<pre>import numpy as np import pandas as pd def JACOBI(A, b, max_iter=100, error=1e-2): """ Argumentos: A: Matriz cuadrada(n x n) h: Vestor (n)</pre>	
b: Vector (n) max_iter: Máximo número de iteraciones error: Tolerancia para convergencia Returns: tabla: Lista de iteraciones [i, x1, x2,, xn] solucion: Vector solución final """ # Numero de incognitas o ecuaciones a trabajar	
<pre>n = len(b) # Programación defensiva if A.shape != (n, n): raise ValueError("La matriz A debe ser cuadrada, n filas n columnas. Vector b tiene n elementos") if np.any(np.diag(A) == 0): raise ValueError("La diagonal de A no puede tener ceros") # Inicializar tabla</pre>	
<pre>tabla = [] x_actual = np.zeros(n) tabla.append([0] + x_actual.tolist()) # Iteraciones for k in range(1, max_iter + 1): x_nuevo = np.zeros(n) for i in range(n):</pre>	
<pre># Suma de a_ij * x_j para j != i (elimina la diagonal) suma = np.dot(A[i, :], x_actual) - A[i, i] * x_actual[i] x_nuevo[i] = (b[i] - suma) / A[i, i] # Agregar a la tabla tabla.append([k] + x_nuevo.tolist()) # Porcentaje de error</pre>	
<pre>if np.linalg.norm(x_nuevo - x_actual) < error:</pre>	
[3, 5, 1], [4, 1, 2]], dtype=float) b0 = np.array([3, 7, 4], dtype=float) tabla0, sol0 = JACOBI(A0, b0, max_iter=5) df0 = pd.DataFrame(tabla0, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b0))]) print(df0)	
<pre>print("\n Inciso b") A1 = np.array([[5, -1, -1],</pre>	
<pre>print(df1) print("\n Inciso c") A2 = np.array([[1,2,4,8,16],</pre>	
<pre>b2 = np.array([13.4, 30.4, 41.8,57.9,66.5], dtype=float) tabla2, sol2 = JACOBI(A2, b2, max_iter=5) df2 = pd.DataFrame(tabla2, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b2))]) print(df2) print("\n Inciso d") A3 = np.array([[8, 0, 6, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0],</pre>	
[0, 9, 0, 0, 0, 5, 0, 2, 1, 0], [0, 1, 7, 0, 0, 1, 2, 0, 0, 1, 0], [0, 1, 0, 6, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1], [0, 0, 0, 0, 9, 0, 0, 0, 1, 1, 1], [0, 1, 0, 2, 0, 10, 1, 0, 3, 0, 0], [0, 0, 5, 0, 2, 2, 10, 0, 0, 0, 0], [0, 0, 0, 6, 1, 0, 0, 15, 0, 2, 0], [0, 2, 0, 0, 4, 0, 1, 1, 20, 1, 0], [0, 0, 0, 0, 0, 3, 0, 6, 5, 25, 1],	
<pre>[1, 0, 3, 1, 5, 0, 7, 0, 0, 1, 12]], dtype=float) b3 = np.array([1,5,8,0,8,1,0,3,0,1,2], dtype=float) tabla3, sol3 = JACOBI(A3, b3, max_iter=30) df3 = pd.DataFrame(tabla3, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b3))]) print(df3) Inciso a</pre>	
Iteración x1 x2 x3 0 0 0.00 0.000 0.00 1 1 3.00 1.400 2.00 2 2 -4.40 -0.800 -4.70 3 3 17.90 4.980 11.20 4 4 -35.58 -11.580 -36.29 5 5 123.45 30.006 78.95	
Iteración x1 x2 x3 0 0 0.000 0.00 0.00 1 1 0.600 -0.00 2.00 2 2 1.000 4.60 1.10 3 3 1.740 3.20 2.80 4 4 1.800 7.34 0.99 5 5 2.266 3.78 2.97	
Iteración x1 x2 x3 x4 x5 0 0 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000	
Inciso d Iteración x1 x2 x3 x4 x5 x6 x7 x8 x9 x10 x11 0 0 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000	
7	
15	
Argumentos: A: Matriz de coeficientes (n x n) b: Vector (n) x0: Vector inicial (por si tenemos idea de donde esta la solución) error: Tolerancia para convergencia max_iter: Número máximo de iteraciones Retorna:	
<pre>tabla: Lista de interaciones[i, x1, x2,] solucion: Vector solución """ # Numero de variables que vamos a resolver n = len(b) # Programación defensiva if A.shape != (n, n): raise ValueError("La matriz A debe ser cuadrada, n filas n columnas. Vector b tiene n elementos")</pre>	
