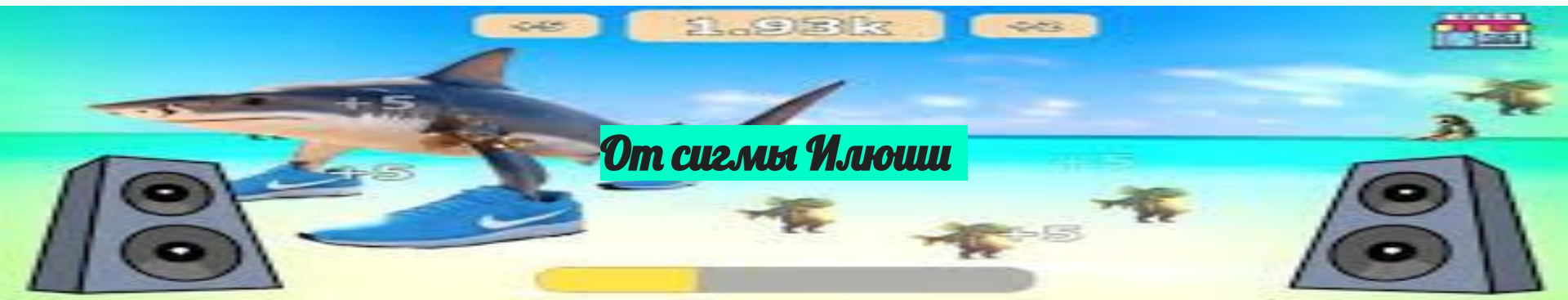


ОГРАНИЧЕННАЯ ЗАДАЧА ТРЕХ ТЕЛ



НАЧНЕМ С ТЕСТОВОГО ПРИМЕРА ЧИЧЕЧКА

2. Протестируйте программу на примере системы уравнений

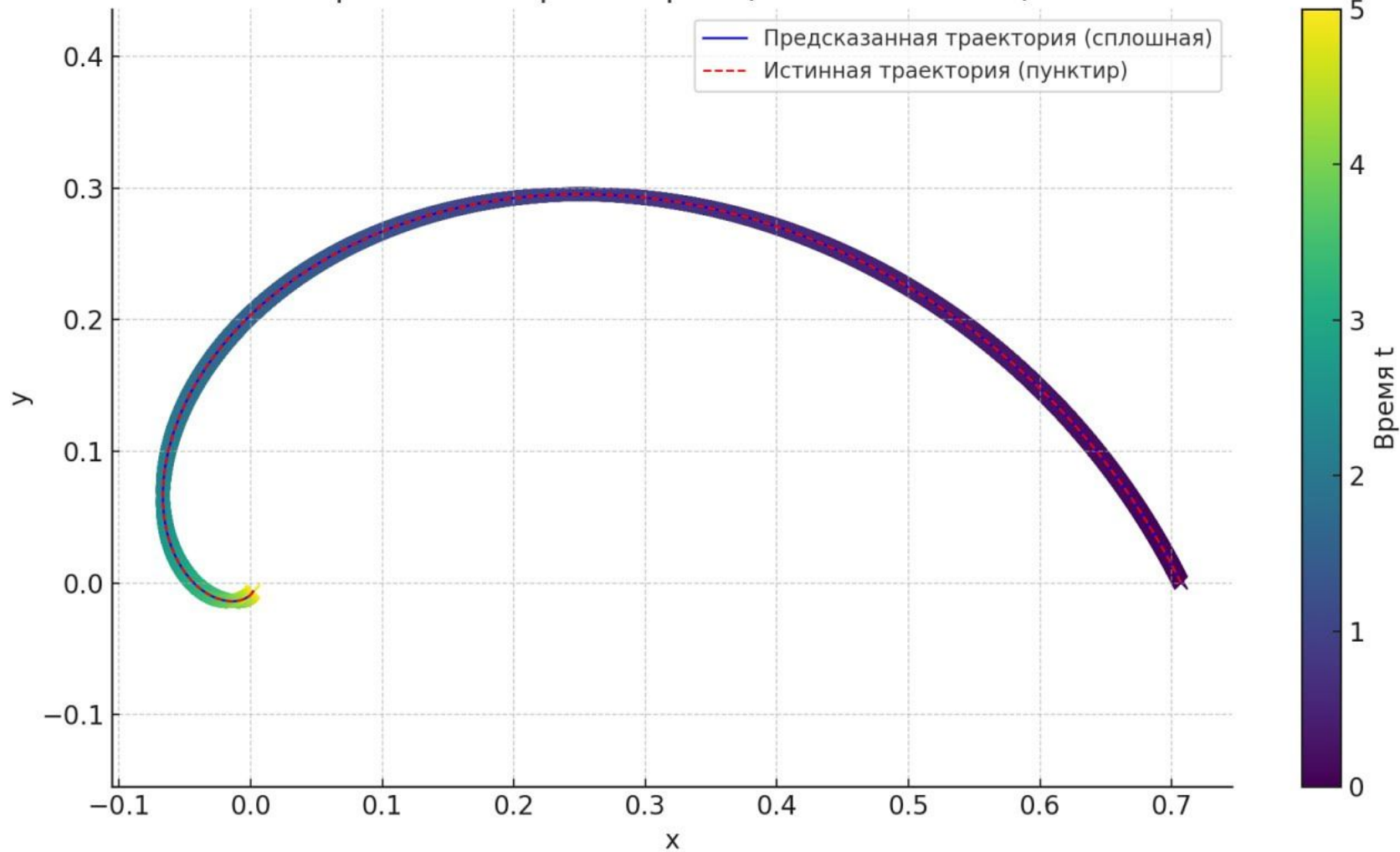
$$\begin{aligned}y_1' &= -\sin(t)/(1 + e^{2t})^{1/2} + y_1(y_1^2 + y_2^2 - 1), \\y_2' &= \cos(t)/(1 + e^{2t})^{1/2} + y_2(y_1^2 + y_2^2 - 1),\end{aligned}$$

