# IF223 - Algorithmique Distribuée

# Quelques infos

- Rohan Fossé, <u>rohan.fosse@labri.fr</u>
- Site web: <a href="https://www.labri.fr/perso/rfosse">www.labri.fr/perso/rfosse</a>
- « Distributed Computing Fundamentals, Simulations, and Advanced Topics » H. Attiya, J. Welch. Wiley, 2nd edition
- La plupart des slides : Une version modifiée des slides d'Alessia Milani

# Systèmes Distribués

- Les systèmes distribués sont devenus omniprésents:
  - Ressources partagées
  - Communications
  - Accroître les performances
    - Vitesse
    - Tolérance aux pannes

# Incertitude dans les systèmes distribués

- L'incertitude provient essentiellement:
  - des vitesses de processeur différentes
  - des délais de communication variables
  - Défaillances (partielles)
  - flux d'entrée multiples et comportement interactif

# Raisonnement sur les systèmes distribués

- L'incertitude fait qu'il est difficile d'être sûr que le système est correct.
- Pour remédier à cette difficulté :
  - identifier les problèmes fondamentaux
  - énoncer les problèmes avec précision
  - concevoir des algorithmes pour résoudre ces problèmes
  - prouver l'exactitude des algorithmes
  - analyser la complexité des algorithmes (e.g temps, espace, messages)

# Domaines d'application

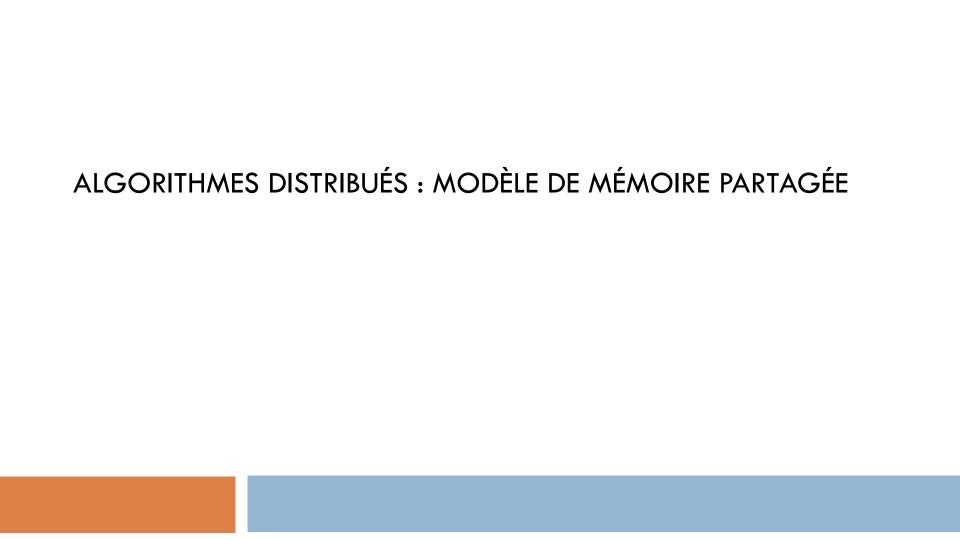
- Ces domaines ont fourni des problèmes classiques de l'informatique distribuée :
  - systèmes d'exploitation
  - systèmes de bases de données (distribuées)
  - les réseaux de communication
  - architectures multiprocesseurs
- Des domaines d'application plus récents :
  - cloud computing (l'informatique en nuage en français)
  - informatique mobile, ...

## Résumé du cours : Principes fondamentaux

- Présentation de deux modèles de communication de base :
  - passage de messages
  - mémoire partagée
- et deux modèles de synchronisation de base :
  - synchrone
  - asynchrone

### Résumé du cours : Principes fondamentaux

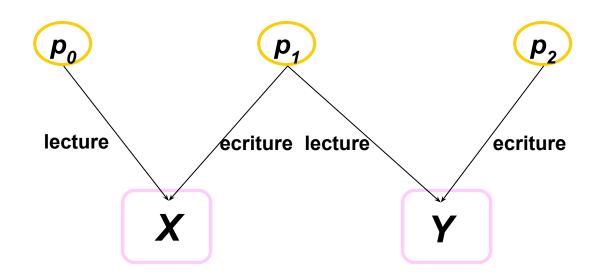
- Aborder les problèmes et questions classiques :
  - exclusion mutuelle
  - algorithmes de graphes
  - élection du leader
  - consensus tolérant aux pannes



# Modèle de mémoire partagée

- Les processeurs communiquent via un ensemble de variables partagées
- Chaque variable partagée a un type, définissant un ensemble d'opérations qui peuvent être effectuées de façon atomique.

