

# CÁLCULO NUMÉRICO UERJ

## Interpolação Polinomial - Forma de Newton

Rodrigo Madureira  
rodrigo.madureira@ime.uerj.br  
IME-UERJ

# Sumário

## 1 Forma de Newton

- Operador diferenças divididas
- Construção da tabela de diferenças divididas

## 2 Erro de interpolação

- Estimativa do erro para  $f(x)$  conhecido
- Estimativa do erro para  $f(x)$  desconhecido usando Forma de Newton

## 3 Bibliografia

# Forma de Lagrange

Vimos anteriormente que a forma de Lagrange é dada por

$$P_n(x) = y_0 L_0(x) + y_1 L_1(x) + \dots + y_n L_n(x),$$

onde definimos  $y_k = f(x_k)$  e as funções base  $L_k(x)$ , para  $k = 0, 1, \dots, n$ , por:

$$L_k(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_k - x_0)(x_k - x_1) \dots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \dots (x_k - x_n)} = \prod_{i=0, i \neq k}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i},$$

onde

$$L_k(x_i) = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq k, \\ 1 & \text{se } i = k. \end{cases}$$

**Desvantagem:** ao adicionar novos pontos de interpolação, deveremos recalcular os polinômios  $L_k(x)$ .

# Forma de Lagrange

Vimos anteriormente que a forma de Lagrange é dada por

$$P_n(x) = y_0 L_0(x) + y_1 L_1(x) + \dots + y_n L_n(x),$$

onde definimos  $y_k = f(x_k)$  e as funções base  $L_k(x)$ , para  $k = 0, 1, \dots, n$ , por:

$$L_k(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_k - x_0)(x_k - x_1) \dots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \dots (x_k - x_n)} = \prod_{i=0, i \neq k}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i},$$

onde

$$L_k(x_i) = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq k, \\ 1 & \text{se } i = k. \end{cases}$$

**Desvantagem:** ao adicionar novos pontos de interpolação, deveremos recalcular os polinômios  $L_k(x)$ .

## Exemplo

Dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Lagrange.

O exercício pede para achar uma aproximação  $f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

$\Downarrow x = 0.2749$							
$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$		$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	?	1.3499	1.4918	1.6487
$\Uparrow f(0.2749) = ?$							

Devemos escolher três pontos da tabela  $x_0, x_1, x_2$  tais que  $x_0$  esteja mais próximo de 0.2749 e seja menor que 0.2749.

Neste exemplo,  $x_0 = 0.2, x_1 = 0.3, x_2 = 0.4$ .

## Exemplo

Dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Lagrange.

O exercício pede para achar uma aproximação  $f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

$\Downarrow x = 0.2749$							
$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$		$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	?	1.3499	1.4918	1.6487
$\Uparrow f(0.2749) = ?$							

Devemos escolher três pontos da tabela  $x_0, x_1, x_2$  tais que  $x_0$  esteja mais próximo de 0.2749 e seja menor que 0.2749.

Neste exemplo,  $x_0 = 0.2, x_1 = 0.3, x_2 = 0.4$ .

## Exemplo

A base de Lagrange será formada pelos seguintes polinômios de grau 2:

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} = \frac{(x - 0.3)(x - 0.4)}{(0.2 - 0.3)(0.2 - 0.4)}$$

$$\Rightarrow L_0(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)}{(0.2 - 0.3)(0.2 - 0.4)}$$

$$L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.4)}{(0.3 - 0.2)(0.3 - 0.4)}$$

$$\Rightarrow L_1(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.4)}{(0.3 - 0.2)(0.3 - 0.4)}$$

$$L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.3)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)}$$

$$\Rightarrow L_2(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)}$$

# Exemplo

Assim, obtemos:

$$P_2(0.2749) = L_0(0.2749)f(0.2) + L_1(0.2749)f(0.3) + L_2(0.2749)f(0.4)$$

$$P_2(0.2749) = 1.3164.$$

Mas, e para obter, por exemplo,  $f(0.2749)$  usando **interpolação cúbica**?

