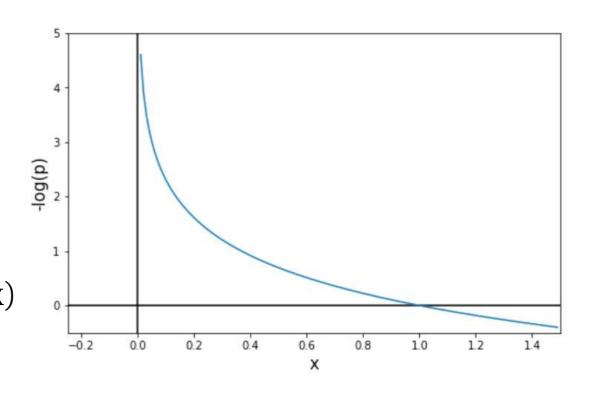
# 혼자 공부하는 머신러닝 + 딥러닝 7-3장

손실함수: 크로스 엔트로피 비용함수

$$J(\theta) = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_i \log(\hat{p_i})$$

 $\theta = (w_1 \ w_2 \ w_3 \ ...)^T$  가중치들의 벡터

 $y_i$ : 타깃 데이터,  $\hat{p_i}$ : 예측확률(softmax)



경사 하강법(기본형)

$$\theta^+ = \theta - \gamma \nabla J(\theta)$$

 $\gamma$ : learning rate

### 신경망 모델 만들기 (Keras)

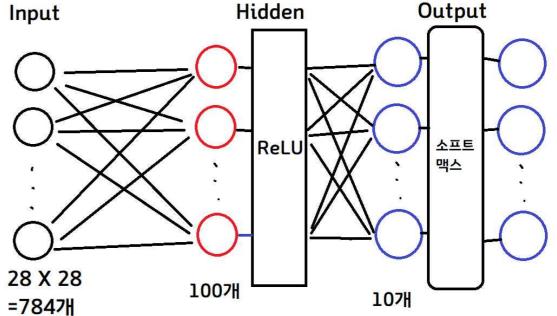
```
# 신경망 모델 만드는 과정 간소화 함수 정의

def model_fn(a_layer=None):
    model = keras.Sequential()
    model.add(keras.layers.Flatten(input_shape=(28, 28)))
    model.add(keras.layers.Dense(100, activation='relu'))
    if a_layer:
        model.add(a_layer)
    model.add(keras.layers.Dense(10, activation='softmax'))
    return model
```

#### Model: "sequential"

Non-trainable params: 0

Layer (type)	Output Shape	Param #
flatten_1 (Flatten)	(None, 784)	0
dense (Dense)	(None, 100)	78500
dense_1 (Dense)	(None, 10)	1010
Total params: 79,510 Trainable params: 79,510		

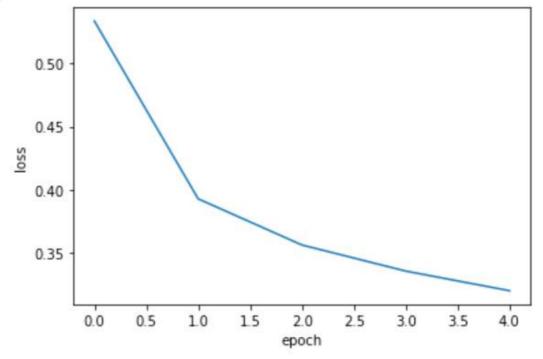


### 손실 곡선

## fit() 메서드는 각 에포크마다 손실함수를 계산하여 딕셔너리 형태로 저장

```
# 모델을 훈련하고 fit() 메서드의 결과를 history 변수에 담기
model.compile(loss = 'sparse_categorical_crossentropy', metrics='accuracy')
history = model.fit(train_scaled, train_target, epochs=5, verbose=0)
```

```
# 에포크마다 손실함수 변화 그래프 그리기 import matplotlib.pyplot as plt plt.plot(history.history['loss']) plt.xlabel('epoch') plt.ylabel('loss') plt.show()
```



