



## Carátula para entrega de prácticas

Facultad de Ingeniería

Laboratorios de docencia

# Laboratorio de Computación Salas A y B

*Profesor(a):* Edgar Tista García

*Asignatura:* Estructura de Datos y Algoritmos II

*Grupo:* 3

*No de Práctica(s):* 2

*Integrante(s):* Román Ramos María Fernanda

*No. de lista o  
brigada:*

*Semestre:* 2026-1

*Fecha de entrega:* 08/09/2025

*Observaciones:*

**CALIFICACIÓN:** \_\_\_\_\_

## Índice

<b>1. Objetivos</b>	<b>2</b>
<b>2. Desarrollo</b>	<b>3</b>
2.1. Ejercicio 1. Agregando Ordenamientos . . . . .	3
2.1.1. Resultados . . . . .	6
2.2. Ejercicio 2. Verificando el funcionamiento . . . . .	7
2.3. Ejercicio 3. Ordenamiento en Java y practicando programas sencillos . . . . .	8
2.3.1. Resultados . . . . .	9
2.3.2. <i>Extras</i> . . . . .	9
2.3.3. Acercamiento al lenguaje Java hasta el momento . . . . .	10
<b>3. Conclusiones</b>	<b>11</b>
<b>4. Referencias</b>	<b>11</b>

## 1. Objetivos

- **Objetivo general:** El estudiante identificará la estructura de los algoritmos de ordenamiento HeapSort y QuickSort
- **Objetivo de la clase:** El estudiante observará la importancia del orden de complejidad aplicado en algoritmos de ordenamiento, conocerá diferentes formas de implementar Quicksort y comenzará a realizar programas sencillos en el lenguaje Java

\*Nota: Para el desarrollo de la práctica se usarán las herramientas:

- Visual Studio Code: para crear e implementar los programas en C y Java.
- Overleaf: para crear este documento en LaTeX del reporte.

## 2. Desarrollo

### 2.1. Ejercicio 1. Agregando Ordenamientos

Agregué las funciones:

- quickSort: en ordenamientos
- printSubArray: en utilerias
- partition: en utilerias
- heapSort: en ordenamientos
- BuildHeap: en utilerias
- Heapify: en utilerias

```
//Funciones ed Quick
void printSubArray(int arr[],int low, int high);
int partition (int arr[], int low, int high);
//funciones de Heap:
void Heapify(int* A, int i, int size);
void BuildHeap(int* A, int size);
```

```
26 //FUNCIONES NECESARIAS PARA QUICKSORT
27 > void printSubArray(int arr[],int low, int high){...
34 > int partition (int arr[], int low, int high){...
60
61 // FUNCIONES PARA HEAP
62 > void BuildHeap(int* A, int size){...
76 > void Heapify(int* A, int i, int size){...
```

Declarar las funciones que necesita cada ordenamiento en utilerias.h y definirlas en utilerias.c

```
//Nuevos:
void quickSort(int arr[], int low, int high);
void HeapSort(int* A, int size);
```

```
> void quickSort(int arr[], int low, int high){...
> void HeapSort(int* A, int size){...
```

Declarar los algoritmos Quisk y Heap en ordenamientos.h y definirlos en ordenamientos.c

1. Análisis general de los nuevos algoritmos proporcionados (diferencias con respecto a los algoritmos vistos en la práctica 1)

- **Quick Sort:** Este algoritmo tiene 2 etapas en cada llamada: Después de elegir el pivote, que comúnmente, es el primer o último elemento de la lista, en el caso de esta practica es el último, se realiza lo siguiente:
  - a) **Verificar el pivote** (partition): compararlo con el resto de la lista, para este criterio que es ascendente, todos los menores quedan a su izquierda, y los mayores a la derecha, pero al final, después de comparar con todos, el pivote queda en su posición final.
  - b) **Ordenar las sublistas:** Después de comparar al pivote con todos, se trabaja con las sublistas que se generan a los lados (se llama recursivamente a *quickSort*).

Es un algoritmo con complejidad de:

En el peor caso promedio y mejor caso:  $O(n \log(n))$ , esto se debe a que en cada iteración trabaja recursivamente con fracciones cada vez más pequeñas de la lista (las sublistas), hasta que llega a su caso base, cuando la lista de tamaño 1, y el pivote está en su posición final.