Adicionamos o nó  $x_3 = 0.5$  ao conjunto de nós de interpolação e obtemos:  
 $x_0 = 0.2$ ,  $x_1 = 0.3$ ,  $x_2 = 0.4$ ,  $x_3 = 0.5$ .

Porém, não poderemos mais reaproveitar  $L_0(x)$ ,  $L_1(x)$ ,  $L_2(x)$  calculados na interpolação quadrática, pois são **polinômios de grau 2**.



## Exemplo

Assim, obtemos:

$$P_2(0.2749) = L_0(0.2749)f(0.2) + L_1(0.2749)f(0.3) + L_2(0.2749)f(0.4)$$

$$P_2(0.2749) = 1.3164.$$

Mas, e para obter, por exemplo,  $f(0.2749)$  usando **interpolação cúbica**?

Adicionamos o nó  $x_3 = 0.5$  ao conjunto de nós de interpolação e obtemos:  
 $x_0 = 0.2$ ,  $x_1 = 0.3$ ,  $x_2 = 0.4$ ,  $x_3 = 0.5$ .

Porém, não poderemos mais reaproveitar  $L_0(x)$ ,  $L_1(x)$ ,  $L_2(x)$  calculados na interpolação quadrática, pois são **polinômios de grau 2**.

## Exemplo

Agora, deveremos recalcular os polinômios da base, que são de **grau 3**:

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)(x_0 - x_3)} = \frac{(x - 0.3)(x - 0.4)(x - 0.5)}{(0.2 - 0.3)(0.2 - 0.4)(0.2 - 0.5)}$$

$$\Rightarrow L_0(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)(0.2749 - 0.5)}{(0.2 - 0.3)(0.2 - 0.4)(0.2 - 0.5)}$$

$$L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.4)(x - 0.5)}{(0.3 - 0.2)(0.3 - 0.4)(0.3 - 0.5)}$$

$$\Rightarrow L_1(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.4)(0.2749 - 0.5)}{(0.3 - 0.2)(0.3 - 0.4)(0.3 - 0.5)}$$

## Exemplo

Agora, deveremos recalculer os polinômios da base, que são de **grau 3**:

$$L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.3)(x - 0.5)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)(0.4 - 0.5)}$$

$$\Rightarrow L_2(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.5)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)(0.4 - 0.5)}$$

$$L_3(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.3)(x - 0.4)}{(0.5 - 0.2)(0.5 - 0.3)(0.5 - 0.4)}$$

$$\Rightarrow L_3(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)}{(0.5 - 0.2)(0.5 - 0.3)(0.5 - 0.4)}$$

Assim, obtemos:

$$P_3(0.2749) = L_0(0.2749)f(0.2) + L_1(0.2749)f(0.3) + L_2(0.2749)f(0.4) + L_3(0.2749)f(0.5) = 1.3164$$

A vantagem da próxima forma de interpolação, **Forma de Newton**, é que podemos adicionar novos pontos de dados ao polinômio interpolador sem a necessidade de recalculer todo o polinômio.

## Exemplo

Agora, deveremos recalculer os polinômios da base, que são de **grau 3**:

$$L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.3)(x - 0.5)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)(0.4 - 0.5)}$$

$$\Rightarrow L_2(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.5)}{(0.4 - 0.2)(0.4 - 0.3)(0.4 - 0.5)}$$

$$L_3(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)} = \frac{(x - 0.2)(x - 0.3)(x - 0.4)}{(0.5 - 0.2)(0.5 - 0.3)(0.5 - 0.4)}$$

$$\Rightarrow L_3(0.2749) = \frac{(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)}{(0.5 - 0.2)(0.5 - 0.3)(0.5 - 0.4)}$$

Assim, obtemos:

$$P_3(0.2749) = L_0(0.2749)f(0.2) + L_1(0.2749)f(0.3) + L_2(0.2749)f(0.4) + L_3(0.2749)f(0.5) = 1.3164$$

A vantagem da próxima forma de interpolação, **Forma de Newton**, é que podemos adicionar novos pontos de dados ao polinômio interpolador sem a necessidade de recalculer todo o polinômio.

