

- Το συνολικό κόστος υλοποίησης του έργου δεν ξεπερνά τα 60€, συμπεριλαμβανομένων των δευτερευόντων υλικών που χρησιμοποιήθηκαν (σπρέι, μπαταρίες, θερμόκολλα κ.ά.).
- Είτε χρησιμοποιήσουμε για τον έλεγχο των κινητήρων το τσιπάκι H-Bridge L293D (0,6€) είτε την επέκταση Motor Driver Breakout της Waveshare (14,9€) προκύπτει τελικά ένα παραπλήσιο συνολικό κόστος, καθώς μπορεί η σκέτη “γέφυρα” να κοστίζει ελάχιστα, απαιτεί όμως ένα σημαντικό αριθμό περιφερειακών εξαρτημάτων για να υλοποιηθεί το τελικό κύκλωμα.
- Για τον υπολογισμό του κόστους του τυπωμένου ρομπότ προσθέσαμε τα γραμμάρια του PLA που απαιτούνταν για το κάθε κομμάτι. Για τη μάζα του κάθε κομματιού λάβαμε υπόψη την εκτίμηση των γραμμαρίων από το λογισμικό του 3d printer (Prusa Mini). Έτσι προέκυψαν συνολικά 383g και με δεδομένο ότι η τιμή για το 1kg PLA νήματος είναι 20,5€ (τιμή Hellas Digital), προκύπτει ότι το ρομπότ κόστισε περίπου 7,9€ σε PLA.
- Για το χαρτόνι της μακέτας χρησιμοποιήσαμε ένα μεγάλο κομμάτι από κάποια συσκευασία και διαθέταμε ήδη μία απλή USB κάμερα και 3d printer.

#### Λίστα υλικών και κόστος με H-Bridge L293D

- Νήμα PLA 383g: 7,9€
- Microbit v2: 18,9€
- 2 x Servo Micro: 7,2€
- 2 x DC Gear Motor (με καλώδια): 3,6€
- Μπαταριοθήκη 4xAAA (με διακόπτη): 1,0€
- Μπαταριοθήκη 2xAAA (με διακόπτη): 0,9€
- HC-SR04 Ultrasonic sensor: 1,5€
- H-Bridge L293D: 0,6€
- Edge Connector Breakout Board (pre-built): 6,0€
- Mini Breadboard (170 holes): 1,6€
- Καλώδια και αντιστάτες: 2€

**Σύνολο: 51,2€**



#### Λίστα υλικών και κόστος με Motor Driver Breakout

- Νήμα PLA 383g: 7,9€
- Microbit v2: 18,9€
- 2 x Servo Micro: 7,2€
- 2 x DC Gear Motor (με καλώδια): 3,6€
- Μπαταριοθήκη 4xAAA (με διακόπτη): 1,0€
- Waveshare Motor Driver Breakout: 14,9€
- Pin Header (1x40): 0,1€

**Σύνολο: 53,6€**

