



OV5640 Camera Board (C) 用户手册

产品概述

OV5640 Camera Board (C) 摄像头模块采用 OV5640 这款 CMOS 图像传感器,最高输出 500 万像素的图像 QSXGA (2592x1944),数据接口用 DVP,控制接口为 SCCB。模块集成双 LED 闪光灯,自动对焦功能(AF),可输出 RGB565\RGB555\RGB444、YUV(422/420)、YCbCr422、以及 JPEG 格式,可以对图像进行白平衡、饱和度、色度、锐度、gamma 曲线等调节。图像分辨率、帧率可调。

产品参数

● 像 素:500万

• 分辨率:2592x1944

感光芯片:OV5640

- 采用 1.4um x 1.4um 像素 OmniBSI 技术,高灵敏度、低串扰、低噪音
- 支持自动曝光、自动白平衡、自动消除灯光条纹、自动黑电平校准和自动带通 滤波器等功能
- o 支持色饱和度调节、色调调节、gamma 校正、锐度和镜头校准等
- 支持图像缩放、平移和窗口设置
- 支持自动对焦
- 支持闪光灯

● 摄像头:

o CCD 尺寸: 1/4 英寸

○ 光圏 (F) : 3.0

○ 焦距(Focal Length): 3.78mm(可调)

o 视场角(Diagonal):75度

• 输出格式:

- o YUV(422/420)/YCbCr422
- o RGB565/555/444
- o CCIR656
- o RAW RGB



o Compressed Data

● 工作电压:3.3V

• 控制接口: SCCB (兼容 I2C)

● 数据接口: DVP 8 位

• 尺 寸:35.70mm×23.90mm

接口说明

OV5640 Camera Board (B)	引脚说明
3.3V	电源输入,接 3.3V
GND	地
SIOC	SCCB 时钟信号
SIOD	SCCB 数据信号
VSYNC	帧同步信号
HREF	行同步信号
PCLK	像素时钟
XCLK	外部时钟输入,可接外部晶振
D0 ~ D7	像素数据输出
RST	复位引脚(低有效)
PWDN	掉电/省电模式(高有效)

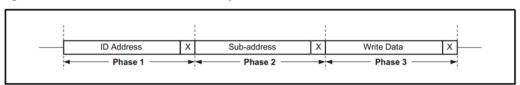
SCCB 控制接口

SCCB 全称为:Serial Camera Control Bus,即串行摄像机控制总线协议,SCCB 总线跟 I2C 十分类似,起始信号、停止信号与 I2C 一样,SCCB 定义数据传输的基本单元为相(phase),每个相传输一个字节数据。SCCB 只包含三种传输周期:

(1) 3相写周期

3 相依次为:设备地址、寄存器地址、数据

Figure 3-5 3-Phase Write Transmission Cycle



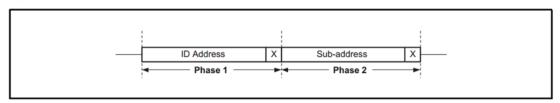
版本: V1.0 2017年12月12日



(2) 2相写周期

2 相依次为:设备地址、寄存器地址

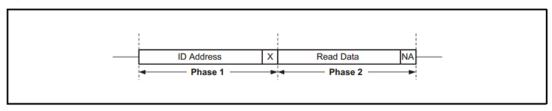
Figure 3-6 2-Phase Write Transmission Cycle



(3) 2 相读地址

2相一次为:设备地址、数据

Figure 3-7 2-Phase Read Transmission Cycle



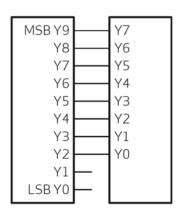
进行写操作时,直接使用3相写周期

读操作时, 先用 2 相写周期, 再用 2 相读周期

更详细的 SCCB 协议介绍可以查阅《OmniVision Technologies Seril Camera Control Bus(SCCB) Specification》

DVP 数据接口:

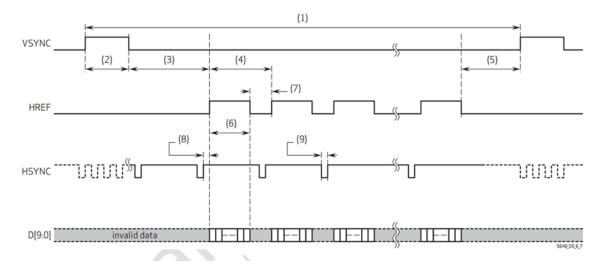
OV5640 的数据接口用 DVP,因为我们使用的 STM32F407\429\746 的摄像头驱动接口 (DCMI) 只支持 DVP,因此这里 OV5640 使用 DVP 接口输出数据,OV5640 的 DVP 接口为 10 位,我们一般只使用高 8 位方便数据的处理。如下图所示,左边为 OV5640,右边为采集数据 的设备(这里是 STM32F407\429\746)



DVP 接口时序



figure 6-7 DVP timing diagram

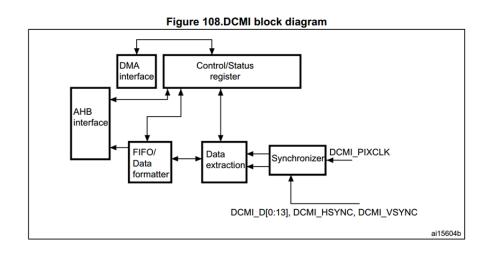


DCMI 接口

DCMI 全称 Digital camera interface ,即数字摄像头接口,集成在 STM32F4xx、F7xx 系列 MCU 上,数字摄像头接口是一个同步并行接口,能够接收外部 8 位、10 位、12 位或 14 位 CMOS 摄像头模块发出的高速数据流。可支持不同的数据格式: YCbCr422、RGB565 和压缩数据 (JPEG)。