### 에포크는 다다익선? 과대적합!

# 검증 데이터 사용

과대적합: 훈련 세트에 과도하게 맞춰져 다른 데이터에는 성능 저하

```
model = model fn()
model.compile(loss = 'sparse categorical crossentropy', metrics = 'accuracy')
history = model.fit(train_scaled, train_target, epochs = 20, verbose = 0,
                   validation data = (val scaled, val target))
                                                                                                                   trian
                                                                    0.50
# 에포크마다 훈련 손실과 검증 손실의 변화 그리기
plt.plot(history.history['loss'])
                                                                    0.45
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.xlabel('epoch')
                                                                    0.40
plt.ylabel('loss')
plt.legend(['trian', 'val'])
                                                                    0.35
plt.show()
                                                                    0.30
                                                                    0.25
```

2.5

5.0

7.5

10.0

epoch

12.5

15.0

17.5

0.0

## 최적화 (경사 하강법) 알고리즘 바꾸기

모멘텀 최적화: (마찰 있는 경사면을 굴러가는 공처럼) 등속도 운동 전까지 가속 그래디언트  $\nabla J(\theta)$ 를 속도가 아닌 가속도처럼 활용  $m \leftarrow \beta m + \gamma \nabla J(\theta)$ ,  $\theta \leftarrow \theta + m$ 

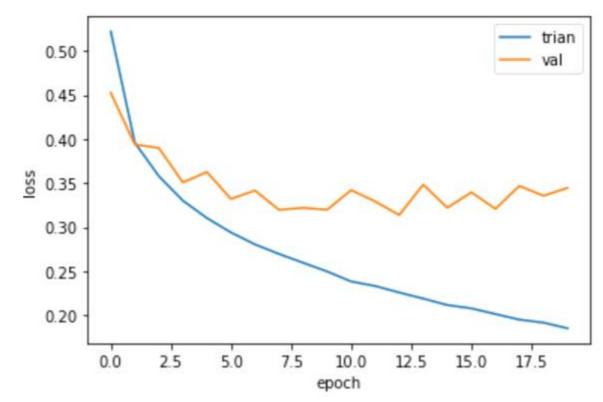
RMSprop: 학습률( $\gamma$ )를 점점 감소시킴, 경사가 가파른 경우에 더 빠르게 감소  $s \leftarrow \beta s + (1-\beta) \nabla J(\theta) \otimes \nabla J(\theta)$   $\theta \leftarrow \theta - \gamma \nabla J(\theta) \oslash \sqrt{s + \epsilon}$ 

Adam (adaptive moment estimation) 최적화: 위 두 방법의 장점을 합침 (「Adam: A Method for Stochastic Optimization」, D.Kingma, J. Ba (2015), https://arxiv.org/pdf/1412.6980v8.pdf)

#### Adam 옵티마이저 적용

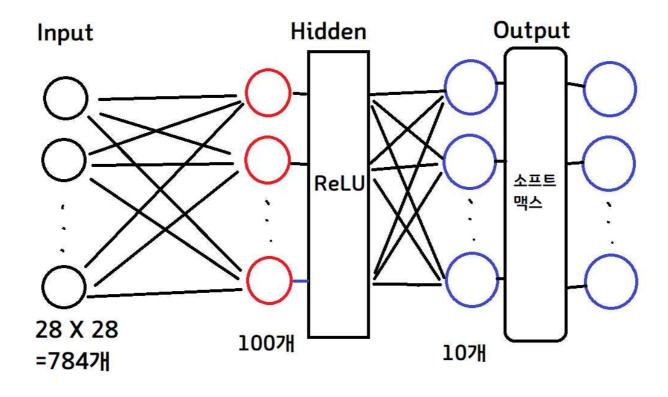
```
plt.plot(history.history['loss'])
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.xlabel('epoch')
plt.ylabel('loss')
plt.legend(['trian', 'val'])
plt.show()
```

이전보다 과대적합이 개선됨.