на отрезке $[0, 5]$ с точным решением (проверьте!)

$$y_1 = \cos(t)/(1 + e^{2t})^{1/2}, \quad y_2 = \sin(t)/(1 + e^{2t})^{1/2}.$$

3. Для тестовой задачи постройте графики зависимости максимальной погрешности решения e и e/h^5 от выбранного шага h . Какие выводы можно сделать из полученных графиков?

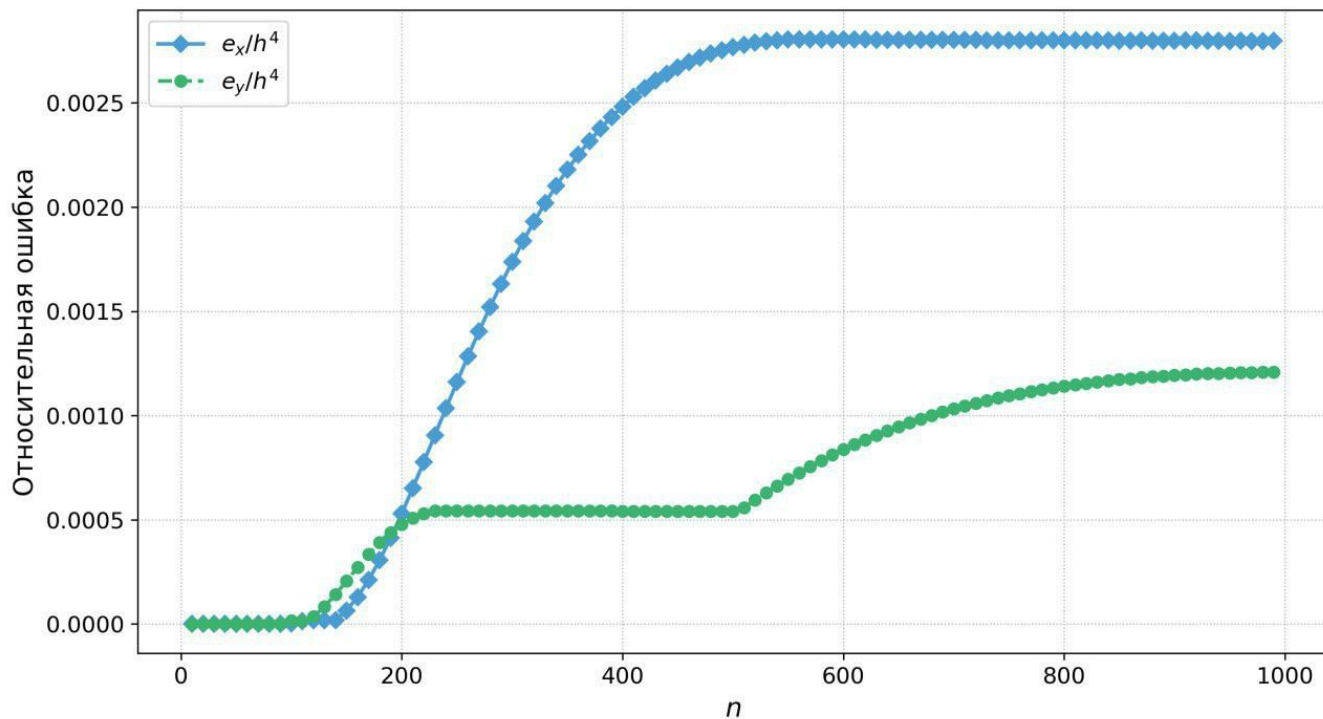
Сравнение траекторий (шаг = 0.00001)



THE ГРАФИК ОФ НОРМИРОВАННАЯ ОШИБКА



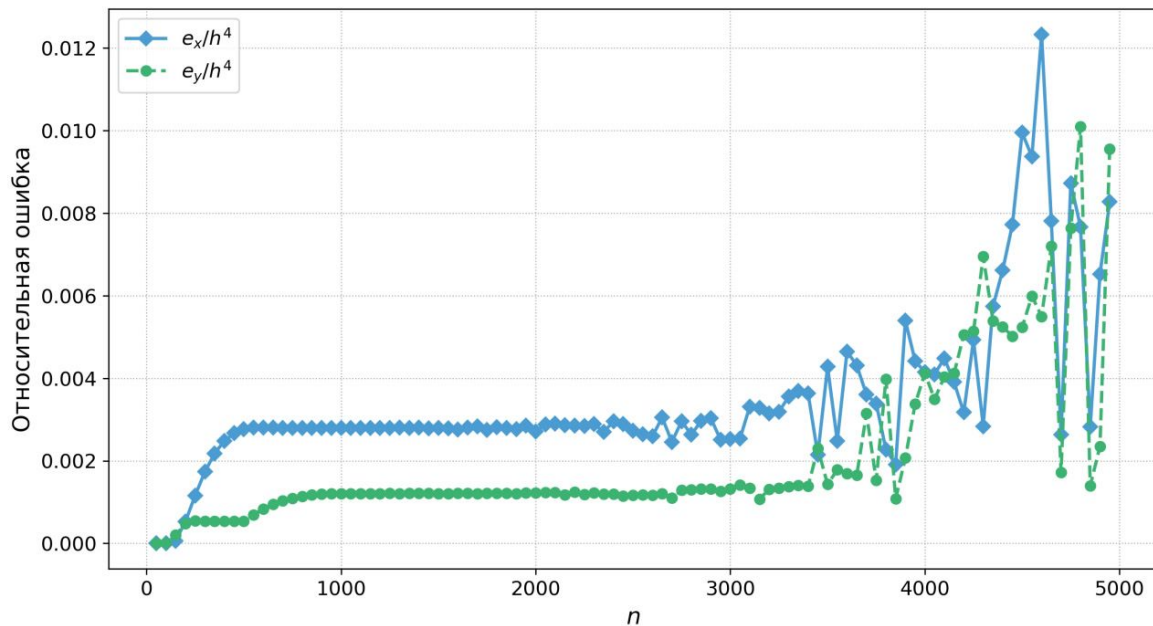
Зависимость ошибок e_x/h^4 и e_y/h^4 от n