# Forma de Newton

A forma de Newton para um polinômio de grau  $n$  que interpola uma função  $f(x)$  em  $n + 1$  pontos distintos  $(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), \dots, (x_n, f(x_n))$  é dada por:

$$P_n(x) = d_0 N_0(x) + d_1 N_1(x) + d_2 N_2(x) + \dots + d_n N_n(x),$$

onde as funções bases são dadas por:

$$N_0(x) = 1;$$

$$N_1(x) = x - x_0;$$

$$N_2(x) = (x - x_0)(x - x_1);$$

$$N_3(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2);$$

...

$$N_n(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_{n-1})$$

e os coeficientes  $d_k$ , para  $k = 0, 1, \dots, n$ , são as **diferenças divididas de ordem  $k$** .

# Forma de Newton

Os coeficientes  $d_k$  são calculados usando o **operador diferenças divididas**, definido por:

$$d_0 = f[x_0] = f(x_0) \text{ (Ordem zero)}$$

$$d_1 = f[x_0, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \text{ (Ordem 1)}$$

$$d_2 = f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_0} \text{ (Ordem 2)}$$

$$d_3 = f[x_0, x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_1, x_2, x_3] - f[x_0, x_1, x_2]}{x_3 - x_0} \text{ (Ordem 3)}$$

...

$$d_n = f[x_0, x_1, x_2, \dots, x_n] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_n] - f[x_0, x_1, x_2, \dots, x_{n-1}]}{x_n - x_0} \text{ (Ordem n)}$$

# Forma de Newton

A melhor maneira de calcular as diferenças divididas  $d_0, d_1, \dots, d_n$  é construindo a seguinte tabela:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	...	Ordem n
$x_0$	$f[x_0]$				
		$f[x_0, x_1]$			
$x_1$	$f[x_1]$		$f[x_0, x_1, x_2]$		
		$f[x_1, x_2]$			
$x_2$	$f[x_2]$		$f[x_1, x_2, x_3]$		
		$f[x_2, x_3]$		(...)	$f[x_0, x_1, \dots, x_n]$
$x_3$	$f[x_3]$		$f[x_2, x_3, x_4]$		
		$f[x_3, x_4]$			
...	...	...	...	...	...
			$f[x_{n-2}, x_{n-1}, x_n]$	...	
		$f[x_{n-1}, x_n]$		...	
$x_n$	$f[x_n]$			...	

# Forma de Newton

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	...	Ordem $n$
$x_0$	$f[x_0] = d_0$				
		$f[x_0, x_1] = d_1$			
$x_1$	$f[x_1]$		$f[x_0, x_1, x_2] = d_2$		
		$f[x_1, x_2]$			
$x_2$	$f[x_2]$		$f[x_1, x_2, x_3]$		
		$f[x_2, x_3]$		(...)	$f[x_0, x_1, \dots, x_n] = d_n$
$x_3$	$f[x_3]$		$f[x_2, x_3, x_4]$		
		$f[x_3, x_4]$			
...	...	...	...	...	...
			$f[x_{n-2}, x_{n-1}, x_n]$	...	
		$f[x_{n-1}, x_n]$		...	
$x_n$	$f[x_n]$			...	

$$P_n(x) = d_0 + d_1(x - x_0) + d_2(x - x_0)(x - x_1) + d_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) + \dots + d_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$



# Forma de Newton

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	...	Ordem $n$
$x_0$	$f[x_0] = d_0$				
		$f[x_0, x_1] = d_1$			
$x_1$	$f[x_1]$		$f[x_0, x_1, x_2] = d_2$		
		$f[x_1, x_2]$			
$x_2$	$f[x_2]$		$f[x_1, x_2, x_3]$		
		$f[x_2, x_3]$		(...)	$f[x_0, x_1, \dots, x_n] = d_n$
$x_3$	$f[x_3]$		$f[x_2, x_3, x_4]$		
		$f[x_3, x_4]$			
...	...	...	...	...	...
			$f[x_{n-2}, x_{n-1}, x_n]$	...	
		$f[x_{n-1}, x_n]$		...	
$x_n$	$f[x_n]$			...	

