



# 학습목차

- 01 군집화의 개념
- 02 K-평균 군집화
- 03 계층적 군집화

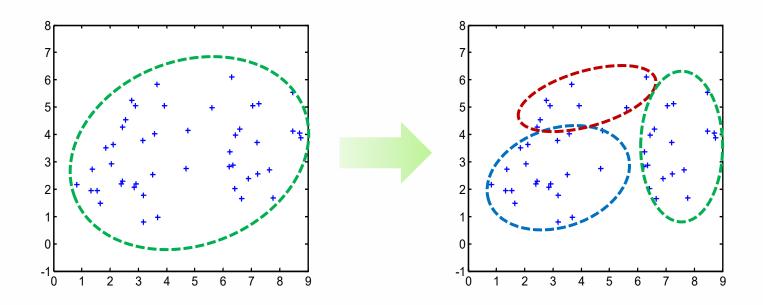


# <sup>1</sup> 군집화의 개념



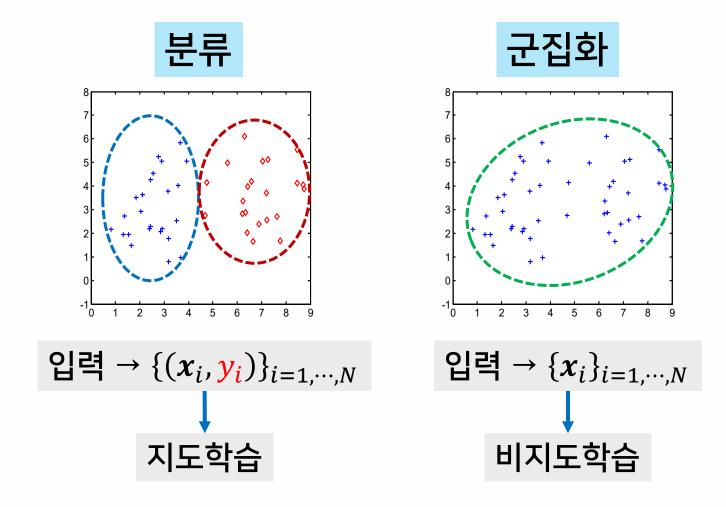
#### 군집화?

- 데이터 집합의 분포 특성을 분석하여 서로 교차하지 않는 복수 개의 부분집합("군집", cluster)으로 나누는 문제
  - □ 입력 데이터로부터 추출된 특징 공간에서 특징값의 유사성에 따라 비슷한 데이터들끼리 묶음

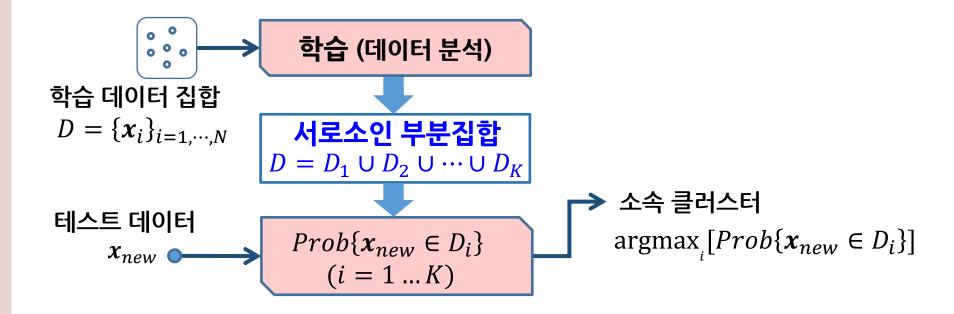




# 분류 vs. 군집화



#### 군집화



- 적용 방법론
  - □ K-평균 군집화 K-means clustering, 계층적 군집화 hierarchical clustering
  - □ 가우시안 혼합 Gaussian mixture 모델, SOM Self Organizing Feature Map