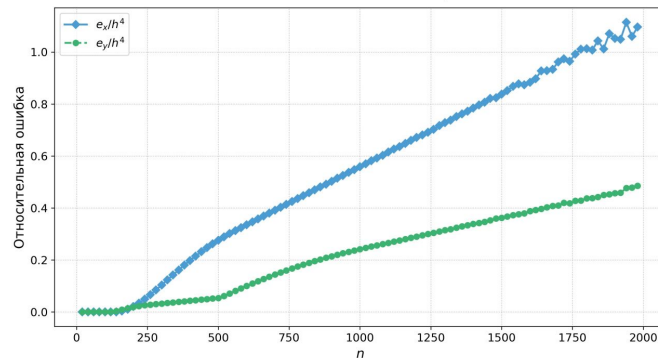
НЕУДАЧНЫЕ ПОПЫТКИ

$$\epsilon = O(h^5) = Ch^5 \implies \frac{\epsilon}{h^5} = C - \text{искомая константа}$$

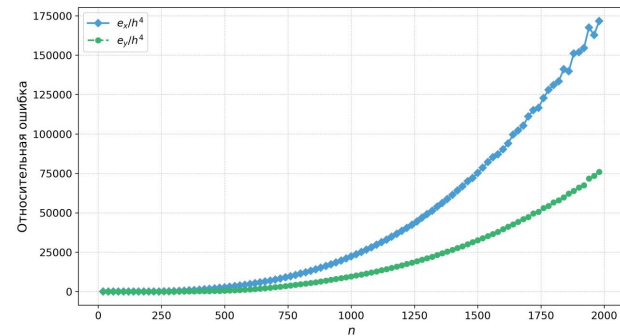
Зависимость ошибок e_x/h^4 и e_y/h^4 от n



Зависимость ошибок e_x/h^5 и e_y/h^5 от n



Зависимость ошибок e_x/h^7 и e_y/h^7 от n



САМА ЗАДАЧА –
ОРБИТА АРЕНСТОРФА

ВЫВОД УРАВНЕНИЙ



$$\begin{cases} x'' = x + 2y' - M \frac{x+m}{R_1} - m \frac{x-M}{R_2} \\ y'' = y - 2x' - M \frac{y}{R_1} - m \frac{y}{R_2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} v_1' = x + 2v_2 - M \frac{x+m}{R_1} - m \frac{x-M}{R_2} \\ v_2' = y - 2v_1 - M \frac{y}{R_1} - m \frac{y}{R_2} \\ x' = v_1 \\ y' = v_2 \end{cases}$$

Задача Коши:

$$\begin{cases} v_1(0) = 0 \\ v_2(0) = -2.031732629557337 \\ x(0) = 0.994 \\ y(0) = 0 \end{cases}$$

Где:

