

ЛЕКЦІЯ 8

Властивості графів (продовження)

Операції з елементами графів

1. Операція видалення ребра. Нехай $G = (V, E)$ – граф і $e \in E$ – деяке його ребро. Граф $G_1 = G - e$ одержуємо із графа G шляхом видалення ребра e за умови, що $G_1 = (V, E \setminus \{e\})$. Таким чином, видалення ребра графа не викликає зміни кількості його вершин.

Властивості операції видалення ребра

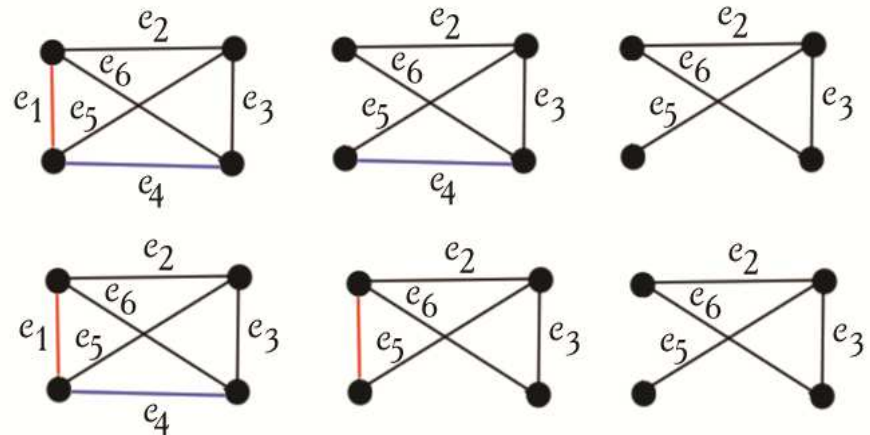
Нехай необхідно вилучити ребра $e_1 \in E$ і $e_4 \in E$.

Тоді справедливий закон асоціативності:

$$(G - e_1) - e_4 = (G - e_4) - e_1.$$

Якщо підряд виконується кілька операцій видалення ребер, то результат

не залежить від порядку видалення.



2. Операція видалення вершини

Нехай $G = (V, E)$ і $v \in V$ – деяка вершина графа G . Граф $G_2 = G - v$ одержуємо із графа G шляхом видалення вершини v із множини вершин V і видалення всіх інцидентних з вершиною v ребер з множини ребер E .

Таким чином, видалення вершин графа може викликати зміну кількості його ребер.

Властивості операції видалення вершини

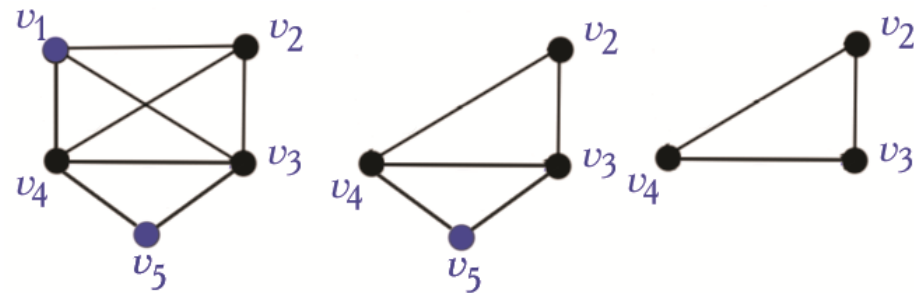
Нехай необхідно вилучити вершини $v_1 \in V$ й $v_5 \in V$.

Тоді виконується закон асоціативності:

$$(G - v_1) - v_5 = (G - v_5) - v_1.$$

Якщо підряд виконується кілька операцій видалення вершин, то результат

не залежить від порядку видалення.



3. Операція введення ребра

Нехай $G = (V, E)$ і існують дві вершини $u \in V$ і $v \in V$, і $(u, v) \notin E$. Тоді операція введення ребра може бути представлена виразом:

$$G_3 = G + e = (V, E \cup \{e\}), \text{ де } e = (u, v).$$

Властивості операції введення ребра

Виходячи із властивостей комутативності та асоціативності операції об'єднання, можна стверджувати, що при введенні в граф декількох ребер результат не залежить від порядку їх додавання.

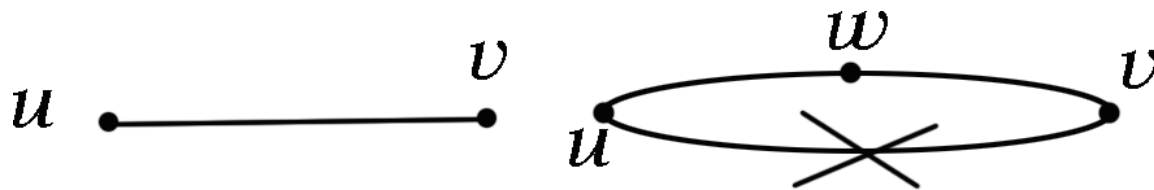
$$(G + e) + e_1 = (G + e_1) + e, \text{ де } e \in E \text{ і } e_1 \in E.$$

4. Операція введення вершини в ребро

Нехай дано граф $G = (V, E)$, який включає вершини $v \in V$ і $u \in V$, а також ребро $(v, u) \in E$, яке їх з'єднує. Операція введення вершини в ребро може бути представлена виразом:

$$G_4 = \left(V \cup \{w\}, \left(E \cup \{(v, w)\} \cup \{(w, u)\} \right) \setminus \{(v, u)\} \right).$$

До множини V додають вершину w , до множини E додають ребра (v, w) і (w, u) , а ребро (v, u) видаляють з множини E .



