** S 上の分布  $d_t \in \Delta_{m,\nu}$  を決める.

2. 関数  $h_t \in H$  を返す.

#### フランク・ウルフ法

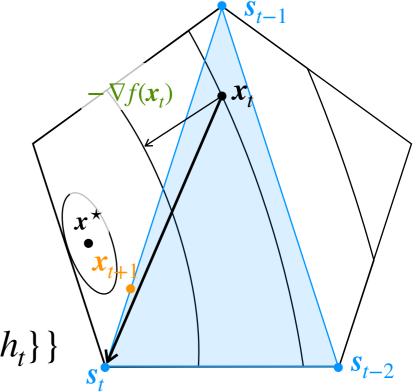
$$\min_{x \in S} f(x)$$

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

- 1. Get  $\nabla f(x_{t-1})$
- 2.  $s_t \in \arg\max_{s \in S} s \cdot [-\nabla f(x_{t-1})]$
- 3.  $x_t = x_{t-1} + \lambda_t (s_t x_{t-1}), \lambda_t \in [0,1]$

#### 例: ERLPBoost [Warmuth+, '08]

- 1.  $\boldsymbol{d}_t = \arg\min_{\boldsymbol{d}} \max_{h \in \{h_1, h_2, \dots, h_{t-1}\}} (\boldsymbol{d}^{\mathsf{T}} A)_h + \tilde{f}(\boldsymbol{d})$ =  $\nabla \tilde{f}^{\star}(\boldsymbol{\theta}_{t-1})$ , 但し $\boldsymbol{\theta}_{t-1} = -A \boldsymbol{w}_{t-1}$
- 2.  $e_{h_t} \in \operatorname{arg\,min}_{e_h:h\in H} d^{\top}(-Ae_h) = \operatorname{arg\,max}_{e_h:h\in H} d^{\top}Ae_h$



# フランク・ウルフ法でブースティングを説明

#### ブースティング

$$\min_{\mathbf{w} \in \Delta_{m,\nu}} f^{\star}(-A\mathbf{w})$$

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

**1.** S 上の分布  $d_t \in \Delta_{m,\nu}$  を決める.

2. 関数  $h_t \in H$  を返す.

#### フランク・ウルフ法

$$\min_{x \in S} f(x)$$

各ラウンド t = 1, 2, ..., T において:

- 1. Get  $\nabla f(x_{t-1})$
- 2.  $s_t \in \arg\max_{s \in S} s \cdot [-\nabla f(x_{t-1})]$
- 3.  $x_t = x_{t-1} + \lambda_t (s_t x_{t-1}), \lambda_t \in [0,1]$

#### 例: LPBoost [Demiriz+, '02]

1.  $d_t \in \arg\min_{d} \max_{h \in \{h_1, h_2, \dots, h_{t-1}\}} (d^T A)_h + f(d)$ =  $\nabla \tilde{f}^{\star}(\boldsymbol{\theta}_{t-1})$ , 但し  $\boldsymbol{\theta}_{t-1} = -A\boldsymbol{w}_{t-1}$ 

$$f(d) = \begin{cases} 0 & d \in \Delta_{m,\nu} \\ +\infty & d \notin \Delta_{m,\nu} \end{cases}$$

- 2.  $e_{h_t} \in \arg\min_{e_h:h\in H} d^{\top}(-Ae_h) \neq f^{\star}$  は平滑性を持たないので、
- 3.  $w_t = \arg\min_{w \in \Delta_{H_t}} f^*(-Aw)$ , フランク・ウルフの保証を使えない. 但し  $\Delta_{H_t} = \{ w \in \Delta_H \mid w_h > v \implies n \in \{n_1, n_2, ..., n_t\} \}$

# 提案手法

フランク・ウルフ法の解析をよくみると次のことがわかる.

#### **観察** 各ラウンド *t* において

 $x_t = x_{t-1} + \frac{2}{t+1} (s_t - x_{t-1})$  よりも関数値が小さくなる $\hat{x}_t$ を使った場合,

 $x_t$  を使った場合と同じ収束率が保証される.

1. 
$$d_t = \nabla \tilde{f}^*(-Aw_{t-1}) \in \Delta_{m,\nu}$$

ブースター 弱学習者

2. 関数  $h_t \in H$  を返す.

3-1. 
$$w_t^{\mathcal{F}} = w_{t-1} + \frac{2}{t+1} (s_t - w_{t-1})$$
 
$$\sum_{i=1}^m d_i y_i h(x_i) \ge g \text{ を満たす } h \text{ を返す}$$

**3-2.** 任意に *w<sup>ຝ</sup>* を決める.

**3-3.**  $w_t^{\mathcal{F}}$ ,  $w_t^{\mathcal{A}}$  のうち、 $\tilde{f}^{\star}$ 。(-A) をより小さくする方を  $w_t$  として採用.

定理 提案手法は 
$$T = O\left(\frac{2}{\epsilon^2}\ln\frac{m}{\nu}\right)$$
 反復後  $-f^*(-Aw_T) \ge g - \epsilon$  を達成.

### 提案手法: 実用例

フランク・ウルフ法の解析をよくみると次のことがわかる.

#### 観察 各ラウンド t において

 $x_t = x_{t-1} + \frac{2}{t+1} (s_t - x_{t-1})$  よりも関数値が小さくなる $\hat{x}_t$ を使った場合,

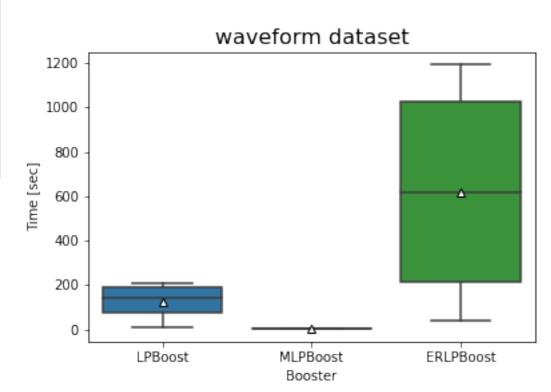
 $x_t$  を使った場合と同じ収束率が保証される.

