

# CÁLCULO NUMÉRICO

## UERJ/2023

### Fatoração LU - Inversa de uma matriz

Rodrigo Madureira  
rodrigo.madureira@ime.uerj.br  
IME-UERJ

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

## 1 Sem pivoteamento parcial ( $A = LU$ )

Sabemos que:

$A \cdot A^{-1} = I$ , onde  $I$  é a matriz identidade.

$\Rightarrow LU \cdot A^{-1} = I$  (usando  $A = LU$ )

Usando uma matriz  $A$  de ordem 3, temos:

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ m_{21} & 1 & 0 \\ m_{31} & m_{32} & 1 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix}}_U \underbrace{\begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_I$$

Ou seja,

$$LU \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_I$$

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

Chamando as colunas de  $D = A^{-1}$  de  $d_1, d_2, d_3$ , e as colunas de  $I$  de  $I_1, I_2, I_3$ , temos:

$$LU \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} | & | & | \\ d_1 & d_2 & d_3 \\ | & | & | \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} | & | & | \\ I_1 & I_2 & I_3 \\ | & | & | \end{bmatrix}}_I$$

onde

$$d_1 = \begin{bmatrix} d_{11} \\ d_{21} \\ d_{31} \end{bmatrix}; d_2 = \begin{bmatrix} d_{12} \\ d_{22} \\ d_{32} \end{bmatrix}; d_3 = \begin{bmatrix} d_{13} \\ d_{23} \\ d_{33} \end{bmatrix};$$

$$I_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}; I_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}; I_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

Assim, resolvemos 6 sistemas:

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad LUd_1 &= I_1 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_1=y_1} \left\{ \begin{array}{l} Ly_1 = I_1 \quad (1) \Rightarrow \text{Acho } y_1 \\ Ud_1 = y_1 \quad (2) \Rightarrow \text{Acho } d_1 \end{array} \right. \\ \textcircled{2} \quad LUd_2 &= I_2 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_2=y_2} \left\{ \begin{array}{l} Ly_2 = I_2 \quad (3) \Rightarrow \text{Acho } y_2 \\ Ud_2 = y_2 \quad (4) \Rightarrow \text{Acho } d_2 \end{array} \right. \\ \textcircled{3} \quad LUd_3 &= I_3 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_3=y_3} \left\{ \begin{array}{l} Ly_3 = I_3 \quad (5) \Rightarrow \text{Acho } y_3 \\ Ud_3 = y_3 \quad (6) \Rightarrow \text{Acho } d_3 \end{array} \right. \end{aligned}$$

Com os vetores-colunas  $d_1$ ,  $d_2$ ,  $d_3$ , temos a matriz inversa  $D = A^{-1}$ .

Note que se a matriz  $A$  fosse de ordem 2, seriam 4 sistemas.

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

## 1 Com pivoteamento parcial ( $PA = LU$ )

Sabemos que:

$PA \cdot (PA)^{-1} = I$ , onde  $P$  é a matriz permutação das linhas da matriz identidade  $I$  durante o processo de eliminação gaussiana.

$$\Rightarrow LU \cdot (PA)^{-1} = I \text{ (usando } PA = LU)$$

$$\Rightarrow LU \cdot A^{-1}P^{-1} = I \text{ (usando } (PA)^{-1} = A^{-1}P^{-1})$$

$$\Rightarrow LU \cdot A^{-1} \underbrace{P^{-1}P}_I = I \cdot P \text{ (multiplicando por } P)$$

$$\Rightarrow LU \cdot A^{-1} = P.$$

Suponha que a matriz permutação seja:

$$P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

# Como calcular inversa de uma matriz A com fatoração LU

Assim, temos:

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ m_{21} & 1 & 0 \\ m_{31} & m_{32} & 1 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix}}_U \underbrace{\begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}}_P$$

Ou seja,

$$LU \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}}_P$$

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

Chamando as colunas de  $D = A^{-1}$  de  $d_1, d_2, d_3$ , e as colunas de  $P$  de  $P_1, P_2, P_3$ , temos:

$$LU \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} | & | & | \\ d_1 & d_2 & d_3 \\ | & | & | \end{bmatrix}}_{D=A^{-1}} = \underbrace{\begin{bmatrix} | & | & | \\ P_1 & P_2 & P_3 \\ | & | & | \end{bmatrix}}_P$$

onde

$$d_1 = \begin{bmatrix} d_{11} \\ d_{21} \\ d_{31} \end{bmatrix}; d_2 = \begin{bmatrix} d_{12} \\ d_{22} \\ d_{32} \end{bmatrix}; d_3 = \begin{bmatrix} d_{13} \\ d_{23} \\ d_{33} \end{bmatrix};$$

$$P_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}; P_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}; P_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

# Como calcular inversa de uma matriz $A$ com fatoração LU

Assim, resolvemos 6 sistemas:

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad LUd_1 &= P_1 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_1=y_1} \quad \begin{cases} Ly_1 = P_1 & (1) \Rightarrow \text{Acho } y_1 \\ Ud_1 = y_1 & (2) \Rightarrow \text{Acho } d_1 \end{cases} \\ \textcircled{2} \quad LUd_2 &= P_2 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_2=y_2} \quad \begin{cases} Ly_2 = P_2 & (3) \Rightarrow \text{Acho } y_2 \\ Ud_2 = y_2 & (4) \Rightarrow \text{Acho } d_2 \end{cases} \\ \textcircled{3} \quad LUd_3 &= P_3 \quad \underbrace{\Rightarrow}_{Ud_3=y_3} \quad \begin{cases} Ly_3 = P_3 & (5) \Rightarrow \text{Acho } y_3 \\ Ud_3 = y_3 & (6) \Rightarrow \text{Acho } d_3 \end{cases} \end{aligned}$$

Com os vetores-colunas  $d_1$ ,  $d_2$ ,  $d_3$ , temos a matriz inversa  $D = A^{-1}$ .

Note que se a matriz  $A$  fosse de ordem 2, seriam 4 sistemas.