DCMI接口可接收高速(可达 54 MB/s)数据流。该接口包含多达 14 条数据线 (D13-D0)和一条像素时钟线 (PIXCLK)。像素时钟的极性可以编程,因此可以在像素时钟的上升沿或下降沿捕获数据。这些数据被放到 32 位数据寄存器 (DCMI_DR)中,然后通过通用 DMA 进行传输。图像缓冲区由 DMA 管理,而不是由摄像头接口管理。从摄像头接收的数据可以按行/帧来组织(原始 YUB/RGB/ 拜尔模式),也可以是一系列 JPEG 图像。要使能 JPEG 图像接收,必须将 JPEG 位 (DCMI_CR 寄存器的位 3)置 1。数据流可由可选的 HSYNC (水平同步)信号和 VSYNC(垂直同步)信号硬件同步,或者通过数据流中嵌入的同步码同步。

DCMI 框图 (DCMI BLOCK DIAGRAM)





顶级框图 (TOP-LEVEL BLOCK DIAGRAM)

HCLK

| DCMI_PIXCLK | DCMI_HSYNC | DCMI_VSYNC | DCMI_VSYN

Figure 109.Top-level block diagram

当 DCMI_CR 寄存器中的 CAPTURE 位置 1 时,激活 DMA 接口。摄像头接口每次在其寄存器中收到一个完整的 32 位数据块时,都将触发一个 DMA 请求。

更详细的 SCCB 协议介绍可以查阅数据手册

内置自动对焦

OV5640 由内置微型控制器完成自动对焦,并且 VCM 驱动器也已集成在传感器内部。微型控制器的控制固件(firmware)从主机下载。当固件运行后,内置微型控制器从 OV5640 传感器读得自动对焦所需的信息,计算并驱动 VCM 马达带动镜头到达正确的对焦位置。主机可以通过 SCCB 命令控制微型控制器的各种功能。

自动对焦命令

寄存器名	地址	描述	值
CMD_MAIN	0x3022	AF 主命令寄存器	0x03 - 触发自动对焦过程 0x06 - 暂停对焦过程 0x08 - 释放马达回初始状态 0x12 - 重设对焦区域 0x00 - 命令完成
CMD_ACK	0x3023	ACK of command 命令确认	0x00 - 命令完成 0x01 - 命令运行中
FW_STATUS	0x3029	Status of focus 对焦状态	Ox7F - S_FIRWARE 固件已下载完毕但未运行 可能由以下 两个原因: 微控制器关闭或固件错误 Ox7E - S_STARTUP 固件初始化中

版本: V1.0 2017 年 12 月 12 日



0x70 - S_IDLEIdle 状态,
释放马达,镜头回到初始(对焦为无穷
远处) 位置
0x00 - S_FOCUSING
自动对焦中
0x10 - S_FOCUSED
自动对焦完毕

自动对焦流程如下:

- 1. 第一次进入图像预览时 下载 firmware(该固件在程序初始化时写入 OV5640 中)
- 2. 拍照时 自动对焦
- 3. 拍照完毕并回到图像预览时 释放马达至初始状态 (对焦为无穷远处)

使用说明

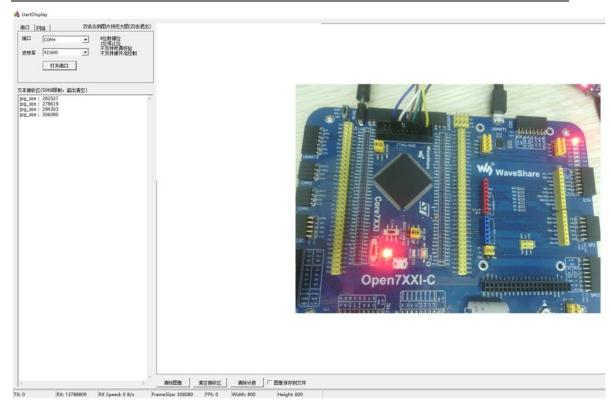
本模块提供 STM32F407\429\746 的例程,这里以 Waveshare Open746I-C 开发板作为例子演示:

- 1、把模块接上开发板的 DCMI 接口,接上 USART1 串口线,串口线另一端接电脑 USB 口
- 2、电脑打开摄像头数据接收软件 UartDisplay,选择对应的端口号,波特率 921600,打开串口
- 3、下载程序到开发板,按下 RESET 按键,程序会先初始化一段时间,然后显示下图的信息



4、按下 WAKE UP 按键,程序便会把接收到的 JPEG 数据不断发送到串口,在 UartDisplay 中显示图像



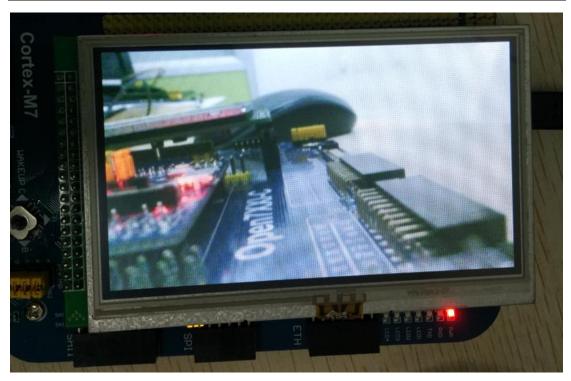


5、按下五向摇杆按键的中间按键,程序把 OV5640 采集到的图像以 RGB565 格式不断放到 LCD 上显示



注: Open746I-C+7inch LCD





注: open746I-C+4.3inch LCD



注:Open407V-C+3.2inch LCD