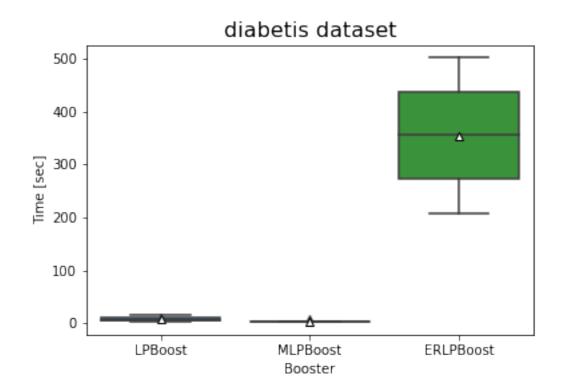
# 実験

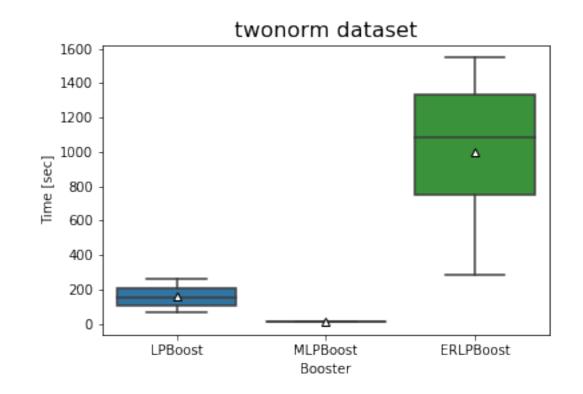
#### Setting.

- 最適化ソルバ: Gurobi 9.0.1
- 弱学習器: 深さ2の決定木(正答率基準)
- $\epsilon = 0.01$
- $\nu \in \{0.01, 0.02, 0.05, 0.1\}$  で計測

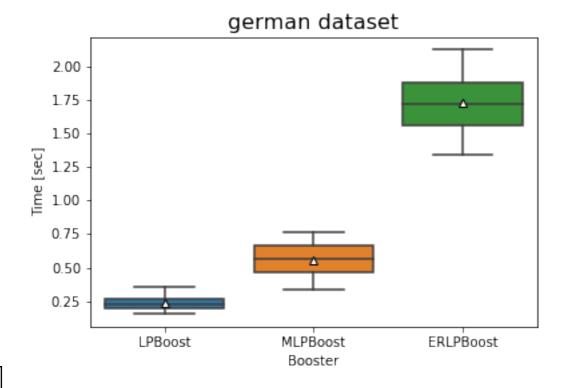
# LPBoost MLPBoost (本研究) ERLPBoost

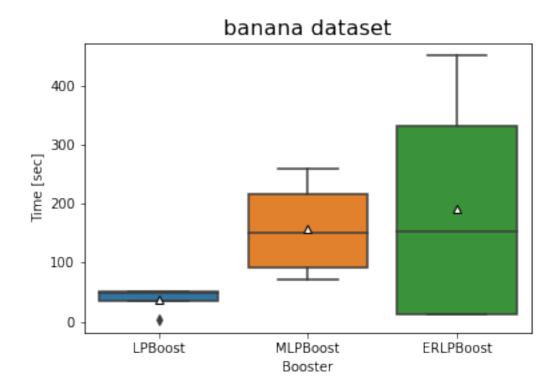




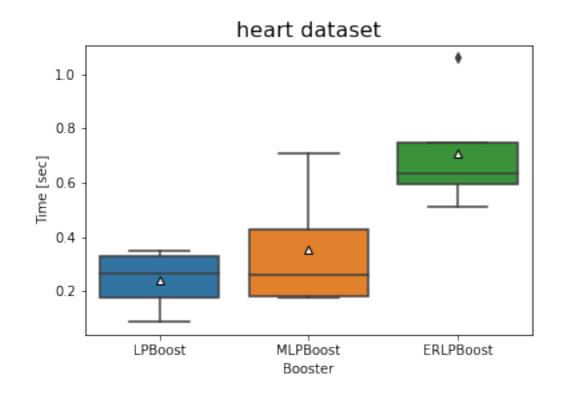


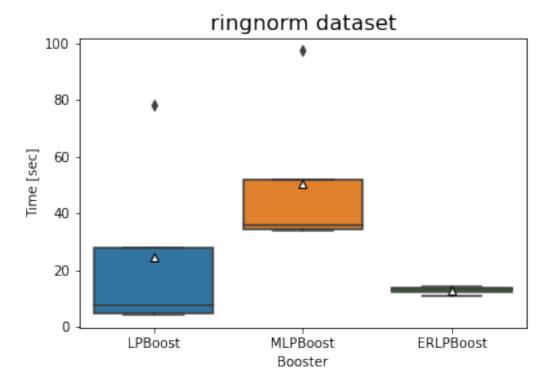
### 実験





LPBoost MLPBoost (本研究) ERLPBoost





### まとめと今後の課題

- いくつかのブースティングアルゴリズムは フランク・ウルフ法で説明できることを示した。
- 理論保証があり、かつ高速なブースティングアルゴリズムを提案.
  - LPBoost より(常に)速くできるか?
- 強凸性を仮定すれば線形収束するか?