<pre>if np.any(np.diag(A) == 0): raise ValueError("La diagonal de A no puede tener ceros") # Inicialización tabla = [] x = np.zeros(n) if x0 is None else x0.copy() # Si ya conocemos donde mas o menos esta la respuesta podemos iniciar un valor o tabla.append([0] + x.tolist())</pre>	ercarno
<pre># Iteraciones for k in range(1, max_iter + 1): x_anterior = x.copy() for i in range(n): # Suma de a_ij*x_j usando el valor actual suma = 0.0 for j in range(n): if j != i:</pre>	
<pre>suma += A[i, j] * x[j] # Actualización el valor actual x[i] = (b[i] - suma) / A[i, i] # Registrar iteración tabla.append([k] + x.tolist())</pre>	
<pre># Porcentaje de eror if np.linalg.norm(x - x_anterior) < error:</pre>	
[3, 5, 1], [4, 1, 2]], dtype=float) b0 = np.array([3, 7, 4], dtype=float) tabla0, sol0 = gauss_seidel(A0, b0, max_iter=5) df0 = pd.DataFrame(tabla0, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b0))]) print(df0)	
<pre>print("\n Inciso b") A1 = np.array([[5, -1, -1],</pre>	
<pre>print(df1) print("\n Inciso c") A2 = np.array([[1,2,4,8,16],</pre>	
<pre>tabla2, sol2 = gauss_seidel(A2, b2, max_iter=50) df2 = pd.DataFrame(tabla2, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b2))]) print(df2) print("\n Inciso d") A3 = np.array([[8, 0, 6, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0], [0, 9, 0, 0, 0, 5, 0, 2, 1, 0],</pre>	
[0, 1, 7, 0, 0, 1, 2, 0, 0, 1, 0], [0, 1, 0, 6, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1], [0, 0, 0, 0, 9, 0, 0, 0, 1, 1, 1], [0, 1, 0, 2, 0, 10, 1, 0, 3, 0, 0], [0, 0, 5, 0, 2, 2, 10, 0, 0, 0, 0], [0, 0, 0, 6, 1, 0, 0, 15, 0, 2, 0], [0, 2, 0, 0, 4, 0, 1, 1, 20, 1, 0], [0, 0, 0, 0, 0, 3, 0, 6, 5, 25, 1], [1, 0, 3, 1, 5, 0, 7, 0, 0, 1, 12]	
<pre>[], dtype=float) b3 = np.array([1,5,8,0,8,1,0,3,0,1,2], dtype=float) tabla3, sol3 = gauss_seidel(A3, b3, max_iter=50) df3 = pd.DataFrame(tabla3, columns=['Iteración'] + [f'x{i+1}' for i in range(len(b3))]) print(df3) Inciso a Iteración x1 x2 x3</pre>	
0	
0 0 0.000000 0.000000 0.000000 1 1 0.600000 0.600000 1.400000 2 2 1.000000 3.800000 2.400000 3 3 1.840000 6.640000 2.560000 4 4 2.440000 7.560000 2.120000 5 5 2.536000 6.776000 1.584000 6 6 2.272000 5.440000 1.312000 7 7 1.950400 4.574400 1.574400	
8 8 1.787200 4.510400 1.574400 9 9 1.816960 4.965760 1.757440 10 10 1.944640 5.459520 1.812800 11 11 2.054464 5.680064 1.758336 12 12 2.087680 5.604352 1.670656 13 13 2.055002 5.396314 1.615654 14 14 2.002394 5.233702 1.613261 15 1.969393 5.195914 1.643868 16 1.967956 5.255693 1.675912	
17	
Titeración x1 x2 x3 x4 x5 0 0 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000	
7	
15	
24 24 2.554138 5.894600 -0.237294 0.004448 -0.000024 25 25 2.524775 5.914688 -0.240798 0.004655 -0.000028 26 26 2.497023 5.933697 -0.244118 0.004851 -0.000031 27 27 2.470772 5.951695 -0.247264 0.005037 -0.000035 28 28 2.445928 5.968740 -0.250246 0.005213 -0.000038 29 29 2.422404 5.984887 -0.253072 0.005380 -0.000041 30 30 2.400124 6.000187 -0.255750 0.005538 -0.000044 31 31 2.379016 6.014686 -0.258289 0.005689 -0.000046	
32	
41	
49	
Ejercicios a : d utilizando método Descomposición LU import numpy as np import pandas as pd def lu_simplificado(A, b): """ Resuelve Ax = b con descomposición LU manual	
Devuelve solo los resultados esenciales Argumentos: A: Matriz cuadrada (n x n) b: Vector (n) Returns: DataFrame con resultados	
