

Mecánica Clásica

(i) **Sistema**: N partículas, $N \in \mathbb{N}$ de masas m_i o bien de q_i cargas, $1 \leq i \leq N$ que interactúan por **fuerzas** "entre ellas" y en **fuerzas** externas.

(ii) **ESTADO** del sistema: las partículas y los momentos de las N partículas

$$(\vec{r}_1, \vec{p}_1), (\vec{r}_2, \vec{p}_2), \dots, (\vec{r}_N, \vec{p}_N) \equiv (q, p)$$

(iii) Dado un estado **INICIAL** ($t \equiv 0$) la Mecánica Clásica predice que $(q(t), p(t))$ el estado $\forall t > 0$

$$(q(t), p(t)) = (\vec{r}_1(t), \vec{p}_1(t)), \dots, (\vec{r}_2(t), \vec{p}_2(t)), (\vec{r}_N(t), \vec{p}_N(t))$$

(iv) Predice con **ECS. DE MOVIMIENTO**

(v) Si conocemos el estado del sistema en algún tiempo t , entonces conocemos **TODO** al tiempo t .

"**TODO**": Cantidades físicas del sistema.

Entonces, para una cantidad física $f = f(q, p)$ si conozco el estado al tiempo $t \dots (q(t), p(t)) \Rightarrow f(t) = f(q(t), p(t)) \forall f$.

(i) **Sistema**: N partículas, $N \in \mathbb{N}$

$$H = H(p, q) \quad \text{Hamiltoniano}$$

$$= \sum_{i=1}^N \frac{\vec{p}_i^2}{2m_i} + \underbrace{V(\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots, \vec{r}_N)}_{\text{energía potencial}}$$

e.g. $V(\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots, \vec{r}_N) = \underbrace{\sum_{i < j} u(r_{ij})}_{\text{interacción entre partículas}} + \underbrace{\sum_{i=1}^N V_{\text{ext}}(\vec{r}_i)}_{\text{externo}}$

e.g. $\vec{F}_i(\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots, \vec{r}_N) = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}_i} V(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N)$ fuerza que "siente" la partícula i -ésima debida a las demás

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}_i} \equiv \hat{i} \frac{\partial}{\partial x_i} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y_i} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z_i}$$

Ecuaciones de Hamilton

$$H(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, \vec{p}_1, \dots, \vec{p}_N)$$

$$\frac{d\vec{r}_i}{dt} = \frac{\partial H}{\partial \vec{p}_i}$$

$$\frac{d\vec{p}_i}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \vec{r}_i}$$

$$\forall i = 1, 2, \dots, N$$

e.g. $\frac{d\vec{r}_{17}}{dt} = \frac{\partial H}{\partial \vec{p}_{17}} = \frac{\partial}{\partial \vec{p}_{17}} \frac{\vec{p}_{17}^2}{2m} = \frac{\vec{p}_{17}}{m} \Rightarrow \vec{p}_{17} = m \frac{d\vec{r}_{17}}{dt}$

$$\frac{d\vec{p}_{17}}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \vec{r}_{17}} = \vec{F}_{17}(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N)$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{p}_{17}}{dt} = m \frac{d^2 \vec{r}_{17}}{dt^2} \Rightarrow \boxed{m \frac{d^2 \vec{r}_i}{dt^2} = \vec{F}_i(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N) \quad \forall i=1, 2, \dots, N}$$

La forma en que la Mecánica Clásica aborda los problemas es que, dado el estado inicial del sistema $(\vec{r}_1(0), \vec{p}_1(0)), \dots, (\vec{r}_N(0), \vec{p}_N(0))$ resolvemos las ecuaciones de Hamilton.

Energía $E(q, p) = \sum_{i=1}^N \frac{\vec{p}_i^2}{2m_i} + V(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N)$

si conocemos $(q(t), p(t)) \Rightarrow E(t) = E(q(t), p(t))$ propiedad física del
 $= E(q(0), p(0))$ estado del sistema

Para $N \gg 1$ surge el problema de encontrar a $(q(t), p(t))$. No obstante, podemos encontrar las prop. físicas de este en lugar de una descripción total del sistema.

Supóngase queremos encontrar f y g de un sistema.

Ahora bien, dado un estado inicial o condiciones iniciales de f y g realizamos N "experimentos" $N \gg 1$ esperamos t dado y medimos f y g .

exp	f	g
1	f_1	g_1
2	f_2	g_2
\vdots	\vdots	\vdots
N	f_N	g_N

Cuando tenemos dicha inf. podemos hacer estadística

con los datos. Es decir, dado $f = f(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, \vec{p}_1, \dots, \vec{p}_N)$ nos fijamos en f y no en cada $f(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, \vec{p}_1, \dots, \vec{p}_N)$.