# 一些典型凸优化问题的分裂收缩算法

### 基于变分不等式和邻近点算法的统一框架

南师大数科院系列讲座 2022年元月4-9日

### 何炳生

Homepage: maths.nju.edu.cn/~hebma

### 八. 三个可分离块的凸优化问题

这一章考虑三块可分离凸优化问题

$$\min\{\theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z) | Ax + By + Cz = b, \ x \in \mathcal{X}, y \in \mathcal{Y}, z \in \mathcal{Z}\}$$
 (0.1)

的求解方法. 这个问题的拉格朗日函数是

$$L(x, y, z, \lambda) = \theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z) - \lambda^T (Ax + By + Cz - b).$$

问题 (0.1) 同样可以归结为变分不等式问题

$$w^* \in \Omega$$
,  $\theta(u) - \theta(u^*) + (w - w^*)^T F(w^*) \ge 0$ ,  $\forall w \in \Omega$ , (0.2a)

其中

$$w = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ \lambda \end{pmatrix}, \quad u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad F(w) = \begin{pmatrix} -A^T \lambda \\ -B^T \lambda \\ -C^T \lambda \\ Ax + By + Cz - b \end{pmatrix}, \tag{0.2b}$$

和

$$\theta(u) = \theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z), \qquad \Omega = \mathcal{X} \times \mathcal{Y} \times \mathcal{Z} \times \Re^m.$$
 (0.2c)

相应的增广拉格朗日函数记为(与两个算子的符号有区别)

$$\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x, y, z, \lambda) = \theta_{1}(x) + \theta_{2}(y) + \theta_{3}(z) - \lambda^{T}(Ax + By + Cz - b) + \frac{\beta}{2} ||Ax + By + Cz - b||^{2}.$$
(0.3)

### 1 直接推广的 ADMM 求解三块可分离问题不保证收敛

对三个可分离块的凸优化问题, 采用直接推广的乘子交替方向法, 第 k 步迭代是从给定的  $v^k = (y^k, z^k, \lambda^k)$  出发, 通过

$$\begin{cases}
 x^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x, y^{k}, z^{k}, \lambda^{k}) \mid x \in \mathcal{X} \right\}, \\
 y^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1}, y, z^{k}, \lambda^{k}) \mid y \in \mathcal{Y} \right\}, \\
 z^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1}, y^{k+1}, z, \lambda^{k}) \mid z \in \mathcal{Z} \right\}, \\
 \lambda^{k+1} &= \lambda^{k} - \beta(Ax^{k+1} + By^{k+1} + Cz^{k+1} - b),
\end{cases}$$
(1.1)

求得新的迭代点  $w^{k+1} = (x^{k+1}, y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1})$ . 当矩阵 A, B, C 中有两个是互相正交的时候, 用方法 (1.1) 求解问题 (0.1) 是收敛的 因为这种三块的可分离问题, 实际上相当于两块可分离的问题. 对一般的三块可分离问题, 是不能保证收敛的[1].

### 值得继续研究的问题和猜想

譬如说, 三个算子的实际问题中, 线性约束矩阵

$$\mathcal{A} = [A, B, C]$$
 中,往往至少有一个是单位矩阵.即,  $\mathcal{A} = [A, B, I]$ .

直接推广的 ADMM 处理这种更贴近实际的三个算子的问题, 既没有证明收敛, 也没有举出反例, 这仍然是一个有趣又特别有意义的问题! 举个简单的例子来说吧:

• 经典的乘子交替方向法处理问题

$$\min\{\theta_1(x) + \theta_2(y) | Ax + By = b, x \in \mathcal{X}, y \in \mathcal{Y}\}$$
 是收敛的.

• 将等式约束换成不等式约束, 问题就变成

$$\min\{\theta_1(x) + \theta_2(y) | Ax + By \le b, \ x \in \mathcal{X}, y \in \mathcal{Y}\}.$$

• 再化成三个算子的等式约束问题就是

$$\min\{\theta_1(x) + \theta_2(y) + 0 \mid Ax + By + z = b, \ x \in \mathcal{X}, y \in \mathcal{Y}, z \ge 0\}.$$

● 直接推广的乘子交替方向法 (1.1) 处理上面这种问题, 我们猜想是收敛的, 但是至今没有证明收敛性. 仍然是一个遗留的挑战性问题!

