<u>=Q</u>

下载APP

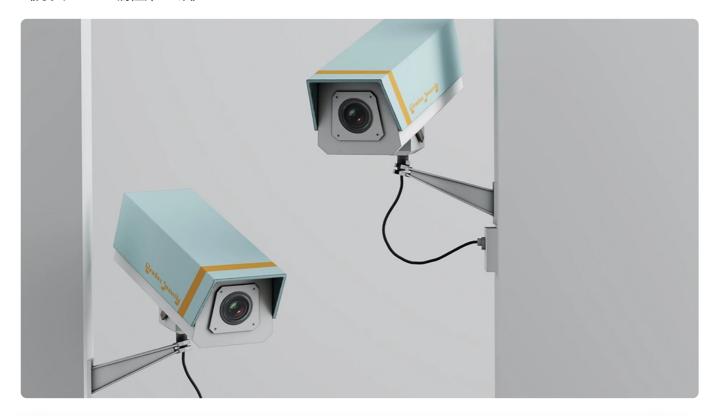


36 | 阶段实操(3):构建一个简单的KV server-网络处理

2021-11-22 陈天

《陈天·Rust 编程第一课》

课程介绍 >



讲述:陈天

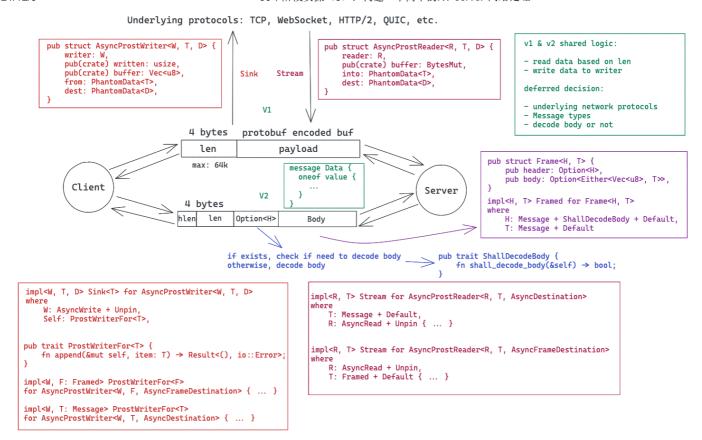
时长 17:14 大小 15.78M



你好,我是陈天。

经历了基础篇和进阶篇中两讲的构建和优化,到现在,我们的 KV server 核心功能已经比较完善了。不知道你有没有注意,之前一直在使用一个神秘的 ⊘async-prost 库,我们神奇地完成了 TCP frame 的封包和解包。是怎么完成的呢?

async-prost 是我仿照 Jonhoo 的 *②* async-bincode 做的一个处理 protobuf frame 的库,它可以和各种网络协议适配,包括 TCP / WebSocket / HTTP2 等。由于考虑通用性,它的抽象级别比较高,用了大量的泛型参数,主流程如下图所示:



主要的思路就是在序列化数据的时候,添加一个头部来提供 frame 的长度,反序列化的时候,先读出头部,获得长度,再读取相应的数据。感兴趣的同学可以去看代码,这里就不展开了。

今天我们的挑战就是,在上一次完成的 KV server 的基础上,来试着不依赖 async-prost,自己处理封包和解包的逻辑。如果你掌握了这个能力,配合 protobuf,就可以设计出任何可以承载实际业务的协议了。

如何定义协议的 Frame?

protobuf 帮我们解决了协议消息如何定义的问题,然而一个消息和另一个消息之间如何区分,是个伤脑筋的事情。我们需要定义合适的分隔符。

很多基于 TCP 的协议会使用 \r\n 做分隔符,比如 FTP;也有使用消息长度做分隔符的,比如 gRPC;还有混用两者的,比如 Redis 的 RESP;更复杂的如 HTTP, header 之间使用 \r\n 分隔, header / body 之间使用 \r\n\r\n, header 中会提供 body 的长度等等。

"\r\n" 这样的分隔符,适合协议报文是 ASCII 数据;而通过长度进行分隔,适合协议报文是二进制数据。我们的 KV Server 承载的 protobuf 是二进制,所以就在 payload 之前放一个长度,来作为 frame 的分隔。

这个长度取什么大小呢?如果使用 2 个字节,那么 payload 最大是 64k;如果使用 4 个字节,payload 可以到 4G。一般的应用取 4 个字节就足够了。如果你想要更灵活些,也可以使用 ❷ varint。

tokio 有个 tokio-util 库,已经帮我们处理了和 frame 相关的封包解包的主要需求,包括 LinesDelimited (处理 \r\n 分隔符)和 LengthDelimited (处理长度分隔符)。我们可以 使用它的 ②LengthDelimitedCodec 尝试一下。

首先在 Cargo.toml 里添加依赖:

```
1 [dev-dependencies]
2 ...
3 tokio-util = { version = "0.6", features = ["codec"]}
4 ...
```

