

학습목차

- 01 선형변환에 의한 특징추출
- 02 주성분분석법
- 03 선형판별분석법
- 04 거리 기반 차원 축소 방법

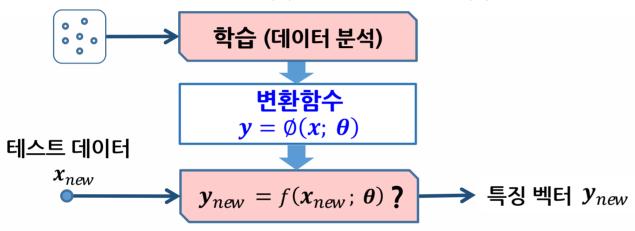
1

선형변환에 의한 특징추출

1. 선형변화에 의한 특징추출

특징추출?

학습 데이터 집합 $(D = \{x_i\}_{i=1,\cdots,N}, D = \{(x_i, y_i)\}_{i=1,\cdots,N})$



- 학습의 목적
 - □ 분석에 불필요한 정보를 제거하고 핵심 정보만 추출
 - □ 차원 축소를 통한 분석 시스템의 효율 향상

변환함수

- 변환함수 embedding function, transformation function의 종류
 - \square 선형변환 linear transformation $y = \emptyset(x) = \mathbf{W}^T x$
 - ✓ n차원 열벡터 x에 변환행렬 \mathbf{W} $(n \times m)$ 을 곱하여 m차원 특징을 획득
 - \checkmark 통계적 방법으로 특징벡터 y가 원하는 분포가 되도록 하는 W를 찾음
 - □ 비선형변환
 - \checkmark 복잡한 비선형함수 $\emptyset(x)$ 를 이용하여 n차원 벡터를 m차원 벡터로 매핑
 - ✓ 수작업 handcrafted에 의한 특징추출
 - ✓ 표현학습 representation learning

특징추출을 위한 접근법

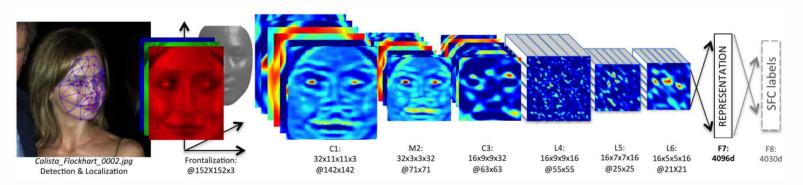
- 수작업에 의한 특징추출
 - □ 입력 데이터의 특성과 분석 목적에 맞는 특징을 개발자가 설계함
 - ✓ 숫자인식을 위한 특징



- ✓ 영상 분석을 위한 특징 → 에지, 가로/세로 방향 성분 등
- ✓ 문서 분석을 위한 특징 → 단어의 발생 빈도 등

특징추출을 위한 접근법

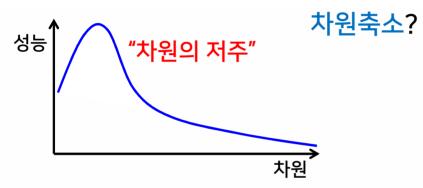
- 표현학습
 - □ 특징추출을 위한 비선형 변환함수를 신경망 등의 머신러닝 모델로 표현
 - □ 학습을 통해 분석이 잘 되도록 변환함수의 최적화가 가능
 - □ 예: 딥러닝 모델을 이용한 얼굴인식용 특징추출