$$P_n(x) = d_0 + d_1(x - x_0) + d_2(x - x_0)(x - x_1) + d_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) + \dots + d_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
0.1	1.1052			
0.2	1.2214			
0.3	1.3499			
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
0.1	1.1052			
0.2	1.2214			
0.3	1.3499			
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052			
0.2	1.2214			
0.3	1.3499			
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052			
		1.1620		
0.2	1.2214			
0.3	1.3499			
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052			
		1.1620		
0.2	1.2214			
		1.2850		
0.3	1.3499			
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052			
		1.1620		
0.2	1.2214			
		1.2850		
0.3	1.3499			
		1.4190		
0.4	1.4918			
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052			
		1.1620		
0.2	1.2214			
		1.2850		
0.3	1.3499			
		1.4190		
0.4	1.4918			
		1.5690		
0.5	1.6487			



# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		
0.2	1.2214			
		1.2850		
0.3	1.3499			
		1.4190		
0.4	1.4918			
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		
0.3	1.3499			
		1.4190		
0.4	1.4918			
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		
0.4	1.4918			
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		
0.4	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		
0.4	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		0.1833
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		
0.4	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter  $f(0.2749)$  usando interpolação quadrática de Newton.**

Vamos construir a seguinte tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		0.1833
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		0.2667
0.4	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

# Forma de Newton

Retornando ao exemplo, dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

Note que 0.2749 está entre os nós de interpolação  $x_0 = 0.2$  e  $x_1 = 0.3$ .

Logo, os nós de interpolação escolhidos são:  $x_0 = 0.2$ ,  $x_1 = 0.3$ ,  $x_2 = 0.4$ .

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
$x_0 = 0.2$	$d_0 = 1.2214$		0.6150	
$\rightarrow 0.2749$		$d_1 = 1.2850$		0.1833
$x_1 = 0.3$	1.3499		$d_2 = 0.6700$	
		1.4190		0.2667
$x_2 = 0.4$	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			



# Forma de Newton

x	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
$x_0 = 0.2$	$d_0 = 1.2214$		0.6150	
$\rightarrow 0.2749$		$d_1 = 1.2850$		0.1833
$x_1 = 0.3$	1.3499		$d_2 = 0.6700$	
		1.4190		0.2667
$x_2 = 0.4$	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

Logo, o polinômio de grau 2 na Forma de Newton é dado por:

$$P_2(x) = d_0 + d_1(x - x_0) + d_2(x - x_0)(x - x_1)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow f(0.2749) &\approx P_2(0.2749) = 1.2214 + 1.2850(0.2749 - 0.2) \\ &\quad + 0.6700(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3) \\ &\approx 1.3164 \end{aligned}$$

# Erro de Interpolação

## Teorema (Erro de interpolação para polinômio de grau $n$ , $P_n(x)$ )

*Sejam  $x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n$ ,  $(n+1)$  pontos.*

*Seja  $f(x)$  com derivadas até ordem  $(n+1)$  para todo  $x \in [x_0, x_n]$*

*O erro em qualquer ponto  $x \in [x_0, x_n]$  é dado por*

$$E_n(x) = f(x) - P_n(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)\dots(x - x_n) \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!},$$

*onde  $\xi_x \in (x_0, x_n)$ .*

# Erro de Interpolação

**Corolário:** Limitante superior para o erro de interpolação de  $P_n(x)$

$$|E_n(x)| = |f(x) - P_n(x)| \leq |(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)| \frac{M_{n+1}}{(n+1)!},$$

onde  $M_{n+1} = \max_{x \in [x_0, x_n]} |f^{(n+1)}(x)|$

# Erro de Interpolação

**Retornando ao exemplo, dada a tabela:**

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x) = e^x$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter o limitante superior do erro da aproximação**