### 군집화의 적용 예

#### 장면 영상 데이터의 군집화



https://www.flickr.com/

#### 영상 화소의 군집화에 의한 영상분할



http://cs.brown.edu/people/pfelzens/segment/

- 군집화가 적용 가능한 데이터?
  - □ 데이터에 대한 클래스 레이블이 주어지지 않는 경우
  - □ 데이터에 대한 클래스 레이블링에 비용이 많이 드는 경우



# K-평균 군집화



#### K-평균 군집화 알고리즘

- 주어진 데이터 집합을 K개의 그룹으로 묶는 알고리즘
- 수행 단계
  - ① 시작(초기화) → ② 데이터 그룹핑 → ③ 대표 벡터 수정 → ④ 반복 여부 결정
    - $\square$  데이터 집합  $\{x_1, x_2, \cdots, x_N\}$ 으로부터 임의로 K개의 벡터를 선택하여 K개의 초기 대표 벡터 집합  $\{m_1, m_2, \cdots, m_K\}$ 를 생성함



#### 알고리즘 수행 단계

① 시작(초기화) → ② 데이터 그룹핑 → ③ 대표 벡터 수정 → ④ 반복 여부 결정

$$C_k = \{x_j | d(x_j, m_k) \le d(x_j, m_i), i = 1, \dots, K\}$$

- 그 각 데이터  $x_j$   $(j = 1, \dots, N)$ 에 대해 K개의 대표 벡터들과의 거리  $d(x_j, m_k)(k = 1, \dots, K)$ 를 계산함
- $\square$  만약 데이터  $x_j$ 가 대표 벡터  $m_k$ 에 가장 가깝다면 이 데이터를 클러스터  $C_k$ 에 속하도록 레이블링함
- $\square$  이 과정을 통해 데이터 집합을 K개의 클러스터  $\{C_1, C_2, \cdots, C_K\}$ 로 나눔