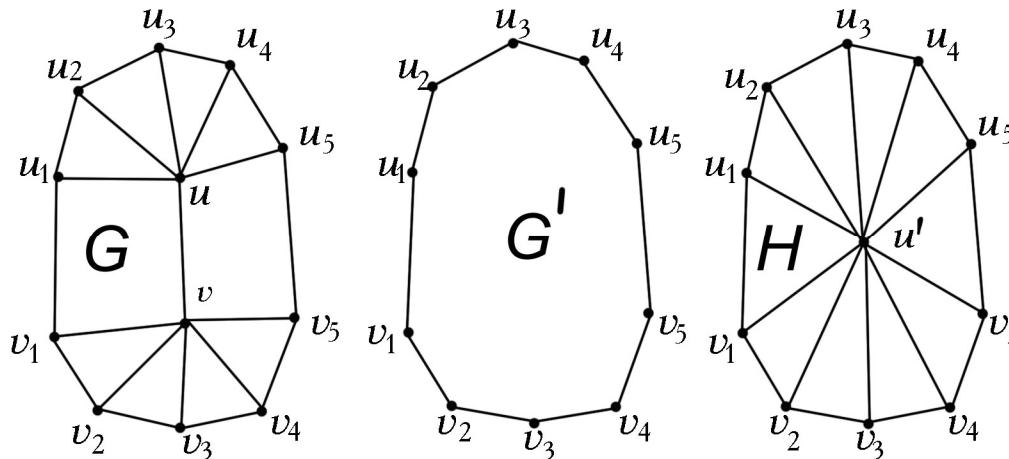
5. Ототожнення (злиття) вершин

Нехай дано граф $G = (V, E)$, що включає вершини $v \in V$ і $u \in V$ з відповідними множинами суміжності $\Gamma(v) = \{v_1, v_2, \dots, v_m, u\}$ і $\Gamma(u) = \{u_1, u_2, \dots, u_k, v\}$.

Злиття вершин v і u виконують у два етапи:

1. Виключають вершини v і u з графа G : $G' = G - v - u$
2. Додають до отриманого графа вершину u' з такою множиною суміжності: $\Gamma(u') = \Gamma(v) \setminus u \cup \Gamma(u) \setminus v$:

$$H = G' + u'.$$



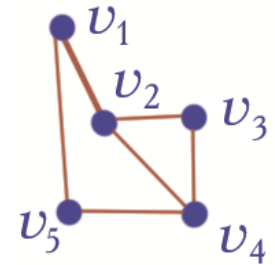
Задавання графа в математиці

1. Аналітичний спосіб

Аналітичний спосіб припускає представлення графа $G(V, E)$ у вигляді множин V і E . Для задавання цих множин можуть використовуватися всі три способи задавання множин:

Явно: $V = \{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$,

$E = \{(v_1, v_2), (v_2, v_3), (v_2, v_4), (v_3, v_4), (v_4, v_5), (v_5, v_1)\}$



Предикатом: $V = \{v_i \mid i = 1, \dots, n\}$

$E = \{(v_i, v_j) \mid i = 2k + 1, j = 2k, k = 1, \dots, 2n - 1\}$

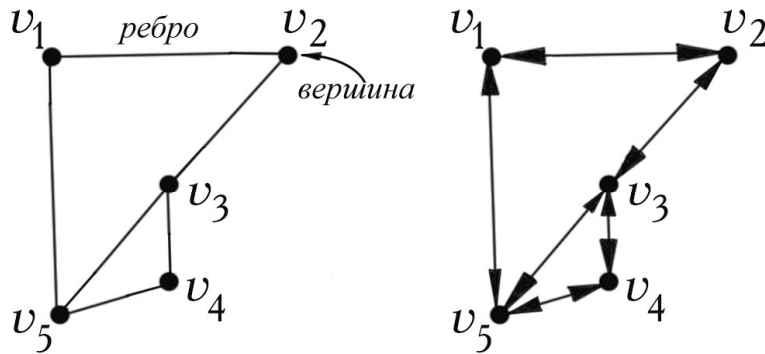
Рекурсивною процедурою: $V = \{v_i \mid i = i + 1, i < m\}$

$E = \{(v_i, v_j) \mid j = j + 1, i = i + 2, i, j < n\}$

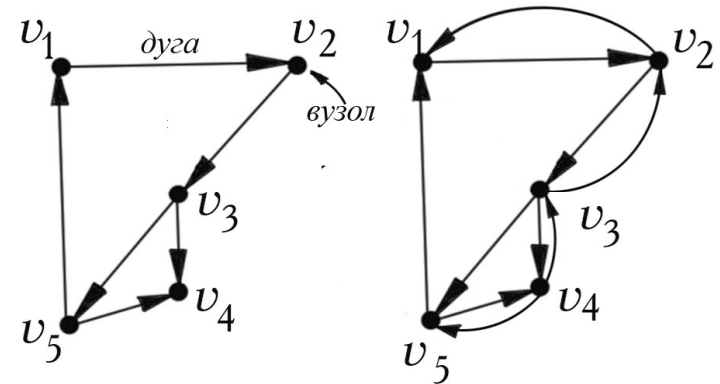
2. Графічний спосіб

Вершини представлені точками, а ребра – лініями, що з'єднують ці точки. В орграфах: вузли та дуги.

Неорієнтовані графи



Орієнтовані графи



3. Матричний спосіб

Граф задають у вигляді **матриці інцидентності** або **матриці суміжності**.

Задавання неорієнтованого графа за допомогою матриці інцидентності

Нехай G – **неорієнтований граф**. Нехай B – матриця, кожний **рядок** якої **відповідає вершині** графа, а кожний **стовпець** відповідає **ребру** графа.

$$B = \begin{pmatrix} & e_1 & e_2 & \dots & e_j & \dots & e_m \\ v_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_i & 0 & 0 & 0 & b_{ij} & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} G &= (V, E) \\ V &= \{v_1, v_2, \dots, v_i, \dots, v_n\}, \\ E &= \{e_1, e_2, \dots, e_j, \dots, e_m\}. \end{aligned}$$

$$B = \begin{pmatrix} & e_1 & e_2 & \dots & e_j & \dots & e_m \\ v_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_i & 0 & 0 & 0 & b_{ij} & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

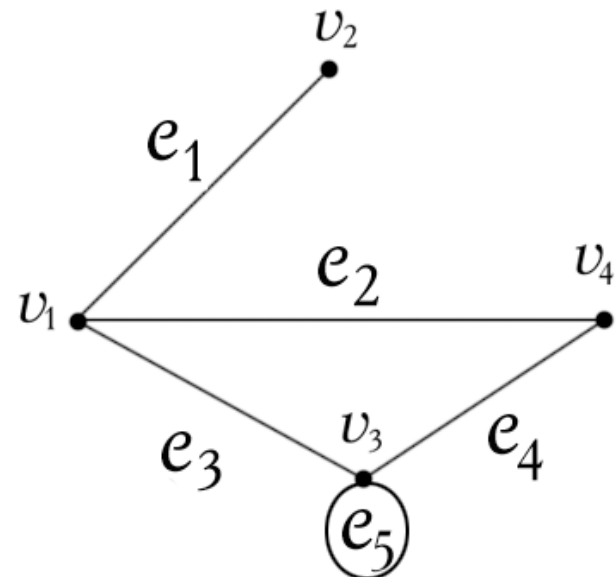
Елемент i -го рядка та j -го стовпця матриці B позначають b_{ij} .