在对直接推广的 ADMM (1.1) 证明不了收敛性的时候, 我们就着手对三块可分离的问题提出一些修正算法. 修正方法的原则是尽量对 ADMM 少做改动, 保持它原来的好品性. 特别是对问题不加(诸如目标函数强凸等)任何额外条件, 对经典 ADMM 中需要调比选取的大于零的  $\beta$ , 仍然让它可以自由选取.

这一章的后面几节,除了对已经发表的一些算法分别用统一框架去验证收敛性,也介绍一些最近根据统一框架构造的方法.

#### 部分平行分裂的 ADMM 预测校正方法 2

这一节的方法源自 2009 年发表的[5], 还是把 x 当成中间变量, 迭代从  $v^k = (y^k, z^k, \lambda^k)$ 到  $v^{k+1}=(y^{k+1},z^{k+1},\lambda^{k+1})$ ,只是平行处理 y 和 z-子问题,再更新  $\lambda$ . 换句话说,把

$$\begin{cases} x^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x, y^k, z^k, \lambda^k) \mid x \in \mathcal{X} \right\}, \\ y^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1}, y, z^k, \lambda^k) \mid y \in \mathcal{Y} \right\}, \\ z^{k+1} &= \arg\min \left\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1}, y^k, z, \lambda^k) \mid z \in \mathcal{Z} \right\}, \\ \lambda^{k+1} &= \lambda^k - \beta (Ax^{k+1} + By^{k+1} + Cz^{k+1} - b) \end{cases}$$

$$(2.1)$$

生成的点  $(x^{k+1}, y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1})$  当成预测点. 再把核心变量往回拉一点. 原因是 y, z 子 问题平行处理,包括据此更新的 $\lambda$ ,都太自由,需要校正.校正公式是

$$v^{k+1} := v^k - \alpha(v^k - v^{k+1}), \quad \alpha \in (0, 2 - \sqrt{2}). \tag{2.2}$$

譬如说, 我们可以取  $\alpha = 0.55$ . 注意到 (2.2) 右端的  $v^{k+1} = (y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1})$  是由 (2.1) 提供的.

我们用统一框架来验证这个部分平行分裂的预测校正方法的收敛性. 先把由 (2.1) 生成的  $(x^{k+1}, y^{k+1}, z^{k+1})$  视为  $(\tilde{x}^k, \tilde{y}^k, \tilde{z}^k)$ , 并定义

$$\tilde{\lambda}^k = \lambda^k - \beta(A\tilde{x}^k + By^k + Cz^k - b). \tag{2.3}$$

这样, 预测点  $(\tilde{x}^k, \tilde{y}^k, \tilde{z}^k, \tilde{\lambda}^k)$  就可以看成由下式生成:

$$\tilde{x}^k = \arg\min\left\{\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x, y^k, z^k, \lambda^k) \mid x \in \mathcal{X}\right\},\tag{2.4a}$$

$$\begin{cases}
\tilde{x}^{k} = \arg\min\left\{\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x, y^{k}, z^{k}, \lambda^{k}) \mid x \in \mathcal{X}\right\}, \\
\tilde{y}^{k} = \arg\min\left\{\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(\tilde{x}^{k}, y, z^{k}, \lambda^{k}) \mid y \in \mathcal{Y}\right\}, \\
\tilde{z}^{k} = \arg\min\left\{\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(\tilde{x}^{k}, y^{k}, z, \lambda^{k}) \mid z \in \mathcal{Z}\right\}, \\
\tilde{\lambda}^{k} = \lambda^{k} = \beta(A\tilde{z}^{k} + B, k + C, k + k)
\end{cases} (2.4a)$$

$$\tilde{z}^k = \arg\min\left\{\mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(\tilde{x}^k, y^k, z, \lambda^k) \mid z \in \mathcal{Z}\right\},\,\,(2.4c)$$

$$\tilde{\lambda}^k = \lambda^k - \beta (A\tilde{x}^k + By^k + Cz^k - b). \tag{2.4d}$$

