



Welcome to 3DSOLID.ES : we are solid !

Publicado el *21 febrero, 2021*

GAMAKERBOT4 CRAWLER:

Es un robot didáctico desarrollado con la finalidad de que cualquiera interesado en iniciarse en la robótica lo pueda hacer y programar. Con unos conocimientos básicos de electrónica y de impresión 3D es relativamente fácil su montaje. Si no tienes tiempo/ganas de adquirir y montar los componentes , y quieres empezar a jugar directamente con su programación puedes adquirirlo ya montado por 60€, para ello manda un correo electrónico indicando la versión que prefieres (patas Pistorius , recomendada, o ruedas) a : markrehab@hotmail.com



Busca y pulsa enter.

Entradas recientes

Welcome to
3DSOLID.ES : we are
solid !

Comentarios recientes

Archivos

febrero 2021

Categorías

Uncategorized

Meta

Acceder
Feed de entradas

INSTRUCCIONES DE MONTAJE PASO A PASO DEL GAMAKERBOT4 CRAWLER

Si te animas a montarte tu propio Gamakerbot4 aquí tienes el enlace al github con todos los archivos necesarios:

<https://github.com/robotgmaker/Gamaker-bot-crawler>

<https://pinshape.com/items/77339-3d-printed-robot-gamaker-bot-crawler>

Paso 1: imprime todos los archivos STL (es suficiente una altura de capa de 0,3 mm)  Vitoria-Gasteiz, Alava, SPAIN email: markrehab@hotmail.com

Tema: *Vogue* de Kaira

Imprime 2 piezas del archivo Chasis, 2 piezas del par de PatasPistoriusV5, 1 pieza del soporteServoCabeza, 1 pieza de CabezaSensorUS, 1 pieza del portatarjetas.

Paso 2 : compra todos los componentes electrónicos y los tornillos que aparecen en el archivo ListadodeComponentes.

Paso 3: montaje de los servos y de la minibatería Lipo: en la pieza inferior del chasis (los servos entran a presión, aunque puede ser necesario limar un poco sus huecos de anclaje para que entren). Es aconsejable aplicar unos puntos de cola termofusible (silicona caliente) para fijar estos elementos:

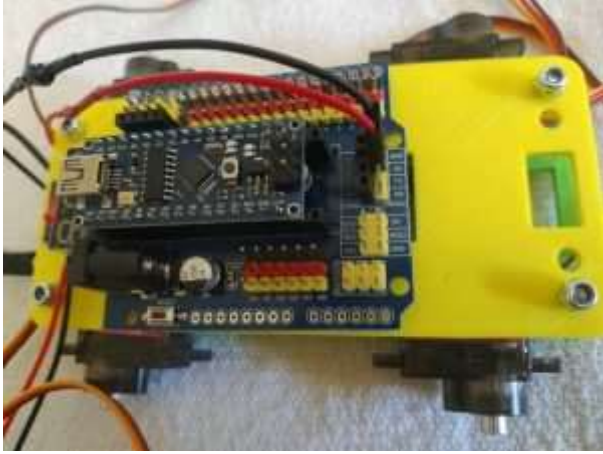


Paso 4: colocar la pieza del chasis superior y atornillar con 4 tornillos de 3 mm de rosca.

Paso 5: colocar la shield con su Arduino Nano sobre el chasis superior y fijar con unos puntos de silicona caliente.