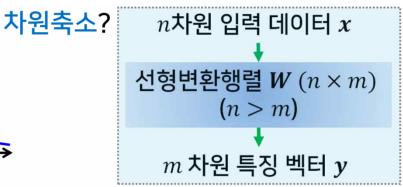


Y. Taigman 등, "DeepFace: Closing the gap to Human-Level Performance in Face Verification", CVPR2014

선형변환에 의한 특징추출

○ 차원 축소 관점에서의 특징추출



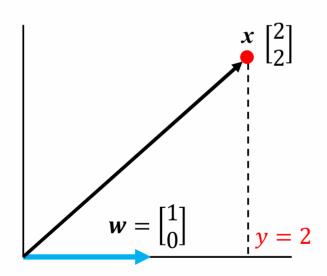


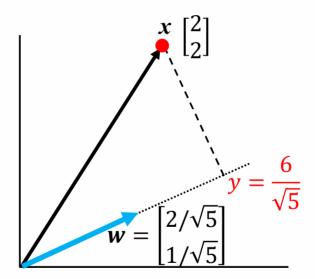
$$\mathbf{y} = \mathbf{W}^T \mathbf{x} \longrightarrow \mathbf{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1^T \mathbf{x} \\ \mathbf{w}_2^T \mathbf{x} \\ \vdots \\ \mathbf{w}_m^T \mathbf{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1^T \\ \mathbf{w}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{w}_m^T \end{bmatrix} \mathbf{x} = [\mathbf{w}_1, \ \mathbf{w}_2, ..., \ \mathbf{w}_m]^T \mathbf{x} = \mathbf{W}^T \mathbf{x}$$

- \square 특징값 y_i
 - $\checkmark x$ 를 \mathbf{W} 의 열벡터 \mathbf{w}_i 위로 사영한 값 (단, \mathbf{w}_i 는 단위벡터)

선형변환에 의한 특징추출

- \bigcirc 2차원 데이터 x를 1차원 특징 y로 변환
 - \square 벡터 x를 w 위로 사영 $\rightarrow y = w^T x$ (단, w는 단위벡터)





1. 선형변환에 의한 특징추출

선형변환에 의한 특징추출

○ 3차원 데이터 → 2차원 특징추출

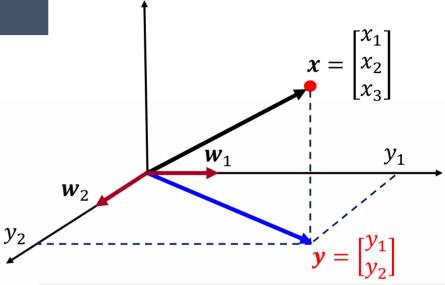
$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{W} = [\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{y} = \mathbf{W}^T \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1^T \mathbf{x} \\ \mathbf{w}_2^T \mathbf{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$$

 $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$ y는 x를 열벡터 w_1, w_2 가 이루는 2차원 평면 위로의 사영으로 얻어지는 2차원 벡터

 \bigcirc n차원 데이터 $\rightarrow m$ 차원 특징추출

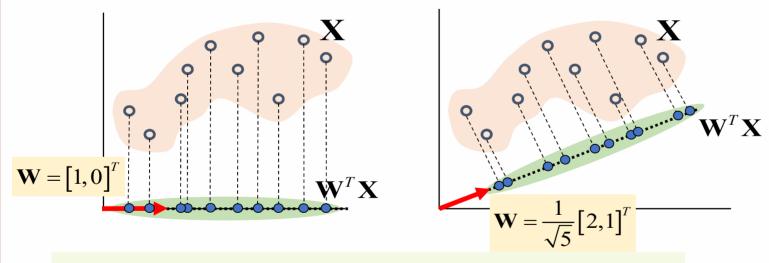
$$\mathbf{y} = [\mathbf{w}_1, \ \mathbf{w}_2, ..., \ \mathbf{w}_m]^T \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1^T \\ \mathbf{w}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{w}_m^T \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{w}_1^T \mathbf{x} \\ \mathbf{w}_2^T \mathbf{x} \\ \vdots \\ \mathbf{w}_m^T \mathbf{x} \end{bmatrix} = \mathbf{W}^T \mathbf{x}$$



