5.5 第五章作业

5.5.1 广告促销问题

Q: 某公司的营销管理员因经营需要,正在考虑如何安排两种不想管产品的促销活动,已知在两种产品的促销水平上的决策变量要受到资源的约束,假设用 x1, x2 表示两种产品促销活动的水平,则相应的约束为 $4x_1 + x_2 \le 20$ 和 $x_1 + 4x_2 \le 20$,随着广告促销水平的增加,广告活动的回报会减少,从而想要取得同样程度销售增加量,就必须付出更多的广告成本。为此,营销管理员经过分析发现,对于产品 1,当广告促销水平为 x 时,对应的收入为 $3x_1 - (x_1 - 1)^2$ (百万元);而产品 2 相应的收入为 $3x_2 - (x_2 - 2)^2$ (百万元)。试为该公司确定两种产品广告促销水平的最优组合。

A: 分析如下。

为最大化两种产品的总收入,定义以下变量:

- x_1 : 产品 1 的促销水平。
- x₂: 产品 2 的促销水平。

目标函数

最大化总收入:

$$\max z = \left[3x_1 - (x_1 - 1)^2\right] + \left[3x_2 - (x_2 - 2)^2\right]$$

简化后:

$$z = -x_1^2 + 5x_1 - x_2^2 + 7x_2 - 5$$

约束条件

1. 资源约束:

$$\begin{cases} 4x_1 + x_2 \le 20 \\ x_1 + 4x_2 \le 20 \end{cases}$$

2. 非负约束:

$$x_1 \ge 0, \quad x_2 \ge 0$$

Code Snippet 5.5.1 ▶ Matlab 代码

- 1 % 非线性规划问题求解
- clear; clc;

```
4 % 定义目标函数
5 fun = @(x) -(-x(1)^2 + 5*x(1) - x(2)^2 + 7*x(2) - 5); % 负号转为最小化
7 % 初始点
8 \times 0 = [0; 0];
10 %线性约束
11 A = [4, 1; 1, 4];
b = [20; 20];
14 % 上下界
15 lb = [0; 0];
16 ub = [Inf; Inf];
17
18 % 求解
options = optimoptions('fmincon', 'Display', 'iter');
   [x, fval] = fmincon(fun, x0, A, b, [], [], lb, ub, [], options);
21
22 % 输出结果
23 fprintf('最优促销水平: x1 = %.2f, x2 = %.2f\n', x(1), x(2));
24 fprintf('最大总收入: %.2f 百万元\n', -fval);
```

求解方法

采用非线性规划方法求解。由于目标函数为严格凹函数(二次项系数负),全局最大值存在于可行域内临界点。求解步骤如下:

1. 计算偏导数, 求临界点:

$$\frac{\partial z}{\partial x_1} = -2x_1 + 5, \quad \frac{\partial z}{\partial x_2} = -2x_2 + 7$$

解得 $x_1 = 2.5$, $x_2 = 3.5$ 。

2. 验证临界点是否满足约束:

$$4(2.5) + 3.5 = 13.5 \le 20$$
, $2.5 + 4(3.5) = 16.5 \le 20$

- 3. 由于目标函数凹性,确认该点为全局最大。
- 4. 使用 MATLAB 的 fmincon 函数验证,自动求解非线性规划问题。

MATLAB 代码思路

MATLAB 代码通过以下步骤实现:

- 目标函数: 定义 z 的相反数 (因 fmincon 最小化)。
- 约束条件:设置线性约束矩阵 A 和 b,以及非负下界。
- 求解与输出:调用 fmincon,输出最优解和最大收入。

实验结果

运行 MATLAB 代码,得到以下结果:

- 最优促销水平: $x_1 = 2.5$, $x_2 = 3.5$.
- 最大总收入: 13.50 百万元。

结果验证

• 约束验证:

$$4(2.5) + 3.5 = 13.5 \le 20$$
, $2.5 + 4(3.5) = 16.5 \le 20$

• 收入验证:

$$z = [3(2.5) - (2.5 - 1)^2] + [3(3.5) - (3.5 - 2)^2] = 5.25 + 8.25 = 13.50$$

• 边界点比较: 边界点(如(0,0)、(5,0)、(0,5)、(4,4)) 收入分别为-5、-5、5、11,均低于 13.50,确认最优。

5.5.2 最优利润问题

Q: 按如下题意建立优化命题。设有数量为 x_1 的某种原料可用于生产两种产品 A 和 B。若以数量 y_1 投入生产 A, 剩下的 $x_1 - y_1$ 投入生产 B, 则利润为 $g(y_1) + h(x_1 - y_1)$, 其中 g,h 为已知函数且 g(0) = h(0) = 0。再设 y_1 和 $x_1 - y_1$ 投入生产 A 和 B 后, 可回收再利用, 回收率分别为 $a,b \in [0,1]$, 因此在第一阶段生产后回收总量为 $x_2 = ay_1 + b(x_1 - y_1)$, 将 x_2 再投入生产 A 和 B, 然后再回收……,这样一共生产了 n 次。希望选择 $y_1, y_2, \dots y_n$ 使总利润最大。A: 分析如下。

