ColdStorageSprint0V1

Introduction

Requirements

I requisiti sono scritti dal committente TemaFinale23.

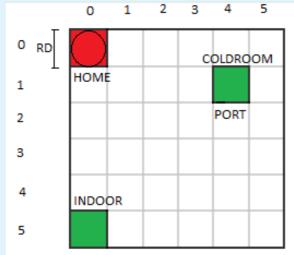
Goal di questo sprint:

- individuare un architettura logica iniziale che definisca le macro-entità del sistema e le loro interazioni
- definire un piano di lavoro iniziale

Requirement analysis

Dai requisiti possiamo evincere che:

- *ColdStorageService* è il sistema che si intende sviluppare composto dagli elementi sotto elencati.
- *Service area* è l'area di lavoro del sistema e si assume sia rettangolare e in piano. L'area viene modellata come suddivisa in una griglia di celle quadrate di dimensione costante pari a RD, pari alla dimensione del DDR robot.



È composta da:

- <u>INDOOR</u>: rappresenta il punto di arrivo dei *Fridge truck* per la consegna del carico di peso **FW**.
- ColdRoom: container dove viene deposistato il carico dal *trasport trolley* ed ha una capacità massima pari a MAXW.
- o <u>Home:</u> indica la posizione di partenza del *trasport trolley* e il punto di attesa

dello stesso in caso non ci siano richieste da elaborare.

• *Transport trolley* è l'attore che si occupa di impartire comandi al basicrobot. L'implementazione di quest'ultimo è fornita dal committente e modella il concetto di DDR robot. Le interazioni utili per la comunicazione tra *transport trolley* e basicrobot sono:

```
Request moverobot : moverobot(TARGETX, TARGETY)
```

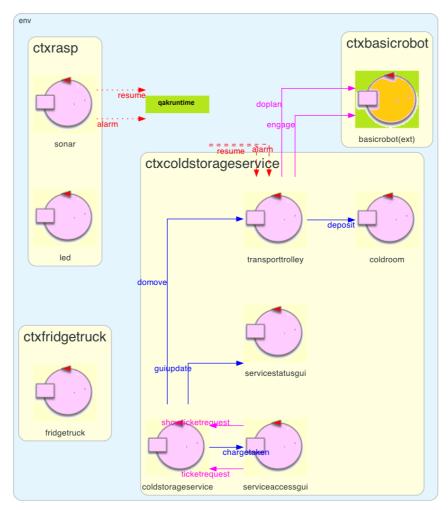
```
Request doplan : doplan(PATH, OWNER, STEPTIME)
```

- *Fridge truck* sono soggetti esterni all'applicazione in grado di interagire con la *ServiceAccessGUI*.
- *ServiceAccessGUI* è rappresentata nell'architettura come un attore che si interpone tra l'utente (*fridge truck*) e il *ColdStorageService*.
- *ServiceStatusGUI* è anch'essa modellata come attore ed ha la responsabilità di mostrare un riepilogo dello stato del sistema al *Service-manager*.
- *Sonar* e *Led* sono componenti realizzati come attori appartenenti ad un diverso contesto (RaspberryPi).

Dialogo col committente

• Il processo di scarico della *ColdRoom* sarebbe da realizzare mediante un attore apposito. Tale realizzazione non è d'interesse in questo processo ma può essere implementato in uno sviluppo futuro.

Architettura logica



coldstorageserviceArch

Dall'architettua logica possiamo evidenziare i seguenti punti d'interesse:

- Il sistema è distribuito su almeno 3 nodi computazionali diversi: BasicRobot, RaspberryPi e ColdStorageService.
- Saremo chiamati a sviluppare i macro-componenti coldstorageservice, coldroom, transporttrolley, sonar, led, serviceaccessgui, servicestatusgui.
- Le interazioni fra serviceaccessgui e coldstorageservice sono di tipo request-response ed sono implicate dal testo dei requsiti.
- L'interazione fra sonar e transporttrolley è modellata come evento.
- Si può notare che il coldstorageservice non interagisce direttamente col basicrobot ma solamente mediante il transporttrolley.

• Il Fridge truck è un operatore umano che non fa parte del sistema. Fanno invece parte del sistema i messaggi che questo genera interagendo con la ServiceAccessGUI.

Piano di lavoro

Sprint	Goal	Tempo stimato	Note
Sprint 1	realizzazione dei prototipi dei componenti ColdRoom e ColdStorageService	3 giorni	
	testing	4 ore	il testing non prevederà l'interazione diretta con il basicrobot in quanto il TransportTrolley non sarà ancora interamente realizzato
Sprint 2	realizzazione del TrasportTrolley	2 giorni	
	testing	3 ore	il testing verrà effettuato utilzanndo il simulatore fridge truck in quanto le GUI non saranno ancora sviluppate
Sprint 3	realizzazione delle GUI	1 giorno	lo sviluppo delle due GUI può essere eseguito in parallelo in quanto non sono interagenti tra loro
	testing	2 ore	
Sprint 4	realizzazione degli Alarm Requirements (componenti Sonar e Led)	1 giorno	
	testing	1 ora	il testing verterà su tutti i componenti del sistema

Lo sprint 3 e lo sprint 4 possono essere eseguiti il parallelo.



By Dominici Luca email: luca.dominici3@studio.unibo.it, GIT repo: GIT repo: https://github.com/lucaDomo/Iss23DominiciLuca



By Zacchiroli Enrico email: enrico.zacchiroli@studio.unibo.it, GIT repo: GIT repo: https://github.com/zack-99/IssLab2023EnricoZacchiroli



Tema finale GIT repo: https://github.com/role-nzo/ISSTemaFinale/