然后创建 examples/server_with_codec.rs 文件,添入如下代码:

```
■ 复制代码
 1 use anyhow::Result;
2 use futures::prelude::*;
3 use kv2::{CommandRequest, MemTable, Service, ServiceInner};
4 use prost::Message;
5 use tokio::net::TcpListener;
6 use tokio_util::codec::{Framed, LengthDelimitedCodec};
7 use tracing::info;
8
9 #[tokio::main]
10 async fn main() -> Result<()> {
11
       tracing_subscriber::fmt::init();
12
       let service: Service = ServiceInner::new(MemTable::new()).into();
       let addr = "127.0.0.1:9527";
13
       let listener = TcpListener::bind(addr).await?;
15
       info!("Start listening on {}", addr);
       loop {
16
17
           let (stream, addr) = listener.accept().await?;
           info!("Client {:?} connected", addr);
```

```
let svc = service.clone();
20
            tokio::spawn(async move {
21
                let mut stream = Framed::new(stream, LengthDelimitedCodec::new());
                while let Some(Ok(mut buf)) = stream.next().await {
22
23
                    let cmd = CommandRequest::decode(&buf[..]).unwrap();
24
                    info!("Got a new command: {:?}", cmd);
25
                    let res = svc.execute(cmd);
26
                    buf.clear();
27
                    res.encode(&mut buf).unwrap();
28
                    stream.send(buf.freeze()).await.unwrap();
29
30
                info!("Client {:?} disconnected", addr);
31
           });
32
       }
33 }
```

你可以对比一下它和之前的 examples/server.rs 的差别, 主要改动了这一行:

完成之后,我们打开一个命令行窗口,运行:RUST_LOG=info cargo run --example server_with_codec --quiet。然后在另一个命令行窗口,运行:RUST_LOG=info cargo run --example client --quiet。此时,服务器和客户端都收到了彼此的请求和响应,并且处理正常。

你这会是不是有点疑惑,为什么客户端没做任何修改也能和服务器通信?那是因为在目前的使用场景下,使用 AsyncProst 的客户端兼容 LengthDelimitedCodec。

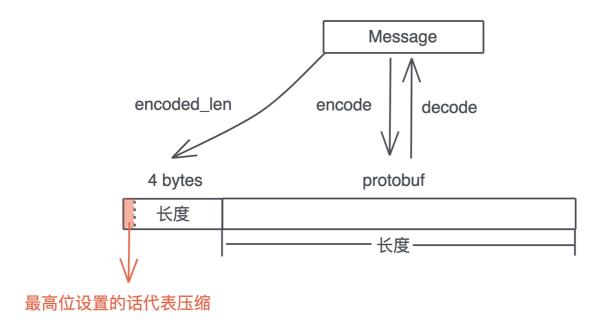
如何撰写处理 Frame 的代码?

✓ LengthDelimitedCodec 非常好用,它的代码也并不复杂,非常建议你有空研究一下。
既然这一讲主要围绕网络开发展开,那么我们也来尝试一下撰写自己的对 Frame 处理的代码吧。

按照前面分析,我们在 protobuf payload 前加一个 4 字节的长度,这样,对端读取数据时,可以先读 4 字节,然后根据读到的长度,进一步读取满足这个长度的数据,之后就可以用相应的数据结构解包了。

为了更贴近实际,**我们把 4 字节长度的最高位拿出来作为是否压缩的信号**,如果设置了,代表后续的 payload 是 gzip 压缩过的 protobuf, 否则直接是 protobuf:

CommandRequest / CommandResponse



₩ 极客时间

按照惯例,还是先来定义处理这个逻辑的 trait:

```
pub trait FrameCoder
where
Self: Message + Sized + Default,

{
    /// 把一个 Message encode 成一个 frame
    fn encode_frame(&self, buf: &mut BytesMut) -> Result<(), KvError>;
    /// 把一个完整的 frame decode 成一个 Message
    fn decode_frame(buf: &mut BytesMut) -> Result<Self, KvError>;
}
```

定义了两个方法:

encode_frame() 可以把诸如 CommandRequest 这样的消息**封装**成一个 frame , 写入 传进来的 BytesMut ; decode_frame() 可以把收到的一个完整的、放在 BytesMut 中的数据,解封装成诸如 CommandRequest 这样的消息。

如果要实现这个 trait, Self 需要实现了 prost::Message, 大小是固定的, 并且实现了 Default (prost 的需求)。

```
1 mod frame;
2 pub use frame::FrameCoder;
```

同时在 ⊘lib.rs 里引入 network:

```
1 mod network;
2 pub use network::*;
```

因为要处理 gzip 压缩,还需要在 Cargo.toml 中引入 Øflate2,同时,因为今天这一讲引入了网络相关的操作和数据结构,我们需要把 tokio 从 dev-dependencies 移到 dependencies 里,为简单起见,就用 full features:

```
1 [dependencies]
2 ...
3 flate2 = "1" # gzip 压缩
4 ...
5 tokio = { version = "1", features = ["full"] } # 异步网络库
6 ...
```