$b_{ij} = 1$, якщо i -а вершина інцидентна j -му

ребру, і дорівнює 0 у протилежному випадку.

Матрицю B називають *матрицею інцидентності* неорієнтованого графа G .

Отже, елементи матриці інцидентності $B = (b_{ij})$ задають формулою:



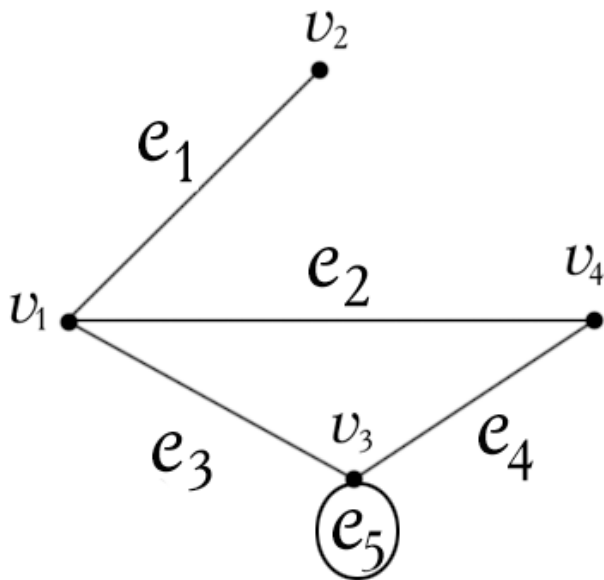
$$b_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{якщо ребро } e_i \text{ інцидентне вершині } v_j, \\ 0, & \text{в протилежному випадку.} \end{cases}$$

Приклад. Граф $G = (V, E)$ задано аналітично множинами

$$V = \{v_1, v_2, v_3, v_4\},$$

$$E = \{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5\} = \{(v_1, v_2), (v_1, v_4), (v_1, v_3), (v_3, v_4), (v_3, v_3)\}.$$

Сформуувати матрицю інцидентності



	e_1	e_2	e_3	e_4	e_5
v_1	1	1	1	0	0
v_2	1	0	0	0	0
v_3	0	0	1	1	1
v_4	0	1	0	1	0

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Властивості матриці інцидентності неорієнтованого графа

1. Для вершин без петель **ступінь вершини дорівнює сумі одиничних елементів** відповідного рядка

матриці, оскільки кожна одиниця в цьому рядку представляє інцидентність цієї вершини ребру.

	e_1	e_2	e_3	e_4	e_5
v_1	1	1	1	0	0
v_2	1	0	0	0	0
v_3	0	0	1	1	1
v_4	0	1	0	1	0

2. У **кожному стовпці**, який не представляє ребро петлі, **будуть дві одиниці**, тому що кожне таке ребро інцидентне двом вершинам.

3. У рядку матриці інцидентності, який відповідає вершині **з петлею**, **сума одиниць на одну більше** степеня даної вершини.

4. Стовпець, що відповідає **ребру петлі**, містить тільки **одну одиницю**.

Задавання орієнтованого графа за допомогою матриці інцидентності

Нехай G – **орієнтований граф**.

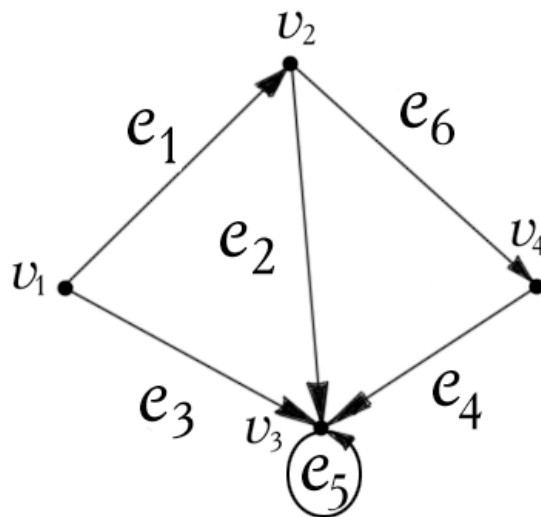
Тоді матриця інцидентності $B = (b_{ij})$ включає елементи:

- які дорівнюють 1, якщо вершина інцидентна з початком ребра,
- які дорівнюють -1, якщо вершина інцидентна з кінцем ребра,
- які дорівнюють 0, якщо вершина і ребро не інцидентні, які дорівнюють 2 або будь-якому числу, якщо вершина містить петлю.

$$b_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є початком ребра } e_i, \\ -1, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є кінцем ребра } e_i, \\ 2, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є початком і кінцем ребра } e_i, \\ 0, & \text{в інших випадках.} \end{cases}$$

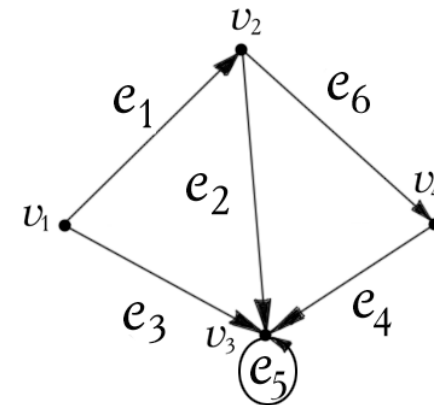
Приклад. Нехай задано орієнтований граф $G = (V, E)$, де $V = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ і $E = \{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6\}$

Графічне представлення даного орграфа:



Матриця інцидентності орграфа має вигляд:

	e_1	e_2	e_3	e_4	e_5	e_6
v_1	1	0	1	0	0	0
v_2	-1	1	0	0	0	1
v_3	0	-1	-1	-1	2	0
v_4	0	0	0	1	0	-1



або

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Властивості матриці інцидентності орграфа

1. Для вершин без петель		e_1	e_2	e_3	e_4	e_5	e_6
напівстепень виходу	v_1	1	0	1	0	0	0
дорівнює сумі додатних	v_2	-1	1	0	0	0	1
одиничних елементів	v_3	0	-1	-1	-1	2	0
відповідного рядка	v_4	0	0	0	1	0	-1

2. Для вершин без петель напівстепень входу дорівнює сумі від'ємних одиничних елементів відповідного рядка.

