01

딥러닝

### 신경망의 개요

방송대 컴퓨터과학과 이병래 교수



### 학습목차

- 1 인공신경망의 개념
- 2 신경망의 기본 구조
- ③ 단층 피드포워드 신경망



## 01 인공신경망의개념



#### 1. 인공지능을 구현하기 위한 접근 방법

#### 기호 인공지능

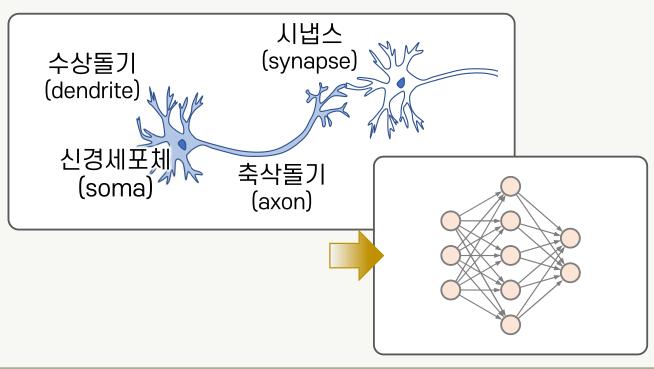
- 문제 및 지식을 기호 형식으로 표현함
- 논리적 추론, 탐색 등의 방법을 통해 문제를 해결함
- 적용 예: 지식기반 시스템, 전문가시스템, 온톨로지, 시맨틱 웹 등

#### 연결주의 인공지능

- 복잡하게 연결된 신경 구조에 착안한 모델
- 수치적으로 표현된 대량의 데이터를 기반으로 한 학습
- 적용 예: 딥러닝을 바탕으로 한 컴퓨터 시각, 의료 영상 분석, 음성 인식, 자연어 처리 등



- 인공 신경망(artificial neural networks)이란?
  - 인간과 동물의 두뇌를 구성하는 생물학적 신경 시스템의 원리를 바탕으로 설계된 계산 시스템





#### ○ 초기의 신경망 연구

- 1943년 Warren McCulloch 등 : '임계치 논리(threshold logic)'라는 알고리즘을 바탕으로 한 신경망 계산 모델 제안
- 1949년 Donald Hebb : 헵의 학습(Hebbian learning) 이론 제시
- 1957년 Frank Rosenblatt: 퍼셉트론(Perceptron) 학습 모델
  - Mark 1 perceptron 구현
  - 이진 분류기를 학습할 수 있는 학습모델

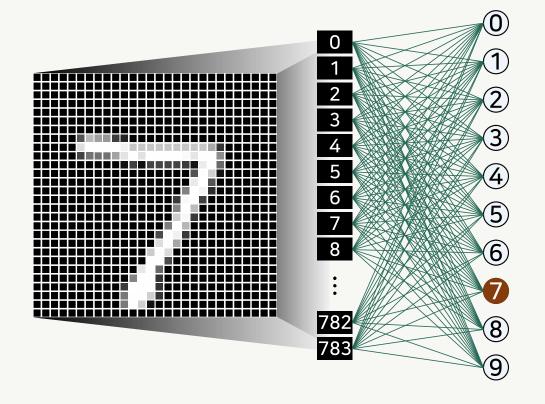
"걷고, 말하고, 보고, 쓰고, 스스로를 복제하고, 자신의 존재를 의식할 수 있을 것으로 기대되는 전자 컴퓨터의 배아(embryo)" - The New York Times (1958)



- 퍼셉트론의 한계와 역전파
  - 1969년 Marvin Minsky 등은 단층 퍼셉트론의 한계를 지적
    - 단층 퍼셉트론은 배타적 논리합(XOR)과 같은 간단한 문제도 해결하지 못함
    - ▶ 신경망의 연구가 침체기에 들어서게 됨
  - 1974년 Paul Werbos, 1986년 David Rumelhart 등에 의해 다층 퍼셉트론 구조의 학습 방법이 발표됨
    - 역전파(backpropagation) 알고리즘

