```
┌─────────────────────────────────┐
│  smacc2::ISmaccClientBehavior   │
├─────────────────────────────────┤
│ - stateMachine_                 │
│ - currentState                  │
│ - currentOrthogonal             │
├─────────────────────────────────┤
│ + ISmaccClientBehavior()        │
│ + ~ISmaccClientBehavior()       │
│ + getStateMachine()             │
│ + getName()                     │
│ + requiresClient()              │
│ + requiresComponent()           │
│ # runtimeConfigure()            │
│ # onEntry()                     │
│ # onExit()                      │
│ # postEvent()                   │
│ # postEvent()                   │
│ # getCurrentState()             │
│ # dispose()                     │
│ # getNode()                     │
│ # getLogger()                   │
│ - executeOnEntry()              │
│ - executeOnExit()               │
│ - onOrthogonalAllocation()      │
└─────────────────────────────────┘
```

```
┌─────────────────────────────────┐
│    smacc2::SmaccAsyncClient     │
│            Behavior             │
├─────────────────────────────────┤
│ - onEntryThread_                │
│ - onExitThread_                 │
│ - postFinishEventFn_            │
│ - postSuccessEventFn_           │
│ - postFailureEventFn_           │
│ - onFinished_                   │
│ - onSuccess_                    │
│ - onFailure_                    │
│ - isShutdownRequested_          │
├─────────────────────────────────┤
│ + onOrthogonalAllocation()      │
│ + ~SmaccAsyncClientBehavior()   │
│ + onSuccess()                   │
│ + onFinished()                  │
│ + onFailure()                   │
│ + requestForceFinish()          │
│ # postSuccessEvent()            │
│ # postFailureEvent()            │
│ # dispose()                     │
│ # isShutdownRequested()         │
│ - waitFutureIfNotFinished()     │
│ - executeOnEntry()              │
│ - executeOnExit()               │
└─────────────────────────────────┘
```

```
┌─────────────────────────────────┐
│ cl_nav2z::CbNav2ZClientBehaviorBase │
├─────────────────────────────────┤
│ # moveBaseClient_               │
│ # navigationResult_             │
├─────────────────────────────────┤
│ + ~CbNav2ZClientBehaviorBase()  │
│ + onOrthogonalAllocation()      │
│ - propagateSuccessEvent()       │
│ - propagateFailureEvent()       │
└─────────────────────────────────┘
```

```
┌─────────────────────────────────┐
│    cl_nav2z::CbNavigateGlobal   │
│            Position             │
├─────────────────────────────────┤
│ + goalYaw                       │
│ + options                       │
│ + goalPosition                  │
├─────────────────────────────────┤
│ + CbNavigateGlobalPosition()    │
│ + CbNavigateGlobalPosition()    │
│ + setGoal()                     │
│ + onEntry()                     │
│ + onExit()                      │
│ + execute()                     │
│ - readStartPoseFromParameter    │
│ Server()                        │
└─────────────────────────────────┘
```