3. У кожному стовпці, який не представляє ребро петлі, сума елементів дорівнює нулю.

4. Якщо дуга – це петля, то в стовпці один елемент, який дорівнює 2.

Задавання графа за допомогою матриці суміжності

Нехай G – неорієнтований граф.

Нехай C – матриця, рядки якої позначені вершинами графа і стовпці позначені тими ж вершинами в тому ж самому порядку.

Елемент i -го рядка й j -го стовпця матриці C позначається

c_{ij} .

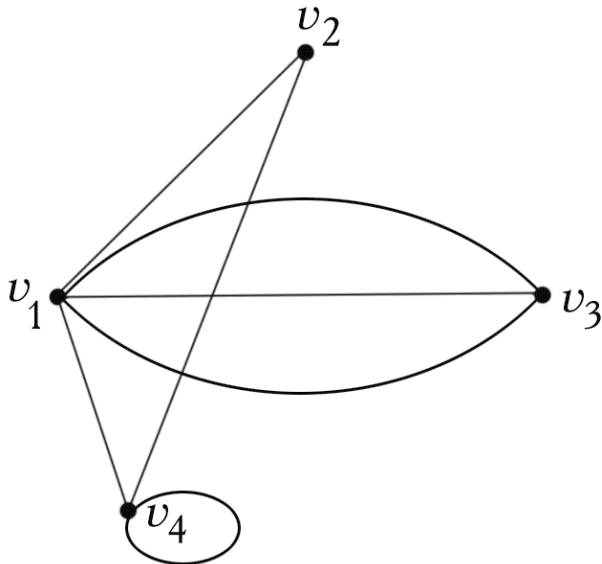
$$C = \begin{pmatrix} & v_1 & v_2 & v_i & v_j & v_n \\ v_1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ v_i & 1 & 1 & 0 & c_{ij} & 1 \\ v_j & 0 & 1 & c_{ji} & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- дорівнює 1, якщо існує одне ребро з i -ої вершини в j -у вершину,
- дорівнює числу ребер з i -ї вершини в j -у вершину при наявності декількох ребер,
- дорівнює 0 якщо ребер між вершинами не існує.

Матрицю C називають *матрицею суміжності* графа G .

Формула для визначення елементів матриці суміжності графа

$$c_{ij} = \begin{cases} 1, \text{ якщо існує ребро } (v_i, v_j), \\ k, \text{ якщо існують ребра } \overbrace{\left\{ (v_i, v_j), (v_i, v_j), \dots, (v_i, v_j) \right\}}^k \\ 0, \text{ в інших випадках.} \end{cases}$$



	v_1	v_2	v_3	v_4
v_1	0	1	3	1
v_2	1	0	0	1
v_3	3	0	0	0
v_4	1	1	0	1

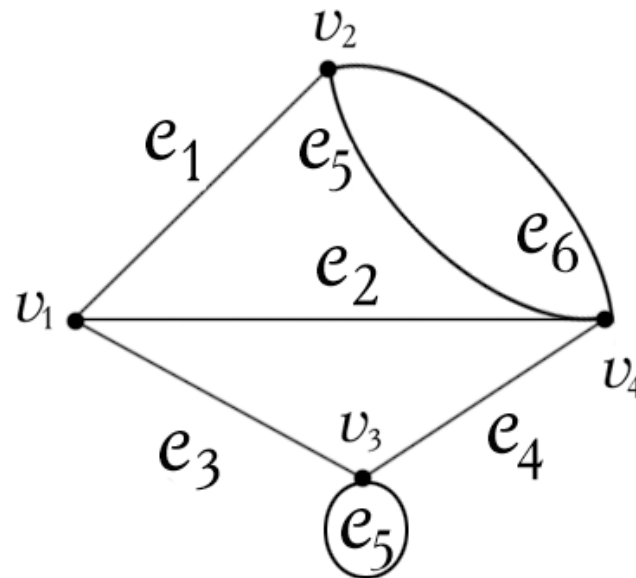
Приклад. Розглянемо неорієнтований граф

Матриця суміжності даного графа має вигляд:

	v_1	v_2	v_3	v_4
v_1	0	1	1	1
v_2	1	0	0	2
v_3	1	0	1	1
v_4	1	2	1	0

або

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



Властивості матриці суміжності

1. Матриця суміжності неорієнтованого графа **симетрична** щодо головної діагоналі.
2. Якщо вершина **має петлі**, то їх число розміщається **на головній діагоналі** матриці суміжності.
3. Якщо між двома вершинами графа існує **кілька ребер**, то на перетині рядків і стовпців проставляється їхня **кількість**.

Матриця суміжності орієнтованого графа

Нехай G – орієнтований граф.

Нехай C – матриця, рядки якої позначені вершинами графа і стовпці позначені тими ж вершинами в тому ж самому порядку.

$$C = \begin{matrix} & \text{вихід ребер} \\ & \begin{matrix} v_1 & v_2 & v_i & v_j & v_n \end{matrix} \\ \begin{matrix} \text{в} \\ \text{у} \\ \text{х} \\ \text{і} \\ \text{д} \end{matrix} \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ v_i \\ v_j \\ v_n \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & c_{ij} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

i -й рядок і j -й стовбець- c_{ij} .

1- якщо ребро виходить з v_i , і входить у вершину v_j .

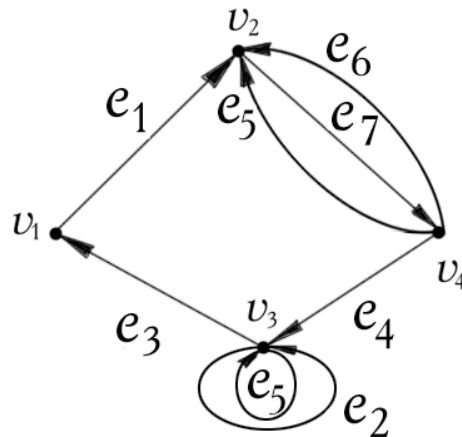
дорівнює числу ребер при наявності декількох ребер,

0- якщо ребер між вершинами не

існує.

Матрицю C називають *матрицею суміжності* орграфа G .