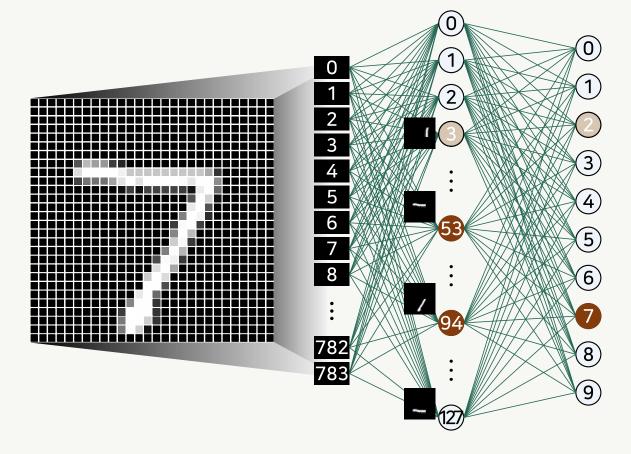


#### ○ 신경망의 층과 표현력



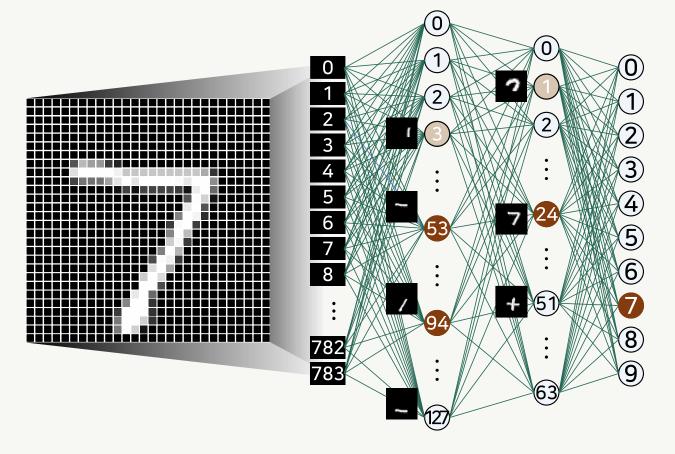


#### ○ 신경망의 층과 표현력





#### ○ 신경망의 층과 표현력





- 신경망의 층과 표현력
  - 많은 수의 층으로 구성하면 더욱 높은 차원의 표현이 가능함
    - → 심층 신경망(deep neural network)
- 딥러닝(deep learning)
  - ▶ 심층 신경망을 학습하기 위해 활용되는 기계학습 알고리즘
  - 학습 성능을 제한하는 제반 문제의 개선이 필요함
    - 부족한 학습 데이터, 불안정한 경사, 과적합, 방대한 계산량



