

ЗАМЕЧАНИЕ

Собственные векторы взаимосопряженного оператора, соответствующие различным собственным значениям, образуют ортогональную систему.

Это следует из леммы 2, но также может быть доказано непосредственно.

Пусть  $x, y$  — собственные векторы (принадлежат)  $\varphi$  соответствующие  $\lambda_1, \lambda_2$ , причем  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ .

Имеем:

$$(\varphi(x), y) = (\lambda_1 x, y) = \lambda_1 (x, y)$$

$$(y, \varphi(y)) = (y, \lambda_2 y) = \lambda_2 (y, y)$$

След-но,

$$(\lambda_2 - \lambda_1)(x, y) = 0$$

т.е.

$$(x, y) = 0$$

Опр. Линейный оператор  $\varphi: V \rightarrow V$  называется ортогональным, если

$$(\varphi(x), \varphi(y)) = (x, y)$$

для любых  $x, y \in V$ .

Иными словами, ортогональное преобразование — это то, которое сохраняет скалярное произведение.

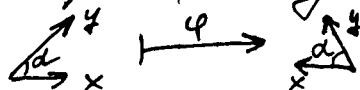
Можно показать, что д/ортогональности линейного оператора достаточно выполнения следующего условия:

$$|\varphi(x)| = |x|$$

для любого  $x \in V$ .

ЗАМЕЧАНИЕ

Ясно, что ортогональное преобразование сохраняет угол м/у векторами.



Ортогональный оператор характеризуется тем, что произвольный ортонормированный базис переводит в ортонормированный базис.

Поэтому переход от ортонормированного базиса к другому ортонормированному базису описывается ортогональной матрицей, то матрица ортогонального оператора в ортогональном базисе должна быть ортогональной ( $A^{-1} = A^t$ )

Предположим, что  $e$  — собственный вектор ортогонального оператора  $\varphi: V \rightarrow V$ . Тогда

$$\varphi(e) = \lambda e$$

и

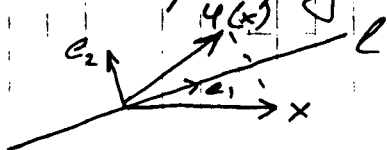
$$|\varphi(e)| = |\lambda| |e| = |e|$$

т.е.

$$|\lambda| = 1, \quad \lambda = \pm 1$$

### Примеры

1. Симметрия относительно оси — ортогональное преобразование плоскости.



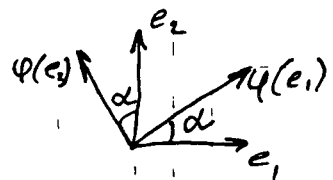
В ортонормированном базисе  $e_1, e_2$  это преобразование задается матрицей

$$A_\varphi = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

2. Поворот вокруг начала координат на угол  $\varphi$  — ортогональное преобразование плоскости.

В ортонормированном базисе  $e_1, e_2$  это преобразование может быть задано матрицей:

$$A_\varphi = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$



Если  $\alpha \neq \pi + 2\pi k$  (т.е. поворот не явл. центральной симметрией), то собствен-ных векторов нет. Иногда собственными будут все векторы.

### ЗАМЕЧАНИЕ

Заметим, что других ортогональных преобразований плоскости нет. (док-ть).

Ортогональные преобразования сохраняющие ориентацию нр-ва, называются собственными. Если ориентация нр-ва меняется, то говорят о несобственных ортогональ-ном преобразовании.

Собственные ортогональные преобразования характеризуются тем, что их определитель равен  $+1$ , а несобственные — тем, что их определитель равен  $-1$ .

Опр. Определитель линейного оператора — это определитель его матрицы в каком-либо базисе.

### Теорема II

Пусть  $\varphi: V \rightarrow V$  — ортогональный оператор в  $n$ -мерном нр-ве  $V$ . Тогда в некотором ортонормированном базисе матрица  $\varphi$  имеет вид.

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & & & & & \\ & \ddots & & & & & & & \\ & & 1 & & & & & & \\ & & & \ddots & & & & & \\ & & & & -1 & & & & \\ & & & & & \ddots & & & \\ & & & & & & -1 & & \\ & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & \cos \alpha_1 & -\sin \alpha_1 \\ & & & & & & & & \sin \alpha_1 & \cos \alpha_1 \\ & & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & & \cos \alpha_k & -\sin \alpha_k \\ & & & & & & & & & & \sin \alpha_k & \cos \alpha_k \end{pmatrix}$$

### ЗАМЕЧАНИЕ О ДОК-ВЕ

Док-во может быть получено на базе аксиом лемм 1 и 2, а именно можно показать,

то лемма 2 остается справедливой и  
д/ортогонального преобразования, а  
лемму 1 следует переформулировать  
след. образом. Любое ортогональное  
преобразование имеет либо одномерное,  
либо двумерное инвариантное подпр-во  
(это верно и д/любых линейных  
преобразований).