선형변환에 의한 특징추출

○ 전체 데이터 집합 X에 대한 특징추출

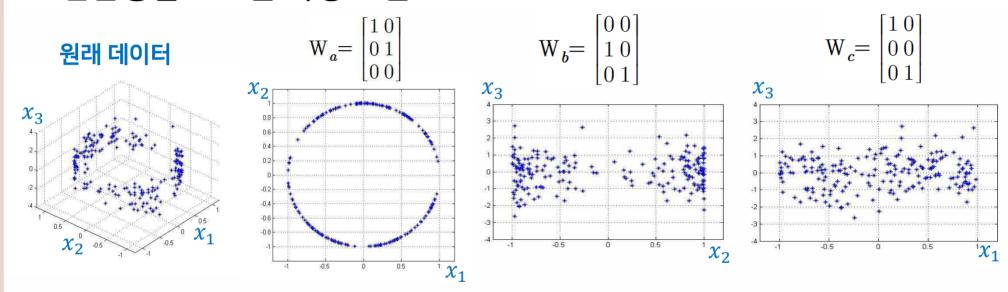
 $\square Y = [\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2, ..., \mathbf{y}_N] (m \times N$ 행렬)



선형변환에 의한 특징추출? 주어진 데이터를 변환행렬 W에 의해 정해지는 방향으로 사영함으로 저차원의 특징값을 얻는 것

선형변환에 의한 특징추출

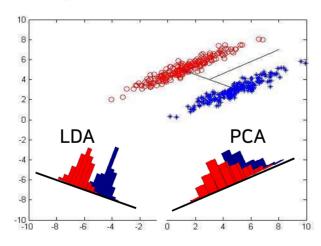
○ 변환행렬에 따른 특징의 분포



- □ 좋은 특징추출이란?
 - ✓ 변환행렬 W를 적절히 조절해서 분석 목적에 맞는 특징 분포를 만드는 것
 - → 통계적 특징추출

통계적 특징추출

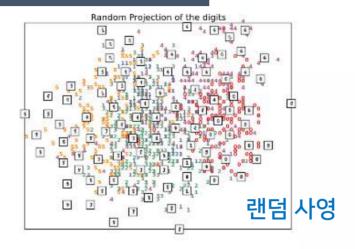
- 선형변환을 사용하는 대표적인 통계적 특징추출 방법
 - □ 주성분분석법 Principal Component Analysis: PCA
 - ✓ 클래스 정보 미사용 → 비지도 학습
 - □ 선형판별분석법 Linear Discriminant Analysis: LDA
 - ✓ 클래스 정보 사용 → 지도 학습

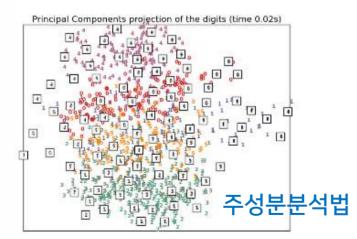


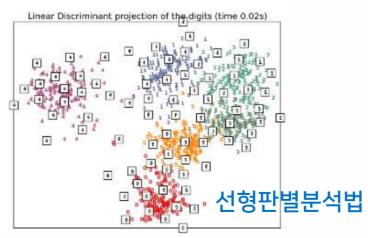
1. 선형변환에 의한 특징추출

통계적 특징추출의 여





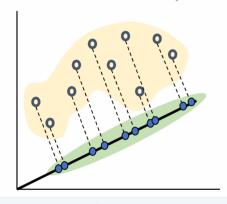


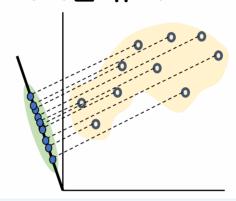


2 주성분분석법

주성분분석법

목적 → 변환 전의 데이터 X가 가지고 있는 정보를차원 축소 후에도 최대한 유지



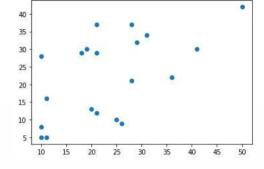


- 데이터 집합이 가능한 넓게 퍼질 수 있는 방향으로 사영을 수행
- 데이터의 분산이 가장 큰 방향으로의 선형변환을 수행
- 가장 큰 분산과 그 방향 = 공분산행렬의 최대 고유치와 고유벡터
- → 데이터의 공분산행렬의 고유치와 고유벡터를 찾아, 고유치가 가장 큰 값부터 순서대로 이에 대응하는 m개의 고유벡터를 찾아서 행렬 W를 구성