### Exemple de modèle de mémoire partagée



# Modélisation des processeurs

- Le processeur est une machine à états incluant l'état local du processeur
- Le vecteur d'états du processeur, un par processeur, est une configuration du système.

### Étape de calcul dans le modèle de mémoire partagée

- Quand le processeur  $p_i$  fait une étape:
  - l'état de p; dans l'ancienne configuration spécifie quelle variable partagée doit être accédée et avec quelle opération
  - l'opération est effectuée: la valeur de la variable partagée dans la nouvelle configuration change selon la sémantique de l'opération.
  - L'état de p<sub>i</sub> dans la nouvelle configuration change en fonction de son ancien état et du résultat de l'opération.

#### Exécution du calcul dans le modèle de mémoire partagée

- Le format est le suivant:
  - onfig, étape, config, étape, config, ...
- dans la première configuration: chaque processeur est dans l'état initial
- Pour chaque consécutive (config, step, config), la nouvelle config est la même que l'ancienne sauf que :
  - changement d'état du processeur spécifié selon la fonction de transition

### Admissibilité

- La définition de l'exécution donne quelques conditions "syntaxiques" de base.
  - conditions de sécurité habituelles: rien de "mauvais" ne se produit.
- Parfois, nous voulons imposer des contraintes supplémentaires
- Les exécutions satisfaisant les contraintes supplémentaires sont admissibles. Ce sont les exécutions qui doivent résoudre le problème d'intérêt.
  - La définition du terme "admissible" peut changer d'un contexte à l'autre, en fonction des détails de ce que nous modélisons.

#### ALGORITHMES DISTRIBUÉS EN MÉMOIRE PARTAGÉE : UN EXEMPLE

# Un problème classique : Renommage

 n entités informatiques (processus) avec des noms uniques dans un grand espace nom : nombre de noms possibles M>>n





Bob



. . .



Claire

Paul

N ressources, chacune pouvant être accédée par au plus un processus à la fois : n≤N<<M</p>





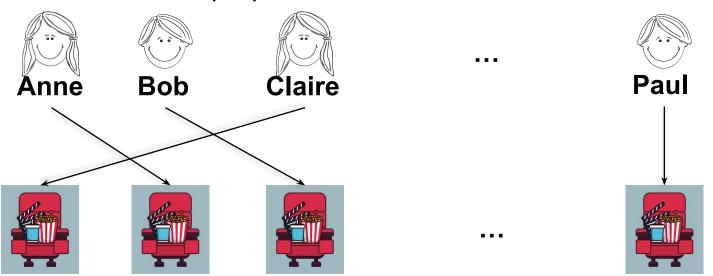


. . .

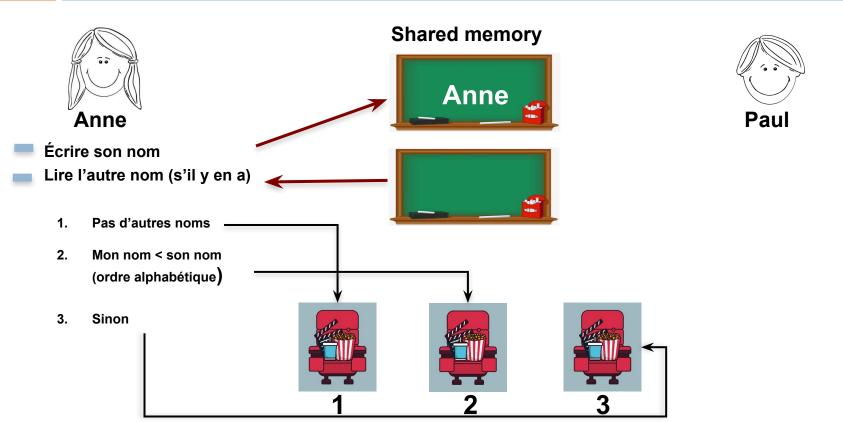


# Un problème classique

- Affecter des ressources aux processus de telle sorte que
  - Sécurité: Deux processus n'obtiennent pas la même ressource
  - Vivacité: Chaque processus obtient une ressource