然后,在 src/network/frame.rs 里添加 trait 和实现 trait 的代码:

```
□ 复制代码
□ use std::io::{Read, Write};
```

```
use crate::{CommandRequest, CommandResponse, KvError};
3 use bytes::{Buf, BufMut, BytesMut};
 4 use flate2::{read::GzDecoder, write::GzEncoder, Compression};
   use prost::Message;
6 use tokio::io::{AsyncRead, AsyncReadExt};
7
   use tracing::debug;
9
   /// 长度整个占用 4 个字节
10
   pub const LEN_LEN: usize = 4;
11
   /// 长度占 31 bit, 所以最大的 frame 是 2G
12 const MAX_FRAME: usize = 2 * 1024 * 1024 * 1024;
   /// 如果 payload 超过了 1436 字节,就做压缩
14
   const COMPRESSION_LIMIT: usize = 1436;
15
   /// 代表压缩的 bit (整个长度 4 字节的最高位)
16
   const COMPRESSION_BIT: usize = 1 << 31;</pre>
17
18
   /// 处理 Frame 的 encode/decode
19
   pub trait FrameCoder
20
   where
21
       Self: Message + Sized + Default,
22
23
       /// 把一个 Message encode 成一个 frame
24
       fn encode_frame(&self, buf: &mut BytesMut) -> Result<(), KvError> {
25
           let size = self.encoded_len();
26
27
           if size > MAX_FRAME {
28
               return Err(KvError::FrameError);
29
           }
30
31
           // 我们先写入长度,如果需要压缩,再重写压缩后的长度
32
           buf.put_u32(size as _);
33
34
           if size > COMPRESSION_LIMIT {
35
              let mut buf1 = Vec::with_capacity(size);
36
               self.encode(&mut buf1)?;
37
38
               // BytesMut 支持逻辑上的 split(之后还能 unsplit)
               // 所以我们先把长度这 4 字节拿走,清除
40
               let payload = buf.split_off(LEN_LEN);
41
               buf.clear();
42
43
               // 处理 gzip 压缩,具体可以参考 flate2 文档
44
               let mut encoder = GzEncoder::new(payload.writer(), Compression::de
45
               encoder.write all(&buf1[..])?;
46
47
               // 压缩完成后,从 gzip encoder 中把 BytesMut 再拿回来
48
               let payload = encoder.finish()?.into_inner();
49
               debug!("Encode a frame: size {}({})", size, payload.len());
50
51
               // 写入压缩后的长度
52
               buf.put_u32((payload.len() | COMPRESSION_BIT) as _);
```

```
// 把 BytesMut 再合并回来
55
                buf.unsplit(payload);
56
               0k(())
57
58
           } else {
59
                self.encode(buf)?;
60
                0k(())
61
           }
62
       }
63
64
       /// 把一个完整的 frame decode 成一个 Message
       fn decode_frame(buf: &mut BytesMut) -> Result<Self, KvError> {
66
           // 先取 4 字节,从中拿出长度和 compression bit
           let header = buf.get_u32() as usize;
67
           let (len, compressed) = decode_header(header);
69
           debug!("Got a frame: msg len {}, compressed {}", len, compressed);
70
71
           if compressed {
72
               // 解压缩
73
               let mut decoder = GzDecoder::new(&buf[..len]);
74
                let mut buf1 = Vec::with_capacity(len * 2);
75
                decoder.read_to_end(&mut buf1)?;
76
                buf.advance(len);
78
                // decode 成相应的消息
79
                Ok(Self::decode(&buf1[..buf1.len()])?)
80
           } else {
81
                let msg = Self::decode(&buf[..len])?;
82
               buf.advance(len);
83
                Ok(msg)
84
           }
85
       }
86
   }
87
   impl FrameCoder for CommandRequest {}
89
   impl FrameCoder for CommandResponse {}
90
   fn decode_header(header: usize) -> (usize, bool) {
91
92
       let len = header & !COMPRESSION_BIT;
       let compressed = header & COMPRESSION_BIT == COMPRESSION_BIT;
93
       (len, compressed)
95 }
96
```

这段代码本身并不难理解。我们直接为 FrameCoder 提供了缺省实现,然后 CommandRequest / CommandResponse 做了空实现。其中使用了之前介绍过的 bytes 库里的 BytesMut,以及新引入的 GzEncoder / GzDecoder。你可以按照 ❷ 20 讲介绍的阅读源码的方式,了解这几个数据类型的用法。最后还写了个辅助函数 decode_header(),让 decode_frame() 的代码更直观一些。

如果你有些疑惑为什么 COMPRESSION_LIMIT 设成 1436?