$f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

O limitante superior do erro de interpolação para um polinômio de grau 2 é dado por:

$$|E_2(x)| = |f(x) - P_2(x)| \leq |(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)| \frac{M_3}{3!},$$

onde  $M_2 = \max_{x \in [x_0, x_2]} |f'''(x)|$

# Erro de Interpolação

**Retornando ao exemplo, dada a tabela:**

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x) = e^x$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

**Obter o limitante superior do erro da aproximação**

$$f(0.2749) \approx P_2(0.2749).$$

O limitante superior do erro de interpolação para um polinômio de grau 2 é dado por:

$$|E_2(x)| = |f(x) - P_2(x)| \leq |(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)| \frac{M_3}{3!},$$

$$\text{onde } M_2 = \max_{x \in [x_0, x_2]} |f'''(x)|$$

# Erro de Interpolação

## Exemplo:

$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$	$\downarrow$ 0.2749	$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$e^x$	1	1.1052	1.2214		1.3499	1.4918	1.6487

Logo,

$$|E_2(0.2749)| = |f(0.2749) - P_2(0.2749)|$$

$$\leq |(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)| \frac{M_3}{3!},$$

onde

$$M_3 = \max_{x \in [0.2, 0.4]} |f'''(x)| = \max_{x \in [0.2, 0.4]} |e^x| = \max\{|e^{0.2}|, |e^{0.4}|\} \approx 1.4918.$$

$$\Rightarrow |E_2(0.2749)| \leq |(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)| \frac{1.4918}{6}$$

$$\leq 5.8475 \times 10^{-5}.$$

# Erro de Interpolação - Forma de Newton

## Estimativa para o erro

Na maioria das vezes, a função  $f(x)$  é dada somente na forma de tabela.

Imagine que no exemplo anterior, não soubéssemos que  $f(x) = e^x$ . Como vamos calcular o erro de interpolação sem essa informação?

Na forma de Newton, é feita a aproximação:

$$\frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \approx \text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } (n+1) \mid$$

no intervalo  $[x_0, x_n]$ .

Estimativa de erro de interpolação para  $P_n(x)$  - Forma de Newton

$$|E_n(x)| \approx |(x-x_0)(x-x_1) \dots (x-x_n)| (\text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } n+1 \mid)$$

# Erro de Interpolação - Forma de Newton

## Estimativa para o erro

Na maioria das vezes, a função  $f(x)$  é dada somente na forma de tabela.

Imagine que no exemplo anterior, não soubéssemos que  $f(x) = e^x$ . Como vamos calcular o erro de interpolação sem essa informação?

Na forma de Newton, é feita a aproximação:

$$\frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \approx \text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } (n+1) \mid$$

no intervalo  $[x_0, x_n]$ .

Estimativa de erro de interpolação para  $P_n(x)$  - Forma de Newton

$$|E_n(x)| \approx |(x-x_0)(x-x_1) \dots (x-x_n)|(\text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } n+1 \mid)$$



# Erro de Interpolação - Forma de Newton

## Estimativa para o erro

Na maioria das vezes, a função  $f(x)$  é dada somente na forma de tabela.

Imagine que no exemplo anterior, não soubéssemos que  $f(x) = e^x$ . Como vamos calcular o erro de interpolação sem essa informação?

Na forma de Newton, é feita a aproximação:

$$\frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \approx \text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } (n+1) \mid$$

no intervalo  $[x_0, x_n]$ .

## Estimativa de erro de interpolação para $P_n(x)$ - Forma de Newton

$$|E_n(x)| \approx |(x-x_0)(x-x_1) \dots (x-x_n)| (\text{máx} \mid \text{diferenças divididas de ordem } n+1 \mid)$$

# Forma de Newton

## Retornando ao exemplo:

Queremos encontrar a estimativa de erro  $E_2(0.2749)$ .

