

- 01
- a) Falso, (2) é linear
  - b) Falso, (4) é linear
  - c) Verdadeiro
  - d) Falso, (3) é não-linear
  - e) Falso, (3) é não-linear

02  $\ddot{x} + 1,4\dot{x} + x = 1$

a solução é dada por  $x = x_H + x_P$

$x_H: \ddot{x}_H + 1,4\dot{x}_H + x_H = 0$

$x_H = e^{\lambda t}$

$\lambda^2 e^{\lambda t} + 1,4\lambda e^{\lambda t} + e^{\lambda t} = 0$

$\lambda^2 + 1,4\lambda + 1 = 0$

$\lambda = \frac{-1,4 \pm \sqrt{2,04}}{2} i$

$x_H = e^{(-0,7 \pm \sqrt{0,51} i)t} = e^{-0,7t} (\cos(\sqrt{0,51}t) + i \sin(\sqrt{0,51}t))$

Sol. geral:  $x_H = A \cdot e^{-0,7t} \cos(\sqrt{0,51}t) + B e^{-0,7t} \sin(\sqrt{0,51}t)$

para a solução particular, tomamos  $x_P = 1$

$\therefore x = A \cdot e^{-0,7t} \cos(\sqrt{0,51}t) + B e^{-0,7t} \sin(\sqrt{0,51}t) + 1$

$x(0) = 0 \Rightarrow 0 = A + 1 \Rightarrow A = -1$

$x = 1 - e^{-0,7t} \cos(\sqrt{0,51}t) + B e^{-0,7t} \sin(\sqrt{0,51}t)$

$\dot{x}(0) = 0 \Rightarrow B = \frac{-0,7}{\sqrt{0,51}}$

$x = 1 - e^{-0,7t} \cos(\sqrt{0,51}t) - \frac{0,7}{\sqrt{0,51}} e^{-0,7t} \sin(\sqrt{0,51}t)$

03

fazendo

$$x_1 = x, \text{ tempo}$$

$$x_2 = \dot{x}$$

$$x_2 = \dot{x}_1$$

$$m \dot{x}_2 + b x_2 + K x_1 = f$$

$$\dot{x}_1 = x_2$$

$$\dot{x}_2 = -\frac{b}{m} x_2 - \frac{K}{m} x_1 + \frac{f}{m}$$

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{K}{m} & -\frac{b}{m} \end{bmatrix}}_A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{m} \end{bmatrix}}_B f$$

tilib

/ /

4

$$\theta_1 = \theta$$

no

$$\dot{\theta}_1 = \dot{\theta}_2$$

no

$$\dot{\theta}_1 = \dot{\theta}_2$$

$$\theta_2 = \dot{\theta}$$

$$m l \dot{\theta}_2 = -b \dot{\theta}_2 - m g \sin \theta_1$$

$$\dot{\theta}_2 = -\frac{b}{m l} \dot{\theta}_2 - \frac{g}{l} \sin \theta_1$$

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \theta_2 \\ -\frac{b}{m l} \theta_2 - \frac{g}{l} \sin \theta_1 \end{bmatrix}$$