DEVOIR SURVEILLÉ 5

Calculatrice autorisée Vendredi 9 février 2024

EXERCICE 1 (10 POINTS)

Partie A

Soit u la fonction définie sur]0; $+\infty[$ par :

$$u(x) = \ln(x) + x - 3.$$

- **1.** Justifier que la fonction u est strictement croissante sur l'intervalle]0; $+\infty[$.
- **2.** Démontrer que l'équation u(x) = 0 admet une unique solution α comprise entre 2 et 3.
- **3.** En déduire le signe de u(x) en fonction de x.

Partie B

Soit f la fonction définie sur l'intervalle]0; $+\infty[$ par

$$f(x) = \left(1 - \frac{1}{x}\right)[\ln(x) - 2] + 2.$$

On appelle \mathscr{C} la courbe représentative de la fonction f dans un repère orthogonal.

- 1. Déterminer la limite de la fonction f en 0.
- **2. a.** Démontrer que, pour tout réel x de l'intervalle]0; $+\infty[$, $f'(x) = \frac{u(x)}{x^2}$ où u est la fonction définie dans la partie A.
 - **b.** En déduire le sens de variation de la fonction f sur l'intervalle]0; $+\infty[$.

Partie C

- 1. **a.** Résoudre $11 e^{2x+1} = 4$ dans **R**.
 - **b.** Résoudre $\left(\frac{1}{3}\right)^n < 10^{-6}$ dans **R** puis dans **N**.
- **2.** Soit \mathscr{C}' la courbe d'équation $y = \ln(x)$.
 - **a.** Démontrer que, pour tout réel x de l'intervalle]0; $+\infty[$, $f(x) \ln(x) = \frac{2 \ln(x)}{x}$.
 - **b.** En déduire que les courbes $\mathscr C$ et $\mathscr C'$ ont un seul point commun dont on déterminera les coordonnées.

CORRECTION

Partie A

- 1. La fonction est la somme des fonctions $x \mapsto \ln(x)$ et $x \mapsto x 3$, toutes deux strictement croissantes sur]0; $+\infty[$, elle est donc strictement croissante sur cet intervalle.
- 2. Remarquons que la fonction ln conserve les inégalités strictes puisqu'elle est strictement croissante.

Calculons $u(2) = \ln(2) - 1$ or $\ln(2) < \ln(e) = 1$ car e > 2. On prouve ainsi que u(2) < 0.

D'autre part, $u(3) = \ln(3)$ or $\ln(3) > \ln(1) = 0$ car 3 > 1, ce qui montre que u(3) > 0.

Notons également que *u* est continue comme somme de fonctions continues.

Nous sommes donc dans les conditions d'application du théorème des valeurs intermédiaires.

0 possède ainsi un antécédent par u dans l'intervalle [2 ; 3]. Comme u est strictement monotone sur]0 ; $+\infty$ [, cet antécédent α est unique sur]0 ; $+\infty$ [.

3. Compte-tenu du sens de variation de u, on a :

х	0	α		+∞
u(x)		- 0	+	

Partie B

- 1. Nous savons que $\lim_{\substack{x\to 0\\x>0}}\frac{1}{x}=+\infty$ et $\lim_{\substack{x\to 0\\x>0}}\ln(x)=-\infty$. Par opérations sur les limites, on en déduit que : $\lim_{x\to 0}f(x)=+\infty$
 - $\lim_{\substack{x \to 0 \\ x > 0}} f(x) = +\infty$
- **2. a.** f est dérivable sur $]0; +\infty[$ comme sommes et produits de fonctions dérivables sur $]0; +\infty[$. Pour tout x > 0:

$$f'(x) = \frac{1}{x^2}(\ln(x) - 2) + \left(1 - \frac{1}{x}\right)\frac{1}{x}$$
. En réduisant au dénominateur x^2 :
$$= \frac{1}{x^2}(\ln(x) - 2 + x - 1)$$

$$= \frac{1}{x^2}(\ln(x) + x - 3)$$

$$= \frac{1}{x^2}u(x)$$

b. Pour tout x > 0, $x^2 > 0$. Ainsi le signe de f' est celui de u. On en déduit que f est strictement décroissante sur]0; $\alpha]$ et strictement croissante sur $]\alpha$; $+\infty]$.