En el peor caso:  $O(n^2)$ , ya que se tendrían que hacer TODOS los intercambios posibles.

■ **Heap Sort:**

Este algoritmo tiene 2 etapas:

- a) **Construir el Heap** (BuildHeap): en el caso del código de esta práctica, se usa la estrategia **Bottom up**
- b) **Eliminar a la raíz** (Heapify): En este caso, se intercambia al padre del Heap (el primer elemento, que es el mas grande) con el último hijo, conservando la estructura del Heap, es decir, tiene que mantener la integridad cada vez que se elimina una raíz.

**Bottom up:** En esta estratégia, se construye el Heap sobre la lista original, primero encuentra la posición del último nodo con hijos, y los compara con sus hijos, si no sigue el *criterio* (en este caso, el criterio es que *para cada nodo que se ve, su padre debe ser mayor a él*), se hace el intercambio de posiciones, esto se hace para cada nodo con hijos hasta llegar a la raíz donde se verifica que este sea mayor a sus hijos.

Su complejidad en todos los casos es de  $O(n \log(n))$ , ya que cada vez que se elimina la raíz y se construye el heap, esto se hace con un heap más pequeño cada vez, ya que el tamaño de la lista se reduce en 1 porque la raíz se movió al final (su posición final) y ya no es tomada en cuenta.

*Diferencias con respecto a los algoritmos vistos en la práctica 1:*

Ambos (Quick y Heap) son algoritmos con complejidad de  $O(n \log(n))$ , mucho más eficiente que los  $O(n^2)$  de Insertion, Selection y Bubble Sort.

Por lo tanto, es una diferencia considerable en cuanto al numero de comparaciones y operaciones que se realizan en Insertion, Selection y Bubble Sort, ya que estos siempre comparan todos los elementos entre sí en el mejor, peor, y caso promedio (a excepción de la mejora realizada en Bubble sort en la Práctica 1 donde para el *mejor caso* se logró mejorar la complejidad a  $O(n)$ , pero aún así sigue siendo  $O(n^2)$  para los demás casos).

2. **Implementación de Quick Sort:** En esta ocasión, se usó la versión que revisamos en la *Tarea 1 - Quick Sort*, donde se elige como pivote al último elemento, se compara al pivote con los elementos, si el elemento es menor o igual al pivote, se intercambia con el de a su lado, y con el índice *i* indica donde está el último elemento que fué menor al pivote, para que al final, se intercambien el pivote con el índice *i+1*

```

int partition (int arr[], int low, int high){
    int pivot = arr[high];
    int j,i = (low - 1);
    for (j = low; j <= high- 1; j++){
        if (arr[j] <= pivot){
            i++;
            swap(&arr[i], &arr[j]);
        }
    }
    swap(&arr[i + 1], &arr[high]);
    return (i + 1);
}

```

Imagen 2.1 Partition en la implementación

```

partition(list, inicio, fin)
pivot = list[fin]
i = inicio - 1
for(j=inicio; j<= fin - 1)
    if list[j] <= pivot {
        i = i + 1
        swap(list[i], list[j])
    }
swap(list[i + 1], list[fin])
return i + 1

```

Imagen 2.2 Partition en la el Pseudocódigo de la tarea

### 3. Modificación el código de heapsort

Evitar utilizar la variable global heapsize

*Nota: Si fue necesario hacerlo para ejecutar correctamente el código, ya que si dejaba Heapsort como variable global, salía un error de variable declarada multiples veces*

Cambios realizados:

- Eliminé la variable global heapSize declarada en utilerias.h
  - Declaré heapSize como variable local dentro de HeapSort
  - Modifiqué las funciones BuildHeap y Heapify para aceptar heapSize como parámetro
  - En BuildHeap, se pasa heapSize por referencia para poder modificarlo sin modificar la original.
- (Nota: había tenido problemas con esta parte, pero puede solucionarla así)*

```

void HeapSort(int* A, int size){
    int heapSize = size - 1; // Local en Lugar de global
    BuildHeap(A, size, &heapSize); //pasar heapSize

    printf("== ELIMINAR LA RAÍZ ==\n");
    for(int i = size - 1; i > 0; i--){
        printf("intercambio de raíz (%d) con ultimo elemento (%d)\n", A[0], A[i]);
        swap(&A[0], &A[i]);
        heapSize--;
        printf("Heap después del intercambio: ");
        PrintArray(A, size);
        Heapify(A, 0, size, heapSize); // pasar heapSize
        printf("Heap después de reordenar: ");
        PrintArray(A, size);
        printf("\n");
    }
}