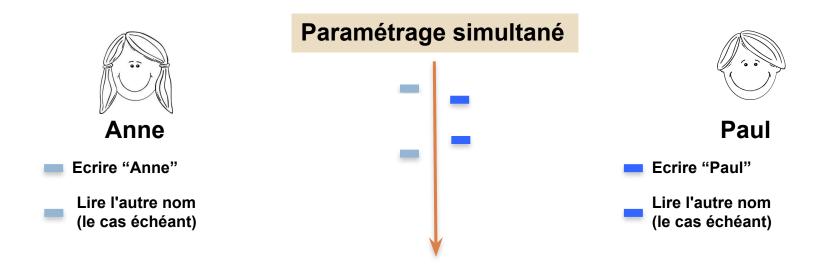


#### Un algorithme distribué : pour deux processus (n=2, N=3)



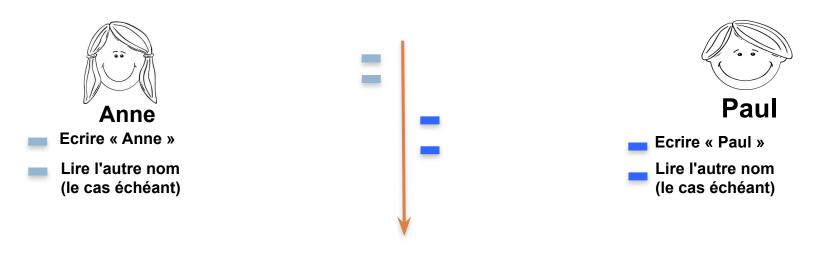
### Concurrence

Anne et Paul exécutent leur algorithme en parallèle.

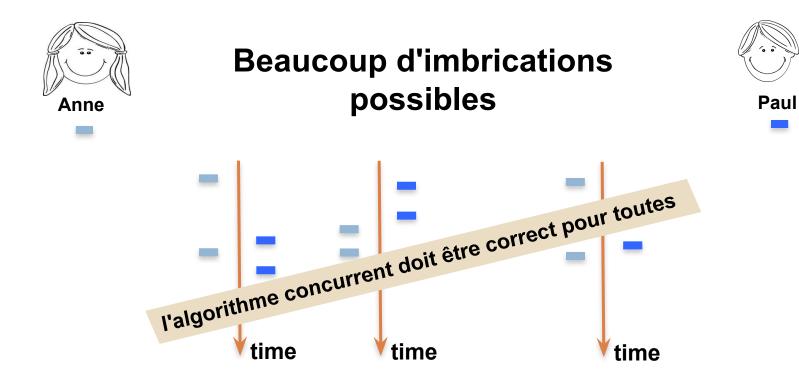


#### Modèle de synchronisation : Système asynchrone

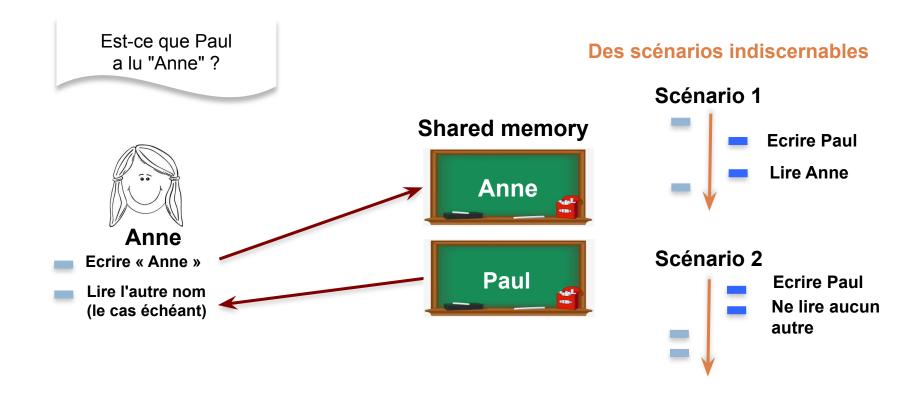
- Les délais entre les étapes de calcul d'Anne sont imprévisibles (de même pour Paul ).
- 2. Aucune hypothèse sur la vitesse relative d'Anne et de Paul



# Concurrence et asynchronisme



# Connaissance partielle



# Tolérance aux pannes

Crash failure: un processus peut arrêter d'exécuter son algorithme.