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0	1			
		1.0520		
0.1	1.1052		0,5500	
		1.1620		0.2167
0.2	1.2214		0.6150	
		1.2850		0.1833
0.3	1.3499		0.6700	
		1.4190		0.2667
0.4	1.4918		0.7500	
		1.5690		
0.5	1.6487			

Logo,

$$|E_2(x)| \approx |(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)|(\text{máx}|diferenças divididas de ordem 3|)$$

$$\Rightarrow |E_2(0.2749)| \approx |(0.2749 - 0.2)(0.2749 - 0.3)(0.2749 - 0.4)||0.2667|$$

$$\approx 6.2716 \times 10^{-5}$$

# Interpolação Inversa

**Condição:**  $f$  tem que ser uma função bijetiva. Ou seja,  $f$  possui inversa.

$$y = f(x) \Rightarrow x = f^{-1}(y) = g(y)$$

Ou seja, fazemos  $x = g(y) = P_n(y)$

No exemplo que vimos, achamos uma aproximação para  $f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$	0.2749	$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3164	1.3499	1.4918	1.6487
				$\uparrow f(0.2749)$			

Poderia ter sido pedida uma aproximação para  $x$  tal que  $f(x) \approx 1.3164$ .  
Basta trocar as linhas da tabela acima:

$y$	1	1.1052	$y_0 = 1.2214$	1.3164	$y_1 = 1.3499$	$y_2 = 1.4918$
$x = g(y)$	0	0.1	0.2	?	0.3	0.4

# Interpolação Inversa

**Condição:**  $f$  tem que ser uma função bijetiva. Ou seja,  $f$  possui inversa.

$$y = f(x) \Rightarrow x = f^{-1}(y) = g(y)$$

Ou seja, fazemos  $x = g(y) = P_n(y)$

No exemplo que vimos, achamos uma aproximação para  $f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$	0.2749	$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3164	1.3499	1.4918	1.6487
				$\uparrow f(0.2749)$			

Poderia ter sido pedida uma aproximação para  $x$  tal que  $f(x) \approx 1.3164$ .  
Basta trocar as linhas da tabela acima:

$y$	1	1.1052	$y_0 = 1.2214$	1.3164	$y_1 = 1.3499$	$y_2 = 1.4918$
$x = g(y)$	0	0.1	0.2	?	0.3	0.4

# Interpolação Inversa

**Condição:**  $f$  tem que ser uma função bijetiva. Ou seja,  $f$  possui inversa.

$$y = f(x) \Rightarrow x = f^{-1}(y) = g(y)$$

Ou seja, fazemos  $x = g(y) = P_n(y)$

No exemplo que vimos, achamos uma aproximação para  $f(0.2749) \approx P_2(0.2749)$ .

$x$	0	0.1	$x_0 = 0.2$	0.2749	$x_1 = 0.3$	$x_2 = 0.4$	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3164	1.3499	1.4918	1.6487
				$\uparrow f(0.2749)$			

Poderia ter sido pedida uma aproximação para  $x$  tal que  $f(x) \approx 1.3164$ .  
Basta trocar as linhas da tabela acima:

$y$	1	1.1052	$y_0 = 1.2214$	1.3164	$y_1 = 1.3499$	$y_2 = 1.4918$
$x = g(y)$	0	0.1	0.2	?	0.3	0.4

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
1.1052	0.1			
1.2214	0.2			
1.3499	0.3			
1.4918	0.4			
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1			
1.2214	0.2			
1.3499	0.3			
1.4918	0.4			
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1			
		0.8606		
1.2214	0.2			
1.3499	0.3			
1.4918	0.4			
1.6487	0.5			



# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1			
		0.8606		
1.2214	0.2			
		0.7782		
1.3499	0.3			
1.4918	0.4			
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1			
		0.8606		
1.2214	0.2			
		0.7782		
1.3499	0.3			
		0.7047		
1.4918	0.4			
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1			
		0.8606		
1.2214	0.2			
		0.7782		
1.3499	0.3			
		0.7047		
1.4918	0.4			
		0.6373		
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
1.1052	0.1	0.9506	-0.4064	
1.2214	0.2	0.8606		
1.3499	0.3	0.7782		
1.4918	0.4	0.7047		
1.6487	0.5	0.6373		