```

Imagen 3.1 Declarar heapSize como variable local dentro de HeapSort

```
51 // FUNCIONES PARA HEAP
52 > void BuildHeap(int* A, int size, int* heapSize){...
76 > void Heapify(int* A, int i, int size, int heapSize){...
```

Imagen 2.2 Modificar los parámetros de BuildHeap y Heapify

### 2.1.1. Resultados

En esta ocasión, se mostrarán los resultados en la *sección 2. Verificando el funcionamiento*

## 2.2. Ejercicio 2. Verificando el funcionamiento

## Compilación:

```
PORTS PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL
✖ main + × ⌂ ...
PS C:\Users\roman\EDU\APRACTICA 2 - TODO\Reporte>Menú Ordenamientos y Utilerías> gcc -o main main.c utilerias.c ordenamientos.c
PS C:\Users\roman\EDU\APRACTICA 2 - TODO\Reporte>Menú Ordenamientos y Utilerías> ./main.exe
```

## Ejecución:

## 1. Quick Sort

```

== MENU DE ORDENAMIENTO ==
1. Insertion Sort
2. Selection Sort
3. Bubble Sort
4. Quick Sort
5. Heap Sort
6. Salir
Seleccione una opcion: 4

== QUICK SORT ==

Arreglo original: 923 819 204 973 934 119 983 275 647 832 776 467 733 399 222 931 484 741 507 985
Llamada a QuickSort: Sub array : 923 819 204 973 934 119 983 275 647 832 776 467 733 359 222 931 484 741 507 985

-- partition --
sublista: Sub array : 923 819 204 973 934 119 983 275 647 832 776 467 733 359 222 931 484 741 507 985
pivot: 905
Después de dividir: Sub array : 819 204 119 275 647 832 776 467 733 359 222 484 741 507 985 931 973 934 923 983
Pivote en posicion final: 14
-----

Dividiendo:
-> Sublista izquierda: Sub array : 819 204 119 275 647 832 776 467 733 359 222 484 741 507
-> Sublista derecha: Sub array : 931 973 934 923 983

```

## Iteraciones \*

```
Llama a QuickSort: Sub array : 934 973

-- partition --
sublista: Sub array : 934 973
pivot: 973
Despues de dividir: Sub array : 934 973
Pivote en posicion final: 18
-----
Dividiendo:
-> Sublista izquierda: Sub array : 934
-> Sublista derecha: Sub array :

Arreglo ordenado: 119 204 222 275 359 467 484 507 647 733 741 776 819 832 905 923 931 934 973 983
== MENU DE ORDENAMIENTO ==
1. Insertion Sort
2. Selection Sort
3. Bubble Sort
4. Quick Sort
5. Heap Sort
6. Salir
Seleccione una opcion: 6
Saliendo..
PS C:\Users\compa\EDFA 2\PRÁCTICA 2 - TODO\Reports\Menu Ordenamientos y Utilidades> ./main.exe
```

## 2. Heap Sort

Iteraciones \*

### 2.3. Ejercicio 3. Ordenamiento en Java y practicando programas sencillos

Nota: en mi caso, usaré Visual Studio Code

1. Creación del proyecto:



2. QuickSort.java:

```
1 public class Quicksort {
2     public static int partition(int arr[], int low, int high){
3         int pivot = arr[high];
4         int i = (low-1);
5         for (int j=low; j<high; j++){
6             if (arr[j] <= pivot) {
7                 i++;
8                 Utilerias.intercambiar(arr, i,j);
9             }
10        }
11        int temp = arr[i+1];
12        arr[i+1] = arr[high];
13        arr[high] = temp;
14        return i+1;
15    }
16    public static void QuickSort(int arr[], int low, int high){
17        if (low < high){
18            int pi = partition(arr, low, high);
19            QuickSort(arr, low, pi-1);
20            QuickSort(arr, pi+1, high);
21        }
22    }
23 }
```