为最大化 n 阶段生产与回收的总利润, 定义以下变量:

- y_k : 第 k 阶段分配给产品 A 的原料数量, k = 1, 2, ..., n。
- x_k : 第 k 阶段开始时的可用原料数量, x_1 为已知。

目标函数

最大化总利润:

$$\max z = \sum_{k=1}^{n} [g(y_k) + h(x_k - y_k)]$$

其中 $g(y_k)$ 和 $h(x_k - y_k)$ 为产品 A 和 B 的利润函数,且 g(0) = h(0) = 0。

约束条件

1. 回收约束:

$$x_{k+1} = ay_k + b(x_k - y_k), \quad k = 1, 2, ..., n-1$$

其中 $a,b \in [0,1]$ 为回收率。

2. 分配约束:

$$0 \le y_k \le x_k, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

```
Code Snippet 5.5.2 ▶ Matlab 代码
1 % 多阶段利润优化问题动态规划求解
clear; clc;
4 % 参数
5 n = 3; % 阶段数
6 x1 = 100; % 初始原料量
7 a = 0.5; % 产品 A 回收率
8 b = 0.3; % 产品 B 回收率
g = @(y) y^0.5; % 利润函数 g
10 h = @(y) 2*y^0.5; % 利润函数 h
11
12 % 状态空间离散化
x_{max} = x1;
14 x_grid = 0:0.1:x_max;
15 V = zeros(length(x_grid), n+1); % 价值函数
16
17 % 动态规划: 从后向前
```

```
for k = n:-1:1
       for i = 1:length(x_grid)
19
           x = x_grid(i);
20
           y_vals = 0:0.1:x; % 离散化 y
21
           profits = zeros(size(y_vals));
22
           for j = 1:length(y_vals)
23
               y = y_vals(j);
24
               if k == n
25
                    profits(j) = g(y) + h(x - y); % 最后阶段
26
                else
27
                    x_next = a*y + b*(x - y);
28
                    [-, idx] = min(abs(x_grid - x_next));
                    profits(j) = g(y) + h(x - y) + V(idx, k+1);
30
                end
31
           end
32
           [V(i, k), idx] = max(profits);
33
       end
34
   end
35
36
   % 输出结果
37
   [max_profit, idx] = max(V(:, 1));
   fprintf('最大总利润: %.2f\n', max_profit);
   fprintf('初始原料量: %.2f\n', x_grid(idx));
```

求解方法

采用动态规划方法求解。问题涉及多阶段决策和回收过程,动态规划通过状态变量和递推 关系分解问题。求解步骤如下:

- 1. 定义状态变量: $V_k(x)$ 为从第 k 阶段开始,原料量为 x 时的最大总利润。
- 2. 建立递推关系:

$$V_n(x) = \max_{0 \le y \le x} [g(y) + h(x - y)]$$

$$V_k(x) = \max_{0 \le y \le x} [g(y) + h(x - y) + V_{k+1}(ay + b(x - y))], \quad k = 1, \dots, n - 1$$

3. 从 k = n 向前递推至 k = 1,计算 $V_1(x_1)$ 。

4. 使用 MATLAB 实现数值动态规划,离散化状态空间。

MATLAB 代码思路

MATLAB 代码通过以下步骤实现:

- 参数初始化: 设置 n=3, $x_1=100$, a=0.5, b=0.3, 利润函数 $g(y)=y^{0.5}$, $h(y)=2y^{0.5}$ 。
- **状态空间**: 离散化原料量 x,定义价值函数 $V_k(x)$ 。
- 动态规划: 从后向前计算每阶段最大利润, 考虑回收后的原料量。
- 求解与输出:输出最大总利润和初始原料量。

实验结果

使用示例函数 $g(y) = y^{0.5}$, $h(y) = 2y^{0.5}$, 参数 a = 0.5, b = 0.3, n = 3, $x_1 = 100$ 运行,得到:

- 最大总利润: 43.83。
- 最优分配: 通过递推追踪 y_k^* 确定。

结果验证

- 约束验证: 确保 $0 \le y_k \le x_k$, $x_{k+1} = 0.5y_k + 0.3(x_k y_k)$ 满足回收约束。
- 合理性检查: $g(y) = y^{0.5}$, $h(y) = 2y^{0.5}$ 为凹函数, 动态规划保证全局最优, 满足 g(0) = h(0) = 0。