Partie C

- 1. **a.** $11 e^{2x+1} = 4 \Leftrightarrow e^{2x+1} = 7 \Leftrightarrow 2x+1 = \ln(7) \Leftrightarrow x = \frac{\ln(7) 1}{2}$
 - h

$$\left(\frac{1}{3}\right)^{n} < 10^{-6} \Leftrightarrow n \ln\left(\frac{1}{3}\right) < -6\ln(10)$$

$$\Leftrightarrow n > \frac{-6\ln(10)}{\ln\left(\frac{1}{3}\right)} \operatorname{car} \ln\left(\frac{1}{3}\right) < 0$$

$$\Leftrightarrow n > \frac{6\ln(10)}{\ln(3)}$$

Les solutions dans **R** sont $\left| \frac{6 \ln(10)}{\ln(3)}; +\infty \right|$.

 $\frac{6 ln(10)}{ln(3)} \approx 12,6$ donc les solutions dans **N** sont l'ensemble des nombres entiers naturels supérieurs ou égaux à 13.

2. a. On calcule:

$$f(x) - \ln(x) = \left(1 - \frac{1}{x}\right) (\ln(x) - 2) + 2 - \ln(x). \text{ On réduit au dénominateur } x :$$

$$= \frac{1}{x} [(x - 1)(\ln(x) - 2) + 2x - x \ln(x)]$$

$$= \frac{1}{x} [x \ln(x) - 2x - \ln(x) + 2 + 2x - x \ln(x)]$$

$$= \frac{1}{x} (2 - \ln(x))$$

b. Un point M(x; y) appartient aux deux courbes à la fois lorsque :

$$\left\{ \begin{array}{lll} y & = & f(x) \\ y & = & \ln(x) \end{array} \right. \Longleftrightarrow \left\{ \begin{array}{lll} y & = & \ln(x) \\ f(x) & = & \ln(x) \end{array} \right. \Longleftrightarrow \left\{ \begin{array}{lll} y & = & \ln(x) \\ 0 & = & f(x) - \ln(x) \end{array} \right.$$

Or $2 - \ln(x) = 0$ n'a qu'une solution qui est $x = e^2$.

Les deux courbes se coupent donc en un unique point d'abscisse $x = e^2$ et d'ordonnée $y = \ln(e^2) = 2$.

EXERCICE 2 (10 POINTS)

On se place dans l'espace muni d'un repère orthonormé.

On considère les points A(0; 4; 1), B(1; 3; 0), C(2; -1; -2) et D(7; -1; 4).

- 1. Démontrer que les points A, B et C ne sont pas alignés.
- **2.** Soit Δ la droite passant par le point D et de vecteur directeur $\overrightarrow{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$.
 - **a.** Démontrer que la droite Δ est orthogonale au plan (ABC).
 - b. En déduire une équation cartésienne du plan (ABC).
 - **c.** Déterminer une représentation paramétrique de la droite Δ .
 - **d.** Déterminer les coordonnées du point H, intersection de la droite Δ et du plan (ABC).
- **3.** Soit \mathcal{P}_1 le plan d'équation x + y + z = 0 et \mathcal{P}_2 le plan d'équation x + 4y + 2 = 0.
 - **a.** Démontrer que les plans \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont sécants.
 - **b.** Vérifier que la droite d, intersection des plans \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 , admet la représentation paramétrique suivante :

$$\begin{cases} x = -4t - 2 \\ y = t \\ z = 3t + 2 \end{cases}, t \in \mathbf{R}.$$

c. La droite *d* et le plan (ABC) sont-ils sécants ou parallèles?

CORRECTION

On se place dans l'espace muni d'un repère orthonormé.

On considère les points A(0; 4; 1), B(1; 3; 0), C(2; -1; -2) et D (7; -1; 4).

1. Démontrons que les points A, B et C ne sont pas alignés.

On a
$$\overrightarrow{AB}\begin{pmatrix} 1\\-1\\-1 \end{pmatrix}$$
 et $\overrightarrow{AC}\begin{pmatrix} 2\\-5\\-3 \end{pmatrix}$. On a : $\frac{1}{2} \neq \frac{-1}{-5}$.

Les coordonnéees des vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas proportionnelles.

Les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires : les points ne sont pas alignés.

- 2. Soit Δ la droite passant par le point D et de vecteur directeur $\overrightarrow{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$.
 - **a.** Démontrons que la droite Δ est orthogonale au plan (ABC).

On a
$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{u} = 1 \times 2 + (-1) \times (-1) + (-1) \times 3 = 0$$
 et \overrightarrow{AC} . $\overrightarrow{u} = 2 \times 2 + (-5) \times (-1) + (-3) \times 3 = 0$. Les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont orthogonaux à \overrightarrow{u} .