3. Principal.java:

```
● Principal.java 2...
1  public class Principal {
2      Run | Debug
3      public static void main(String args[]){
4          int[] arr1 = {9,14,3,2,43,11,58,22,40,1,7,96,45,110,23,74,5,47,44,50};
5          System.out.println("Arreglos Originales");
6          Utilerias.imprimirArreglo(arr1);
7
8          int size=arr1.length; //obtener el tamaño del arreglo
9          //pasarle a Quicksort el arreglo, su inicio, y su ultimo indice, que es su numero de elementos menos 1
10         Quicksort.QuickSort(arr1, low:0, size-1);
11
12         //Imprimir desp. de ordenar
13         System.out.println("\nArreglo ordenado");
14         Utilerias.imprimirArreglo(arr1);
15
16     }
17 }
```

Aquí usé la función lenght para arreglos que devuelve el tamaño del arreglo.

### 2.3.1. Resultados

Compilación y ejecución:

```
roman@RomL MINGW64 ~/EDA 2/PRACTICA 2 - TODO/Reporte/Practica2RomanFernanda
● $ javac Principal.java

roman@RomL MINGW64 ~/EDA 2/PRACTICA 2 - TODO/Reporte/Practica2RomanFernanda
● $ java Principal
Arreglos Originales
9 14 3 2 43 11 58 22 40 1 7 96 45 110 23 74 5 47 44 50

Arreglo ordenado
1 2 3 5 7 9 11 14 22 23 40 43 44 45 47 50 58 74 96 110
roman@RomL MINGW64 ~/EDA 2/PRACTICA 2 - TODO/Reporte/Practica2RomanFernanda
○ $ █
```

### 2.3.2. Extras

En Principal.java agregué las funciones:

- Con ayuda de la librería Random (*import java.util.Random;*) que el arreglo se llene con numeros aleatorios, cada vez que se llama al programa, genera un arreglo aleatorio diferente y lo ordena.

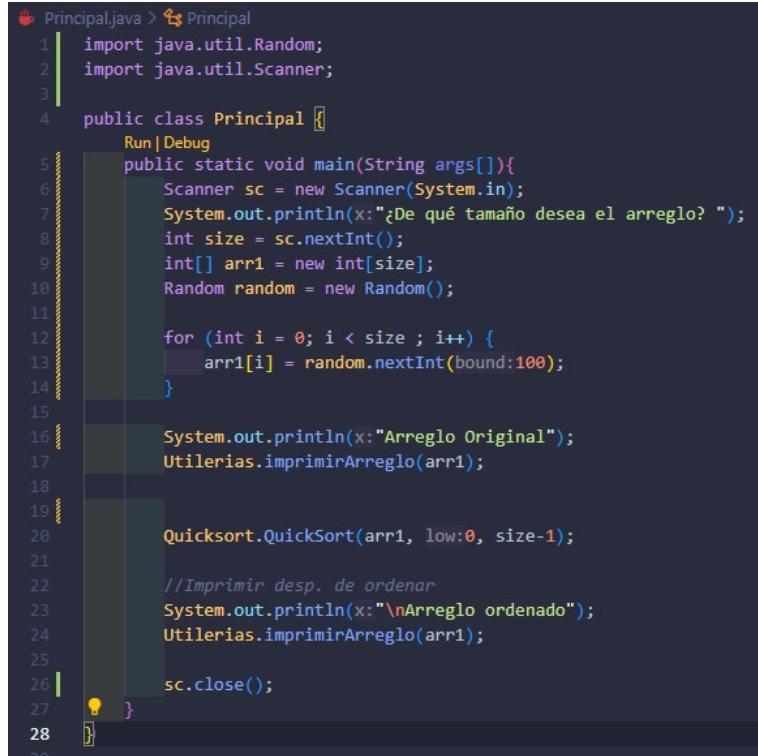
```
import java.util.Random;
        ^
int[] arr1 = new int[size];
Random random = new Random();

for (int i = 0; i < size ; i++) {
    arr1[i] = random.nextInt(bound:100);
}
```

