MODULUL 5 - ARBORI BIANRI DE CĂUTARE

1 Noțiuni de bază

Definiție: un arbore binar de căutare este un arbore binar cu următoarele proprietăți.

- Fiecare nod are o valoare numită cheie
- Pentru fiecare nod este valabil:
 - Toate nodurile din subarborele stâng au cheile mai mici decât cheia părintelui.
 - Toate nodurile din subarborele drept au cheile mai mari decât cheia părintelui.

În cazul în care relația de ordine nu este strictă, dacă nodurile cu chei egale se inserează pe aceeași parte a arborelui, inserția multor noduri cu chei egale are ca urmare obținerea un arbore relativ dezechilibrat, producând o creștere a complexității operațiilor. În continuare se consideră arbori binari de căutare cu chei distincte. Cazul cheilor egale se va discuta separat la sfârșitul cursului.

În figura 1 a) este prezentat un exemplu de arbore binar de căutare.

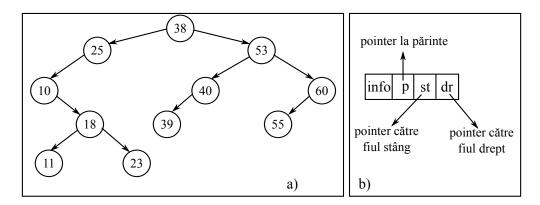


Figure 1: a) Exemplu de arbore binar de căutare; b) Structura unui nod din arbore.

Penru fiecare nod al arborelui se consideră structura din figura 1 b), în care fiecare nod x are câmpurile: x.info = cheia nodului, x.st şi x.dr = fiul stâng şi respectiv fiul drept, x.p = părintele nodului x.

2 Operații într-un arbore binar de căutare

Operațiile de bază într-un arbore binar de căutare sunt:

- Căutarea binară a unui nod.
- Determinarea minimului/maximului.
- Căutarea binară a succesorului / predecesorului
- Insertie/stergere a unui nod
- Sortarea cheilor arborelui, prin parcurgerea acestuia în inordine a arborelui.

Observații:

- 1. Complexitatea operațiilor într-un arbore binar de căutare este proporțională cu înălțimea arborelui. De fapt, dacă arborele conține n noduri atunci $O(log_2n) \leq T(n) \leq O(n)$, T(n) = complexitatea algoritmului utilizat.
- 2. În cazul unui arbore binar de căutare oarecare nu poate fi garantată complexitatea căutării binare, adică $O(log_2n)$.

Există arbori binari de căutare care se autobalansează, de exemplu arborii AVL și arborii roșu-negru. Pentru aceștia se demonstrează faptul că au complexitatea operațiilor de ordinul $O(\log_2 n)$.

2.1 Căutarea binară

Problemă: Considerând un arbore binar de căutare cu rădăcina T, să se determine nodul cu o cheie dată k.

Soluție: La fiecare moment dat compar cheia nodului curent x, x.info, cu k. Dacă x.info = k atunci se returnează nodul x. Dacă x.info < k atunci se continuă căutarea în subarborele drept, altfel se continuă căutarea în subarborele stâng al lui x.

Algoritm:

```
\begin{aligned} \texttt{AB\_CAUT}(\texttt{T},\texttt{k}) \\ & \texttt{x=T.rad} \\ & \texttt{cat timp} \ x \neq NULL \ \texttt{si} \ x.info \neq k \\ & \texttt{daca} \ k < x.info \ \texttt{atunci} \\ & x = x.st \\ & \texttt{altfel} \ x = x.dr \\ & \texttt{sfarsit} \ \texttt{daca} \end{aligned}
```

2.2 Minimul dintr-un arbore de căutare

Nodul cu informația minimă din subarborele de rădăcină x a unui arbore binar de căutare poate fi găsit pornind de la nodul x și coborând în descendenții stângi până la cea mai din stânga frunză. Funcția AB MIN returnează nodul cu informația minimă.

Algoritm:

```
\begin{array}{c} \texttt{AB\_MIN(x)} \\ y = x \\ \texttt{cat timp} \ \ y.st \neq NULL \\ y = y.st \\ \texttt{sfarsit cat timp} \\ \texttt{RETURN y} \end{array}
```

Observație: maximul se determină în mod similar și anume parcurgând descendenții drepți până la cea mai din dreapta frunză.

2.3 Succesorul binar

Succesorul unui nod x într-un arbore binar de căutare este acel nod y din arbore, a cărui cheie are valoarea imediat următoare cheii lui x în şirul sortat al valorilor din arbore.

