

# Grafika 3D.

## Zadanie

Napisać program do dwuwymiarowej wizualizacji obiektów trójwymiarowych wyświetlanych metodą krawędziową. Definicje obiektów należy wczytywać z plików z rozszerzeniem \*.geo. Każdy taki plik zawiera zestaw wektorów definiujących obiekt w przestrzeni 3D. Z każdym wektorem związany jest jego kolor. Obiekt 3D powinien zostać wyświetlony w rzucie perspektywicznym. Suwaki umieszczone na panelu kontrolnym powinny pozwalać na przesuwanie obiektu w przestrzeni, jego obracanie wokół trzech osi głównych obiektu (a nie wokół osi układu współrzędnych) oraz skalowanie wzdłuż każdej z osi układu. Proszę przyjąć lewoskrętny układ współrzędnych i zadbać, aby obroty wokół każdej osi odbywały się w kierunku kąta dodatniego. Odcinki przebijające rzutnię należy obciąć w punkcie przebicia. Najlepiej do tego celu zastosować algorytm Cohena-Sutherlanda 1 ograniczony tylko do jednej ściany (rzutni).

## Cel

Zapoznanie się z podstawowymi transformacjami 3D, składaniem przekształceń w przestrzeni trójwymiarowej oraz rzutem perspektywicznym.

## Środki

Biblioteka wxWidgets.

## Opis istniejącego kodu

Plik *vecmat.h* zawiera dwie klasy: **Vector4** i **Matrix4**. Klasy te reprezentują odpowiednio wektor o czterech składowych oraz macierz o rozmiarach 4x4.

Klasa **Vector4** zawiera metodę pozwalającą ustawić współrzędne wektora **Set(x,y,z)** oraz pobranie jego współrzędnych **GetX()**, **GetY()** oraz **GetZ()**. Konstruktor klasy ustawia automatycznie wartość czwartej składowej na 1.0.

Klasa **Matrix4** posiada przeciążony operator „\*” (mnożenie) dla operacji **Matrix4\*Matrix4** oraz **Matrix4\*Vector4**. Konstruktor klasy automatycznie ustawia wartość elementu (4,4) macierzy na 1.0. Do konkretnych składowych macierzy odwołujemy się przez pole *data*, które jest publiczne.

Użycie tych klas jest bardzo proste. Na przykład pomnożenie wektora:  $\begin{pmatrix} 2.3 \\ 1.2 \\ 3.3 \\ 1.0 \end{pmatrix}$  przez macierz:  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

wygląda następująco:

```
Vector4 y,x;
```

```
Matrix4 m;
```

```
x.Set(2.3,1.2,3.3);
```

```
m.data[0][0]=1.0;
```

```
m.data[1][1]=1.0;
```

```
m.data[2][2]=1.0;
```

```
y=M*x;
```

Przygotowany kod zawiera już wszystkie niezbędne kontrolki oraz funkcję:

```
void GUIMyFrame1::m_button_load_geometry_click( wxCommandEvent& event )
```

która w reakcji na wciśnięcie kontrolki typu **wxButton** otwiera okno dialogowe wyboru pliku, a następnie z wybranego pliku z rozszerzeniem \*.geo wczytuje całą strukturę obiektu 3D. Struktura ta, po wczytaniu, przechowywana jest w wektorze **data** w postaci struktury **Segment** zawierającej początek (**begin**), koniec (**end**) oraz kolor (**color**) wszystkich wektorów które należy wyrysować.

## Kod do uzupełnienia

W zadaniu należy jedynie uzupełnić metodę **void GUIMyFrame1::Repaint()** znajdującą się w pliku

**GUIMyFrame1.cpp**. Całość ryzujemy na obiekcie **wxPanel**. Suwaki sterujące mają nazwy przedstawione poniżej:

**WxSB\_TranslationX** – przesunięcie wzdłuż osi X

**WxSB\_TranslationY** – przesunięcie wzdłuż osi Y

**WxSB\_TranslationZ** – przesunięcie wzdłuż osi Z

**WxSB\_RotateX** – obrót wokół osi X

**WxSB\_RotateY** – obrót wokół osi Y

**WxSB\_RotateZ** – obrót wokół osi Z

**WxSB\_ScaleX** – skalowanie wzdłuż osi X

**WxSB\_ScaleY** – skalowanie wzdłuż osi Y

**WxSB\_ScaleZ** – skalowanie wzdłuż osi Z

## Jak się przygotować przed zajęciami

W zasadzie powinny wystarczyć wiadomości z wykładu. W szczególności proszę sobie powtórzyć:

- Transformacje obiektów 3D w postaci macierzowej.
- Składanie przekształceń (proszę zwrócić uwagę na kolejność).
- Zasadę rzutu perspektywicznego z jednym punktem zbieżności.