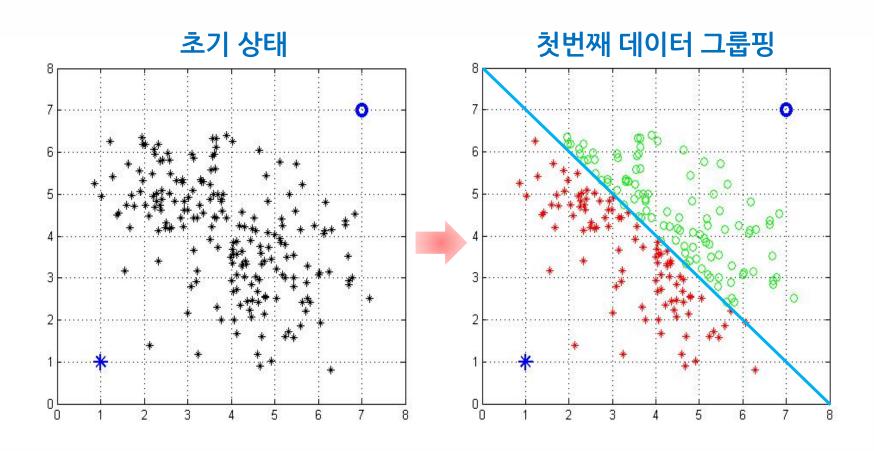
### 알고리즘 수행 단계

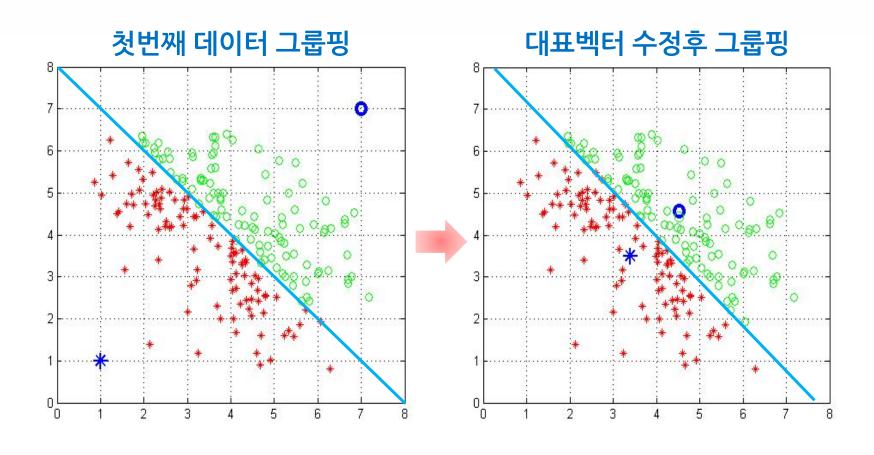
- ① 시작(초기화) → ② 데이터 그룹핑 → ③ 대표 벡터 수정 → ④ 반복 여부 결정
  - □ 단계 ②에서 구한 새로운 클러스터들에서 각각의 대표 벡터를 갱신함

$$\boldsymbol{m}_k^{new} = \frac{1}{|C_k|} \sum_{x_j \in C_k} \boldsymbol{x}_j$$

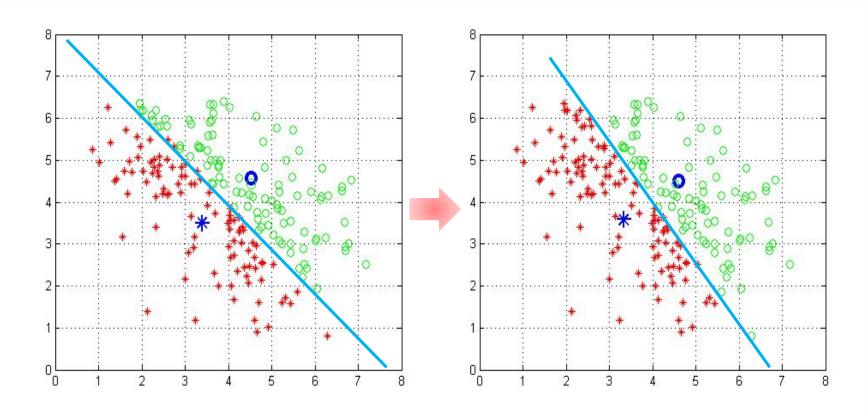
- ① 시작(초기화) → ② 데이터 그룹핑 → ③ 대표 벡터 수정 → ④ 반복 여부 결정
  - $\Box$  수정 전의 대표 벡터  $m_k$ 와 수정 후의 대표  $m_k^{new}$  벡터의 차이를 계산하여 그 값에 변화가 없거나 설정된 반복 횟수에 도달할 때까지 단계  $@\sim@$ 를 반복함



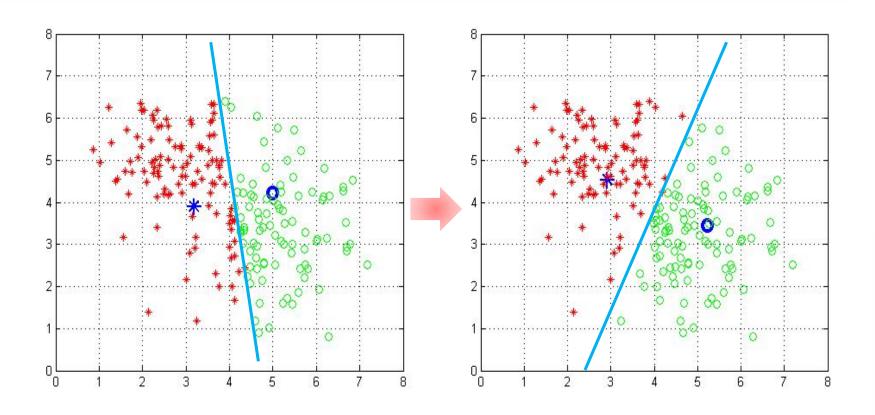


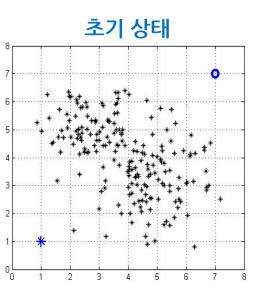












- 실제 문제에 적용할 때 고려해야 할 사항
  - ① 대표 벡터 계산과 데이터 그룹핑 과정의 반복적인 수행을 통해 좋은 군집을 찾는 것이 확실히 보장되는가?
  - ② 초기 대표 벡터의 설정이 군집화의 성능에 미치는 영향은?
  - ③ 데이터에 의존하는 적절한 K값을 어떻게 선택할 것인가?