这是因为以太网的 MTU 是 1500,除去 IP 头 20 字节、TCP 头 20 字节,还剩 1460;一般 TCP 包会包含一些 Option(比如 timestamp), IP 包也可能包含,所以我们预留 20 字节;再减去 4 字节的长度,就是 1436,不用分片的最大消息长度。如果大于这个,很可能会导致分片,我们就干脆压缩一下。

现在, CommandRequest / CommandResponse 就可以做 frame 级别的处理了,我们写一些测试验证是否工作。还是在 src/network/frame.rs 里,添加测试代码:

```
■ 复制代码
 1 #[cfg(test)]
2 mod tests {
       use super::*;
       use crate::Value;
 5
       use bytes::Bytes;
 6
 7
       #[test]
       fn command_request_encode_decode_should_work() {
8
           let mut buf = BytesMut::new();
9
10
           let cmd = CommandRequest::new_hdel("t1", "k1");
11
           cmd.encode_frame(&mut buf).unwrap();
12
13
           // 最高位没设置
14
15
           assert_eq!(is_compressed(&buf), false);
           let cmd1 = CommandRequest::decode_frame(&mut buf).unwrap();
17
18
           assert_eq!(cmd, cmd1);
19
       }
20
21
       #[test]
22
       fn command_response_encode_decode_should_work() {
23
           let mut buf = BytesMut::new();
24
25
           let values: Vec<Value> = vec![1.into(), "hello".into(), b"data".into()
           let res: CommandResponse = values.into();
26
27
           res.encode_frame(&mut buf).unwrap();
28
29
           // 最高位没设置
           assert_eq!(is_compressed(&buf), false);
31
           let res1 = CommandResponse::decode_frame(&mut buf).unwrap();
32
           assert_eq!(res, res1);
34
       }
35
```

```
#[test]
       fn command_response_compressed_encode_decode_should_work() {
37
38
            let mut buf = BytesMut::new();
40
           let value: Value = Bytes::from(vec![0u8; COMPRESSION_LIMIT + 1]).into(
41
           let res: CommandResponse = value.into();
42
            res.encode_frame(&mut buf).unwrap();
43
44
           // 最高位设置了
45
           assert_eq!(is_compressed(&buf), true);
46
47
           let res1 = CommandResponse::decode_frame(&mut buf).unwrap();
48
           assert_eq!(res, res1);
49
       }
51
       fn is_compressed(data: &[u8]) -> bool {
52
           if let &[v] = &data[..1] {
                v >> 7 == 1
53
54
            } else {
55
                false
           }
57
       }
58 }
```

这个测试代码里面有从 [u8; N] 到 Value (b"data".into()) 以及从 Bytes 到 Value 的转换, 所以我们需要在 src/pb/mod.rs 里添加 From trait 的相应实现:

```
■ 复制代码
 1 impl<const N: usize> From<&[u8; N]> for Value {
       fn from(buf: &[u8; N]) -> Self {
 3
           Bytes::copy_from_slice(&buf[..]).into()
4
5 }
   impl From<Bytes> for Value {
7
       fn from(buf: Bytes) -> Self {
8
           Self {
9
               value: Some(value::Value::Binary(buf)),
10
11
12
13 }
```

运行 cargo test , 所有测试都可以通过。

到这里,我们就完成了 Frame 的序列化 (encode_frame)和反序列化

(decode_frame),并且用测试确保它的正确性。做网络开发的时候,要尽可能把实现逻辑和 IO 分离,这样有助于可测性以及应对未来 IO 层的变更。目前,这个代码没有触及任何和 socket IO 相关的内容,只是纯逻辑,接下来我们要将它和我们用于处理服务器客户端的 TcpStream 联系起来。

在进一步写网络相关的代码前,还有一个问题需要解决:decode_frame()函数使用的BytesMut,是如何从socket里拿出来的?显然,先读4个字节,取出长度N,然后再读N个字节。这个细节和 frame 关系很大,所以还需要在 src/network/frame.rs 里写个辅助函数 read frame():

```
■ 复制代码
1 /// 从 stream 中读取一个完整的 frame
2 pub async fn read_frame<S>(stream: &mut S, buf: &mut BytesMut) -> Result<(), K</pre>
3 where
4
      S: AsyncRead + Unpin + Send,
  {
6
      let header = stream.read_u32().await? as usize;
7
      let (len, _compressed) = decode_header(header);
      // 如果没有这么大的内存,就分配至少一个 frame 的内存,保证它可用
      buf.reserve(LEN_LEN + len);
9
      buf.put_u32(header as _);
10
      // advance_mut 是 unsafe 的原因是 , 从当前位置 pos 到 pos + len ,
      // 这段内存目前没有初始化。我们就是为了 reserve 这段内存,然后从 stream
12
      // 里读取,读取完,它就是初始化的。所以,我们这么用是安全的
13
      unsafe { buf.advance_mut(len) };
      stream.read_exact(&mut buf[LEN_LEN..]).await?;
15
16
      0k(())
17 }
```

在写 read_frame() 时,我们不希望它只能被用于 TcpStream,这样太不灵活,**所以用了 泛型参数 S,要求传入的 S 必须满足 AsyncRead + Unpin + Send**。我们来看看这 3 个约束。

❷ AsyncRead 是 tokio 下的一个 trait,用于做异步读取,它有一个方法 poll read():

```
1 pub trait AsyncRead {
2 fn poll_read(
3 self: Pin<&mut Self>,
```

一旦某个数据结构实现了 AsyncRead,它就可以使用 ⊘ AsyncReadExt 提供的多达 29 个辅助方法。这是因为任何实现了 AsyncRead 的数据结构,都自动实现了 AsyncReadExt:

```
□ 复制代码
1 impl<R: AsyncRead + ?Sized> AsyncReadExt for R {}
```