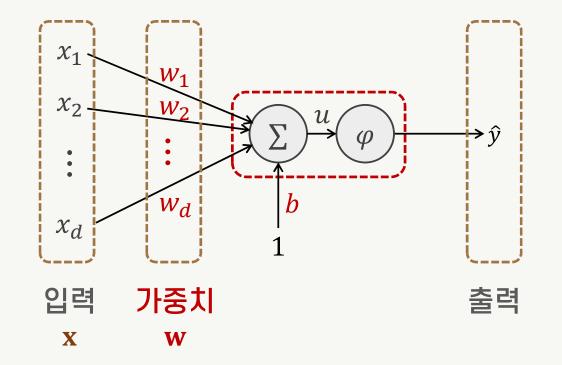


## 신경망의 기본 구조



#### 1. 뉴런의 기본 구조

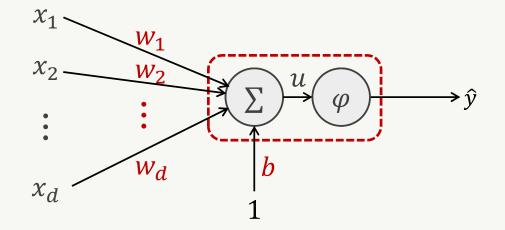
#### ○ 인공 뉴런





#### 1. 뉴런의 기본 구조

#### ○ 인공 뉴런



$$u = \sum_{i=1}^{d} w_i x_i + b$$
 바이어스 누런의 출력  $\hat{y} \neq \varphi(u)$ 



#### 1. 뉴런의 기본 구조

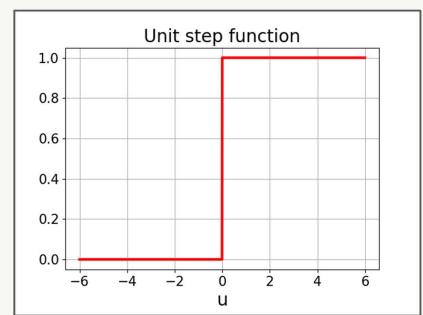
- 활성함수(activation function)  $\varphi(u)$ 
  - 일반적으로 비선형 특성을 갖는 함수를 사용함
  - u의 값이 0보다 작으면 출력을 억제하고 0보다 크면 출력을 내도록 설계함
- 바이어스(bias)
  - 뉴런이 활성화되는  $\mathbf{w}^T\mathbf{x}$ 의 레벨을 조정함



#### ○ 계단 함수

- 정의역을 유한한 개수의 구간으로 나누어서 각 구간에서 상수인 함수
- 단위 계단 함수(unit step function, Heaviside step function)

$$\varphi_{step}(u) = \begin{cases} 1, & u \ge 0 \\ 0, & u < 0 \end{cases}$$





#### ○ 시그모이드 함수

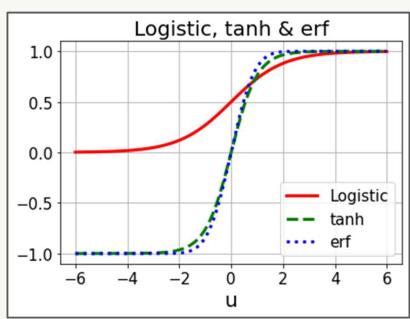
- 'S'자 형태의 곡선 함수
- 로지스틱(logistic) 함수, 쌍곡탄젠트(tanh), 오차 함수(erf) 등

$$\varphi_{Logistic}(u) = \frac{1}{1 + e^{-u}}$$

$$\varphi_{tanh}(u) = \frac{e^u - e^{-u}}{e^u + e^{-u}}$$

$$\varphi_{erf}(u) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^u e^{-t^2} dt$$

- $\bigcirc$  모든 u에 대해 미분 가능
- (경사 소멸' 문제의 원인이 됨





#### ReLU

- 심층망에서 경사 소멸 문제를 개선하기 위해 시그모이드의 대안으로

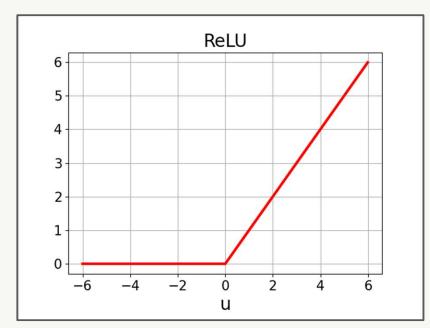
활용되는 활성함수

$$\varphi_{ReLU}(u) = \begin{cases} 0, & u < 0 \\ u, & u \ge 0 \end{cases}$$

또는 
$$\varphi_{ReLU}(u) = \max(0, u)$$

#### ⚠ 문제점

- u = 0에서 미분 불가
- 'Dying ReLU' 문제





#### 01 신경망의개요

#### 2. 활성함수의 종류

#### ● ReLU의 변형

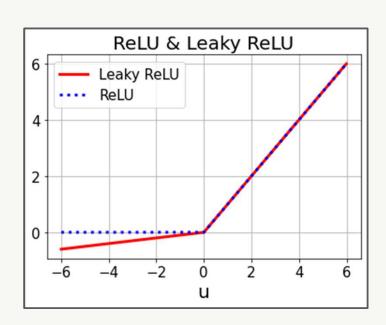
Leaky ReLU

$$\varphi_{LeakeReLU}(u) = \max(\alpha u, u)$$



PReLU(parametric ReLU)

$$\varphi_{PReLU}(u) = \max(\alpha u, u)$$





#### ● ReLU의 변형

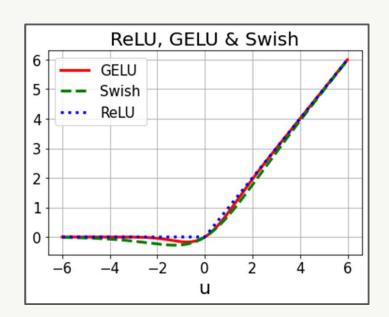
GELU(Gaussian-error linear unit)

$$\varphi_{GELU}(u) = u \cdot \Phi(u),$$

- $\Phi(u)$ : 표준 정규분포의 누적분포함수
- Swish

$$\varphi_{swish}(u) = u \cdot \varphi_{Logistic}(\beta u)$$

•  $\beta = 1$ 인 경우 SiLU(sigmoid LU)