利用增广拉格朗日函数 (0.3), 子问题 (2.4a) 相当于

$$\tilde{x}^k = \operatorname{argmin}\{\theta_1(x) - x^T A^T \lambda^k + \frac{1}{2}\beta \|Ax + By^k + Cz^k - b\|^2 | x \in \mathcal{X}\},\$$

根据最优性引理,  $\tilde{x}^k \in \mathcal{X}$ ,

$$\theta_1(x) - \theta_1(\tilde{x}^k) + (x - \tilde{x}^k)^T \{ -A^T \lambda^k + \beta A^T (A\tilde{x}^k + By^k - b) \} \ge 0, \ \forall x \in \mathcal{X}.$$

再根据 (2.4d), 就有

$$\tilde{x}^k \in \mathcal{X}, \quad \theta_1(x) - \theta_1(\tilde{x}^k) + (x - \tilde{x}^k)^T \{-A^T \tilde{\lambda}^k\} \ge 0, \quad \forall x \in \mathcal{X}.$$
 (2.5a)

子问题 (2.4b) 相当于

$$\tilde{y}^k = \operatorname{argmin}\{\theta_2(y) - y^T B^T \lambda^k + \frac{1}{2}\beta \|A\tilde{x}^k + By + Cz^k - b\|^2 | y \in \mathcal{Y}\},\$$

同样根据最优性条件引理, 有 $\tilde{y}^k \in \mathcal{Y}$ ,

$$\theta_2(y) - \theta_2(\tilde{y}^k) + (y - \tilde{y}^k)^T \{ -B^T \lambda^k + \beta B^T (A\tilde{x}^k + B\tilde{y}^k - b) \} \ge 0, \ \forall y \in \mathcal{Y}.$$

再根据 (2.4d), 就有

$$\tilde{y}^k \in \mathcal{Y}, \quad \theta_2(y) - \theta_2(\tilde{y}^k) + (y - \tilde{y}^k)^T \left\{ \underline{-B^T \tilde{\lambda}^k} + \beta B^T B(\tilde{y}^k - y^k) \right\} \ge 0, \quad \forall y \in \mathcal{Y}.$$
 (2.5b)

同理, 对子问题 (2.4c) 有

$$\tilde{z}^k \in \mathcal{Z}, \quad \theta_3(z) - \theta_3(\tilde{z}^k) + (z - \tilde{z}^k)^T \{ \underline{-C^T \tilde{\lambda}^k} + \beta C^T C(\tilde{z}^k - z^k) \} \ge 0, \quad \forall z \in \mathcal{Z}.$$
 (2.5c)

注意到(2.4d)可以写成

$$(A\tilde{x}^k + B\tilde{y}^k + C\tilde{z}^k - b) - B(\tilde{y}^k - y^k) - C(\tilde{z}^k - z^k) + (1/\beta) (\tilde{\lambda}^k - \lambda^k) = 0.$$
 (2.5d)

把(2.6)中的公式组合在一起,可以写成统一框架中的预测形式:

$$\tilde{w}^k \in \Omega, \quad \theta(u) - \theta(\tilde{u}^k) + (w - \tilde{w}^k)^T F(\tilde{w}^k) \ge (v - \tilde{v}^k)^T Q(v^k - \tilde{v}^k), \forall w \in \Omega, \quad (2.6a)$$

其中

$$Q = \begin{pmatrix} \beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \beta C^T C & 0 \\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}.$$
 (2.6b)

回头来看方法(2.1)-(2.2)在统一框架中的校正该怎么表示. 由于

$$y^{k+1} = \tilde{y}^k, \quad z^{k+1} = \tilde{z}^k, \quad \text{fl} \quad \lambda^{k+1} = \tilde{\lambda}^k + \beta B(y^k - \tilde{y}^k) + \beta C(y^k - \tilde{y}^k).$$

把(2.4)的输出作为预测点时,校正公式(2.2)就可以表示成

$$\begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \alpha \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - \tilde{y}^k \\ z^k - \tilde{z}^k \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix}.$$

也就是说, 利用了统一框架中(2.6)这样的预测表达式, 方法(2.1)-(2.2)的校正公式是

$$v^{k+1} = v^k - \alpha(v^k - \tilde{v}^k), \tag{2.7a}$$

其中

$$M = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix}. \tag{2.7b}$$

对这样的 Q 和 M, 设

$$H = \left( \begin{array}{ccc} \beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{array} \right),$$

就有HM = Q, 说明收敛性条件满足.