我们虽然还没有正式学怎么做异步处理,但是之前已经看到了很多 async/await 的代码。

异步处理,目前你可以把它想象成一个内部有个状态机的数据结构,异步运行时根据需要不断地对其做 poll 操作,直到它返回 Poll::Ready,说明得到了处理结果;如果它返回 Poll::Pending,说明目前还无法继续,异步运行时会将其挂起,等下次某个事件将这个任务唤醒。

对于 Socket 来说,读取 socket 就是一个不断 poll_read()的过程,直到读到了满足 ReadBuf 需要的内容。

至于 Send 约束,很好理解, S需要能在不同线程间移动所有权。对于 Unpin 约束,未来讲 Future 的时候再具体说。现在你就权且记住,如果编译器抱怨一个泛型参数 "cannot be unpinned",一般来说,这个泛型参数需要加 Unpin 的约束。你可以试着把 Unpin 去掉,看看编译器的报错。

好,既然又写了一些代码,自然需为其撰写相应的测试。但是,要测 read_frame() 函数,需要一个支持 AsyncRead 的数据结构,虽然 TcpStream 支持它,但是我们不应该在单元测试中引入太过复杂的行为。**为了测试 read_frame() 而建立 TCP 连接,显然没有必要。怎么办**?

在 ② 第 25 讲,我们聊过测试代码和产品代码同等的重要性,所以,在开发中,也要为测试代码创建合适的生态环境,让测试简洁、可读性强。那这里,我们就创建一个简单的数据结构,使其实现 AsyncRead,这样就可以"单元"测试 read frame()了。

在 src/network/frame.rs 里的 mod tests 下加入:

```
■ 复制代码
 1 #[cfg(test)]
 2 mod tests {
       struct DummyStream {
           buf: BytesMut,
 5
 6
 7
       impl AsyncRead for DummyStream {
8
           fn poll_read(
9
               self: std::pin::Pin<&mut Self>,
10
               _cx: &mut std::task::Context<'_>,
               buf: &mut tokio::io::ReadBuf<'_>,
12
           ) -> std::task::Poll<std::io::Result<()>> {
               // 看看 ReadBuf 需要多大的数据
13
14
               let len = buf.capacity();
15
               // split 出这么大的数据
16
17
               let data = self.get_mut().buf.split_to(len);
18
               // 拷贝给 ReadBuf
19
20
               buf.put_slice(&data);
21
22
               // 直接完工
23
               std::task::Poll::Ready(0k(()))
24
           }
25
26 }
```

因为只需要保证 AsyncRead 接口的正确性,所以不需要太复杂的逻辑,我们就放一个buffer,poll_read()需要读多大的数据,我们就给多大的数据。有了这个DummyStream,就可以测试 read frame() 了:

```
#[tokio::test]

async fn read_frame_should_work() {

let mut buf = BytesMut::new();

let cmd = CommandRequest::new_hdel("t1", "k1");

cmd.encode_frame(&mut buf).unwrap();

let mut stream = DummyStream { buf };

let mut data = BytesMut::new();

read_frame(&mut stream, &mut data).await.unwrap();

let cmd1 = CommandRequest::decode_frame(&mut data).unwrap();
```

```
12    assert_eq!(cmd, cmd1);
13 }
```

运行 "cargo test",测试通过。如果你的代码无法编译,可以看看编译错误,是不是缺了一些 use 语句来把某些数据结构和 trait 引入。你也可以对照 GitHub 上的代码修改。

让网络层可以像 AsyncProst 那样方便使用

现在,我们的 frame 已经可以正常工作了。接下来要构思一下,服务端和客户端该如何封装。

对于服务器,我们期望可以对 accept 下来的 TcpStream 提供一个 process()方法,处理协议的细节:

```
■ 复制代码
 1 #[tokio::main]
2 async fn main() -> Result<()> {
       tracing_subscriber::fmt::init();
 4
       let addr = "127.0.0.1:9527";
       let service: Service = ServiceInner::new(MemTable::new()).into();
       let listener = TcpListener::bind(addr).await?;
 7
       info!("Start listening on {}", addr);
       loop {
9
           let (stream, addr) = listener.accept().await?;
           info!("Client {:?} connected", addr);
10
           let stream = ProstServerStream::new(stream, service.clone());
12
           tokio::spawn(async move { stream.process().await });
13
14 }
```

这个 process() 方法 , 实际上就是对 examples/server.rs 中 tokio::spawn 里的 while loop 的封装 :

```
1 while let Some(Ok(cmd)) = stream.next().await {
2    info!("Got a new command: {:?}", cmd);
3    let res = svc.execute(cmd);
4    stream.send(res).await.unwrap();
5 }
```

对客户端,我们也希望可以直接 execute() 一个命令,就能得到结果:

```
■ 复制代码
 1 #[tokio::main]
 2 async fn main() -> Result<()> {
       tracing_subscriber::fmt::init();
4
       let addr = "127.0.0.1:9527";
 5
6
       // 连接服务器
 7
       let stream = TcpStream::connect(addr).await?;
9
       let mut client = ProstClientStream::new(stream);
10
       // 生成一个 HSET 命令
12
       let cmd = CommandRequest::new_hset("table1", "hello", "world".to_string().
13
14
       // 发送 HSET 命令
15
       let data = client.execute(cmd).await?;
       info!("Got response {:?}", data);
16
17
18
       0k(())
19 }
```