PCA 알고리즘의 수행 단계

① 입력 데이터 집합 X의 평균 μ_{x} 와 공분산 Σ_{x} 를 계산

$$\mu_{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} x_{i}$$
 $\Sigma_{x} = \frac{1}{N} (X - M_{x})(X - M_{x})^{T}$ $M_{x} = \mu_{x} \mathbf{1}^{T}$ (1은 모든 원소의 값이 1인 ...



(1은 모든 원소의 값이 1인 N차원 열벡터)

 \sim 고유치 $\lambda_1, \cdots, \lambda_n$ 을 대각 성분으로 가지는 대각행렬

② 고유치 분석을 통해 공분산 Σ_x 의 고유치행렬 Λ 과 고유벡터행렬 U를 계산

 \longrightarrow 고유벡터 u_1, \dots, u_n 을 열벡터로 가지는 행렬

$$\Sigma_{x} = \mathbf{U}\Lambda\mathbf{U}^{T} = [\mathbf{u}_{1}, \mathbf{u}_{2}, \cdots, \mathbf{u}_{n}]\begin{bmatrix} \lambda_{1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_{2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_{n} \end{bmatrix} [\mathbf{u}_{1}, \mathbf{u}_{2}, \cdots, \mathbf{u}_{n}]^{T} \begin{bmatrix} 55.34980455 & 202.39493229 \end{bmatrix}$$

$$[[-0.75801271 & -0.65223979] \\ [0.65223979 & -0.75801271]]$$

PCA 알고리즘의 수행 단계

③ 고유치가 큰 것부터 순서대로 m개의 고유치 $\{\lambda_1,\lambda_2,\cdots,\lambda_m\}$ 를 선택

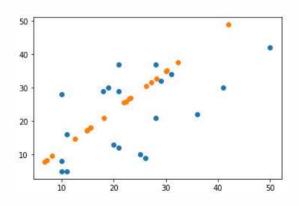
[55.34980455 202.39493229]

④ 선택한 고유치에 대응되는 고유벡터를 열벡터로 가지는 변환행렬 W를 생성

$$\mathbf{W} = [\boldsymbol{u}_1, \boldsymbol{u}_2, \cdots, \boldsymbol{u}_m]$$

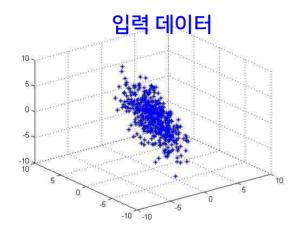
⑤ W에 의한 선형변환으로 특징 데이터 Y를 얻음

$$Y = \mathbf{W}^T X$$

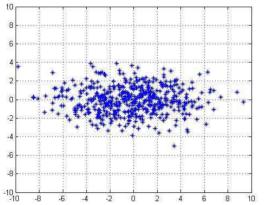


2. 주성분분석법

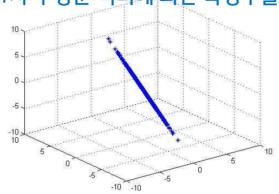
PCA 적용의 예



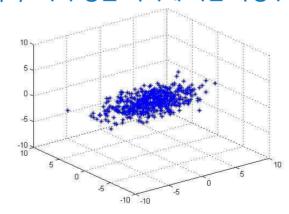




1차 주성분 벡터에 의한 특징추출



1,2,3차 주성분 벡터에 의한 특징추출



PCA의 수학적 유도

 \bigcirc 축소되는 차원 m을 선택하는 기준

손실되는 정보량의 비중 (m 개의 특징으로 표현 가능한 정보의 비율)