根据统一框架, 要找出一个 $\alpha > 0$ , 使得条件

$$G = (Q^T + Q) - \alpha M^T H M \succ 0$$

满足. 简单的矩阵运算得到

$$G = (Q^{T} + Q) - \alpha M^{T} H M = (Q^{T} + Q) - \alpha M^{T} Q$$

$$= \begin{pmatrix} \sqrt{\beta} B^{T} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{\beta} C^{T} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{\beta}} I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2(1 - \alpha)I & -\alpha I & -(1 - \alpha)I \\ -\alpha I & 2(1 - \alpha)I & -(1 - \alpha)I \\ -(1 - \alpha)I & -(1 - \alpha)I & (2 - \alpha)I \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \sqrt{\beta} B & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{\beta} C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{\beta}} I \end{pmatrix}.$$

容易验证, 对所有的  $\alpha \in (0, 2 - \sqrt{2})$ , 矩阵

$$\begin{pmatrix} 2(1-\alpha) & -\alpha & -(1-\alpha) \\ -\alpha & 2(1-\alpha) & -(1-\alpha) \\ -(1-\alpha) & -(1-\alpha) & (2-\alpha) \end{pmatrix} \succ 0.$$

收敛性条件满足.

## 3 带高斯回代的 ADMM 方法

带高斯回代的 ADMM 方法 [6] 是2012年发表的. 直接推广的乘子交替方向法 (1.1) 对三个算子的问题不能保证收敛, 是因为它们处理有关核心变量的 y 和 z-子问题不公平. 采取补救的办法是将 (1.1) 提供的 ( $y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1}$ ) 当成预测点, , 校正公式为

$$\begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \nu \begin{pmatrix} I & -(B^T B)^{-1} B^T C & 0 \\ 0 & I & 0 \\ 0 & 0 & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - y^{k+1} \\ z^k - z^{k+1} \\ \lambda^k - \lambda^{k+1} \end{pmatrix}.$$
 (3.1)

其中  $\nu \in (0,1)$ , 右端的  $(y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1})$  是由 (1.1) 提供的. 这个方法发表在 [6]. 想法是不公平, 就要做找补, 调整. 事实上, 也可以就用 (1.1) 提供的  $\lambda^{k+1}$ , 只通过

$$\begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \end{pmatrix} - \nu \begin{pmatrix} I & -(B^T B)^{-1} B^T C \\ 0 & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - y^{k+1} \\ z^k - z^{k+1} \end{pmatrix}.$$
 (3.2)

校正 y 和 z (无需校正 $\lambda$ ). 由于为下一步迭代只需要准备  $(By^{k+1},Cz^{k+1},\lambda^{k+1})$ , 我们只要做比(3.2)更简单的

$$\begin{pmatrix} By^{k+1} \\ Cz^{k+1} \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} By^k \\ Cz^k \end{pmatrix} - \nu \begin{pmatrix} I & -I \\ 0 & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} By^k - By^{k+1} \\ Cz^k - Cz^{k+1} \end{pmatrix}.$$
 (3.3)

上式中这个从下到上的的过程我们把它叫做高斯回代.