这个 execute(), 实际上就是对 examples/client.rs 中发送和接收代码的封装:

```
1 client.send(cmd).await?;
2 if let Some(Ok(data)) = client.next().await {
3    info!("Got response {:?}", data);
4 }
```

这样的代码,看起来很简洁,维护起来也很方便。

好,先看服务器处理一个 TcpStream 的数据结构,它需要包含 TcpStream,还有我们之前创建的用于处理客户端命令的 Service。所以,让服务器处理 TcpStream 的结构包含这两部分:

```
pub struct ProstServerStream<S> {
  inner: S,
  service: Service,
}
```

而客户端处理 TcpStream 的结构就只需要包含 TcpStream:

```
1 pub struct ProstClientStream<S> {
2    inner: S,
3 }
```

这里,依旧使用了泛型参数 S。未来,如果要支持 WebSocket,或者在 TCP 之上支持 TLS,它都可以让我们无需改变这一层的代码。

接下来就是具体的实现。有了 frame 的封装,服务器的 process()方法和客户端的 execute()方法都很容易实现。我们直接在 src/network/mod.rs 里添加完整代码:

```
■ 复制代码
 1 mod frame;
 2 use bytes::BytesMut;
 3 pub use frame::{read_frame, FrameCoder};
 4 use tokio::io::{AsyncRead, AsyncWrite, AsyncWriteExt};
 5 use tracing::info;
 7 use crate::{CommandRequest, CommandResponse, KvError, Service};
9 /// 处理服务器端的某个 accept 下来的 socket 的读写
10 pub struct ProstServerStream<S> {
11
       inner: S,
       service: Service,
12
13 }
14
15 /// 处理客户端 socket 的读写
16  pub struct ProstClientStream<S> {
       inner: S,
17
18 }
19
20 impl<S> ProstServerStream<S>
21 where
22
       S: AsyncRead + AsyncWrite + Unpin + Send,
23 {
24
       pub fn new(stream: S, service: Service) -> Self {
25
               inner: stream,
26
27
               service,
```

```
29
       }
30
31
       pub async fn process(mut self) -> Result<(), KvError> {
            while let Ok(cmd) = self.recv().await {
32
33
                info!("Got a new command: {:?}", cmd);
34
                let res = self.service.execute(cmd);
35
                self.send(res).await?;
36
            }
37
            // info!("Client {:?} disconnected", self.addr);
38
            0k(())
39
       }
40
41
       async fn send(&mut self, msg: CommandResponse) -> Result<(), KvError> {
            let mut buf = BytesMut::new();
42
43
            msg.encode_frame(&mut buf)?;
44
            let encoded = buf.freeze();
45
            self.inner.write_all(&encoded[..]).await?;
            0k(())
47
       }
48
49
       async fn recv(&mut self) -> Result<CommandRequest, KvError> {
50
            let mut buf = BytesMut::new();
51
            let stream = &mut self.inner;
            read_frame(stream, &mut buf).await?;
53
            CommandRequest::decode_frame(&mut buf)
54
55 }
56
57
   impl<S> ProstClientStream<S>
58
   where
59
       S: AsyncRead + AsyncWrite + Unpin + Send,
60
61
       pub fn new(stream: S) -> Self {
            Self { inner: stream }
62
63
64
       pub async fn execute(&mut self, cmd: CommandRequest) -> Result<CommandResp</pre>
65
            self.send(cmd).await?;
66
67
            Ok(self.recv().await?)
68
69
70
       async fn send(&mut self, msg: CommandRequest) -> Result<(), KvError> {
71
            let mut buf = BytesMut::new();
72
            msg.encode_frame(&mut buf)?;
73
            let encoded = buf.freeze();
74
            self.inner.write_all(&encoded[..]).await?;
75
            0k(())
76
       }
77
78
       async fn recv(&mut self) -> Result<CommandResponse, KvError> {
79
            let mut buf = BytesMut::new();
            let stream = &mut self.inner;
```

```
read_frame(stream, &mut buf).await?;

CommandResponse::decode_frame(&mut buf)

33 }

84 1
```