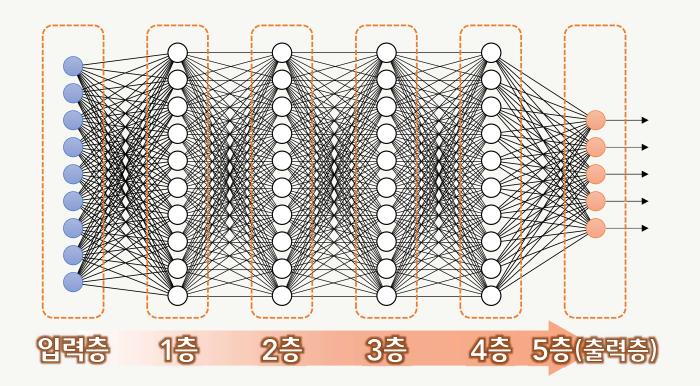
# 03 단층 피드포워드 신경망





#### 1. 피드포워드 신경망

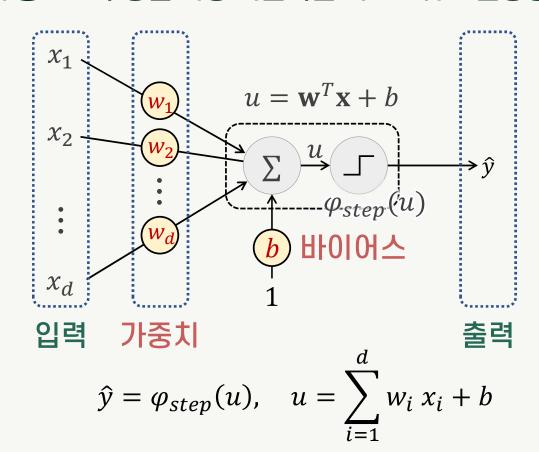
○ 입력층에서 출력층 방향으로 뉴런 층의 연결이 이루어지는 구조





#### 2. 단층 퍼셉트론(Single-layer perceptron)

#### ○ 하나의 층으로 구성된 가장 기본적인 피드포워드 신경망 구조





#### 2. 단층 퍼셉트론(Single-layer perceptron)

#### ○ 퍼셉트론의 학습

■ 지도학습 방식으로 학습 : 학습표본 (x,y)의 집합

•  $\mathbf{x} = [x_1 \quad x_2 \quad \cdots \quad x_d]^T$ : 입력

y:레이블

• 학습 대상 파라미터

•  $\mathbf{w} = [w_1 \quad w_2 \quad \cdots \quad w_d]^T$ : 입력이 뉴런에 전달되는 연결의 가중치

• b: 바이어스



#### 2. 단층 퍼셉트론(Single-layer perceptron)

#### 퍼셉트론의 학습

- Step1. 파라미터(w와 b) 초기화 작은 크기의 랜덤 값으로 초기화함
- Step2. 모든 학습표본을 대상으로 파라미터 업데이트를 반복
  - t번 반복 업데이트된  $\mathbf{w}(t)$ 와 b(t)를 이용하여 k번째 학습표본  $\mathbf{x}^{(k)}$ 에 대한 출력  $\hat{y}^{(k)}$ 를 예측함

$$\hat{y}^{(k)} = \varphi_{step} \left( \sum_{i=1}^{d} w_i(t) x_i^{(k)} + b(t) \right)$$