# 드롭아웃(Dropout)

은닉층의 일부 뉴런을 랜덤하게 비활성화(각 에포크마다)



특정 뉴런을 과대하게 의존하는 것을 줄일 수 있음 모든 입력에 주의를 기울여야 함

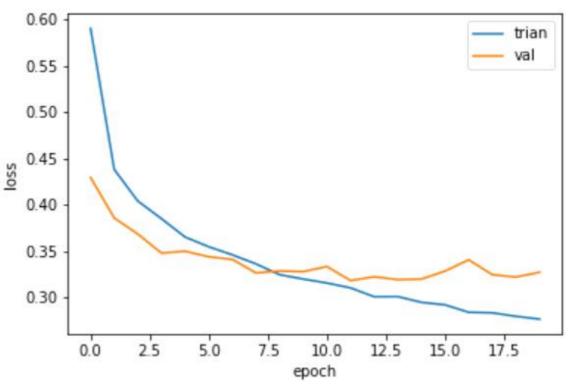
# 드롭아웃(Dropout)

```
# 드롭아웃 이용하여 모델 훈련
model = model_fn(keras.layers.Dropout(0.3))
model.summary()
```

Model: "sequential\_4"

Layer (type)	Output Shape	Param #
flatten_5 (Flatten)	(None, 784)	0
dense_8 (Dense)	(None, 100)	78500
dropout (Dropout)	(None, 100)	0
dense_9 (Dense)	(None, 10)	1010
Total params: 79,510 Trainable params: 79,510 Non-trainable params: 0		

과대적합이 개선됨.



## 조기 종료(Early Stopping)

콜백: 훈련 과정 중간에 작업 수행

Keras의 keras.callbacks 패키지 아래에 있는 클래스들로 사용

keras.callbacks.ModelCheckpoint(): 최상의 검증 점수를 만드는 모델을 저장 keras.callbacks.EarlyStopping(): 과대적합이 커지기 전에 (검증 세트의 손실 점수가 커지기 시작할 때) 훈련을 종료하여 리소스 사용절약

keras.callbacks.EarlyStopping(patience=2, restore\_best\_weigts=True)

두 번 연속 검증 점수가 향상되지 않으면 훈련을 중지하고, 다시 최상의 파라메터로 되돌림(2 에포크 전으로)

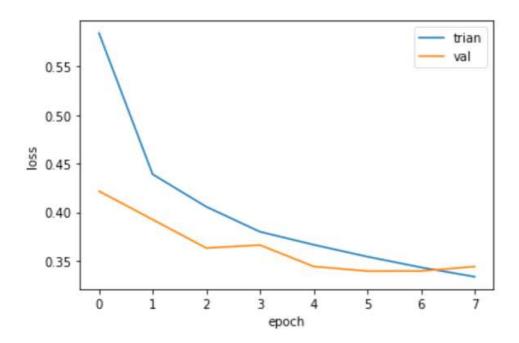
## 조기 종료(Early Stopping)

# 어느 에포크에서 조기종료했는지 출력 print(early\_stopping\_cb.stopped\_epoch)

1

에포크는 0부터 시작, 8번째 에포크에서 조기종료. 최상의 모델은 2 에포크 전인 6번째 에포크의 모델

## 조기 종료(Early Stopping)



6번째 에포크 (그래프에서 5)에서 검증세트의 손실 점수가 가장 낮음.

```
# 모델 성능 확인
model.evaluate(val_scaled, val_target)
```

참고 자료

- 박해선, *혼자 공부하는 머신러닝 + 딥러닝* (한빛미디어, 2021), 392-411
- 오헬리앙 제롱, *핸즈온 머신러닝 1판* (한빛미디어, 2018), 376-384