这段代码不难阅读,基本上和 frame 的测试代码大同小异。

当然了,我们还是需要写段代码来测试客户端和服务器交互的整个流程:

```
■ 复制代码
 1 #[cfg(test)]
 2 mod tests {
3
       use anyhow::Result;
 4
       use bytes::Bytes;
       use std::net::SocketAddr;
       use tokio::net::{TcpListener, TcpStream};
 6
 7
 8
       use crate::{assert_res_ok, MemTable, ServiceInner, Value};
9
10
       use super::*;
11
12
       #[tokio::test]
13
       async fn client_server_basic_communication_should_work() -> anyhow::Result
14
           let addr = start_server().await?;
15
16
           let stream = TcpStream::connect(addr).await?;
17
           let mut client = ProstClientStream::new(stream);
18
19
           // 发送 HSET,等待回应
20
           let cmd = CommandRequest::new_hset("t1", "k1", "v1".into());
21
           let res = client.execute(cmd).await.unwrap();
22
23
24
           // 第一次 HSET 服务器应该返回 None
25
           assert_res_ok(res, &[Value::default()], &[]);
26
           // 再发一个 HSET
27
           let cmd = CommandRequest::new_hget("t1", "k1");
28
           let res = client.execute(cmd).await?;
29
30
           // 服务器应该返回上一次的结果
31
32
           assert_res_ok(res, &["v1".into()], &[]);
33
34
           0k(())
35
       }
36
37
       #[tokio::test]
38
       async fn client_server_compression_should_work() -> anyhow::Result<()> {
```

```
let addr = start_server().await?;
40
41
           let stream = TcpStream::connect(addr).await?;
           let mut client = ProstClientStream::new(stream);
42
43
44
           let v: Value = Bytes::from(vec![0u8; 16384]).into();
45
           let cmd = CommandRequest::new_hset("t2", "k2", v.clone().into());
46
           let res = client.execute(cmd).await?;
47
48
           assert_res_ok(res, &[Value::default()], &[]);
49
50
           let cmd = CommandRequest::new_hget("t2", "k2");
51
           let res = client.execute(cmd).await?;
52
53
           assert_res_ok(res, &[v.into()], &[]);
54
55
           0k(())
       }
57
58
       async fn start_server() -> Result<SocketAddr> {
           let listener = TcpListener::bind("127.0.0.1:0").await.unwrap();
60
           let addr = listener.local_addr().unwrap();
61
           tokio::spawn(async move {
63
                loop {
64
                    let (stream, _) = listener.accept().await.unwrap();
65
                    let service: Service = ServiceInner::new(MemTable::new()).into
66
                    let server = ProstServerStream::new(stream, service);
67
                    tokio::spawn(server.process());
68
                }
69
           });
70
71
           Ok(addr)
72
73 1
```

测试代码基本上是之前 examples 下的 examples 下的 examples 下的 examples 下的 for cargo test , 应该所有测试都通过了。

正式创建 kv-server 和 kv-client

我们之前写了很多代码,真正可运行的 server/client 都是 examples 下的代码。现在我们终于要正式创建 kv-server / kv-client 了。

首先在 Cargo.toml 中,加入两个可执行文件:kvs(kv-server)和 kvc(kv-client)。还需要把一些依赖移动到 dependencies 下。修改之后,Cargo.toml 长这个样子:

```
■ 复制代码
1 [package]
2 name = "kv2"
3 version = "0.1.0"
4 edition = "2018"
5
6 [[bin]]
7 name = "kvs"
8 path = "src/server.rs"
10 [[bin]]
11 name = "kvc"
12 path = "src/client.rs"
13
14 [dependencies]
15 anyhow = "1" # 错误处理
16 bytes = "1" # 高效处理网络 buffer 的库
17 dashmap = "4" # 并发 HashMap
18 flate2 = "1" # gzip 压缩
19 http = "0.2" # 我们使用 HTTP status code 所以引入这个类型库
20 prost = "0.8" # 处理 protobuf 的代码
21 sled = "0.34" # sled db
22 thiserror = "1" # 错误定义和处理
23 tokio = { version = "1", features = ["full" ] } # 异步网络库
24 tracing = "0.1" # 日志处理
25 tracing-subscriber = "0.2" # 日志处理
26
27 [dev-dependencies]
28 async-prost = "0.2.1" # 支持把 protobuf 封装成 TCP frame
29 futures = "0.3" # 提供 Stream trait
30 tempfile = "3" # 处理临时目录和临时文件
31 tokio-util = { version = "0.6", features = ["codec"]}
32
33 [build-dependencies]
34 prost-build = "0.8" # 编译 protobuf
```

然后,创建 src/client.rs 和 src/server.rs,分别写入下面的代码。src/client.rs:

```
1 use anyhow::Result;
2 use kv2::{CommandRequest, ProstClientStream};
3 use tokio::net::TcpStream;
4 use tracing::info;
5
6 #[tokio::main]
7 async fn main() -> Result<()> {
8 tracing_subscriber::fmt::init();
9
```

```
let addr = "127.0.0.1:9527";
11
       // 连接服务器
12
       let stream = TcpStream::connect(addr).await?;
13
14
       let mut client = ProstClientStream::new(stream);
15
       // 生成一个 HSET 命令
16
17
       let cmd = CommandRequest::new_hset("table1", "hello", "world".to_string().
18
19
       // 发送 HSET 命令
20
       let data = client.execute(cmd).await?;
21
       info!("Got response {:?}", data);
22
23
       0k(())
24 }
```

src/server.rs :

```
■ 复制代码
 1 use anyhow::Result;
 2 use kv2::{MemTable, ProstServerStream, Service, ServiceInner};
 3 use tokio::net::TcpListener;
 4 use tracing::info;
 6 #[tokio::main]
   async fn main() -> Result<()> {
 7
       tracing_subscriber::fmt::init();
 9
       let addr = "127.0.0.1:9527";
       let service: Service = ServiceInner::new(MemTable::new()).into();
10
       let listener = TcpListener::bind(addr).await?;
       info!("Start listening on {}", addr);
12
13
       loop {
           let (stream, addr) = listener.accept().await?;
           info!("Client {:?} connected", addr);
15
16
           let stream = ProstServerStream::new(stream, service.clone());
17
           tokio::spawn(async move { stream.process().await });
18
19 }
```