오차  $\delta = \hat{y}^{(k)} - y^{(k)}$ 와 입력의 곱에 비례하여 w와 b를 업데이트함

$$w_i(t+1) = w_i(t) - \eta \delta x_i^{(k)}, \qquad i = 1, 2, \dots, d$$
  
$$b(t+1) = b(t) - \eta \delta$$



**ଡ** η: 학습률



- 피셔의 붓꽃 데이터 집합(Fisher's Iris flower data set)
  - Edgar Anderson이 수집한 붓꽃 데이터 집합
  - 'setosa', 'virginica,' 'versicolor'라는 세 종류 붓꽃의 특징 데이터
    - 특징 : 꽃받침(sepal)과 꽃잎(petal)의 길이와 폭
    - 각 종류별로 50개의 데이터로 구성됨



setosa



virginica



versicolor

(사진 출처: 위키백과)



- 실습 프로그램의 구성 함수 목록
  - prepare\_data(target)
    - 붓꽃 데이터의 특징과 레이블을 각각 numpy 배열 형태로 반환함
      - 특징: 꽃잎의 길이와 폭
      - 레이블: target에 지정된 종류의 붓꽃이면 1, 그 외의 종류이면 0으로 지정
  - step(x)
    - 단위 계단 함수 : x가 0 이상이면 1, 그렇지 않으면 0을 반환



#### ○ 실습 프로그램의 구성 - 함수 목록

- - 결과의 그래프를 출력하는 시각화 함수
  - net : 학습된 퍼셉트론
  - x, y : 특징 및 레이블의 배열
  - multi\_class: 3개 이상의 클래스로 분류하는 경우 True
  - labels: 클래스 레이블 리스트
  - class\_id: 클래스 이름을 출력할 스트링 리스트
  - colors: 클래스를 구분할 색상 리스트
  - xlabel, ylabel : x, y축에 표시할 레이블
  - legend\_loc : 범례를 표시할 위치



- 실습 프로그램의 구성 클래스 선언
  - class Perceptron
    - 퍼셉트론 객체를 만들기 위한 클래스
    - 인스턴스 변수
      - self.dim: 입력층 입력의 수
      - self.activation: 활성함수
      - self.w:가중치
      - self.b: 바이어스



- 실습 프로그램의 구성 클래스 선언
  - class Perceptron
    - 메소드 목록
      - \_\_init\_\_(self, dim, activation): 퍼셉트론 객체 초기화
      - printW(self): 가중치 및 바이어스 값 출력
      - predict(self, x): 입력 표본 x에 대한 퍼셉트론의 출력
      - fit(self, X, y, N, ephocs, eta=0.01): 주어진 학습표본
         집합을 이용하여 퍼셉트론 객체를 훈련함



#### 코드 1-1 [1] 필요한 패키지 불러오기

- import matplotlib.pyplot as plt
- import numpy as np
- from sklearn.datasets import load\_iris



#### 코드 1-1 [2] 데이터 준비 함수 정의하기

```
def prepare_data(target):
       iris = load_iris() # iris data set 읽기
2
       X_tr = iris.data[:, 2:] # 4개의 특징 중 꽃잎의 길이와 폭 선택
3
       labels = iris.target_names # 'setosa', 'versicolor', 'virginica'
4
       y = iris.target
5
6
       #학습표본의 레이블 지정 - target에 지정된 레이블이면 1, 그 외는 0
       y_tr = []
       for i in range(150):
           y_tr.append(labels[y[i]] == target)
10
       y_tr = np.array(y_tr, dtype=int)
11
       return X_tr, y_tr, ['(1) '+target, '(0) the others']
12
```

#### 코드 1-1 [3] 활성함수 - 단위 계단 함수

```
1 def step(x):
```

2 return int(x >= 0)



#### 코드 1-1 [4] 퍼셉트론 클래스 선언

```
class Perceptron():
        def __init__(self, dim, activation):
2
 3
            rnd = np.random.default_rng()
            self.dim = dim
 5
            self.activation = activation
           # 가중치(w)와 바이어스(b)를 He normal 방식으로 초기화
            self.w = rnd.normal(scale = np.sqrt(2.0 / dim), size=dim)
            self.b = rnd.normal(scale = np.sqrt(2.0 / dim))
        def printW(self):
10
11
            for i in range(self.dim):
12
```

