Práctica 4: Algoritmos Programación Dinámica

1. Diseño de componentes de Programación Dinámica.

El problema a resolver debe:

- a) Ser un problema de optimización (maximización/minimización): Es un problema de maximización, porque busca obtener el máximo beneficio posible para una cantidad que va a gastarse.
- b) Poder resolverse por etapas: Cada etapa representará la compra, o no, de las acciones de la empresa.
- c) Poder modelarse mediante una ecuación recurrente:

```
T(i,j) = Max\{T(i-1,j), bi*pi+T(i-1,j-pi-ci)\}
```

- d) Existir uno o varios casos base al problema:
 - 1. No tenemos dinero, X=0
 - 2. La empresa no nos oferta acciones, A=0
 - 3. No tenemos suficiente dinero para comprar acciones de una empresa X < A[i].precio
- e) Cumplir el principio de optimalidad de Bellman (P.O.B.): No existe una solución mejor ya que la ecuación en recurrencias siempre toma el máximo.
- f) Poder ser diseñado mediante un algoritmo: Ya hemos obtenido la ecuación en recurrencias por lo que para diseñar el algoritmo vamos a ver cómo se diseña la memoria. En este caso para resolver el problema vamos a diseñar una matriz T en la que:
 - i) Las filas representan las acciones que podemos comprar (0..n)
 - ii) Las columnas representan el dinero que nos queda (0..X)

Por tanto la dimensión de la matriz es de n filas y X columnas y T(i,j) se completará con el resultado de la ecuación en recurrencias estudiada. Rellenaremos la matriz por filas.

2. Diseño e implementación del algoritmo básico (fuerza bruta) a partir de la ecuación recurrente de forma directa.

La plantilla (pseudocódigo del algoritmo es el siguiente:

invertirBolsa(A : conjunto de acciones, X : cantidad de dinero)

//Casos base

Si X == 0 //no tenemos dinero

Devolver 0;

Si A == 0 //no tenemos acciones que comprar

Devolver 0:

//En otro caso que no sean los casos base devolvemos el máximo de

Para i = 1 hasta A.size()

Para j=1 hasta X

Fin

La implementación del algoritmo queda de la siguiente manera:

```
//Algoritmo de fuerza bruta
double invertirBolsa(vector<Accion> A, int X) [
          double valor=0.0;
          //Casos base
if (X == 0) {
                    cout << "Base 1" << endl;</pre>
                     return 0:
          else if (A.size() == 0) {
     cout << "Base 2" << endl;</pre>
                     return 0;
          }
          else {
                     for(int i = 1; i < A.size();i++){</pre>
                               for(int j = 1; j < X; j++){</pre>
                                          double valor1=0, valor2 = 0;
valor1 = A[i].Precio()*A[i].Beneficio();
valor2 = A[i].Precio()*A[i].Beneficio() + (j-A[i].Precio()-A[i].Comision());
                                          if(j < A[i].Precio()) //En el caso de que no tenga dinero suficiente</pre>
                                                    valor = valor1; //tomo el valor del beneficio de la accion anterior.
                                          if(valor1 > valor2)
                                                    valor = valor1;
                                          else
                                                    valor = valor2;
                               }
                     }
          }
return valor;
}
```

3. Diseño de algoritmo de Programación Dinámica de acuerdo a las componentes diseñadas en el apartado 1.

```
invertirBolsa(A : conjunto de acciones, X : cantidad de dinero)
       T //matriz en la que haremos los cálculos
       //Casos base
       Para j= 0 hasta X //solo puedo comprar una acción
              Si (A[0].Precio+A[0].Comision > j)
                            T[0][i] = 0;
              En otro caso
              T[i][i] = A[0].Precio*A[0].Beneficio-A[0].Comision;
       Para i = 0 hasta A.size() //no tengo dinero
              T[i][0] = 0
       //Caso general → relleno de la matriz mediante la recurrencia
       Para i = 1 hasta A.size()
              Para j = 0 hasta X Hacer
              double aux1, aux2; //almacenan los valores de la recurrencia
              aux1 = T(i-1,j);
              aux 2 = T(i-1,i-A[i].precio-A[i].Comision) + A[i].Beneficio*A[i].Precio;
              //Si el valor de j sale negativo nos quedamos con la parte positiva
              if(j-A[i].Precio-A[i].Comision < 0)
                     T[i][i] = aux1;
              //Si puedo pagar la acción
              if(A[i].Precio() + A[i].Comision() < j)
                     T[i][i] = max(aux1,aux2);
              else
                     T[i][i] = aux1;
       FinPara-j
       FinPara-i
```

4. Implementación del algoritmo de Programación Dinámica.

Devolver T[i][j] //mostramos la matriz de costes

Este algoritmo lo hemos implementado como hemos expuesto anteriormente en el ejercicio 1, a través de una matriz como representación de la memoria.

Para gestionar las acciones hemos implementado una clase que contiene los valores necesarios para realizar los cálculos: precio de la acción, beneficio y la comisión que debemos pagar por la compra de la misma.

Al método le pasamos un vector de acciones posibles a compra y el dinero del que disponemos. A partir de esto vamos calculando la matriz de costes.