$$r(n,m) = \frac{\sum_{i=1}^{m} \lambda_i}{\sum_{i=1}^{n} \lambda_i}$$

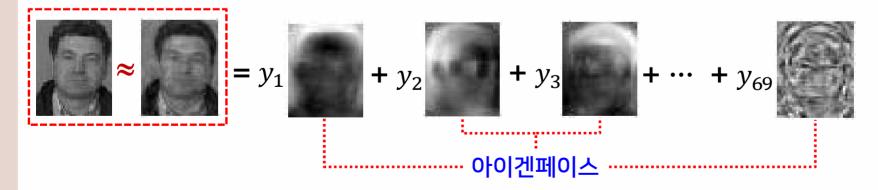
선택할 고유벡터의 수(특징의 차수) m

$$\sum_{i=1}^{m} \lambda_i / \sum_{i=1}^{n} \lambda_i > \theta$$

[예] 얼굴 영상의 표현

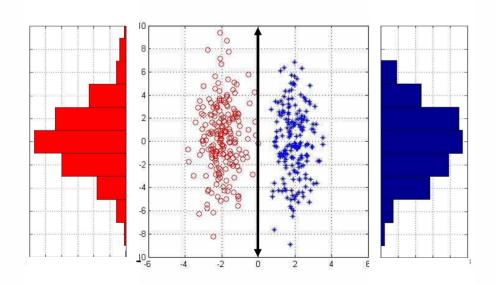
- n차원의 얼굴 영상을 m개의 기저벡터를 사용해서 표현
 - □ n차원을 m차원으로 차원 축소 (n≫m)
 - □ 좋은 기저벡터 → "Eigenface"
 - ✓ Eigenface → 얼굴 영상에 PCA를 적용하여 찾아진 고유벡터를 영상으로 표현한 것

$$\mathbf{x} = \mathbf{W}\mathbf{y} = y_1\mathbf{w}_1 + y_2\mathbf{w}_2 + \cdots + y_m\mathbf{w}_m$$



주성분분석법의 특성과 문제점

- 데이터 분석에 대한 특별한 목적이 없는 경우에 가장 합리적인 차원 축소의 기준
- 비지도학습
 - □ 클래스 레이블 정보를 활용하지 않음 → 분류의 핵심 정보의 손실 초래

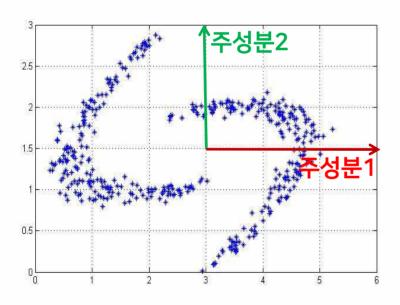


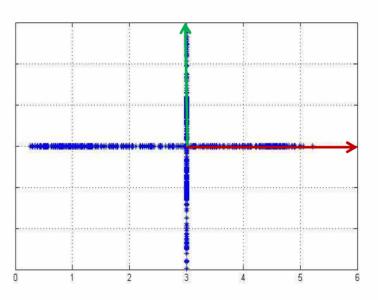
분류에 적합한 특징추출?

- → 데이터의 클래스 정보를 활용한 지도학습이 필요
- → "선형판별분석법(LDA)"

주성분분석법의 특성과 문제점

- 선형변환의 한계
 - □ 데이터의 비선형 구조를 반영하지 못함

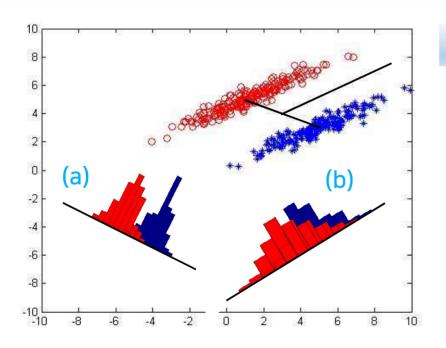




선형판별분석법

선형판별분석법

- 목적 → 클래스 레이블 정보를 적극 활용
 - → 클래스 간 판별이 잘 되는 방향으로 차원 축소



분류에 적합한 특징의 방향이란?