#### 코드 1-1 [4] 퍼셉트론 클래스 선언

```
def printW(self):
10
11
           for i in range(self.dim):
12
               print(' w{} = {:6.3f}'.format(i+1, self.w[i]), end='')
           print(' b = {:6.3f}'.format(self.b))
1.3
14
        def predict(self, x): # numpy 배열 x에 저장된 표본의 출력 계산
15
           return np.array([self.activation(np.dot(self.w, x[i]) + self.b)
16
17
                            for i in range(len(x))])
18
        def fit(self, X, y, N, epochs, eta=0.01):
19
           # 학습표본의 인덱스를 무작위 순서로 섞음
20
21
```

#### 코드 1-1 [4] 퍼셉트론 클래스 선언

```
def fit(self, X, y, N, epochs, eta=0.01):
19
           # 학습표본의 인덱스를 무작위 순서로 섞음
20
           idx = list(range(N))
21
22
           np.random.shuffle(idx)
           X = np.array([X[idx[i]] for i in range(N)])
23
           y = np.array([y[idx[i]] for i in range(N)])
24
25
           f = 'Epochs = {:4d} Loss = {:8.5f}'
26
           print('w의 초깃값 ', end='')
27
           self.printW()
28
           for j in range(epochs):
29
30
```

#### 코드 1-1 [4] 퍼셉트론 클래스 선언

```
def fit(self, X, y, N, epochs, eta=0.01):
10
                                                w_i(t+1) = w_i(t) - \eta \delta x_i^{(k)}, i = 1, 2, \dots, d
             for j in range(epochs):
29
                                                 b(t+1) = b(t) - \eta \delta
                  for i in range(N):
30
                      # X[i]에 대한 출력 오차 계산
31
     \delta = \hat{y}^{(k)} - y^{(k)}
32
                     delta = self.predict([X[i]])[0] - y[i]
33
                      self.w -= eta * delta * X[i]
34
                       self.b -= eta * delta
                  # 학습 과정 출력
35
                  if j < 10 or (j+1) % 100 == 0:
36
37
                       loss = self.predict(X) - y
38
```

#### 코드 1-1 [4] 퍼셉트론 클래스 선언

```
def fit(self, X, y, N, epochs, eta=0.01):
10
           for j in range(epochs):
29
                for i in range(N):
30
                   # X[i]에 대한 출력 오차 계산
31
               # 학습 과정 출력
35
                if j < 10 or (j+1) % 100 == 0:
36
                    loss = self.predict(X) - y
37
                    loss = (loss * loss).sum() / N
38
                   print(f.format(j+1, loss), end='')
39
                    self.printW()
40
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
 2
                 xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
       # 데이터의 최소~최대 범위를 0.05 간격의 좌표값으로 나열
 3
        x_max = np.ceil(np.max(X[:, 0])).astype(int)
 4
        x_min = np.floor(np.min(X[:, 0])).astype(int)
 5
        y_max = np.ceil(np.max(X[:, 1])).astype(int)
 6
        y_min = np.floor(np.min(X[:, 1])).astype(int)
        x_{lin} = np.linspace(x_min, x_max, (x_max-x_min)*20+1)
       y_lin = np.linspace(y_min, y_max, (y_max-y_min)*20+1)
10
        # x_lin과 y_lin의 격자좌표의 x와 y 값 구하기
11
12
        x_mesh, y_mesh = np.meshgrid(x_lin, y_lin)
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
                 xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
       # (x, y) 좌표의 배열로 만들어 신경망의 입력 구성
14
       X_test = np.column_stack([x_mesh.ravel(), y_mesh.ravel()])
15
16
       # 학습된 신경망으로 X_test에 대한 출력 계산
17
18
        if multi_class:
           y_hat = net.predict(X_test)
19
20
           y_hat = np.array([np.argmax(y_hat[k])
                              for k in range(len(y_hat))], dtype=int)
21
22
        else:
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
                  xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
        # 학습된 신경망으로 X_test에 대한 출력 계산
17
        if multi class:
18
            y_hat = net.predict(X_test)
19
            y_hat = np.array([np.argmax(y_hat[k])
20
                               for k in range(len(y_hat))], dtype=int)
21
22
        else:
23
            y_hat = (net.predict(X_test) >= 0.5).astype(int)
24
            y_hat = y_hat.reshape(len(y_hat))
25
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
                 xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
       # 출력할 그래프의 수평/수직 범위 설정
17
       plt.xlim(x_min, x_max)
18
19
       plt.ylim(y_min, y_max)
20
       # 클래스별로 산점도 그리기
21
22
       for c, i, c_name in zip(colors, labels, class_id):
           # 격자 좌표의 클래스별 산점도
23
           plt.scatter(X_test[y_hat == i, 0], X_test[y_hat == i, 1],
24
25
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
                 xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
       # 클래스별로 산점도 그리기
30
       for c, i, c_name in zip(colors, labels, class_id):
31
           # 격자 좌표의 클래스별 산점도
32
           plt.scatter(X_test[y_hat == i, 0], X_test[y_hat == i, 1],
33
                       c = c, s = 5, alpha = 0.3, edgecolors = 'none')
34
           # 학습 표본의 클래스별 산점도
35
           plt.scatter(X[y = i, 0], X[y = i, 1],
36
37
                       c = c, s = 20, label=c_name)
38
```

```
def visualize(net, X, y, multi_class, labels, class_id, colors,
                xlabel, ylabel, legend_loc='lower right'):
           # 학습 표본의 클래스별 산점도
35
           plt.scatter(X[y = i, 0], X[y = i, 1],
36
37
                      c = c, s = 20, label=c_name)
        # 범례의 표시 위치 지정
38
        plt.legend(loc=legend_loc)
39
        # x축과 y축의 레이블을 지정한 후 그래프 출력
40
        plt.xlabel(xlabel, size=12)
41
        plt.ylabel(ylabel, size=12)
42
        plt.show()
43
```