这和之前的 client / server 的代码几乎一致,不同的是,我们使用了自己撰写的 frame 处理方法。

完成之后,我们可以打开一个命令行窗口,运行:RUST_LOG=info cargo run --bin kvs --quiet。然后在另一个命令行窗口,运行:RUST_LOG=info cargo run --

bin kvc --quiet。此时,服务器和客户端都收到了彼此的请求和响应,并且处理正常。现在,我们的 KV server 越来越像回事了!

小结

网络开发是 Rust 下一个很重要的应用场景。tokio 为我们提供了很棒的异步网络开发的支持。

在开发网络协议时,你要确定你的 frame 如何封装,一般来说,长度 + protobuf 足以应付绝大多数复杂的协议需求。这一讲我们虽然详细介绍了自己该如何处理用长度封装 frame 的方法,其实 tokio-util 提供了 《LengthDelimitedCodec,可以完成今天关于 frame 部分的处理。如果你自己撰写网络程序,可以直接使用它。

在网络开发的时候,如何做单元测试是一大痛点,我们可以根据其实现的接口,围绕着接口来构建测试数据结构,比如 TcpStream 实现了 AsycnRead / AsyncWrite。考虑简洁和可读,为了测试 read_frame(),我们构建了 DummyStream 来协助测试。你也可以用类似的方式处理你所做项目的测试需求。

结构良好架构清晰的代码,一定是容易测试的代码,纵观整个项目,从 CommandService trait 和 Storage trait 的测试,一路到现在网络层的测试。如果使用 ❷ tarpaulin 来看测试 覆盖率,你会发现,这个项目目前已经有89%了,如果不算 src/server.rs 和 src/client.rs 的话,有接近92%的测试覆盖率。即便在生产环境的代码里,这也算是很高质量的测试覆盖率了。

INFO cargo_tarpaulin::report: Coverage Results:

| INFO cargo_tarpaulin::report: Coverage Results:
| ITested/Total Lines:
| Info cargo_tarpaulin::report: Coverage Results:
| Info cargo_tarpaulin::report: Coverage Results: Coverage Results:
| Info cargo_tarpaulin::report: Coverage Results: Cover

思考题

- 1. 在设计 frame 的时候,如果我们的压缩方法不止 gzip 一种,而是服务器或客户端都会根据各自的情况,在需要的时候做某种算法的压缩。假设服务器和客户端都支持 gzip、lz4 和 zstd 这三种压缩算法。那么 frame 该如何设计呢?需要用几个 bit 来存放压缩算法的信息?
- 2. 目前我们的 client 只适合测试,你可以将其修改成一个完整的命令行程序么?小提示,可以使用 clap 或 structopt,用户可以输入不同的命令;或者做一个交互式的命令行,使用 ⊘ shellfish 或 ⊘ rustyline,就像 redis-cli 那样。
- 3. 试着使用 LengthDelimitedCodec 来重写 frame 这一层。

欢迎在留言区分享你的思考,感谢你的收听。你已经完成 Rust 学习的第 36 次打卡啦。

延伸阅读

❷ tarpaulin 是 Rust 下做测试覆盖率的工具。因为使用了操作系统和 CPU 的特殊指令追踪代码的执行,所以它目前只支持 x86_64 / Linux。测试覆盖率一般在 CI 中使用,所以有 Linux 的支持也足够了。

一般来说,我们在生产环境中运行的代码,都要求至少有80%以上的测试覆盖率。为项目构建足够好的测试覆盖率并不容易,因为这首先意味着写出来的代码要容易测试。所以,对于新的项目,最好一开始就在CI中为测试覆盖率设置一个门槛,这样可以倒逼着大家保证单元测试的数量。同时,单元测试又会倒逼代码要有良好的结构和良好的接口,否则不容易测试。

如果觉得有收获,也欢迎你分享给身边的朋友,邀他一起讨论。我们下节课见~

分享给需要的人, Ta订阅后你可得 20 元现金奖励

② 生成海报并分享

△ 赞 7 **△** 提建议

⑥ 版权归极客邦科技所有,未经许可不得传播售卖。页面已增加防盗追踪,如有侵权极客邦将依法追究其法律责任。

上一篇 用户故事 | 绝望之谷: 改变从学习开始

下一篇 37 | 阶段实操(4):构建一个简单的KV server-网络安全

精选留言 (2)





乌龙猹

2021-11-22

内容夯实 思路清晰 结构完整 循序渐进 每周都期待着老师更新课程内容







罗杰

2021-11-23

越来越接近实际工作了,老师特别用心,目前没找到网络这块讲解这么详细的内容了。