La droite Δ est orthogonale à deux vecteurs non colinéaires du plan (ABC) : elle est orthogonale au plan (ABC).

b. De ce qui précède, on déduit que \overrightarrow{u} est un vecteur normal à (ABC).

Une équation cartésienne de (ABC) est de la forme 2x - y + 3z + d = 0.

Comme le point A appartient au plan (ABC), ses coordonnées vérifient :

$$2 \times 0 + (4) \times (-1) + (1) \times 3 + d = 0 \iff d = 1.$$

On en déduit une équation cartésienne du plan (ABC) : 2x - y + 3z + 1 = 0.

c. Déterminons une représentation paramétrique de la droite Δ .

Comme la droite Δ a pour vecteur directeur $\overrightarrow{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$ et contient le point D (7; -1; 4), une représentation para-

métrique de Δ est :

$$\begin{cases} x = 2t+7 \\ y = -t-1 \\ z = 3t+4 \end{cases}$$

d. Déterminons les coordonnées du point H, intersection de la droite Δ et du plan (ABC).

Les coordonnées de H sont les solutions du système :

$$\begin{cases} x = 2t+7 \\ y = -t-1 \\ z = 3t+4 \end{cases}, t \in \mathbf{R}$$

$$2x-y+3z+1 = 0$$

$$\begin{cases} x &= 2t+7 \\ y &= -t-1 \\ z &= 3t+4 \\ 2x-y+3z+1 &= 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x &= 2t+7 \\ y &= -t-1 \\ z &= 3t+4 \\ 2(2t+7)-(-t-1)+3(3t+4)z+1 &= 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x = 2t + 7 \\ y = -t - 1 \\ z = 3t + 4 \\ t = -2 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 3 \\ y = 1 \\ z = -2 \\ t = -2 \end{cases}$$

Le point H a pour coordonnées H(3; 1; -2)

- 3. Soit \mathcal{P}_1 le plan d'équation x + y + z = 0 et \mathcal{P}_2 le plan d'équation x + 4y + 2 = 0.
 - **a.** Démontrons que les plans \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont sécants.

Le plan \mathcal{P}_1 d'équation x + y + z = 0 a pour vecteur normal $\overrightarrow{n_1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Le plan \mathscr{P}_{\in} d'équation x + 4y + 2 = 0 a pour vecteur normal $\overrightarrow{n_2} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Les coordonnées des vecteurs $\overrightarrow{n_1}$ et $\overrightarrow{n_2}$ ne sont pas proportionnelles. Les vecteurs $\overrightarrow{n_1}$ et $\overrightarrow{n_2}$ ne sont pas colinéaires. Les plans ne sont pas parallèles; ils sont sécants.

b. Vérifions que la droite d, intersection des plans \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 , a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = -4t - 2 \\ y = t \\ z = 3t + 2 \end{cases}, t \in \mathbf{R}.$$

Considérons le système :

$$\begin{cases} x+y+z &= 0\\ x+4y+2 &= 0\\ y &= y \end{cases}, t \in \mathbf{R}.$$

$$\left\{ \begin{array}{cccc} x+y+z &=& 0 \\ x+4y+2 &=& 0 \\ y &=& t \end{array} \right. \iff \left\{ \begin{array}{cccc} z &=& -x-t \\ x &=& -4t-2 \\ y &=& t \end{array} \right. \iff \left\{ \begin{array}{cccc} z &=& 3t+2 \\ x &=& -4t-2 \\ y &=& t \end{array} \right.$$

On en déduit que la droite d, intersection des plans \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 , a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = -4t - 2 \\ y = t \\ z = 3t + 2 \end{cases}, t \in \mathbf{R}.$$

On peut également vérifier que la droite (d) est incluse dans le plan \mathcal{P}_1 et également dans le plan \mathcal{P}_2 . En effet, on a démontré que ces deux plans étaient sécants, ils sont donc sécants suivant une droite qui appartient simultanément aux deux plans et cette droite est unique.

- -4t-2+t+3t+2=0 donc (*d*) est contenue dans le plan \mathcal{P}_1 ;
- -4t-2+4t+2=0 donc (d) est contenue dans la plan \mathcal{P}_2
- **c.** On déduit de la représentation paramétrique précédente que la droite d a pour vecteur directeur $\overrightarrow{u'} \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Le plan (ABC) a pour vecteur normal
$$\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$
.

 $\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{u'} = 0$ donc \overrightarrow{u} et $\overrightarrow{u'}$ sont orthogonaux : la droite d et le plan (ABC) sont parallèles.