#### 코드 1-1 [6] 훈련 데이터 준비하기

- 1 nSamples = 150
- 2 nDim = 2
- 3 target = 'setosa' # 식별하고자 하는 붓꽃 종류 지정
- 4 X\_tr, y\_tr, labels = prepare\_data(target)

#### 코드 1-1 [7] 퍼셉트론 객체 생성 및 학습

- p = Perceptron(nDim, activation=step)
- p.fit(X\_tr, y\_tr, nSamples, epochs=1000, eta=0.01)



#### 코드 1-1 [8] 특징 공간 결정 영역 시각화

```
visualize(p, X_tr, y_tr,

multi_class=False,

class_id=labels,

labels=[1, 0],

colors=['magenta', 'blue'],

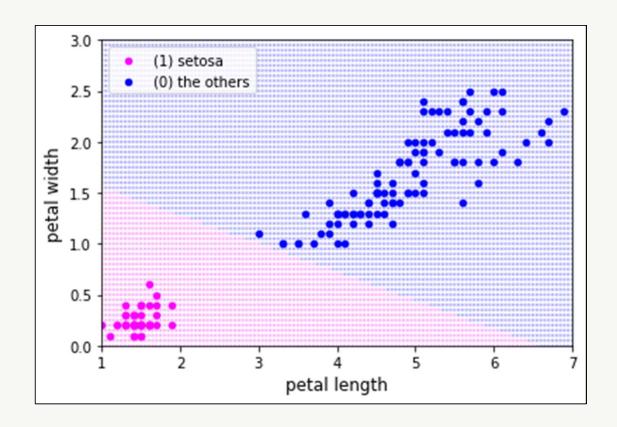
xlabel='petal length',

ylabel='petal width',

legend_loc='upper left')
```