- Poate fi determinat prin comparații
- Dacă există, este:
 - Cel mai mic element din x.dr, dacă $x.dr \neq NULL$
 - Un nod părinte y pentru care x se află în subarborele stâng al lui y, dacă x nu are descendent drept.
- Dacă x este nodul cu cea mai mare cheie, atunci x nu are succesor.

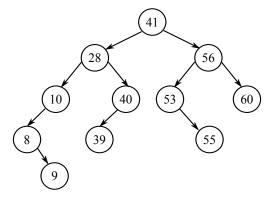


Figure 2: Arbore binar de căutare.

Exemplu: În arborele din figura 2 obținem:

```
AB\_SUCCESOR(41) = 53

AB\_SUCCESOR(39) = 40

AB\_SUCCESOR(9) = 10

AB\_SUCCESOR(60) - nu există
```

Algoritm

```
\begin{array}{l} {\tt AB\_SUCCESOR(x)} \\ {\tt daca} \ x.dr \neq NULL \ {\tt atunci} \\ y = AB\_MIN(x.dr) \\ {\tt RETURN} \ {\tt y} \\ {\tt sfarsit} \ {\tt daca} \\ y = x.p \\ {\tt cat} \ {\tt timp} \ y \neq NULL \ {\tt si} \ x = y.dr \\ x = y \\ y = y.p \\ {\tt sfarsit} \ {\tt cat} \ {\tt timp} \\ {\tt RETURN} \ {\tt y} \end{array}
```

2.4 Inserarea unui nod

Se consieră arborele binar de căutare T cu rădăcina T.rad și nodul z, care are câmpurile

$$z.info = k, z.st = NULL, z.dr = NULL.$$

Se dorește inserarea acestui nod în arborele binar T.

Ideea principală este următoare: pornind de la rădăcină se coboară în arbore, până la un nod, care are cel mult un fiu şi care poate fi părintele nodului z. Pentru a respecta proprietatea de arbore binar de căutare, dacă informația nodului curent x este mai mare decât z.info, atunci z se va insera în subarborele stâng al lui x, altfel se va insera în subarborele drept. În algoritmul următor x reprezintă nodul curent, care inițial este T.rad =rădăcina lui T, y reprezintă părintele lui x, inițial NULL.

Algoritm

```
AB_INSERT(T,z) y = NULL \text{ //pastreaza parintele nodului curent x} x = T.rad \text{cat timp } x \neq NULL y = x \text{daca } z.info < x.info \text{ atunci} x = x.st \text{altfel } x = x.dr \text{sfarsit daca}
```

```
sfarsit cat timp z.p = y daca y = NULL atunci T.rad = z //inserarea radacinii alfel //verific pe care parte se face insertia daca z.info < y.info atunci y.st = z altfel y.dr = z sfarsit daca sfarsit daca RETURN
```

În figura 3 este ilustrat algoritmul de inserție a unui nod cu cheia 38 într-un arbore binar de căutare.

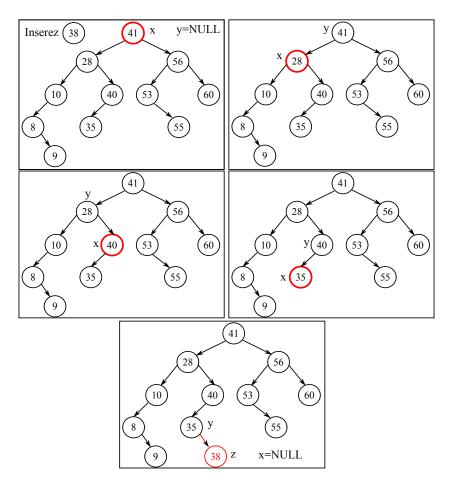


Figure 3: Inserarea nodului cu cheia 28 într-un arbore binar. Nodul curent cu care se compară nodul ce se inserează este marcat cu roşu.

2.5 Stergerea unui nod

Ștergerea unui nod z dintr-un arbore binar T cu rădăcina T.rad este ceva mai elaborată decât inserarea. Sunt luate în considerare următoarele cazuri:

- 1. z nu are fii și atunci este pur și simplu înlocuit cu NULL
- 2. z are un singur fiu nenul. Atunci se înlocuiește z cu acel fiu
- 3. z are doi fii nenuli. Atunci se determină succesorul y al lui z care se află în subarborele drept al lui z și evident nu are descendent stâng. Apoi se înlocuiește nodul z cu nodul y, iar y se înlocuiește cu fiul său drept.

Observație: În cazul în care z are doi descendenți nenuli, el poate fi înlocuit și cu predecesorul său.

