



# PEST Control



Quentin Jeanmonod • 29.01.2016



# Contexte

## **Drosophila Suzukii**

Insecte ravageur

## **Prévention**

- Réduire les populations
- Compter les populations

## **PEST Control**

Création d'un piège

---

# Objectifs

---

## Système embarqué

- Détection d'insectes
- Acquisition d'images
- Envoi à un serveur distant

# Architecture générale

---

## Barrière lumineuse

- Détection de petits objets
- Meilleures performances

## Acquisition continue

- Algorithmique
- Performances moins bonnes

# Fonctionnement

---

## Détection de mouvement

- Niveau de gris
- Flou gaussien



# Fonctionnement

---

## Détection de mouvement

- Différence absolue
- Seuil
- Contours



# Fonctionnement

---

## Envoyer une image par passage

- Netteté
- Cadrage



# Résultats

---

## Fonctionnel

- Détection de mouvements
- Filtrage et envoi des images
- Boutons

## Incertain

- Situation réelle
- Intégration avec la partie traitement d'images de monsieur Roulin



# Conclusion

## Perte de temps avec Qt

C'était pas terrible

## Perspectives

- Création et intégration d'un boîtier
- Paramétrisation en situation réelle



# Démonstration

---

# Questions

---