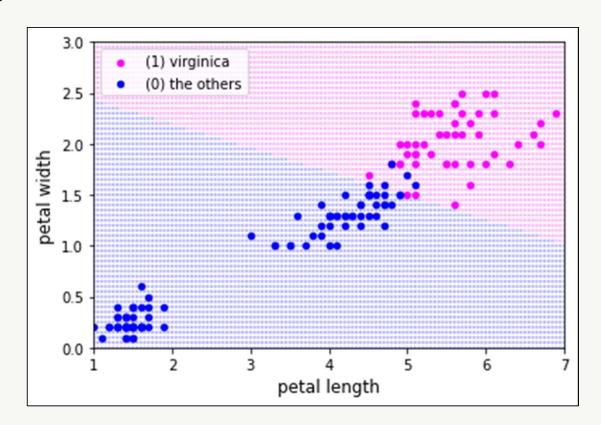


## ● 'setosa'를 식별하도록 학습된 퍼셉트론의 결정경계



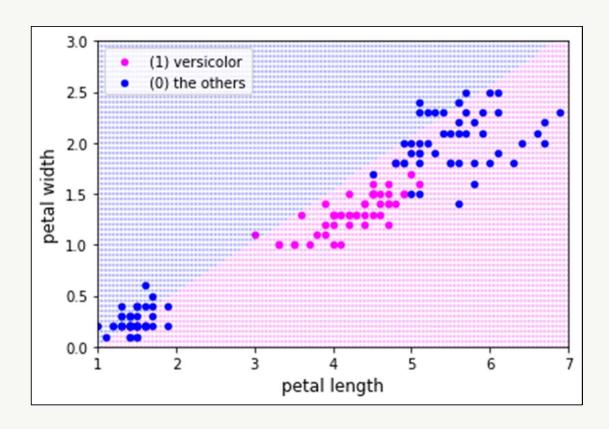


# ● 'virginica'를 식별하도록 학습된 퍼셉트론의 결정경계





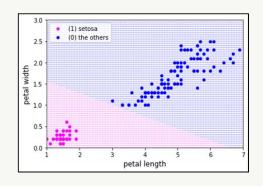
## ○ 'versicolor'를 식별하도록 학습된 퍼셉트론의 결정경계

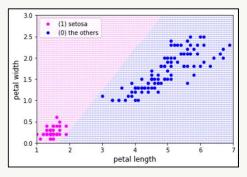


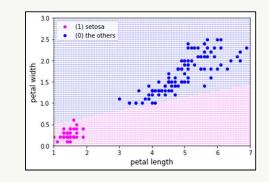


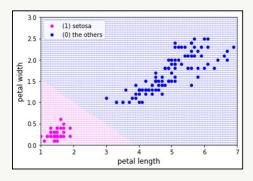
# 4. 퍼셉트론의 일반화 오류 문제

- 단위 계단 함수는 0 또는 1의 출력만 냄
  - 학습 표본에 대한 분류가 맞다면 오차  $\delta$ 가 00이므로 파라미터의 변화가 없음





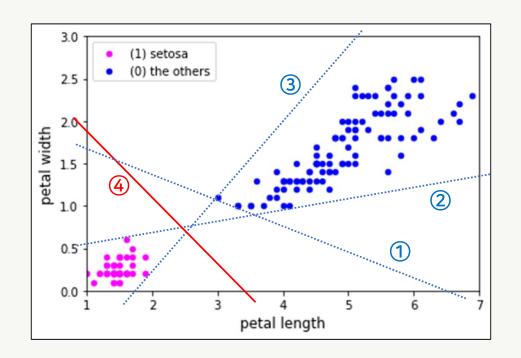






# 4. 퍼셉트론의 일반화 오류 문제

- 단위 계단 함수는 0 또는 1의 출력만 냄
  - 학습 표본에 대한 분류가 맞다면 오차  $\delta$ 가 00이므로 파라미터의 변화가 없음





# 정리하기

- 인공신경망은 인간과 동물의 두뇌를 구성하는 생물학적 신경
   시스템의 원리를 바탕으로 설계된 계산 시스템이다.
- 신경망을 많은 수의 층으로 구성하면 더욱 높은 차원의 표현을 할 수 있다.
- 딥러닝은 심층 신경망을 학습하기 위해 활용되는 기계학습 알고리즘이다.
- 기본적인 뉴런의 구조는 다수의 입력이 각각 가중치를 적용하여 전달되면 이를 합산한 후 활성함수를 거쳐 출력을 만들어 내는 형태이다.



# 정리하기

- 일반적인 활성함수는 비선형 특성을 갖는 함수이며, 입력이 0보다 작으면 출력을 억제하고, 0보다 크면 출력을 내는 역할을 한다.
- 피드포워드 신경망은 입력층에서 출력층 방향으로 뉴런 층의 연결이 이루어지는 구조이다.
- 단층 퍼셉트론은 특징 공간을 선형 결정경계로 분할할 수 있다.



다음시간안내

02

# 다층퍼셉트론과역전파