În funcția AB_STERGE se consideră T arborele binar, z nodul care trebuie șters și y nodul cu care se înlocuiește z. Cele 3 cazuri descrise mai sus vor fi cuprinse în funcție în următoarele cazuri:

- 1. z nu are fiu stâng \Rightarrow se înlocuieşte z cu fiul drept eventual NULL. Acest caz include şi cazul în care z nu are nici un fiu.
- 2. z nu are fiu drept \Rightarrow se înlocuiește z cu fiul stâng
- 3. z are ambii fii nenuli \Rightarrow y=sucesorul lui z care se află în subarborele drept al lui z și are fiul stâng NULL
 - a. y este descendentul drept direct al lui $z \Rightarrow$ se înlocuiește z cu y (fiul drept al lui y rămâne neschimbat iar fiul stâng al lui z devine fiul stâng al lui y)
 - b. y nu este descendentul drept direct al lui $z \Rightarrow$ se înlocuiește y cu fiul său drept iar apoi se înlocuiește nodul z cu nodul y.

În bibliografie (T.H. Cormen - Introduction to Algorithms) - este propusă utilizarea unei funcții ajutătoare TRANSPLANT(T,u,v) care înlocuiește în arborele T nodul u ca subarbore cu nodul v - de fapt această funcție realizează doar managementul legaturilor între părintele lui u și nodul v, legăturile cu fiii se realizează separat în funcția de ștergere propriu-zisă.

Algoritm

```
\begin{array}{l} \texttt{AB\_TRANSPLANT}\left(\texttt{T},\texttt{u},\texttt{v}\right)\\ \texttt{daca}\ u.p = NULL\ \texttt{atunci}\\ T.rad = v\\ \texttt{altfel}\\ \texttt{daca}\ u = u.p.st\ \texttt{atunci}\\ u.p.st = v\\ \texttt{altfel} \end{array}
```

```
u.p.dr = v sfarsit daca sfarsit daca daca v \neq NULL atunci v.p = u.p RETURN
```

 $Modul \ de \ funcționare \ al \ funcției \ AB_TRANSPLANT \ este \ ilustrat \ în \ figura \ 4.$

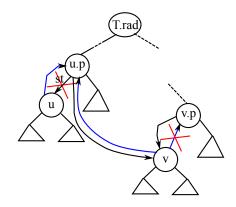


Figure 4: Managementul legăturilor între părintele nodului u și nodul v.

În continuare este prezentat algoritmul de ştergere a unui nod z dintr-un arbore binar de căutare T.

```
AB_DELETE(T, z)
   daca z.st = NULL atunci
        AB_TRANSPLANT(T, z, z.dr) //inlocuieşte z cu z.dr
   altfel
        daca z.dr = NULL atunci
              AB\_TRANSPLANT(T, z, z.st) //inlocuieşte z cu z.st
        altfel
             y = AB\_SUCCESOR(z)
              daca y \neq z.dr atunci
                   AB_TRANSPLANT(T, y, y.dr)
                   y.dr = z.dr //descendentul drept al lui z
                   z.dr.p = y //devine descendent drept al lui y
              sfarsit daca
              AB\_TRANSPLANT(T, z, y)
              y.st = z.st //descendentul stang al lui z
              z.st.p = y //devine descendent stang al lui y
        sfarsit daca
   sfarsit daca
 RETURN
```

Cazurile luate în considerare de către funcția AB DELETE sunt ilustrate în figura 5.

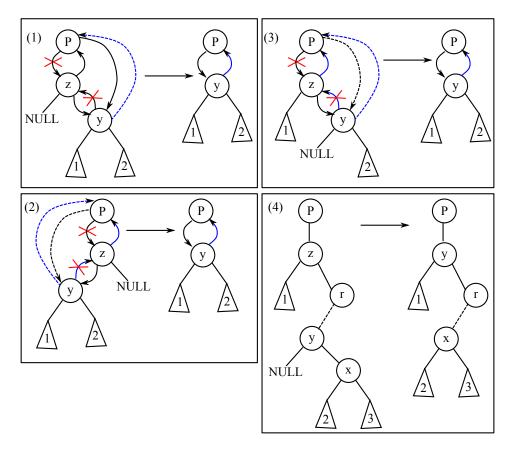


Figure 5: Ştergerea unui nod z care: (1) are fiul stâng nul; (2) are fiul drept nul; (3) are ambii fii nenuli, dar succesorul y este descendent direct al lui z; (4) are ambii fii nenuli, dar succesorul y nu este descendent direct al lui z.

Complexitate: complexitatea tuturor operațiilor descrise mai sus, începând de la căutarea binară, au complexitatea O(h), unde h = înălţimea arborelui.