Ecrire « Anne »

Lire l'autre nom (le cas échéant)

Anne ne peut pas compter sur le fait que Paul fasse quelque chose si elle veut toujours obtenir un siège (idem pour Paul)



**Paul** 

#### ALGORITHMES DISTRIBUÉS EN MÉMOIRE PARTAGÉE : LE PROBLÈME DE L'EXCLUSION MUTUELLE (DIJKSTRA 1965)

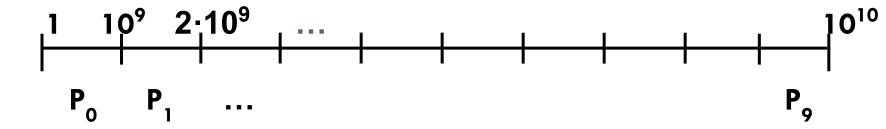
#### RÉFÉRENCES BIBLIOGRAPHIQUE:

[1] MAURICE HERLIHY, NIR SHAVIT. THE ART OF MULTIPROCESSOR PROGRAMMING. MORGAN KAUFMANN, 2012. MOTIVATING EXAMPLE [2] GADI TAUBENFELD. SYNCHRONIZATION ALGORITHMS AND CONCURRENT PROGRAMMING. PEARSON, 2006. CHAPTER 2

### Un exemple motivant : Test de primalité parallèle

- Challenge
  - Afficher les nombres premiers de 1 à 10<sup>10</sup>
- Étant donné
  - Multiprocesseur à dix processeurs
  - Un processus par processeur

### Equilibrage du travail

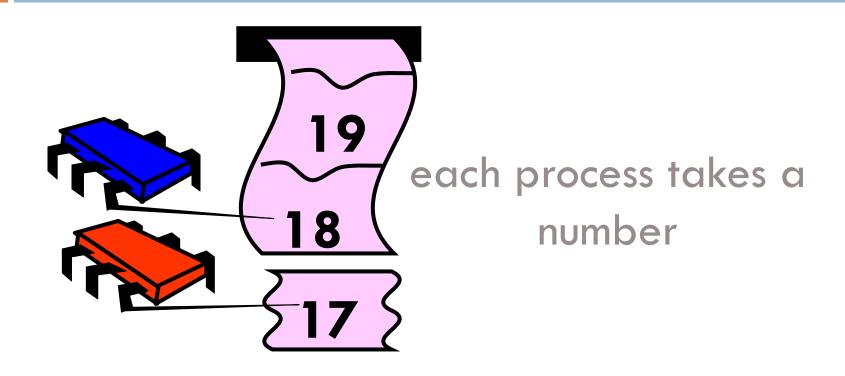


- Répartir le travail de manière égale
- Chaque processus teste une gamme de 109

#### **Problèmes**

- Les plages supérieures ont moins de nombres premiers
- Pourtant, les grands nombres sont plus difficiles à tester
- Charges de travail des processeurs
  - Non égale
  - Dure à prédire
- Besoin d'un équilibrage dynamique du travail

### Compteur partagé



#### Implémentation de la procédure pour le processus i

```
1 int counter = new Counter(1);
   void primePrint {
     long j = 0;
    while (j < 1010) {
       j = counter.getAndIncrement();
      if (isPrime(j))
         print(j);
11
```

#### Implémentation de la procédure pour le processus i

```
int counter = new Counter(1);
                                                     Compteur partagé
   void primePrint {
    long j = 0;
    while (j < 1010) {
       j = counter.getAndIncrement();
      if (isPrime(j))
         print(j);
11
```

#### Où résident les choses

```
void primePrint {
 int i = ThlectureID.get(); // IDs in {0..9}
 for (j = i*109+1, j<(i+1)*109; j++) {
   if (isPrime(j))
                                                                                              Variables
    print(j);
                                                                                               locales
           code
                                                                                        Bus
                                compteur
                                                                     mémoire
                                 partagé
                                                                      partagée
```

#### Implémentation de la procédure pour le processus i

```
int counter = new Counter(1);
   void primePrint {
                                                        on s'arrête lorsque chaque
      long j = 0;
                                                        valeur est prise
     while (j < 1010) {
         = counter.getAndIncrement();
       if (isPrime(j))
          print(j);
11
```