#### ① 반복수행 과정의 의미

K-평균 군집화 알고리즘의 목적함수

$$J = \sum_{n=1}^{N} \sum_{i=1}^{K} r_{ni} \| \boldsymbol{x}_n - \boldsymbol{m}_i \|^2$$

$$r_{ni} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = \operatorname{argmin}_{j} \|\mathbf{x}_{n} - \mathbf{m}_{j}\|^{2} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

각 클러스터의 분산을 모두 더한 값

 $J \uparrow \rightarrow$  각 클러스터 내의 데이터들이 서로 뭉쳐있지 않음

 $J \downarrow \rightarrow$  각 클러스터 내에서는 데이터들이 잘 결집되어 있음



한 번 반복할 때마다 J의 값이 줄어드는 방향으로 학습이 진행

$$J = \sum_{n=1}^{N} \sum_{i=1}^{K} r_{ni} \| \mathbf{x}_{n} - \mathbf{m}_{i} \|^{2}$$

J의 값을 결정하는 파라미터

대표 벡터  $m_i$   $(i=1,\cdots,K)$  각 데이터에 대한 클러스터 레이블  $r_{ni}$ 

**1.**  $m_i$ 가 결정되어 있을 때  $r_{ni}$ 를 결정하는 경우

J의 값이 최소화되기 위해서는 각 데이터로부터 가장 가까운 대표 벡터까지 거리의 합이 더해질 수 있도록  $r_{ni}$ 값 결정  $\Rightarrow$   $\mathbb{K}$ -평균 알고리즘의 그룹핑 과정』

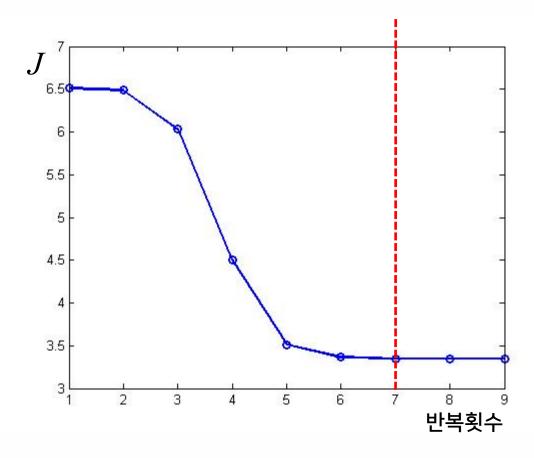
 $\mathbf{2}$ ,  $r_{ni}$ 가 고정되어 있을 때  $\mathbf{m}_i$ 를 수정하는 경우

$$\frac{\partial J}{\partial m_i}$$
=  $0 omes m_i = rac{\Sigma_n r_{n\,i} x_n}{\Sigma_n r_{n\,i}}$   $\Rightarrow$  『K-평균 알고리즘의 대표 벡터 수정식』