Приклад. Розглянемо орієнтований граф:



Його матриця суміжності має вигляд:

$$\begin{array}{ccccc}
 & v_1 & v_2 & v_3 & v_4 \\
 v_1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 v_2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\
 v_3 & 1 & 0 & 2 & 0 \\
 v_4 & 0 & 2 & 1 & 0
 \end{array}
 \text{ або } \mathbf{C} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}.$$

Властивості матриці суміжності орієнтованого графа

1. Матриця суміжності **несиметрична** щодо головної діагоналі.
2. Сума чисел у рядку матриці суміжності без урахування чисел на головній діагоналі дозволяє визначити величину **напівстепеня виходу** для кожної вершини орграфа: $\deg^+(v_i)$, де $1 \leq i \leq n$.
3. Сума чисел у стовпці матриці суміжності без урахування чисел на головній діагоналі дозволяє визначити величину **напівстепеня входу** для кожної вершини орграфа: $\deg^-(v_i)$, де $1 \leq i \leq n$.

Задавання графа за допомогою списку ребер

Список ребер графа (орграфа) представлено двома стовпцями.

Стовпець 1 – ребра,

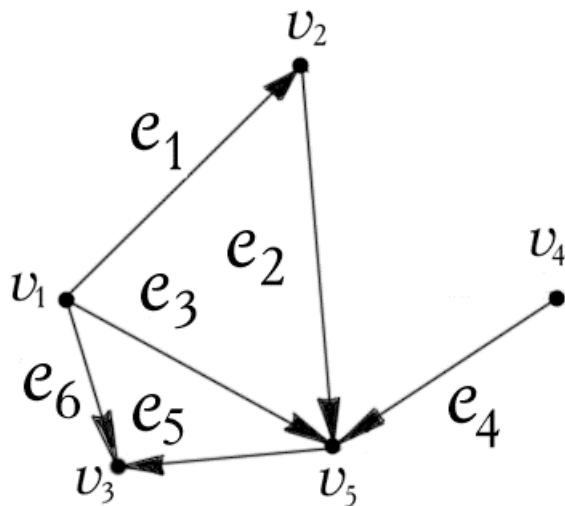
Стовпець 2 – інцидентні з ними вершини.

e_1	(v_1, v_2)
e_2	(v_2, v_3)
...	...
e_i	(v_i, v_j)
...	...
e_n	(v_n, v_m)

Для неорієнтованого графа порядок проходження вершин довільний.

Для орграфа першим стоїть номер вершини, з якої ребро виходить.

Приклад. Орграф і його список ребер.



$$e_1 \rightarrow (v_1, v_2),$$

$$e_2 \rightarrow (v_2, v_3),$$

$$e_3 \rightarrow (v_1, v_5),$$

$$e_4 \rightarrow (v_4, v_5),$$

$$e_5 \rightarrow (v_5, v_3),$$

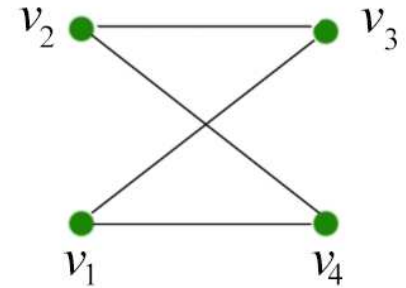
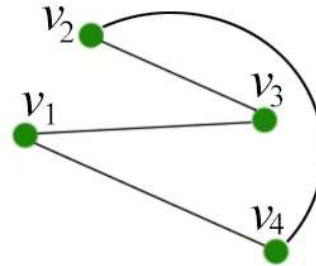
$$e_6 \rightarrow (v_1, v_3)$$

$$G = \left[(v_1, v_2), (v_2, v_3), (v_1, v_5), (v_4, v_5), (v_5, v_3), (v_1, v_3) \right]$$

Ізоморфізм графів

Способи задавання графа:

- аналітичний,
- графічний (рисунок),
- матрицею інцидентності,
- матрицею суміжності,
- списком ребер.



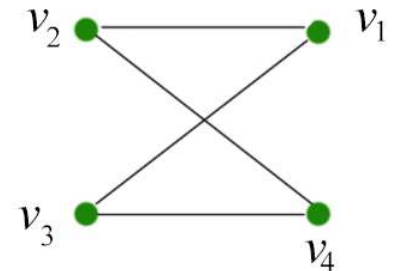
Вид рисунка залежить від форми ліній і взаємного розташування вершин.

Не завжди легко зрозуміти, чи однакові графи, зображені на різних рисунках.

Вид матриць і списку ребер залежить від нумерації вершин і ребер графа.

Граф повністю заданий, якщо нумерація його вершин зафіксована.

Графи, що відрізняються тільки нумерацією вершин, називають *ізоморфними*.



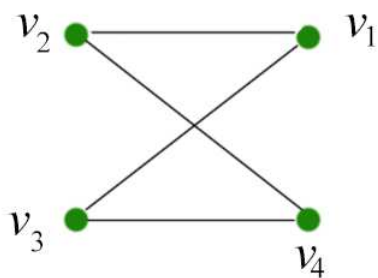
Визначення ізоморфізму графів

Нехай $G = (V_1, E_1)$ і $H = (V_2, E_2)$ – графи.

$R : V_1 \rightarrow V_2$ -взаємно однозначна відповідність (бієкція),
 $(|V_1| = |V_2|)$.

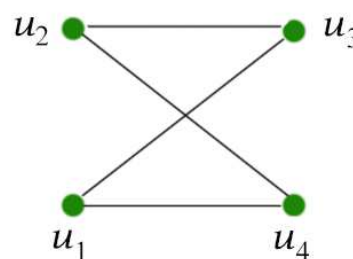
Відображення R називають ізоморфізмом графів G і H , якщо для **будь-яких суміжних вершин** $v_i, v_j \in G$ їх образи $(u_k, u_m) \in H$ також суміжні.

Якщо таке відображення R існує, то графи G і H називають **ізоморфними** графами.



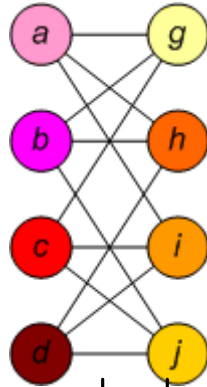
$$R = \{(v_1, u_3), (v_2, u_2), (v_3, u_1), (v_4, u_4)\}$$

$$R: v_1 \rightarrow u_3 \Rightarrow \begin{cases} \Gamma(v_1) = \{(v_1, u_2), (v_1, u_3)\} \\ \Gamma(u_3) = \{(u_3, u_2), (u_3, u_1)\} \end{cases}$$

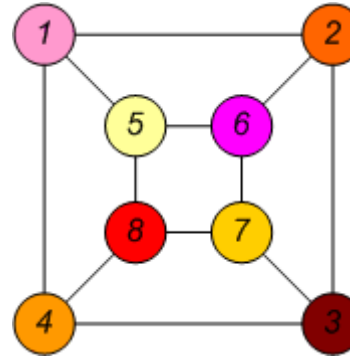


Приклад.