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
1.1052	0.1	0.9506	-0.4064	
1.2214	0.2	0.8606	-0.3366	
1.3499	0.3	0.7782		
1.4918	0.4	0.7047		
1.6487	0.5	0.6373		

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
1.1052	0.1	0.9506	-0.4064	
1.2214	0.2	0.8606	-0.3366	
1.3499	0.3	0.7782	-0.2718	
1.4918	0.4	0.7047		
1.6487	0.5	0.6373		

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
1.1052	0.1	0.9506	-0.4064	
1.2214	0.2	0.8606	-0.3366	
1.3499	0.3	0.7782	-0.2718	
1.4918	0.4	0.7047	-0.2255	
1.6487	0.5	0.6373		

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1		-0.4064	
		0.8606		0.1995
1.2214	0.2		-0.3366	
		0.7782		
1.3499	0.3		-0.2718	
		0.7047		
1.4918	0.4		-0.2255	
		0.6373		
1.6487	0.5			



# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1		-0.4064	
		0.8606		0.1995
1.2214	0.2		-0.3366	
		0.7782		0.1678
1.3499	0.3		-0.2718	
		0.7047		
1.4918	0.4		-0.2255	
		0.6373		
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1		-0.4064	
		0.8606		0.1995
1.2214	0.2		-0.3366	
		0.7782		0.1678
1.3499	0.3		-0.2718	
		0.7047		0.1084
1.4918	0.4		-0.2255	
		0.6373		
1.6487	0.5			

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1		-0.4064	
		0.8606		0.1995
$y_0 = 1.2214$ $\rightarrow 1.3164$	$d_0 = 0.2$		-0.3366	
		$d_1 = 0.7782$		0.1678
$y_1 = 1.3499$	0.3		$d_2 = -0.2718$	
		0.7047		0.1084
$y_2 = 1.4918$	0.4		-0.2255	
		0.6373		
1.6487	0.5			

Logo, o polinômio de grau 2 na Forma de Newton é dado por:

$$x = P_2(y) = d_0 + d_1(y - y_0) + d_2(y - y_0)(y - y_1)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow P_2(1.3164) &= 0.2 + 0.7782(1.3164 - 1.2214) \\ &\quad - 0.2718(1.3164 - 1.2214)(1.3164 - 1.3499) \\ &\approx 0.2748 \end{aligned}$$

# Interpolação Inversa

$y$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
1	0			
		0.9506		
1.1052	0.1		-0.4064	
		0.8606		0.1995
$y_0 = 1.2214$ $\rightarrow 1.3164$	$d_0 = 0.2$		-0.3366	
		$d_1 = 0.7782$		0.1678
$y_1 = 1.3499$	0.3		$d_2 = -0.2718$	
		0.7047		0.1084
$y_2 = 1.4918$	0.4		-0.2255	
		0.6373		
1.6487	0.5			

A estimativa de erro é dada por:

$$|E_2(1.3164)| = |(1.3164 - 1.2214)(1.3164 - 1.3499)(1.3164 - 1.4918)||0.1995|$$

$$\approx 1.1135 \times 10^{-4}$$

# Forma de Newton

## Exercício:

Dada a tabela:

$x$	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
$f(x)$	1	1.1052	1.2214	1.3499	1.4918	1.6487

- (a) Obtenha uma aproximação para  $f(0.2749)$  usando **interpolação cúbica de Newton**. Ou seja, calcule  $P_3(0.2749)$ .
- (b) Obtenha uma estimativa para  $E_3(0.2749)$ .

# Referências I



RUGGIERO, M.; LOPES, V.. **Cálculo Numérico**: Aspectos Teóricos e Computacionais. Pearson, 1996, 2a. Ed.



BURDEN, R.. **Numerical Analysis**. Brooks/Cole Pub Co, 1996, 6th Edition.