PEST Control

Quentin Jeanmonod • 29.01.2016

Contexte

Drosophilia Suzukii

Insecte ravageur

Prévention

- Réduire les populations
- Compter les populations

PEST Control

Création d'un piège

Objectifs

Système embarqué

- Détection d'insectes
- Acquisition d'images
- Envoi à un serveur distant

Architecture générale

Barrière lumineuse

- Détection de petits objets
- Meilleures performances

Acquisition continue

- Algorithmique
- Performances moins bonnes

Fonctionnement

Détection de mouvement

- Niveau de gris
- Flou gaussien

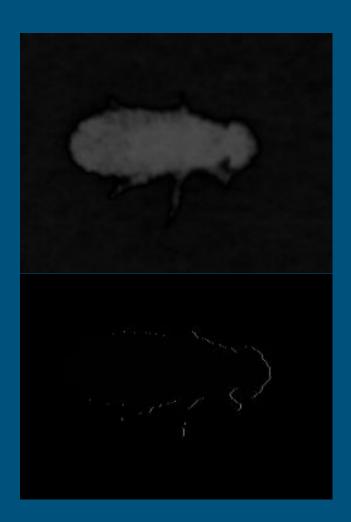




Fonctionnement

Détection de mouvement

- Différence absolue
- Seuil
- Contours



Fonctionnement

Envoyer une image par passage

- Netteté
- Cadrage









Résultats

Fonctionnel

- Détection de mouvements
- Filtrage et envoi des images
- Boutons

Incertain

- Situation réelle
- Intégration avec la partie traitement d'images de monsieur Roulin

Conclusion

Perte de temps avec Qt

C'était pas terrible

Perspectives

- Création et intégration d'un boîtier
- Paramétrisation en situation réelle

Démonstration

Questions