$G(V_1, E_1)$



$H(V_2, E_2)$



$$|V_1| = 8, |V_2| = 8, |V_1| = |V_2|$$

$$(a, g) \rightarrow (1, 5) \quad (c, g) \rightarrow (8, 5)$$

$$(a, h) \rightarrow (1, 2) \quad (c, i) \rightarrow (8, 4)$$

$$(a, i) \rightarrow (1, 4) \quad (c, j) \rightarrow (8, 7)$$

$$(b, g) \rightarrow (6, 5) \quad (d, h) \rightarrow (3, 2)$$

$$(b, h) \rightarrow (6, 2) \quad (d, i) \rightarrow (3, 4)$$

$$(b, j) \rightarrow (6, 7) \quad (d, j) \rightarrow (3, 7)$$

$$f(a) = 1$$

$$f(b) = 6$$

$$f(c) = 8$$

$$f(d) = 3$$

$$f(g) = 5$$

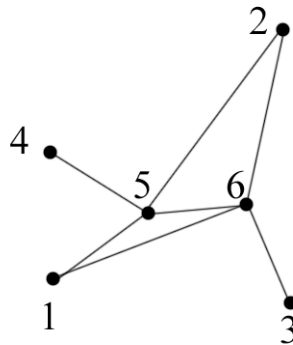
$$f(h) = 2$$

$$f(i) = 4$$

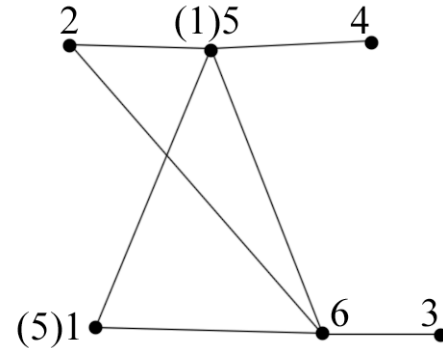
$$f(j) = 7$$

$$R = \{(a, 1), (b, 6), (c, 8), (d, 3), (h, 2), (g, 5), (i, 4), (j, 7)\}$$

Приклад.– Графи G й H ізоморфні.



Граф G .



Граф H .

\mathbf{G} – матриця суміжності графа G й \mathbf{H} – матриця суміжності графа H

$$\mathbf{G} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{H} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Властивість матриць суміжності ізоморфних графів

Якщо графи G й H **ізоморфні**, то з матриці суміжності графа G можна одержати матрицю суміжності H шляхом послідовної перестановки рядків і стовпців.

Для цього потрібно виконати максимально $n!$ перестановок, де n – число вершин графа.

Ізоморфізм орграфів

Для того, щоб два **орграфа були ізоморфні**, додатково до розглянутих раніше умов потрібно, щоб напрямки їх дуг збігалися.

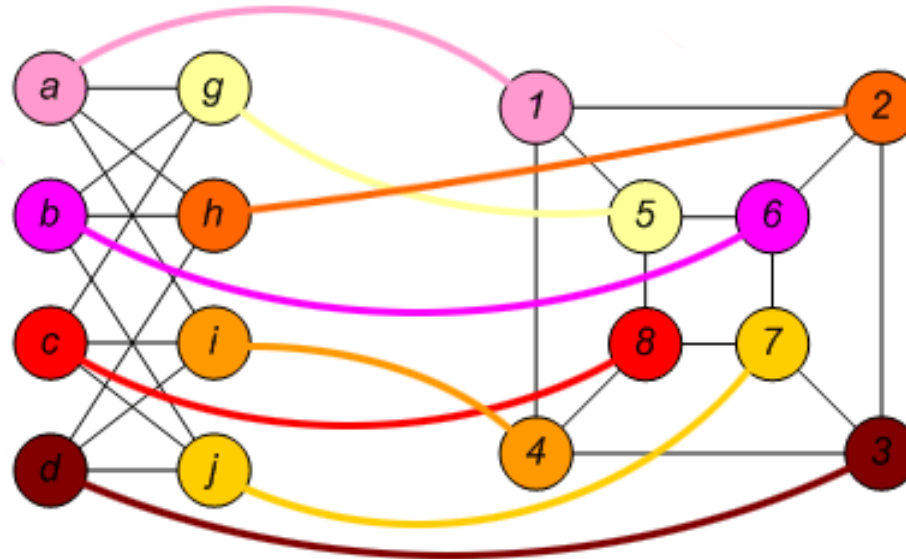
Алгоритм розпізнавання ізоморфізму графів

$$G(V, E) \text{ і } H(W, X)$$

1. **Перевіряємо умову** $|V| = |W| = n$. Якщо кількість вершин графа $|V|$ не дорівнює кількості вершин графа $|W|$, то графи однозначно неізоморфні.
2. **Сортуємо елементи множин** $V = \{v_1, v_2, v_3, \dots, v_n\}$ і $W = \{w_1, w_2, w_3, \dots, w_n\}$ за критерієм величини степеня для кожної вершини.
3. В отриманих упорядкованих послідовностях вершин шукаємо **вершини, з однаковими значеннями критерія упорядкування**, тобто шукані вершини повинні мати однакові степені.
4. Якщо такі **вершини знайдені**, то **з'єднуємо їх ребром** з метою побудови графа взаємно однозначної відповідності.

Якщо такої відповідності немає, тобто одна зі знайдених вершин уже включена в граф відповідності, то вихідні графи G й H неізоморфні.

5. Якщо граф взаємно однозначної відповідності побудований, то розглянуті графи ізоморфні, а його ребра вказують на перестановки, які потрібно зробити для ізоморфного перетворення графа G в граф H .