$$m = 0.012277471$$

$$M = 1 - m = 0.987722529$$

$$T = 11.124340337$$

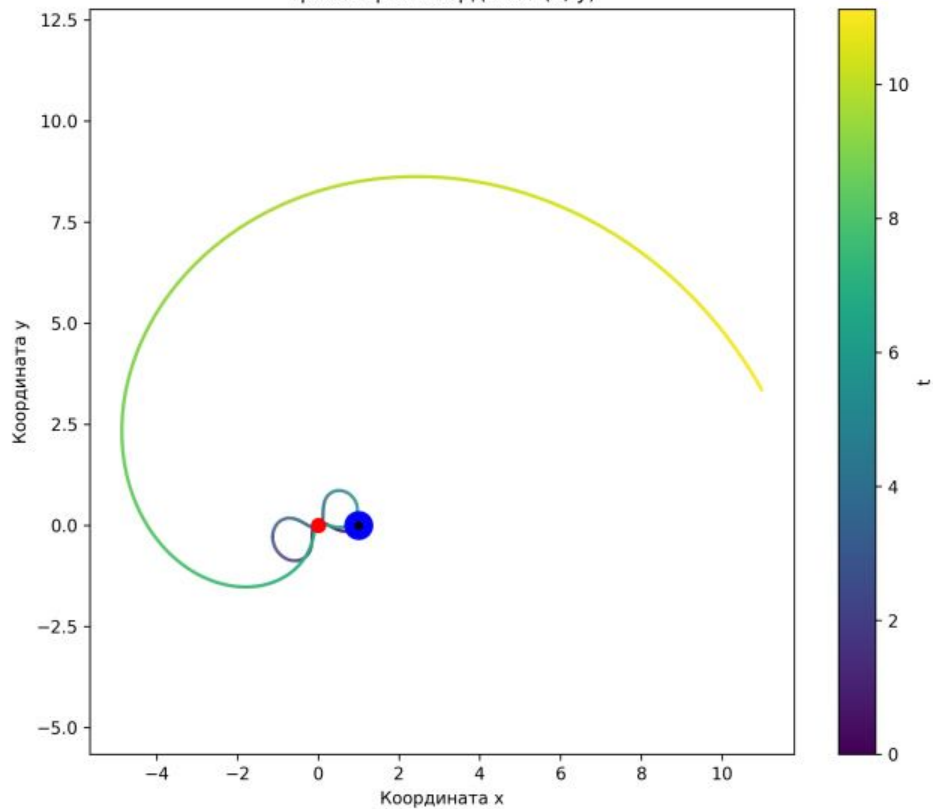
$$R_1 = ((x + m)^2 + y^2)^{3/2}$$

$$R_2 = ((x - M)^2 + y^2)^{3/2}$$

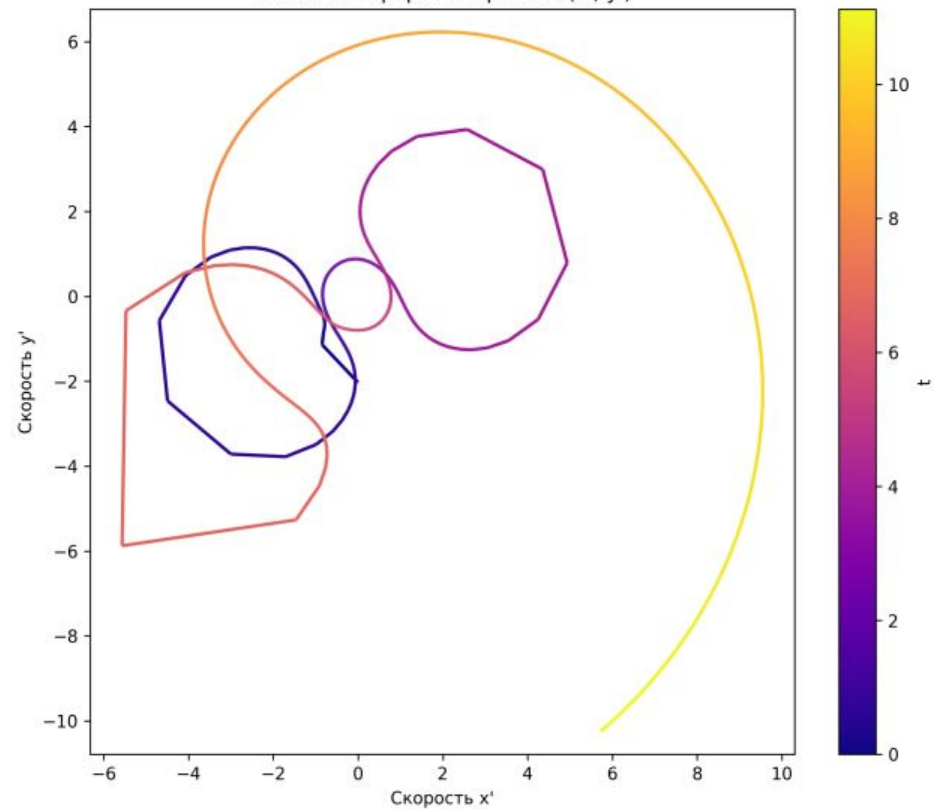
ЭТОТ СУПЕР СИГМА СПОСОБ
ПОЗВОЛЯЕТ НАМ РЕШИТЬ
ЗАДАЧУ С ПОМОЩЬЮ
МЕТОДА РУНГЕ-КУТТЫ!!!!