求解三个可分离块凸优化 (0.1), [6] 中介绍了带高斯回代的 ADMM 方法. 把由直接推广的 (1.1) 生成的  $x^{k+1}$ ,  $y^{k+1}$ ,  $z^{k+1}$  分别视为  $\tilde{x}^k$ ,  $\tilde{y}^k$ ,  $\tilde{z}^k$ , 并定义

$$\tilde{\lambda}^k = \lambda^k - \beta(A\tilde{x}^k + By^k + Cz^k - b).$$

把  $\tilde{w}^k = (\tilde{x}^k, \tilde{y}^k, \tilde{z}^k, \tilde{\lambda}^k)$  看做预测点, 它由下面的公式

$$\begin{cases} \tilde{x}^{k} &= \arg\min\{\theta_{1}(x) - (\lambda^{k})^{T}Ax + \frac{\beta}{2}\|Ax + By^{k} + Cz^{k} - b\|^{2} | x \in \mathcal{X} \}, \\ \tilde{y}^{k} &= \arg\min\{\theta_{2}(y) - (\lambda^{k})^{T}By + \frac{\beta}{2}\|A\tilde{x}^{k} + By + Cz^{k} - b\|^{2} | y \in \mathcal{Y} \}, \\ \tilde{z}^{k} &= \arg\min\{\theta_{3}(z) - (\lambda^{k})^{T}Cz + \frac{\beta}{2}\|A\tilde{x}^{k} + B\tilde{y}^{k} + Cz - b\|^{2} | z \in \mathcal{Z} \}, \\ \tilde{\lambda}^{k} &= \lambda^{k} - \beta(A\tilde{x}^{k} + By^{k} + Cz^{k} - b). \end{cases}$$

这样, 利用最优性引理把最优性条件写出来, 利用变分不等式 (0.2) 的形式, 就可以写成统一框架中预测的形式:

$$\tilde{w}^k \in \Omega, \quad \theta(u) - \theta(\tilde{u}^k) + (w - \tilde{w}^k)^T F(\tilde{w}^k) \ge (v - \tilde{v}^k)^T Q(v^k - \tilde{v}^k), \forall w \in \Omega, \quad (3.4a)$$

其中

$$Q = \begin{pmatrix} \beta B^T B & 0 & 0\\ \beta C^T B & \beta C^T C & 0\\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}. \tag{3.4b}$$

利用这样的预测点, 只校正 y 和 z 的公式 (3.2) (注意  $\lambda^{k+1}$  和  $\tilde{\lambda}^k$  的关系) 就可以写成

$$\begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \nu I & -\nu (B^T B)^{-1} B^T C & 0 \\ 0 & \nu I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - \tilde{y}^k \\ z^k - \tilde{z}^k \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix}.$$

也就是说, 在统一框架的校正公式中

$$M = \begin{pmatrix} \nu I & -\nu (B^T B)^{-1} B^T C & 0\\ 0 & \nu I & 0\\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix}.$$
 (3.5)

对于矩阵

$$H = \begin{pmatrix} \frac{1}{\nu} \beta B^T B & \frac{1}{\nu} \beta B^T C & 0\\ \frac{1}{\nu} \beta C^T B & \frac{1}{\nu} \beta [C^T C + C^T B (B^T B)^{-1} B^T C] & 0\\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}$$
(3.6)

可以验证 H 正定并有 HM = Q. 此外,

$$\begin{split} G &=& (Q^T + Q) - M^T H M = (Q^T + Q) - M^T Q \\ &=& \left( \begin{array}{ccc} 2\beta B^T B & \beta B^T C & -B^T \\ \beta C^T B & 2\beta C^T C & -C^T \\ -B & -C & \frac{2}{\beta} I \end{array} \right) - \left( \begin{array}{ccc} (1 + \nu)\beta B^T B & \beta B^T C & -B^T \\ \beta C^T B & (1 + \nu)\beta C^T C & -C^T \\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I \end{array} \right) \\ &=& \left( \begin{array}{ccc} (1 - \nu)\beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & (1 - \nu)\beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{array} \right). \end{split}$$

由于 $\nu \in (0,1)$ , 矩阵G正定, 收敛性条件满足.