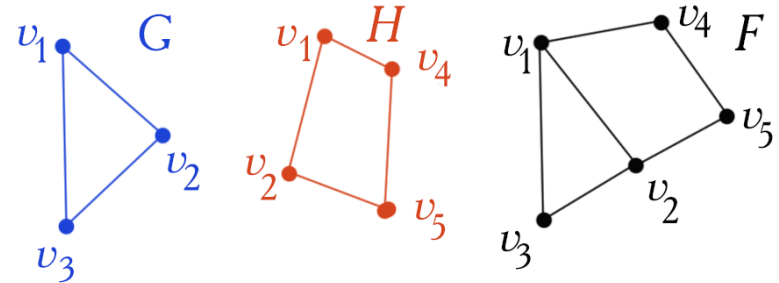
Теоретико-множинні операції над графами

1. Операція об'єднання графів

Граф F називається об'єднанням графів $G = (V, E)$ і $H = (V_1, E_1)$ якщо

$$F = G \cup H = (V \cup V_1, E \cup E_1).$$

Якщо $V \cap V_1 = \emptyset$ та $E \cap E_1 = \emptyset$, то об'єднання графів називають **диз'юнктивним**. (Незв'язний граф)



З властивостей операції об'єднання випливає, що $G \cup H = H \cup G$.

Граф є **зв'язним**, якщо його не можна представити у вигляді диз'юнктивного об'єднання двох графів і **незв'язним** — у протилежному випадку.

2. Операція перетину графів

Граф F називають перетином графів $G = (V, E)$ і $H = (V_1, E_1)$ якщо

$$F = G \cap H = (V \cap V_1, E \cap E_1).$$

3. Операція доповнення

Доповненням графа $G = (V, E)$ називають граф $\bar{G} = (V, \bar{E})$, множиною вершин якого є множина V , а множина ребер формується відповідно до правила $\bar{E} = \{e \in V \times V \mid e \notin E\}$

4. Декартовий добуток графів

Декартовим добутком графів $G_1 = (V_1, E_1)$ і $G_2 = (W_2, E_2)$ називають граф $G(\Omega, E)$, множиною вершин якого є декартовий добуток $\Omega = V_1 \times V_2$, де

$$V_1 = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}, W_2 = \{w_1, w_2, \dots, w_m\} \text{ і}$$

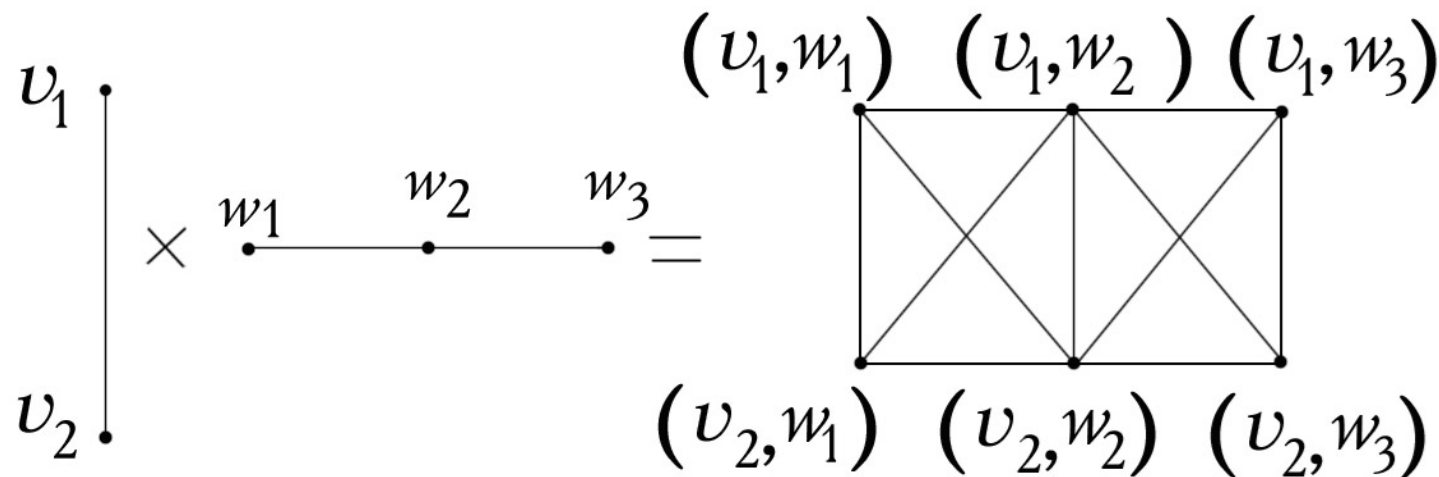
$$\Omega = \{(v_1, w_1), (v_1, w_2), \dots, (v_n, w_m)\},$$

Причому вершина (v_i, w_j) суміжна з вершиною (v_a, w_b) при $1 \leq i, a \leq n, 1 \leq j, b \leq m$ тоді й тільки тоді, коли в графі G_1 суміжні відповідні вершини v_i і v_a , а в графі G_2 суміжні вершини w_j і w_b .

Приклад 1. На рисунку показаний приклад добутку $G = G_1 \times G_2$. $G = (\Omega, E)$

$G_1 = (V_1, E_1)$, де $V_1 = \{v_1, v_2\}$ й $E_1 = \{(v_1, v_2)\}$.

$G_2 = (W_2, E_2)$, де $W_2 = \{w_1, w_2, w_3\}$ й $E_2 = \{(w_1, w_2), (w_2, w_3)\}$.



