

Relatório do 2º projecto de ASA

Rodrigo André Moreira Bernardo
ist178942

Instituto Superior Técnico

24 de Abril de 2015

1 O Problema

1.1 Introdução

A empresa Coelho e Caracol, Lda. faz transporte de mercadorias. O Sr. Coelho trata do transporte, enquanto o Sr. Caracol fica no escritório a fazer o planeamento das rotas, sendo que cada uma consiste numa sequência de localidades. Cada conexão entre localidades tem a si associada um valor de perda, que resulta de subtrair a receita ao custo.

1.2 Objectivo

Dado um input que identifique a sede da empresa, o número de localidades e as conexões entre si, assim como o valor de perda de cada uma, determinar a perda mínima desde a sede até cada localidade. O output deverá indicar para cada localidade o respectivo valor de perda. No entanto, caso uma localidade seja impossível de alcançar, então o seu valor de perda deve ser "U" e, caso seja impossível definir essa perda, então dizemos que o seu valor de perda é "I".

2 A Solução

O programa foi implementado em linguagem C. A solução passa por executar o algoritmo de Bellman-Ford para caminhos mais curtos sobre um grafo, G , cujos vértices representam as localidades e cujas arestas representam as

conexões entre as localidades. No último ciclo do algoritmo, caso se verifique que ainda seria possível relaxar uma determinada aresta (u, v) , ou seja, se existir ciclos negativos, então é feita uma procura em largura primeiro (BFS) com início em v , marcando a estimativa de caminho mais curto de cada vértice visitado a $-\infty$, o que significa que é um vértice "I".

2.1 A Representação

Cada localidade é representada por um inteiro. A representação do grafo é em listas de adjacências. Mais pormenorizadamente, um grafo é uma estrutura composta por um vector de ponteiros para vértices e por um inteiro que indica o seu número de vértices (linhas 57-60). Cada vértice é uma estrutura com vários elementos, entre eles uma chave que o representa e um ponteiro para uma aresta adjacente (linhas 9-20). Cada aresta depois tem um ponteiro para a aresta adjacente seguinte (linhas 26-34). Propriedades características de cada algoritmo (como estimativa de caminho mais curto no algoritmo de Bellman-Ford ou cor na BFS) estão nas estruturas dos vértices e das arestas (em vez de existirem vectores para cada propriedade) para ser mais fácil aceder a essas propriedades nas várias partes do programa.

Para representar $-\infty$ e $+\infty$, foram utilizados `INT_MIN` e `INT_MAX`, respectivamente. Para acomodar esta escolha, foi criada uma função de soma (linhas 254-258), de forma a evitar *overflows*.

2.2 O Algoritmo

O algoritmo é uma versão modificada do algoritmo de Bellman-Ford. No entanto, foram feitas duas optimizações. A primeira passa por terminar o algoritmo caso tenha havido uma iteração onde não se verificasse relaxamento de arestas. A segunda passa por, a cada iteração, relaxar apenas arestas cujo vértice da qual partem tenho visto a sua estimativa de caminho mais curto alterada desde a última vez que essas arestas foram relaxadas.

Em relação à detecção dos vértices "I", é também verificado se a estimativa de caminho mais curto de cada vértice encontrado não é já $-\infty$. Se for, termina-se a BFS (ou nem sequer se inicia), de forma a diminuir o número de pesquisas redundantes.

3 Análise Teórica

Sejam V e E o número de vértices e arestas do grafo, respectivamente. O programa começa por ler as duas primeiras linhas do input, obtendo N , o número de localidades, C , o número de custos, e H , um inteiro que representa a sede da empresa. Depois inicializa o grafo com $V=N$ vértices, que demora $O(V)$. Ler as linhas restantes para adicionar as arestas é $O(E)$, tendo em conta que adicionar uma nova aresta ao grafo é $O(1)$, $E=C$, e considerando que as operações de ler linhas e alocar memória são $O(1)$. Até agora temos uma complexidade para o tempo de $O(V + E)$.

O algoritmo (modificado) de Bellman-Ford começa por inicializar todos os vértices, que é $O(V)$. A seguir tem um ciclo com, no máximo, $V-1$ iterações, onde se aplica a operação de relaxar as arestas. No máximo, todas as arestas são relaxadas. Como relaxar um arco é $O(1)$, temos que o ciclo é $O(VE)$. Depois, se tiverem ocorrido relaxamentos na iteração $V-1$, o algoritmo verifica se existem ciclos negativos. O algoritmo de Bellman-Ford garante que após $V-1$ iterações de relaxamentos todos os vértices têm as suas estimativas de caminho mais curto correctas, a não ser que existam ciclos negativos. Nesta versão, quando se detectam ciclos negativos é feita uma BFS para atingir todos os vértices que o ciclo "atinge" e alterar a sua estimativa de caminho mais curto para $-\infty$. É feita apenas uma BFS para cada ciclo negativo que existir. Conclui-se que o conjunto de todas as BFS tem complexidade temporal $O(V + E)$.

Imprimir o output é simples de analisar. Tem-se um ciclo para percorrer todos os vértices. Considerando as operações de impressão como sendo $O(1)$, imprimir todo o output é $O(V)$.

No final tem-se $O(V + E) + O(VE) + O(V) = O(VE)$ para o tempo.

Em relação à complexidade espacial, excepto algumas alocações independentes do tamanho do input (que são, portanto, $O(1)$), apenas se fazem alocações a estruturas de dados com tamanho linear em V e em E , pelo que a complexidade espacial é $O(V + E)$.

4 Análise Experimental

Com recurso ao gerador fornecido, o *p2-gen*, foram criados 500 grafos, com um número de vértices entre 10 e 49910, sendo que, para cada grafo, se tem

$E=2V$. Foram obtidos os tempos totais de execução com a ferramenta *time* da *BASH* e a memória ocupada com a ferramenta *valgrind*.

Verifica-se que a memória ocupada é linear sobre $V+E$. Já em relação ao tempo de execução, o gráfico já não se assemelha tanto a uma linha, como se poderia esperar. No entanto, ao contrário da memória ocupada, o tempo de execução depende de factores externos, como a sobrecarga do computador.