Траектория координат (x, y)



Фазовый портрет скоростей (x', y')



4. Решите систему уравнений (1), (2) при помощи разработанной программы. Рассчитайте орбиту Аренсторфа. Учтите, что решения задачи бесконечно дифференцируемы всюду за исключением двух точек $(-m, 0)$, $(M, 0)$. Поэтому в окрестности начала и конца отрезка интегрирования необходимо выбирать существенно меньший шаг интегрирования h , чем в другие моменты времени. Постройте график орбиты в координатах (x, y) , а также график скорости движения в координатах (x', y') .

```

AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA
AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA
AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA
AAAAAAAA! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! ! !

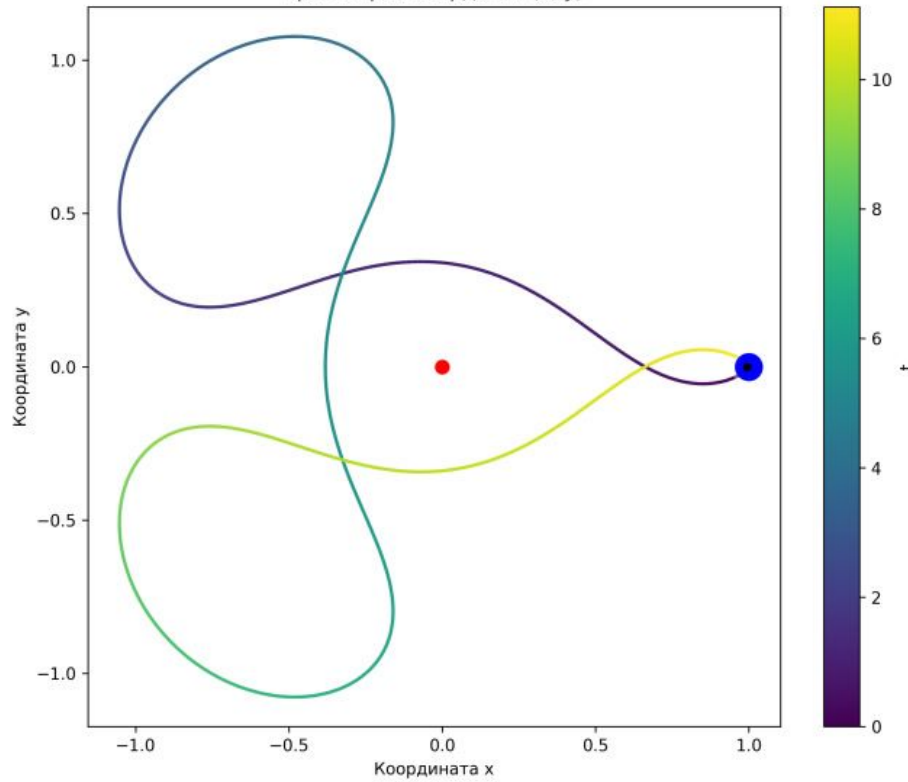
```



$$N=1'000 \rightarrow H=1E-3$$

Однако добавим теперь это адаптивное разбиение – в радиусе 0.1 от этих точек будем уменьшать шаг в 100 раз

Траектория координат (x, y)



Фазовый портрет скоростей (x', y')