⇒ K-평균 군집화 알고리즘은 목적함수 J를 극소화하는 지역 극소점을 찾는 것을 보장

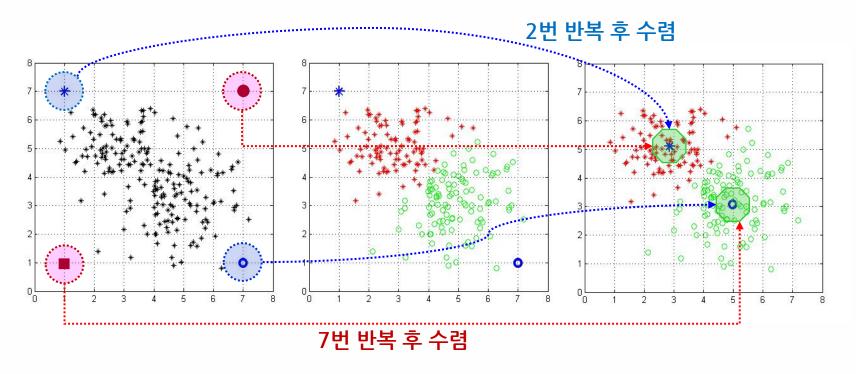


○ 반복 횟수에 따른 J값의 변화





② 초기값에 대한 의존성 문제



□ 초기에 임의로 결정하는 대표 벡터에 따라 최종적으로 찾아지는 해가 달라짐



- ③ K값에 따른 변화
  - $\square$  적절한 K값의 선정은 주어진 문제에 의존적
    - ✓ 다양한 K값에 대해 군집화 결과들을 비교하여 선택?
    - ✓ 계층적 군집화 알고리즘?



# 3 계층적 군집화



#### 계층적 군집화 알고리즘

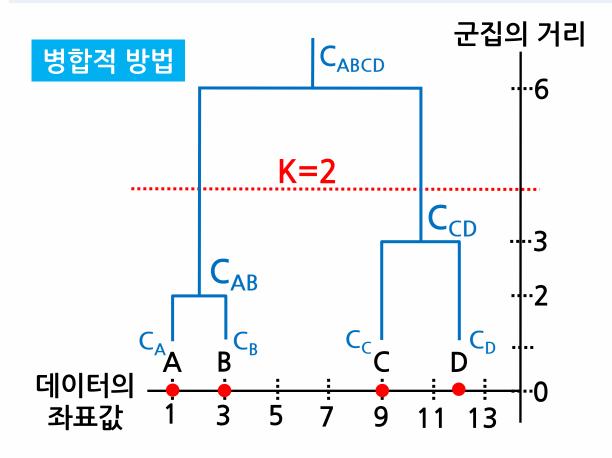
전체 데이터를 몇 개의 배타적인 그룹으로 나누는 대신, 큰 군집이 작은 군집을 포함하는 형태로 계층을 이루도록 군집화를 수행하여 그 구조를 살펴보는 방법

- → 병합적 방법 agglomerative or bottom up
  - 각 데이터가 하나의 군집을 이루는 최소 군집에서 시작하여 가까운 군집끼리 단계적으로 병합하여 더 큰 군집을 만들어 가는 방법
  - N-1번의 병합 과정이 필요
- ► 분할적 방법 divisive or top down
  - 모든 데이터가 하나의 군집에 속하는 최대 군집에서 시작하여
     특정 기준에 따라 군집들을 분할해 가는 방법
  - 가능한 분할 방법의 가지수 2<sup>N-1</sup>-1개 → 비실용적



## 알고리즘 수행 과정의 예

 $dendrogram \rightarrow$  계층적인 군집화 결과를 보여주는 그림





## 알고리즘의 수행 단계 (병합적 방법)

- ① 데이터 집합  $\{x_1, x_2, \cdots, x_N\}$ 으로부터 각 데이터가 각각의 군집이 되도록 N개의 군집  $\{C_1, C_2, \cdots, C_N\}$ 을 설정함
- ② 가능한 모든 군집 쌍에 대해 군집 간의 거리를 계산함  $d(C_i, C_j) = \min_{x_i \in C_i, x_j \in C_i} \{d(x_i, x_j)\}$
- ③ 거리가 가장 가까운 두 군집  $C_i$ ,  $C_j$ 를 선택하고 병합하여 새로운 클러스터  $C_{ij}$ 를 생성함  $C_{ij} = C_i \cup C_j$
- ④ 새로운 클러스터  $C_{ij}$ 를 클러스터 풀에 넣고, 원래 클러스터  $C_i$ ,  $C_j$ 를 제거함
- ⑤ 오직 하나의 클러스터가 남을 때까지 ②~⑤의 과정을 반복함