#### Implémentation de la procédure pour le processus i

```
int counter = new Counter(1);
   void primePrint {
     long j = 0;
     while (j < 1010) {
       j = counter.getAndIncrement();
                                                          Incrémenter et renvoyer
       if (isPrime(j))
                                                          chaque nouvelle valeur
         print(j);
11
```

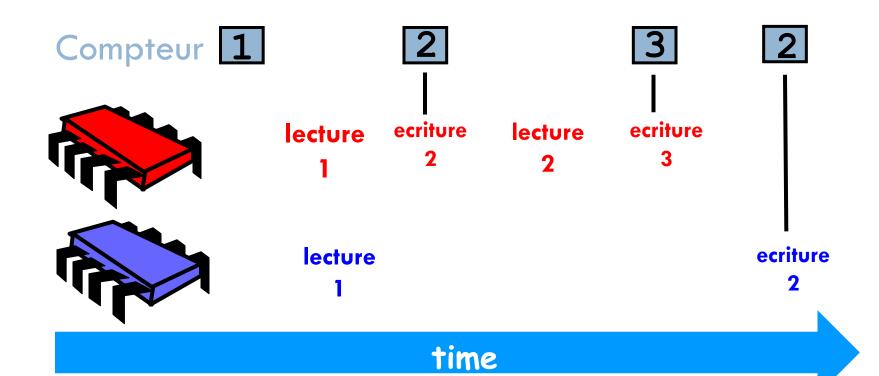
#### Implémentation concurrente

```
public class Counter {
  public long getAndIncrement() {
    temp = value;
    value = temp + 1;
    return temp;
```

#### Implémentation concurrente

```
public class Counter {
 public long getAndIncrement() {
   return value++;
            OK for single processes not for concurrent processes
```

### Not so good...



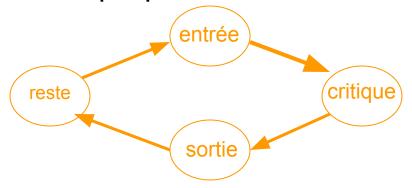
#### Challenge

```
public class Counter {
 public long getAndIncrement() {
                                         Rendre ces étapes atomiques
   value = temp + 1
   return temp;
                                          (indivisibles)
```

Le problème consistant à garantir qu'une seule personne à la fois peut exécuter un bloc de code particulier est appelé <u>exclusion mutuelle</u>.

# Problème d'exclusion mutuelle (Mutex)

Le code de chaque processeur est divisé en quatre sections :



- entrée: se synchronisent avec d'autres pour assurer un accès mutuellement exclusif à la...
- critique: utilise une ressource; une fois terminé, entrer dans la...
- sortie: nettoie; quand c'est fait, entrez dans le...
- reste: pas intéressé par l'utilisation de la ressource

# Algorithmes d'exclusion mutuelle

- Un algorithme d'exclusion mutuelle spécifie un code pour les sections d'entrée et de sortie afin de garantir :
  - exclusion mutuelle: un processeur au maximum se trouve dans sa section critique à tout moment, et
  - une sorte de condition de "vivacité" ou de "progrès". Il y a trois conditions communément considérées...

### Conditions de vivacité des mutex

- pas de blocage (deadlock-freedom): si un processeur se trouve dans sa section d'entrée à un moment donné, un autre processeur se trouvera plus tard dans sa section critique.
- pas de verrouillage (starvation-freedom): si un processeur se trouve dans sa section d'entrée à un moment donné, ce même processeur se trouve plus tard dans sa section critique
- attente bornée: pas de verrouillage + pendant qu'un processeur est dans sa section d'entrée, les autres processeurs n'entrent pas dans la section critique plus d'un certain nombre de fois.
  - Ces conditions sont de plus en plus fortes.