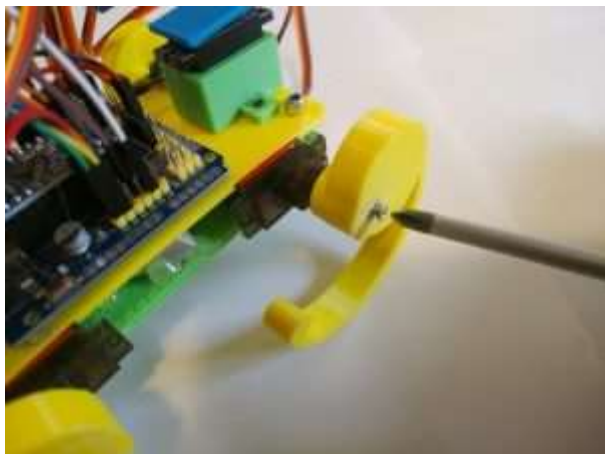
Paso 6: alimentación eléctrica. Conectar la batería a la entrada de alimentación de la shield, intercalando el miniinterruptor en uno de los dos cables (positivo o negativo). El voltímetro (para saber cómo va la batería, no se debe bajar de 3,8 V!) se conecta a cualquiera de las

conexiones positivas y negativas que estén libres en la shield:

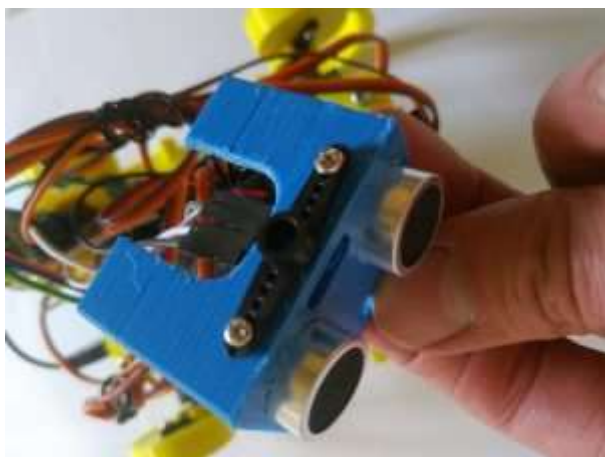


Paso 7: colocación de los engranajes en las patas y atornillado a los servos de rotación continua: los tornillos que necesitaremos serán de 2,5 mm de diámetro x 14 mm de largo.



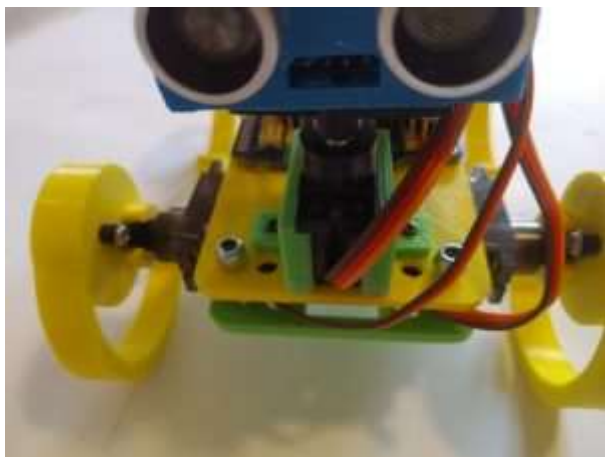
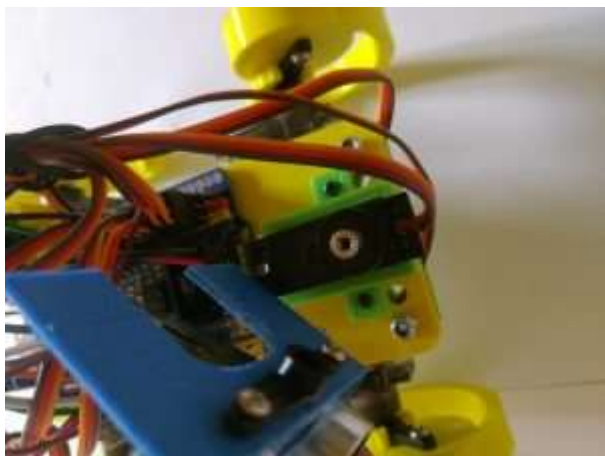


Paso 8: colocación del sensor ultrasonico en los agujeros grandes de la pieza de la cabeza (puede ser necesario limar un poco) **y atornillado de un piñón de plástico negro en la base** de la cabeza, para luego poderla conectar al servo de 0-180 que irá debajo en la torreta.