#### ① 군집 간의 거리를 계산하는 방식

최단 연결법	정의	$d(C_i, C_j) = \min_{x_i \in C_i, x_j \in C_j} \{d(x_i, x_j)\}$
minimum 또는 single linkage	의미	가장 가까운 데이터 쌍 간의 거리
	특징	고립된 군집을 찾는 데 유용

	정의	$d(C_i, C_j) = \max_{\mathbf{x}_i \in C_i, \mathbf{x}_j \in C_j} \{d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)\}$
maximum 또는 complete	의미	가장 멀리 떨어진 데이터 쌍 간의 거리
linkage	특징	응집된 군집을 찾는 데 중점을 둠



#### ① 군집 간의 거리를 계산하는 방식

중심 연결법	정의	$d(C_i, C_j) = d(\boldsymbol{m}_i, \boldsymbol{m}_j)  \boldsymbol{m}_i = \frac{1}{ C_i } \sum_{x \in C_i} x, \ \boldsymbol{m}_j = \frac{1}{ C_j } \sum_{x \in C_i} x$	$x \in C_j x$
centroid linkage	의미	두 군집의 평균 간의 거리	
	특징	특이값에 강건함	

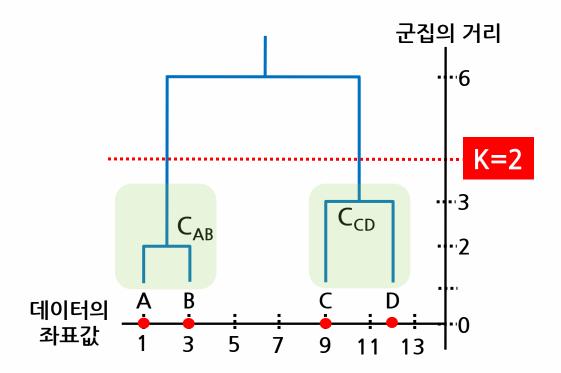
평균 연결법	정의	$d(C_i, C_j) = \frac{1}{ C_i  C_j } \sum_{x_i \in C_i} \sum_{x_j \in C_j} d(x_i, x_j)$
mean 또는 average linkage	의미	모든 데이터 쌍 간 거리의 평균
	특징	작은 분산을 가지는 군집을 형성함



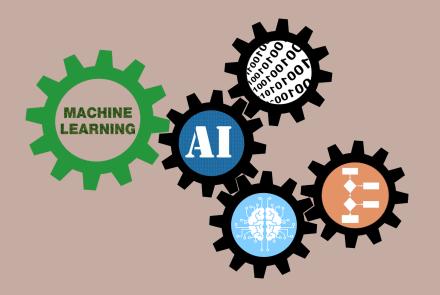
① 군집 간의 거리를 계산하는 방식

Ward's 방법	정의	$d(C_i, C_j) =  C_i    \mathbf{m}_i - \mathbf{m}  ^2 +  C_j    \mathbf{m}_j - \mathbf{m}  ^2$ $\mathbf{m}_i = \frac{1}{ C_i } \sum_{x \in C_i} x, \mathbf{m}_j = \frac{1}{ C_j } \sum_{x \in C_j} x, \mathbf{m} = \frac{1}{ C_i  +  C_j } \sum_{x \in C_i \cup C_j} x$
	의미	병합 후의 클러스터 내부의 분산값
	특징	비슷한 크기의 군집을 병합함

- ② 덴드로그램으로부터 적합한 군집의 수를 결정하는 방법
  - □ 덴드로그램에서 클러스터 간의 거리가 증가하는 동안 클러스터의 수가 늘어나지 않고 일정 기간 유지되는 지점을 선택







다음시간안내

제5강

# 데이터 표현: 특징추출