- Con ayuda de la librería Scanner (*import java.util.Scanner;*) que el arreglo sea de tamaño dinámico, pedido al usuario en tiempo de ejecución, el scanner que creé se llama *sc* y recibe en entero el tamaño deseado.

```
import java.util.Scanner;
Scanner sc = new Scanner(System.in);
System.out.println("¿De qué tamaño desea el arreglo? ");
int size = sc.nextInt();
int[] arr1 = new int[size];
```

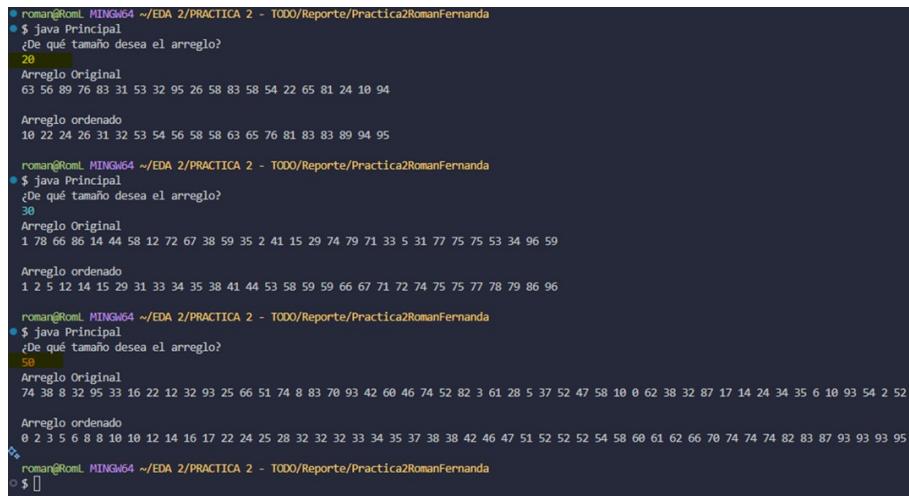
Código completo:



A screenshot of a Java code editor showing a file named Principal.java. The code implements a quicksort algorithm. It starts by importing java.util.Random and java.util.Scanner. It defines a public class Principal with a main method. The main method prompts the user for an array size, creates a random number generator, and initializes an array arr1 of that size. It then loops through the array, setting each element to a random integer between 0 and 100. After printing the original array, it calls a Quicksort function. Finally, it prints the sorted array and closes the scanner. The code uses standard Java syntax with comments explaining the steps.

## Resultados

Probé crear arreglos de 20, 30 y 50 elementos:



A screenshot of a terminal window showing three runs of the Java program. In each run, the user is prompted for an array size. The first run is for size 20, the second for size 30, and the third for size 50. Each run prints the original unsorted array and the sorted array. The sorted arrays are correctly ordered, demonstrating the functionality of the quicksort implementation. The terminal also shows the path to the Java file and the command used to run it.

### 2.3.3. Acercamiento al lenguaje Java hasta el momento

En mi caso, considero que no tengo mayor problema en implementar códigos o algoritmos en Java ya que personalmente antes del inicio del semestre tomé un curso de lo básico del lenguaje, así que me siento bastante familiarizada con él, considero que sólo es cuestión de seguir practicando para conocer todas sus funciones, y esto me interesa mucho ya que hasta el momento me ha gustado mucho y me parece muy interesante.

### 3. Conclusiones

Esta práctica me fué muy útil para seguir analizando los algoritmos de Quick y Heap sort, sobre todo la parte de sus complejidades, logré con esta práctica, en la parte del análisis general de los algoritmos (Ejercicio 1.a), ver cómo estos se diferencian de los algoritmos Insertion, Selection y Bubble vistos en la práctica 1, y comprendiendo realmente el por qué son de complejidad  $O(n \log(n))$ , ya que esta parte se me llegó a dificultar en clase, pero considero que ahora realmente puedo identificarlos y comprender el por qué su complejidad, también logré conocer diferentes formas de implementar Quick sort sobre todo en cuestión a la elección del pivote y el momento en el que este se pone en su posición final, así que estos objetivos fueron cumplidos. Por otro lado, en la parte de la implementación en Java, no tuve mayores problemas ya que como lo mencioné en el Ejercicio 3, antes de iniciar el semestre me familiaricé un poco con Java (a nivel básico), así que por esta parte, también fue cumplido el objetivo.

### 4. Referencias