事实上,从(3.4)得到了

$$\begin{pmatrix} B\tilde{y}^k - By^* \\ C\tilde{z}^k - Cz^* \\ \tilde{\lambda}^k - \lambda^* \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} \beta I & 0 & 0 \\ \beta I & \beta I & 0 \\ -I & -I & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B(y^k - \tilde{y}^k) \\ C(z^k - \tilde{z}^k) \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix} \ge 0.$$

若令

$$\xi = \begin{pmatrix} By \\ Cz \\ \lambda \end{pmatrix} \qquad \text{$n$} \qquad \mathcal{Q} = \begin{pmatrix} \beta I & 0 & 0 \\ \beta I & \beta I & 0 \\ -I & -I & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix}, \tag{3.7}$$

就有

$$(\tilde{\xi}^k - \xi^*)^T \mathcal{Q}(\xi^k - \tilde{\xi}^k) \ge 0,$$

和因此得到的

$$(\xi^k - \xi^*)^T \mathcal{Q}(\xi^k - \tilde{\xi}^k) \ge (\xi^k - \tilde{\xi}^k)^T \mathcal{Q}(\xi^k - \tilde{\xi}^k). \tag{3.8}$$

回代公式(3.3)就可以写成

$$\xi^{k+1} = \xi^k - \mathcal{M}(\xi^k - \tilde{\xi}^k) \qquad \sharp \Phi \qquad \mathcal{M} = \begin{pmatrix} \nu I & -\nu I & 0 \\ 0 & \nu I & 0 \\ -\beta I & -\beta I & I \end{pmatrix}. \tag{3.9}$$

对于

$$\mathcal{H} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\nu}\beta I & \frac{1}{\nu}\beta I & 0\\ \frac{1}{\nu}\beta I & \frac{2}{\nu}\beta I & 0\\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix}, \qquad 我们有 \qquad \mathcal{HM} = \mathcal{Q}.$$

利用 (3.8) 和  $\mathcal{HM} = \mathcal{Q}$ , 我们得到

$$\begin{split} \|\xi^{k} - \xi^{*}\|_{\mathcal{H}}^{2} - \|\xi^{k+1} - \xi^{*}\|_{\mathcal{H}}^{2} \\ &= \|\xi^{k} - \xi^{*}\|_{\mathcal{H}}^{2} - \|(\xi^{k} - \xi^{*}) - \mathcal{M}(\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k})\|_{\mathcal{H}}^{2} \\ &= 2(\xi^{k} - \xi^{*})^{T} \mathcal{H} \mathcal{M}(\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k}) - \|\mathcal{M}(\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k})\|_{\mathcal{H}}^{2} \\ &\geq 2(\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k})^{T} \mathcal{Q}(\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k}) - \|\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k}\|_{(\mathcal{M}^{T} \mathcal{H} \mathcal{M})}^{2} \\ &= (\xi^{k} - \tilde{\xi}^{k})[\mathcal{Q}^{T} + \mathcal{Q} - \mathcal{M}^{T} \mathcal{H} \mathcal{M}](\xi^{\parallel} - \tilde{\xi}^{\parallel}). \end{split}$$
(3.10)

由于

$$\begin{split} \mathcal{G} &=& \mathcal{Q}^T + \mathcal{Q} - \mathcal{M}^T \mathcal{H} \mathcal{M} = \mathcal{Q}^T + \mathcal{Q} - \mathcal{Q}^T \mathcal{M} \\ &=& \begin{pmatrix} 2\beta I & \beta I & -I \\ \beta I & 2\beta I & -I \\ -I & -I & \frac{2}{\beta}I \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \beta I & \beta I & -I \\ 0 & \beta I & -I \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nu I & -\nu I & 0 \\ 0 & \nu I & 0 \\ -\beta I & -\beta I & I \end{pmatrix} \\ &=& \begin{pmatrix} (1-\nu)\beta I & 0 & 0 \\ 0 & (1-\nu)\beta I & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix} \succ 0, \end{split}$$

所以

$$\|\xi^{k+1} - \xi^*\|_{\mathcal{H}}^2 \le \|\xi^k - \xi^*\|_{\mathcal{H}}^2 - \|\xi^k - \tilde{\xi}^k\|_{\mathcal{G}}^2$$

从另一个角度证明了方法的收敛性.