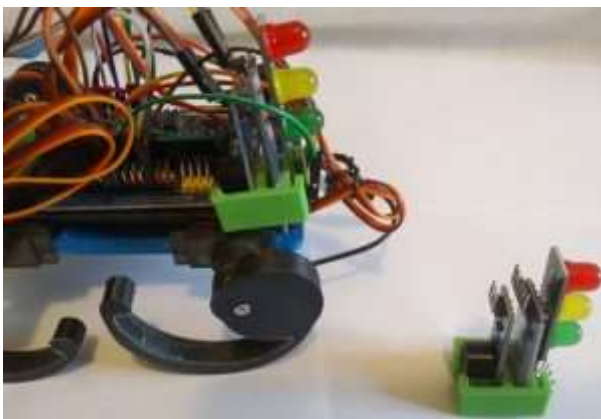
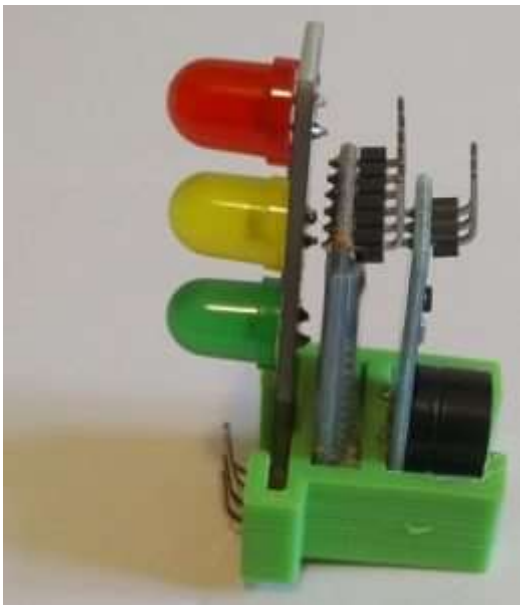
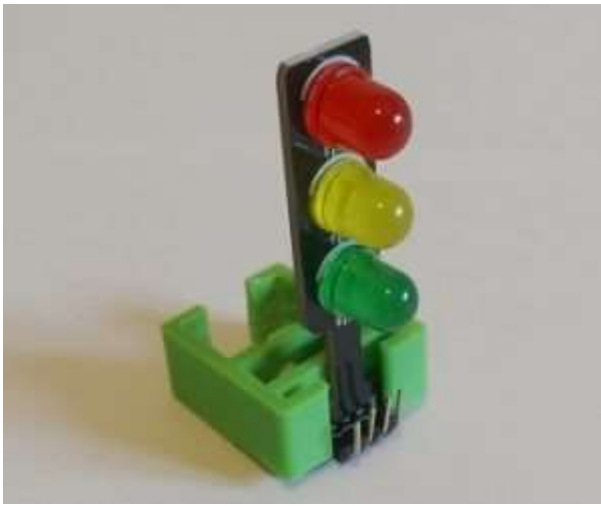


Paso 9: fijación de la pieza de la torreta atornillándola en la parte delantera del chasis superior, **colocación del servo 0-180 dentro y por último anclaje de la base de la cabeza en el servo** que habíamos encajado dentro de la torreta:



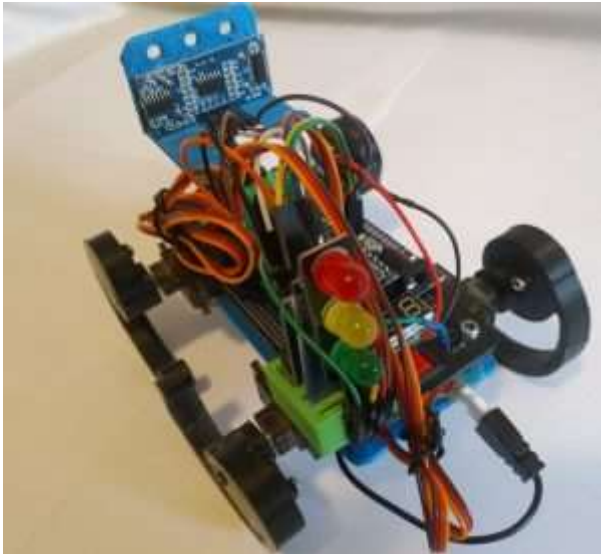
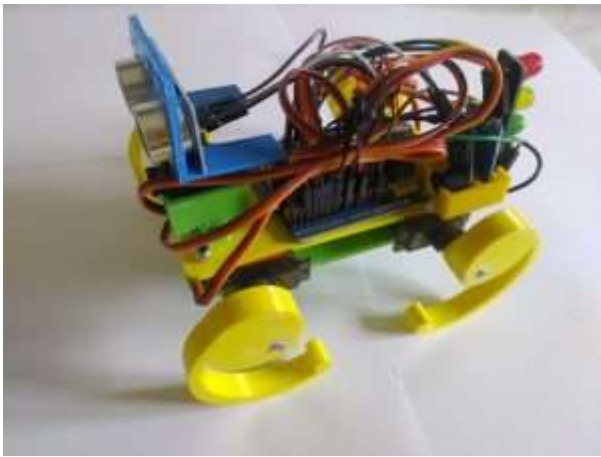


Paso 10: colocación de las tarjetas (zumbador, Bluetooth y semáforo de leds) en el soporte de tarjetas (parte posterior izquierda del chasis superior), luego pegamos el soporte de tarjetas al chasis con dos puntos de silicona caliente. Atención: es conveniente tb aislar con una fina capa de silicona caliente las partes metálicas que sobresalen de la parte posterior de la tarjeta bluetooth para evitar contactos eléctricos con el zumbador :



Paso 11: final, cableamos los servos, el zumbador , el módulo Bluetooth, el semáforo de tres leds, y por ultimo el sensor ultrasónico conectándolo a la shield siguiendo exactamente las instrucciones del archivo **EsquemaConexionesGamakerBot4** (que está también en el github)

Así , tras ordenar los cables ya tendremos montado nuestro flamante GamakerBot4 !



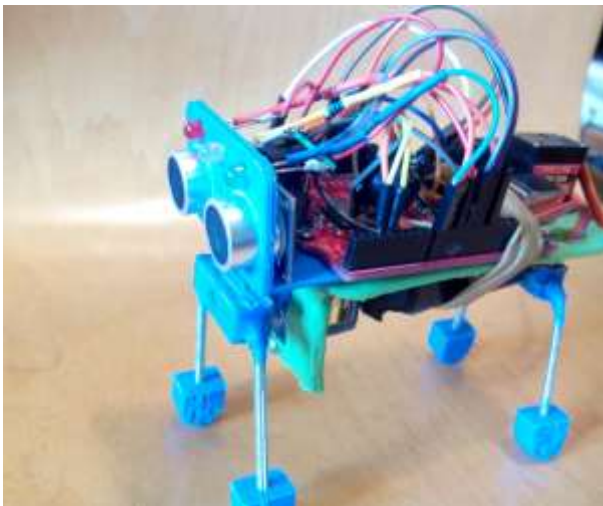
Video en acción:

GamakerBot4 exploring the red planet



*Como curiosidad aquí tienes también el enlace a la información sobre el gamakerBot1 (versión antigua del gamakerbot) :

<https://github.com/robotgmaker/gamakerBot1>



Las nuevas versiones de los robots de Gamaker (...)



- **Si te interesa la impresión 3D aquí tienes una amplia recopilación de información, pulsa debajo para acceder: :**
<https://3dsolid.edublogs.org/>

Deja un comentario