La implementación del código queda de la siguiente manera:

Primero reservamos memoria y estudiamos los casos base

```
78 void invertirBolsaPD(vector<Accion> A, int X) {
          double **T; //creacion de la matriz dinamica
79
80
81
          T = new double* [A.size()]; //reservo las filas
82
          for (int i = 0; i < A.size(); i++) {</pre>
83
                  T[i] = new double[X + 1]; //reservo las columnas
84
85
          //Relleno del caso base de la matriz -> solo puedo comprar una accion -> me quedo con el beneficio de esa accion
86
87
          for (int j = 0; j < X; j++) {
88
                  if(A[0].Precio()+A[0].Comision() > j)
89
                           T[0][j] = 0;
                  else
90
91
                           T[0][j] = A[0].Precio()*A[0].Beneficio()-A[0].Comision();
92
          }
93
94
          //Relleno del caso base de la matriz -> No tengo dinero
95
          for (int i = 0; i < A.size(); i++) {</pre>
96
                  T[i][0] = 0;
97
```

Después estudiamos el caso general

```
100
            //Caso general
101
            for (int i = 1; i < A.size(); i++) {</pre>
102
                    for (int j = 1; j <= X; j++) {</pre>
                             //Calculo las partes de la recurrencia
103
                            double aux1=0, aux2=0;
104
105
                            aux1 = T[i - 1][j];
106
107
                            //calculo de la parte de la ecuacion recurrente en el caso de que se compre la accion i
                            double a1 = (A[i].Beneficio() * A[i].Precio());
108
109
                            int a2 = j - A[i].Comision() - A[i].Precio();
110
                            aux2 = a1 + T[i - 1][a2];
                            //Si la posicion de j es una a la que no puedo acceder la pongo la anterior
111
                            if(a2 < 0){
112
113
                                     T[i][j] = aux1;
114
115
                             //Si puedo pagar la accion, me quedo con el maximo
                            if(A[i].Precio() + A[i].Comision() <= j)</pre>
116
                                     T[i][j] = max(aux1,aux2);
117
118
                            //Si no la puedo pagar
119
                            else
120
                                     T[i][j] = aux1;
121
                    }
122
           }
123
```

 Por último mostramos la matriz obtenida por pantalla y liberamos la memoria reservada

```
124
             //Muestro por pantalla la matriz con los calculos realizados
             cout << "Matriz de beneficios:" << endl;</pre>
125
             for (int i = 0; i < A.size(); i++) {</pre>
126
                      for (int j = 0; j < X; j++) {
     cout << T[i][j] << ' ';</pre>
127
128
129
130
                      cout << endl;</pre>
131
             }
132
             cout << "\nBeneficio Maximo con PD: " << T[A.size()-1][X-1] << endl;</pre>
133
134
135
             //Liberacion de la memoria
136
             for(int i = 0; i < A.size(); i++){</pre>
137
                      delete [] T[i];
138
             delete [] T;
139
140 }
```

5. Cálculo de eficiencia del algoritmo básico y de Programación Dinámica.

La eficiencia del algoritmo básico es:

Friciencia Alboritmo Fuerza Bruta

Primer else if:
$$0(1)$$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Primer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n)$

Regimer else if: $0(n) \rightarrow ya$ que el "size()" tiene eficiencia $0(n) \rightarrow ya$ el $0(n)$

La eficiencia del algoritmo de Programación Dinámica es:

Como se ve, a primera vista los dos algoritmos son igual de eficientes sin embargo hay que tener en cuenta que en el algoritmo de programación dinámica aprovecha la memoria disponible mejor que el algoritmo de fuerza bruta. Ahí es donde se ve la diferencia en términos de eficiencia computacional entre los dos códigos.

6. Aplicación a dos instancias de problema concretas, que se puedan leer desde fichero de texto.

La creación de los ficheros de texto ha sido de la siguiente manera:

```
2 0.5 0.42
3 0.5 0.63
3 0.6 0.63
4 0.05 0.84
5 0.8 1.05
8 0.7 1.68
```

Como vemos hemos ideado dos ficheros que representan una tabla en la que se indica el precio de la acción, el beneficio y el coste de la comisión correspondientemente.La comisión se ha calculado como el 21% del precio. Cada uno de los dos ficheros corresponde a una empresa diferente.

La lectura del fichero desde el main se ha implementado de la siguiente manera:

```
int dinero = stoi(argv[2]);
vector <Accion> acciones;
string linea;
//abrimos el fichero
entrada.open(argv[1]);
if(entrada.is open()){
    //mientras sigan habiendo líneas en el fichero, las va leyendo
    while(getline(entrada, linea)){
        //fracciona cada elemento de la línea que se está analizando
        stringstream fraccion(linea);
        //datos que obtendremos de la lectura de cada línea
        int precio, comision;
        double beneficio;
        //los lee
        fraccion >> precio >> beneficio >> comision;
        //va creando objetos de acciones y los va metiendo al vector de acciones.
        Accion a(precio, beneficio, comision);
        acciones.push back(a);
//Comprobación de que se guardan bien los datos en el vector de acciones
cout << "Contenido del fichero de texto: " << endl;</pre>
for (int i=0; i<acciones.size(); i++){
    cout << acciones[i].Precio() << " " << acciones[i].Beneficio() << " " << acciones[i].Comision() << endl;</pre>
```