→ 각 클래스가 가능한 서로 멀리 떨어질 수 있도록 거리를 유지

LDA: 이진 분류 문제

클래스 간 거리에 대한 목적함수

$$J = \frac{(m_2 - m_1)^2}{{s_1}^2 + {s_2}^2}$$

$$m_k = \frac{1}{|C_k|} \sum_{x_i \in C_k} \mathbf{w}^T \mathbf{x}_i = \mathbf{w}^T \mathbf{m}_k$$

$$s_k = \sum_{x_i \in C_k} (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i - m_k)^2 = \sum_{x_i \in C_k} \mathbf{w}^T (\mathbf{x}_i - \mathbf{m}_k) (\mathbf{x}_i - \mathbf{m}_k)^T \mathbf{w}$$

$$J(w) = \frac{w^{T}(m_{1} - m_{2})(m_{1} - m_{2})^{T}w}{w^{T} \sum_{k=1}^{2} \sum_{x_{i} \in C_{k}} (x_{i} - m_{k})(x_{i} - m_{k})^{T}w} = \frac{w^{T} S_{B}w}{w^{T} S_{W}w}$$

클래스 간 산점행렬 between-scatter matrix

클래스 내 산점행렬 within-scatter matrix

목적함수를 최대화하는 기저벡터 *w*

$$\mathbf{w} \propto S_W^{-1}(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)$$

LDA: 다중 클래스 분류

목적함수 → 각 클래스 내의 산점도는 작게, 클래스 간의 산점도는 크게

 $J(\mathbf{W}) = \operatorname{Trace}ig\{(\mathbf{W}S_W\mathbf{W}^T)^{-1}(\mathbf{W}S_B\mathbf{W}^T)ig\}$ Trace ightarrow 정방행렬의 대각원소의 합을 계산하는 연산 $S_W = \sum_{k=1}^M S_k = \sum_{k=1}^M \sum_{x_i \in C_k} (x_i - m_k)(x_i - m_k)^T$ $S_B = \sum_{k=1}^M N_k (m_k - m)(m_k - m)^T$ $N_k
ightarrow$ 클래스 C_k 에 속한 데이터의 수 m
ightarrow 전체 데이터 집합에 대한 평균

목적함수를 최대로 하는 변환행렬 W

 $S_W^{-1}S_B$ 의 고유벡터들을 열벡터로 가지는 행렬

$$S_W^{-1}S_B = U\Lambda U^T \longrightarrow \mathbf{W} = [\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \cdots, \mathbf{u}_m]$$

알고리즘의 수행 단계

① 입력데이터 X를 각 클래스 레이블에 따라 M개의 클래스로 나누어 각각 평균 m_k 와 클래스 간 산점행렬 S_B , 그리고 클래스 내 산점행렬 S_W 를 계산

$$\boldsymbol{m}_k = \frac{1}{N_k} \sum_{\boldsymbol{x}_i \in C_k} \boldsymbol{x}_i \quad (k = 1, 2, \dots, M)$$

$$S_W = \sum_{k=1}^{M} S_k = \sum_{k=1}^{M} \sum_{x_i \in C_k} (x_i - m_k) (x_i - m_k)^T$$

$$S_B = \sum_{k=1}^{M} N_k (\boldsymbol{m}_k - \boldsymbol{m}) (\boldsymbol{m}_k - \boldsymbol{m})^T$$