### 4 部分平行并加正则项的 ADMM 方法

下面的方法与 $\S 2$ 中方法相同的是平行求解y, z-子问题, 不同的是不做后处理, 而是给这两个子问题预先都加个正则项. 方法写起来就是

$$\left\{ \begin{array}{l} x^{k+1} = \arg\min \big\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x,y^k,z^k,\lambda^k) \; \big| \; x \in \mathcal{X} \big\}, \\[0.2cm] y^{k+1} = \arg\min \big\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1},y,z^k,\lambda^k) + \frac{\nu}{2}\beta \|B(y-y^k)\|^2 \big| y \in \mathcal{Y} \big\}, \\[0.2cm] z^{k+1} = \arg\min \big\{ \mathcal{L}_{\beta}^{[3]}(x^{k+1},y^k,z,\lambda^k) + \frac{\nu}{2}\beta \|C(z-z^k)\|^2 \big| z \in \mathcal{Z} \big\}, \\[0.2cm] \lambda^{k+1} = \lambda^k - \beta (Ax^{k+1} + By^{k+1} + Cz^{k+1} - b), \end{array} \right.$$

其中 ν > 1. 上述做法相当于

$$\begin{cases} x^{k+1} = \operatorname{argmin}\{\theta_{1}(x) + \frac{\beta}{2} \|Ax + By^{k} + Cz^{k} - b - \frac{1}{\beta}\lambda^{k}\|^{2} | x \in \mathcal{X}\}, \\ \lambda^{k+\frac{1}{2}} = \lambda^{k} - \beta(Ax^{k+1} + By^{k} + Cz^{k} - b) \\ y^{k+1} = \operatorname{argmin}\{\theta_{2}(y) - y^{T}B^{T}\lambda^{k+\frac{1}{2}} + \frac{\mu\beta}{2} \|B(y - y^{k})\|^{2} | y \in \mathcal{Y}\}, \\ z^{k+1} = \operatorname{argmin}\{\theta_{3}(z) - z^{T}C^{T}\lambda^{k+\frac{1}{2}} + \frac{\mu\beta}{2} \|C(z - z^{k})\|^{2} | z \in \mathcal{Z}\}, \\ \lambda^{k+1} = \lambda^{k} - \beta(Ax^{k+1} + By^{k+1} + Cz^{k+1} - b), \end{cases}$$

$$(4.1)$$

其中  $\mu = \nu + 1$ . 例如, 可以取  $\mu = 2.01$ . 这类发表在 [7, 8] 的算法思想是: 让 y 和 z 各自独立, 又不准备校正, 那就预先加正则项让它们不致走得太远. [7] 中的方法被 UCLA Osher 教授的课题组成功用来求解图像降维问题 [2].

把由 (4.1) 生成的  $(x^{k+1},y^{k+1},z^{k+1},\lambda^{k+\frac{1}{2}})$  视为预测点 $(\tilde{x}^k,\tilde{y}^k,\tilde{z}^k,\tilde{\lambda}^k)$ ,这个预测公式就成为

$$\begin{cases}
\tilde{x}^{k} = \operatorname{argmin}\{\theta_{1}(x) - x^{T}A^{T}\lambda^{k} + \frac{\beta}{2}\|Ax + By^{k} + Cz^{k} - b\|^{2} \mid x \in \mathcal{X}\}, \\
\tilde{y}^{k} = \operatorname{argmin}\{\theta_{2}(y) - y^{T}B^{T}\tilde{\lambda}^{k} + \frac{\mu\beta}{2}\|B(y - y^{k})\|^{2} \mid y \in \mathcal{Y}\}, \\
\tilde{z}^{k} = \operatorname{argmin}\{\theta_{3}(z) - z^{T}C^{T}\tilde{\lambda}^{k} + \frac{\mu\beta}{2}\|C(z - z^{k})\|^{2} \mid z \in \mathcal{Z}\}, \\
\tilde{\lambda}^{k} = \lambda^{k} - \beta(A\tilde{x}^{k} + By^{k} + Cz^{k} - b).
\end{cases} (4.2)$$

