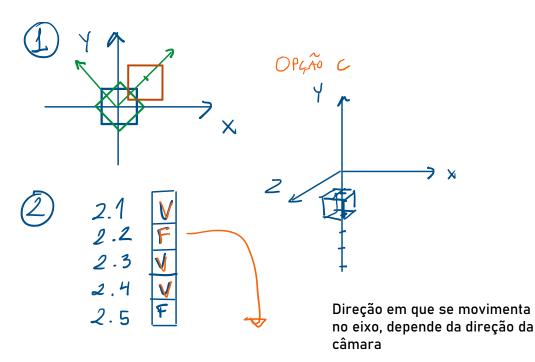
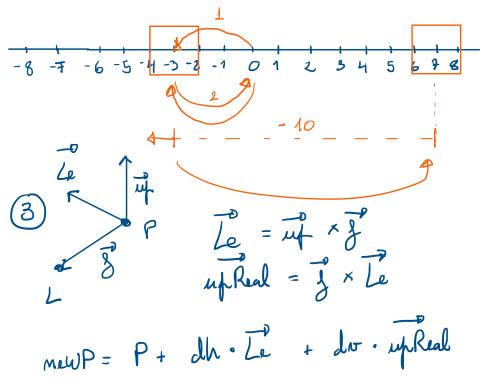
Teste 2012/2013

18 de maio de 2024 00:4





- 4 1º Retação 2º Truslução 3º Scale
 - Double buffering é uma técnica utilizada em computação gráfica para evitar flickering (tremulação) e tearing (rasgamento) ao renderizar imagens. Consiste em usar dois buffers: o buffer traseiro (back buffer), onde a imagem é desenhada, e o buffer frontal (front buffer), que

Double buffering é uma técnica utilizada em computação gráfica para evitar flickering (tremulação) e tearing (rasgamento) ao renderizar imagens. Consiste em usar dois buffers: o buffer traseiro (back buffer), onde a imagem é desenhada, e o buffer frontal (front buffer), que exibe a imagem na tela. Após a renderização completa no back buffer, os conteúdos dos buffers são trocados rapidamente, garantindo que a imagem apresentada ao usuário seja sempre completa e estável, melhorando a qualidade visual de aplicações interativas como jogos e simulações.

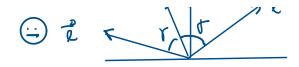
Mipmapping é uma técnica usada em computação gráfica para melhorar a aplicação de texturas em objetos tridimensionais. Consiste em criar e armazenar múltiplas versões de uma textura, cada uma com uma resolução progressivamente menor, formando uma pirâmide de texturas. Durante o render, a versão da textura mais apropriada é escolhida com base na distância do objeto à câmera, reduzindo artefatos visuais como aliasing e melhorando a eficiência do cache de textura.

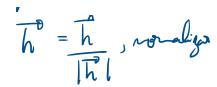
Pri-procesaneto

As vantagens do mipmapping incluem uma renderização mais suave e realista, especialmente para objetos distantes, além de melhorar o desempenho gráfico ao diminuir a carga de processamento e a memória necessária para texturas detalhadas. No entanto, as desvantagens incluem o aumento do uso de memória devido ao armazenamento das múltiplas versões das texturas e a complexidade adicional no processo de criação e gerenciamento dessas mipmaps.

$$\begin{array}{ll}
\overline{\mathcal{T}} & = \left(\overline{\mathbf{I}}_{d} \cdot \mathbf{K}_{d} \cdot \cos(\alpha) \right) \times \hat{\mathbf{J}}_{a} + \\
\overline{\mathbf{I}} & = \overline{\mathbf{I}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{I}} & = \overline{\mathbf{I}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{I}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{I}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \cos(\sigma) & \text{if } \\
\overline{\mathbf{J}} & = \overline{\mathbf{J}}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \mathbf{K}_{s} \cdot \mathbf{K}$$

6

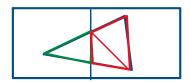






1. Bonding Book 100

- 2. Dividir volume delimitador em sub-regioes iguais
- 3. Distribuir vértices pelas sub-regioes



A: Guardar as duas células como um nodo pai

- subutilização da placa gráfica
- B: Partir o triângulo em 3 triângulos, e guardar cada um na célula correspondente
 - processar mais vértices
- C: Duplicar o triângulo <- mais beneficios em termos de CG
 - a maior parte dos triângulos não atravéssam fronteiras das células
 - gasta-se mais memória (mas só em termos de índices)
 - se e quando for desenhar o segundo, verifica que já foi desenhado outro nessa profundidade e os pixeis não são processados

4. Rewroividade

Para cada sub-região que contém vértices, criar um novo nó filho Repetir o processo de divisão para cada um Casos de paragem:

Quando parar a divisão?

- quando o número de triângulos for menor do que um determinado valor, t
- quando o volume da célula for menor do que um determinado valor, c
- quando a profundidade da árvore for maior do que um determinado valor, p



Sphere(1); // Sol

Rotate(alpha, 0, 1, 0) // rotação em torno do eixo dos YY

Translate(10, 0, 0); // distância entre o planeta e o sol

Rotate (10, 0, 0, 1); // inclinação orbital

Sphere(0.25); // planeta



Sphere(1); // Sol

Rotate(alpha, 0, 1, 0) // rotação em torno do eixo dos YY

Translate(10, 0, 0); // distância entre o planeta e o sol

Rotate (10, 0, 0, 1); // inclinação orbital

Sphere(0.25); // planeta

Rotate(beta, 0, 1, 0); // Nova rotação em torno dos YY para afectar a posição da lua

Translate(1.5, 0, 0); // distância entre o planeta e a lua

Sphere (0.1); // lua