 $N_k \rightarrow 클래스 C_k$ 에 속한 데이터의 수

 $m \rightarrow$ 전체 데이터 집합에 대한 평균

알고리즘의 수행 단계

② 고유치 분석을 통해 행렬 $S_W^{-1}S_B$ 의 고유치행렬 Λ 와 고유행렬벡터 U를 계산

$$S_W^{-1}S_B = \mathbf{U}\Lambda\mathbf{U}^T = [\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \cdots, \mathbf{u}_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix} [\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \cdots, \mathbf{u}_n]^T$$

- ③ 고유치가 큰 것부터 순서대로 m개의 고유치 $\{\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_m\}$ 를 선택
- ④ 선택한 고유치에 대응되는 고유벡터를 열벡터로 가지는 변환행렬 W를 생성 $W = [u_1, u_2, \cdots, u_m]$
- ⑤ W에 의한 선형변환으로 특징 데이터 Y를 얻음

$$Y = \mathbf{W}^T X$$

선형판별분석법의 특성과 문제점

- 지도학습 능력
- 선형변환의 한계
 - □ 복잡한 비선형 구조를 가진 경우에는 적절한 변환이 불가
 - → 커널법, 비선형 매니폴드 학습법 등을 이용한 접근 필요
- 선택하는 고유벡터의 개수(축소된 특징 차원) *m*의 결정
 - □ 직접 분류를 통해 얻어지는 데이터에 대한 분류율을 기준으로 결정
 - \square 행렬 $S_W^{-1}S_B$ 에 의해 찾아지는 고유벡터의 개수가 제한
 - \checkmark 클래스의 개수가 M이면 특징 벡터는 최대 M-1차원으로 제한

선형판별분석법의 특성과 문제점

- 작은 표본집합의 문제 small sample set problem
 - □ 입력 데이터 수가 입력 차원보다 작은 경우
 - \rightarrow 클래스 내 산점행렬(S_W)의 역행렬이 존재하지 않음
 - → PCA로 먼저 차원 축소한 후, 이에 대해 LDA 적용

4

거리 기반 차원 축소 방법

거리 기반 차원 축소 방법

- 기본 목적
 - □ 두 데이터 쌍 간의 거리를 최대한 유지하는 방향으로 차원 축소
 - ✓ 원래 데이터 $\rightarrow \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$
 - ✓ 추출된 저차원의 특징 $\rightarrow \{y_1, y_2, \dots, y_n\}$ $(y_i = f(x_i))$
 - ✓ 원래 데이터의 거리행렬 \rightarrow D = $\{d_{ij}\}$ $d_{ij} = \operatorname{dist}(x_i, x_j)$
 - ✓ 특징 벡터의 거리행렬 $\rightarrow \Delta = \{\delta_{ij}\}$ $\delta_{ij} = \operatorname{dist}(y_i, y_j)$
 - \checkmark 목적 $\rightarrow \sum_{i < j} (d_{ij} \delta_{ij})^2$ 의 최소화

거리 기반 차원 축소 방법

- 거리의 정의에 따라 다양한 방법이 존재
 - □ 다차원 척도법 Multi-Dimensional Scaling: MDS
 - ✓ 유클리디안 거리 사용
 - ☐ t-SNE
 - ✓ 확률밀도함수를 활용하여 거리를 정의
 - Isomap
 - ✓ 측지 거리 geodesic distance 사용

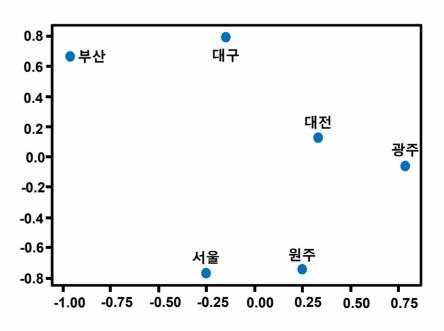
다차원 척도법

○ 거리행렬 D가 값으로 정의로 되거나 유클리디안 거리 사용

$$d_{ij} = \text{dist}(x_i, x_j) = ||x_i - x_j||^2$$

 \square 목적 $\rightarrow \sum_{i,j} (d_{ij} - \delta_{ij})^2$ 를 최소화하는 특징 $\{y_1, y_2, \cdots, y_n\}$ 를 찾는 것

