```
┌─────────────────────────────────────┐
│    smacc::ISmaccClientBehavior        │
├─────────────────────────────────────┤
│ - stateMachine_                       │
│ - currentState                        │
│ - currentOrthogonal                   │
├─────────────────────────────────────┤
│ + ISmaccClientBehavior()              │
│ + ~ISmaccClientBehavior()             │
│ + getStateMachine()                   │
│ + getName()                           │
│ + requiresClient()                    │
│ + requiresComponent()                 │
│ + getNode()                           │
│ # runtimeConfigure()                  │
│ # onEntry()                           │
│ # onExit()                            │
│ # postEvent()                         │
│ # postEvent()                         │
│ # getCurrentState()                   │
│ # executeOnEntry()                    │
│ # executeOnExit()                     │
│ # dispose()                           │
│ - onOrthogonalAllocation()            │
└─────────────────────────────────────┘
                  △
                  │
┌─────────────────────────────────────┐
│     smacc::SmaccClientBehavior        │
├─────────────────────────────────────┤
│                                       │
├─────────────────────────────────────┤
│ + onEntry()                           │
│ + onExit()                            │
└─────────────────────────────────────┘
          △              △
          │               ╲
          │        ┌──────────────────────────────┐
          │        │  cl_multirole_sensor           │
          │        │  ::CbDefaultMultiRoleSensor    │
          │        │    Behavior< ClientType >      │
          │        ├──────────────────────────────┤
          │        │ + sensor_                      │
          │        │ + deferedEventPropagation      │
          │        ├──────────────────────────────┤
          │        │ + CbDefaultMultiRoleSensor     │
          │        │ Behavior()                     │
          │        │ + onOrthogonalAllocation()     │
          │        │ + propagateEvent()             │
          │        │ + propagateEvent2()            │
          │        │ + onEntry()                    │
          │        │ + onExit()                     │
          │        │ + onMessageCallback()          │
          │        │ + getEventLabel()              │
          │        └──────────────────────────────┘
          │                    △
          │                    │ < ClLidarSensor >
┌──────────────────────────────┐
│  cl_multirole_sensor           │
│  ::CbDefaultMultiRoleSensor    │
│   Behavior< ClLidarSensor >    │
├──────────────────────────────┤
│ + sensor_                      │
│ + deferedEventPropagation      │
├──────────────────────────────┤
│ + CbDefaultMultiRoleSensor     │
│ Behavior()                     │
│ + onOrthogonalAllocation()     │
│ + propagateEvent()             │
│ + propagateEvent2()            │
│ + onEntry()                    │
│ + onExit()                     │
│ + onMessageCallback()          │
│ + getEventLabel()              │
└──────────────────────────────┘
              △
              │
┌──────────────────────────────┐
│  sm_dance_bot::cl_lidar        │
│    ::CbLidarSensor             │
├──────────────────────────────┤
│                                │
├──────────────────────────────┤
│ + CbLidarSensor()              │
│ + onEntry()                    │
│ + onMessageCallback()          │
└──────────────────────────────┘
```