<pre>Vector solución x """ n = A.shape[0] U = A.copy().astype(float) L = np.eye(n) P = np.eye(n) for k in range(n-1): # Pivoteo parcial</pre>	
<pre>max_row = np.argmax(np.abs(U[k:, k])) + k if max_row != k: U[[k, max_row]] = U[[max_row, k]] P[[k, max_row]] = P[[max_row, k]] if k > 0: L[[k, max_row], :k] = L[[max_row, k], :k]</pre> # Eliminación	
<pre>for i in range(k+1, n): L[i, k] = U[i, k] / U[k, k] U[i, k:] -= L[i, k] * U[k, k:] # Resolver sistema y = np.linalg.solve(L, P @ b) x = np.linalg.solve(U, y) return x</pre>	
A0 = np.array([[1, 1, 3],	
<pre>print("\n=== Inciso A ===") print("\nVector solución:") print(np.array2string(solucion0, precision=6, suppress_small=True)) A1 = np.array([[5, -1, -1],</pre>	
<pre>b1 = np.array([3, 0, 4], dtype=float) # Resolver y mostrar solucion1 = lu_simplificado(A1, b1) print("\n== Inciso B ===") print("\nVector solución:") print(np.array2string(solucion1, precision=6, suppress_small=True))</pre>	
A2 = np.array([[1,2,4,8,16],	
<pre># Resolver y mostrar solucion2 = lu_simplificado(A2, b2) print("\n=== Inciso C ===") print("\nVector solución:") print(np.array2string(solucion2, precision=6, suppress_small=True)) A3 = np.array([</pre>	
[8, 0, 6, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0], [0, 9, 0, 0, 0, 0, 5, 0, 2, 1, 0], [0, 1, 7, 0, 0, 1, 2, 0, 0, 1, 0], [0, 1, 0, 6, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1], [0, 0, 0, 0, 9, 0, 0, 0, 1, 1, 1], [0, 1, 0, 2, 0, 10, 1, 0, 3, 0, 0], [0, 0, 5, 0, 2, 2, 10, 0, 0, 0, 0], [0, 0, 0, 6, 1, 0, 0, 15, 0, 2, 0],	
<pre>[0, 2, 0, 0, 4, 0, 1, 1, 20, 1, 0], [0, 0, 0, 0, 3, 0, 6, 5, 25, 1], [1, 0, 3, 1, 5, 0, 7, 0, 0, 1, 12]], dtype=float) b3 = np.array([1,5,8,0,8,1,0,3,0,1,2], dtype=float) # Resolver y mostrar</pre>	
<pre>solucion3 = lu_simplificado(A3, b3) print("\n=== Inciso D ===") print("\nVector solución:") print(np.array2string(solucion3, precision=6, suppress_small=True)) === Inciso A === Vector solución:</pre>	
<pre>Vector solución: [0.5 1. 0.5] === Inciso B === Vector solución: [2. 5.333333 1.666667] === Inciso C ===</pre>	
<pre>Vector solución: [1.994643 6.278899 -0.304588 0.00843 -0.000095] === Inciso D === Vector solución: [-0.765918 1.060052 1.195524 -0.045798 0.910642 0.161438 -0.812178</pre>	
 [-0.765918 1.060052 1.195524 -0.045798 0.910642 0.161438 -0.812178 0.15305 -0.256887 0.034196 0.026916] Explicaciones ¿Cuántas iteraciones necesitó en los incisos anteriores para obtener convergencia en 2 cifras significativas? Con el método JACOBI solo fue posible resolver el ejercicio D, tomando 15 iteraciones. Con este mismo método los ejercicios a, b y c fallaror este caso fallaron a las 720, 4934 y 1409 iteraciones respectivamente. 	n al tener un valor de xn cercano al infinito

■ Con el metodo GAUSS SEIDEL tampoco fue posible resolverl el ejercicio A, sin embargo se obtuvieron resultados satisfactorios en los ejercicios b, c y d. Estos convergerieron en 2 cifras

■ El método directo descomposición LU tuvo el mayor rango de acierto, con este método todos los ejercicios convergen en vectores solución como se muestra en los resultados del

significativas al llegar a las 23, 49 y 4 iteraciones respectivamente.

respectivo método.

Hoja de Trabajo No.3

Métodos Numericos 1

José Rodrigo Oliveros González 22848

Ejercicios a : d utilizando método JACOBI