D	서울	대구	대전	광주	원주	부산
서울	0	350	239	330	187	480
대구	350	0	123	283	379	110
대전	239	123	0	186	135	390
광주	330	283	186	0	274	400
원주	187	379	135	274	0	450
부산	480	110	390	400	450	0



t-SNE

- t-통계적 이웃 임베딩 t-Stochastic Neighbor Embedding
 - □ 데이터 간의 거리와 특징 간의 거리를 조건부확률을 이용한 유사도로 정의

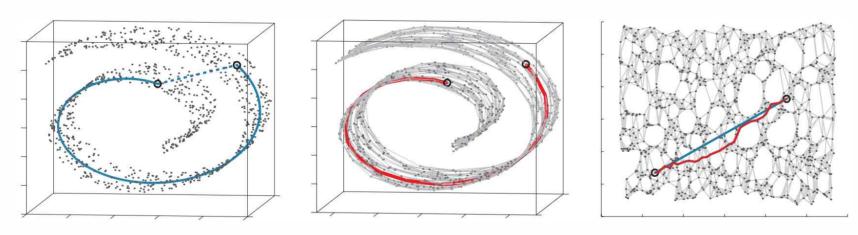
$$d_{ij} = \text{similarity}(\mathbf{x}_i, \ \mathbf{x}_j) = p_{j|i} = \frac{\exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|^2 / 2\sigma_i^2)}{\sum_{k \neq i} \exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_k\|^2 / 2\sigma_i^2)}$$

$$\delta_{ij} = \text{similarity}(\mathbf{y}_i, \ \mathbf{y}_j) = q_{j|i} = \frac{(1 + \|\mathbf{y}_i - \mathbf{y}_j\|^2)^{-1}}{\sum_{k \neq i} (1 + \|\mathbf{y}_i - \mathbf{y}_k\|^2)^{-1}}$$

□ 거리가 멀리 떨어진 데이터 사이의 관계를 더 잘 반영

Isomap

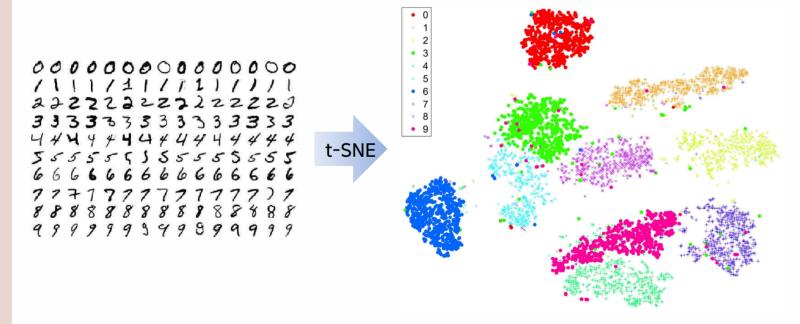
- 측지 거리 사용
 - □ 데이터들을 정점으로 가지는 그래프 간의 경로를 데이크스트라 Dijkstra알고리즘으로 계산

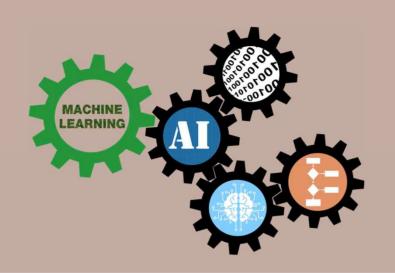


DOI: 10.1126/science.290.5500.2319

거리 기반 차원 축소 방법의 특징

- 입력 데이터와 특징 데이터 간의 매핑 함수를 정의하지 않음
 - □ 새로운 데이터에 대해서는 그에 대응하는 특징값을 찾을 수 없음
 - □ 데이터 시각화의 용도로 주로 사용





다음시간안내

제6강

앙상블 학습