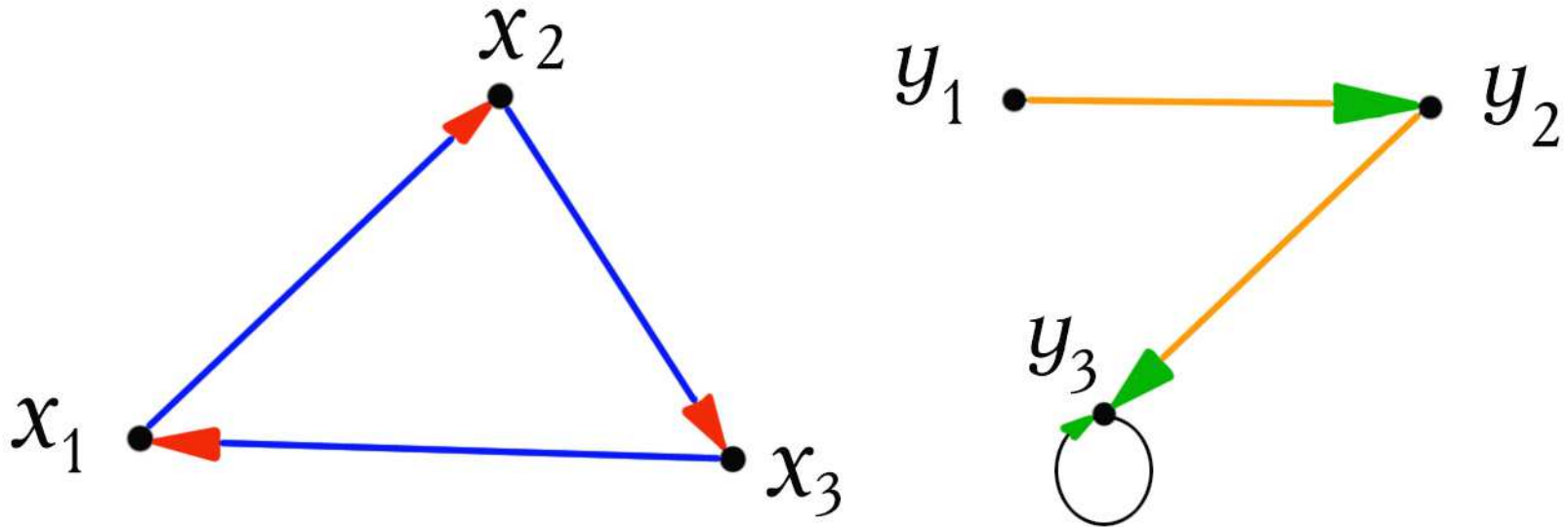
$$\Omega = \{(v_1, w_1), (v_1, w_2), (v_1, w_3), (v_2, w_1), (v_2, w_2), (v_2, w_3)\}$$

$$E = \{((v_1, w_1), (v_2, w_1)), ((v_1, w_1), (v_1, w_2)), \dots\}$$

$|V_1| = 2; |W_2| = 3 \Rightarrow$ матриця вершин має 2 рядки і 3 стовпці

Приклад. Знайти декартовий добуток орграфів, які задані графічно

Розв'язок.

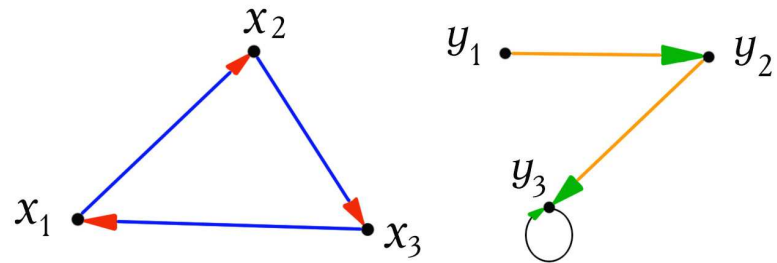


$$G_1(X, E_1): \quad X = \{x_1, x_2, x_3\}, \quad E_1 = \{(x_1, x_2), (x_2, x_3), (x_3, x_1)\}$$

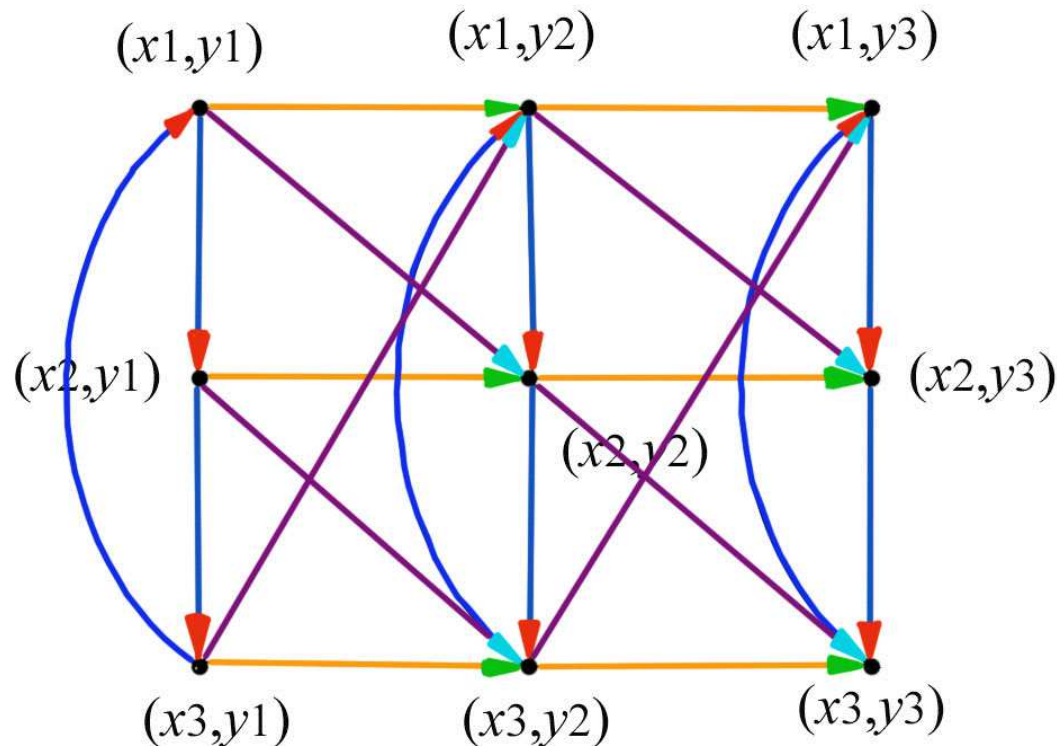
$$G_2(Y, E_2): \quad Y = \{y_1, y_2, y_3\}, \quad E_2 = \{(y_1, y_2), (y_2, y_3), (y_3, y_3)\}$$

$$\Omega: Z = X \times Y$$

Побудуємо множину
вершин декартового
добутку графів:



$$Z = \{(x_1, y_1), (x_1, y_2), (x_1, y_3), (x_2, y_1), (x_2, y_2), (x_2, y_3), (x_3, y_1), (x_3, y_2), (x_3, y_3)\}$$



Матриця 3×3

Паросполучення ребер графа

Довільну підмножину попарно несуміжних ребер графа $G(V, E)$ називають його **паросполученням**.

Комбінацію називають **досконалим паросполученням** якщо кожна вершина графа інцидентна хоча б одному ребру з паросполучення.

Приклад. Граф, показаний на рисунку, має досконале паросполучення $\{(v_1, v_4), (v_2, v_5), (v_3, v_6)\}$