### Résoudre l'exclusion mutuelle : Hypothèses

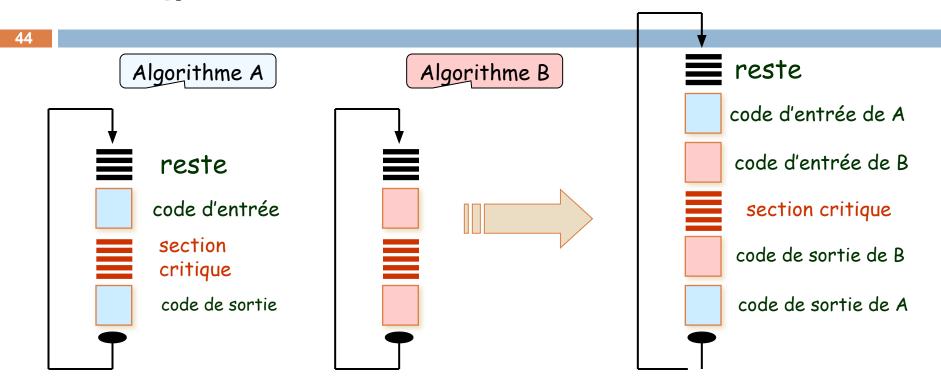
- Rien n'est supposé sur le code restant, sauf qu'il ne peut pas influencer le comportement des autres processus.
- Les objets partagés apparaissant dans un code d'entrée ou de sortie ne peuvent pas être mentionnés dans un code de reste ou une section critique.
- Un processus ne peut pas échouer (c'est-à-dire s'arrêter) lors de l'exécution du code d'entrée, de la section critique et du code de sortie.
- Un processus ne peut effectuer qu'un nombre fini d'étapes dans sa section critique et son code de sortie.
- Les processus individuels sont séquentiels et asynchrones.

#### Convention

```
process 0
                           process 1
while (true) {
                           while (true) {
code restant
                           code restant
  code d'entrée
                             code d'entrée
  section critique
                             section critique
  code de sortie
                             code de sortie
```

Pour simplifier la présentation, seuls les codes d'entrée et de sortie sont décrits.

#### Question: vrai ou faux?

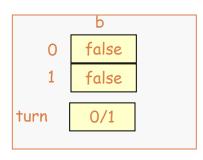


# Algorithmes pour deux processus

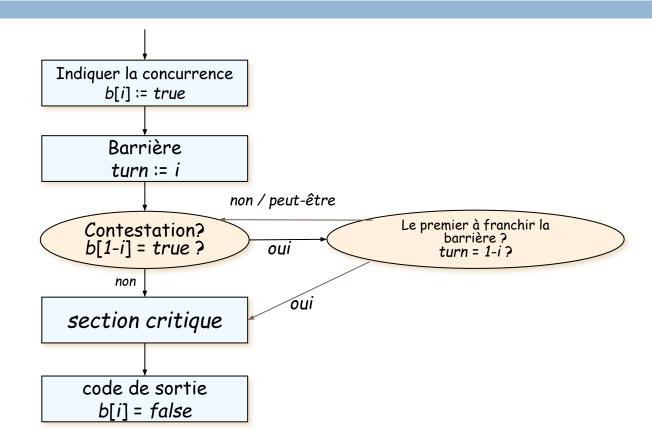
### Algorithme de Peterson (1981)

```
\begin{array}{lll} \text{process 0} & & \text{process 1} \\ \text{b[0] := true} & & \text{b[1] := true} \\ \text{turn := 0} & & \text{turn := 1} \\ \text{await(b[1]=false or turn = 1)} & & \text{await (b[0]=false or turn = 0)} \\ \text{section critique} & & \text{section critique} \\ \text{b[0] := false} & & \text{b[1] := false} \end{array}
```

await(x)= attendre tant que la condition x n'est pas vérifiée



### Schéma de l'algorithme de Peterson



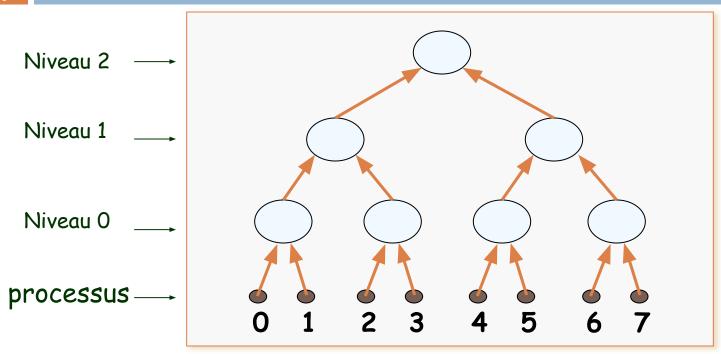
#### Propriétés de la solution de Peterson

- Satisfait l'exclusion mutuelle et la starvation-freedom (pas de verrouillage)
- Les accès à la mémoire sont considérés comme atomiques
- Solution pour deux processus seulement

# Algorithmes pour plusieurs processus

Comment peut-on utiliser un algorithme à deux processus pour construire un algorithme pour de nombreux processus ?