参考文献 9

这样, 利用最优性引理和变分不等式 (0.2) 的形式, 预测就可以写成统一框架中的形式:

$$\tilde{w}^k \in \Omega, \quad \theta(u) - \theta(\tilde{u}^k) + (w - \tilde{w}^k)^T F(\tilde{w}^k) \ge (v - \tilde{v}^k)^T Q(v^k - \tilde{v}^k), \forall w \in \Omega,$$

$$(4.3a)$$

其中

$$Q = \begin{pmatrix} \mu \beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \mu \beta C^T C & 0 \\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}.$$
 (4.3b)

利用这样的预测点, 校正 y 和 z 的公式 (注意  $\lambda^{k+1}$  和  $\tilde{\lambda}^k$  的关系) 就可以写成

$$\begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - \tilde{y}^k \\ z^k - \tilde{z}^k \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix}.$$

也就是说, 在统一框架的校正公式中

$$M = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix}. \tag{4.4}$$

对于矩阵

$$H = \left( \begin{array}{ccc} \mu \beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \mu \beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{array} \right),$$

可以验证 H 正定并有 HM = Q. 此外,

$$\begin{split} G &=& (Q^T + Q) - M^T H M = (Q^T + Q) - M^T Q \\ &=& \begin{pmatrix} 2\mu\beta B^T B & 0 & -B^T \\ 0 & 2\mu\beta C^T C & -C^T \\ -B & -C & \frac{2}{\beta}I \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} (1+\mu)\beta B^T B & \beta B^T C & -B^T \\ \beta C^T B & (1+\mu)\beta C^T C & -C^T \\ -B & -C & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix} \\ &=& \begin{pmatrix} (\mu - 1)\beta B^T B & -\beta B^T C & 0 \\ -\beta C^T B & (\mu - 1)\beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta}I \end{pmatrix}. \end{split}$$

由于 $\mu > 2$ , 矩阵G正定, 收敛性条件满足. 方法的收敛性得到证明.

## 参考文献

[1] C. H. Chen, B. S. He, Y. Y. Ye and X. M. Yuan, The direct extension of AD-MM for multi-block convex minimization problems is not necessarily convergent, Mathematical Programming, Series A, 155 (2016) 57-79.

参考文献 10

[2] E. Esser, M. Möller, S. Osher, G. Sapiro and J. Xin, A convex model for non-negative matrix factorization and dimensionality reduction on physical space, IEEE Trans. Imag. Process., 21(7), 3239-3252, 2012.

- [3] R. Glowinski, Numerical Methods for Nonlinear Variational Problems, Springer-Verlag, New York, Berlin, Heidelberg, Tokyo, 1984.
- [4] B. S. He, PPA-like contraction methods for convex optimization: a framework using variational inequality approach. J. Oper. Res. Soc. China 3 (2015) 391 420.
- [5] B. S. He, Parallel splitting augmented Lagrangian methods for monotone structured variational inequalities, Computational Optimization and Applications 42(2009), 195–212.
- [6] B. S. He, M. Tao and X.M. Yuan, Alternating direction method with Gaussian back substitution for separable convex programming, SIAM Journal on Optimization 22(2012), 313-340.
- [7] B.S. He, M. Tao and X.M. Yuan, A splitting method for separable convex programming, IMA Journal of Numerical Analysis, 31, 394-426, 2015.
- [8] Tao M and Yuan X M. Recovering low-rank and sparse components of matrices from incomplete and noisy observations *SIAM Journal on Optimization*, 2011, 21: 57-81.
- [9] B.S. He, My 20 years research on alternating directions method of multipliers (in Chinese). Oper. Res. Trans., 2018, 22: 1-31.
- [10] 何炳生. 从变分不等式的统一收缩算法到凸优化的分裂收缩算法, 高等学校计算数 学学报, 2016, 38: 74-96.
- [11] 何 炳 生. 凸 优 化 的 一 阶 分 裂 算 法—变 分 不 等 式 为 工 具 的 统 一 框 架, 见 http://maths.nju.edu. cn/~hebma 中的《My Talk》.
- [12] 何炳生. 凸优化和单调变分不等式的收缩算法, 见 http://maths.nju.edu.cn/~hebma 中的系列讲义.