### Algorithmes de tournois



### L'algorithme du tournoi basé sur l'algorithme de Peterson

- Solution pour n processus
- Pour simplifier, on suppose que le nombre de processus n est une puissance de deux.
- Les processus sont numérotés de 0 à n-1
- À chaque niveau de l'arbre, les nœuds sont numérotés de gauche à droite en commençant par 0.
  - Chaque nœud de l'arbre est identifié de manière unique par son niveau et son numéro de nœud.

Un algorithme de tournoi basé sur l'algorithme de Peterson : code du processus i , i  $\in$  {0,..., n-1}.

```
node : = i
 2 \cdot \text{for level} = 0 \text{ to log2(n)} -1 \text{ do } \{
       id := node mod 2
      node : = node/2
      b[level,2node+id]:=true
     turn[level,node]:=id
       await (b[level,2node+1-id]=false or turn[level,node]=1-id[level])
   critical section
   for level = log2(n)-1 to 0 do {
       node : = i/2level+1
       b[level,node]:=false
13 }
```

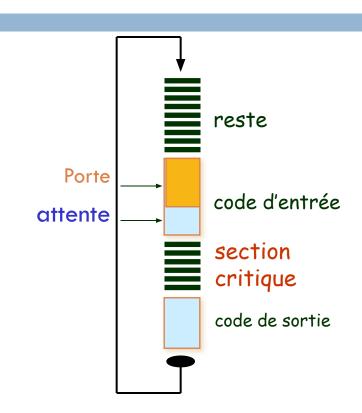
# Propriétés de l'algorithme de tournoi basé sur l'algorithme de Peterson

- Satisfait l'exclusion mutuelle et starvation-freedom
- Les accès à la mémoire sont considérés comme atomiques
- Solution pour n processus

# Algorithmes d'exclusion mutuelle FIFO

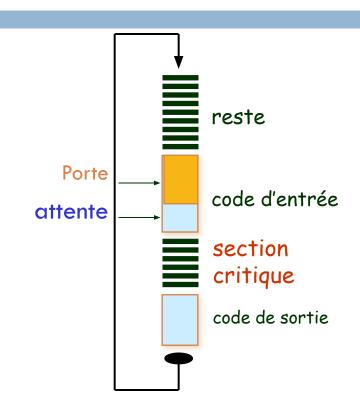
#### Exclusion mutuelle FIFO

- Le code d'entrée se compose de deux parties:
  - Porte : le code avant la déclaration d'attente.
  - Déclaration d'attente: une boucle qui comprend une ou plusieurs déclarations
- La porte est sans attente : son exécution ne nécessite qu'un nombre limité d'étapes (elle se termine toujours).



### Le problème de l'exclusion mutuelle

- Processus d'attente: un processus qui attend l'instruction d'attente dans son code d'entrée.
- First-in-First-Out (FIFO): Un processus en attente pourra entrer dans sa section critique avant que chacun des autres processus puisse entrer dans sa section critique 1 fois.
  - une instance d'attente bornée
  - aucun début de processus ne peut dépasser un processus en attente de lecture.



### Implémentation 1

code du processus i,  $i \in \{1, ..., n\}$ 

Donner une exécution de cet algorithme pour montrer qu'il ne garantie pas la propriété d'absence d'inter-blocages (deadlock-freedom)

### Implémentation 1

code du processus i,  $i \in \{1, ..., n\}$ 

```
1 number[i] = 1 + max {number[j] | (1 ≤ j ≤ n)}
2 for j = 1 to n {
3     await (number[j] = 0) v (number[j] > number[i])
4 }
5 critical section
6 number[i] = 0
7

number
0 0 0 0 0 0 0
number
```

L'implémentation est-elle correcte si on remplace > avec ≥ ? Justifier la réponse

### Implémentation 2

code du processus i,  $i \in \{1, ..., n\}$ 

Donner une exécution de cet algorithme pour montrer qu'il ne garantie pas l'exclusion mutuelle