```
irror mod.use y = True
                                    mirror mod.use z = False
                                elif _operation == "MIRROR_Z":
                                    mirror_mod.use_x = False
                                    mirror_mod.use_y = False
                                    mirror_mod.use_z = True
S lec' n a t ent irry ob. lect 1
                                                                 back the deselected mirror
      Pour un avenir plus sûr bpy.context.scene.objects.a ve = modifier_ob print("Selected" + str(modifier_ob)) # modifier ob is the
                                    #mirror_ob.select = 0
```

Projet

Se rapprocher les uns des autres

Sommaire

Le but de la Mission

Organisation d'avant tri

Présentation des tris

Comparaison

Introduction

01

02

03

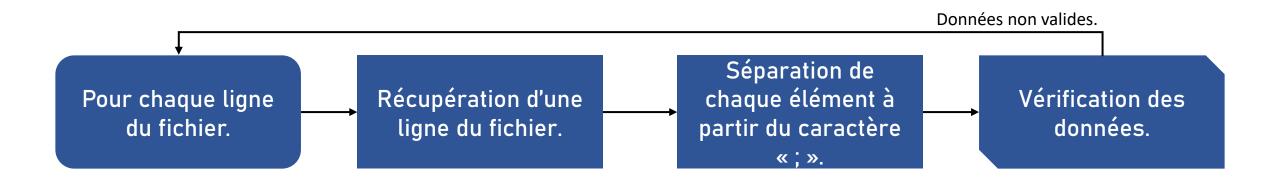
Quel est le but de cette nouvelle mission?

Extraire les coordonnées de toutes les villes renseignées dans un fichier CSV.

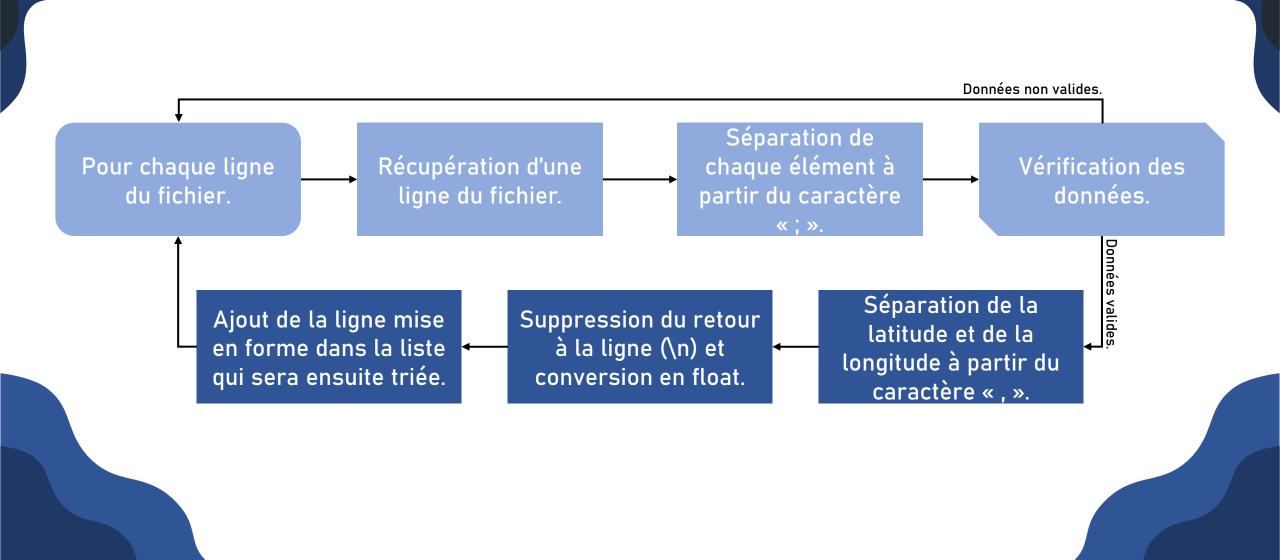
Calculer, en fonction du choix de l'utilisateur, la ville la plus proche, le premier quartile, la médiane, le troisième quartile et la distance maximum de la ville sélectionnée.

Faire tous ces calculs le plus rapidement possible tout en optimisant l'espace et les ressources utilisés, pour obtenir un programme performant.

Organisation d'avant tri

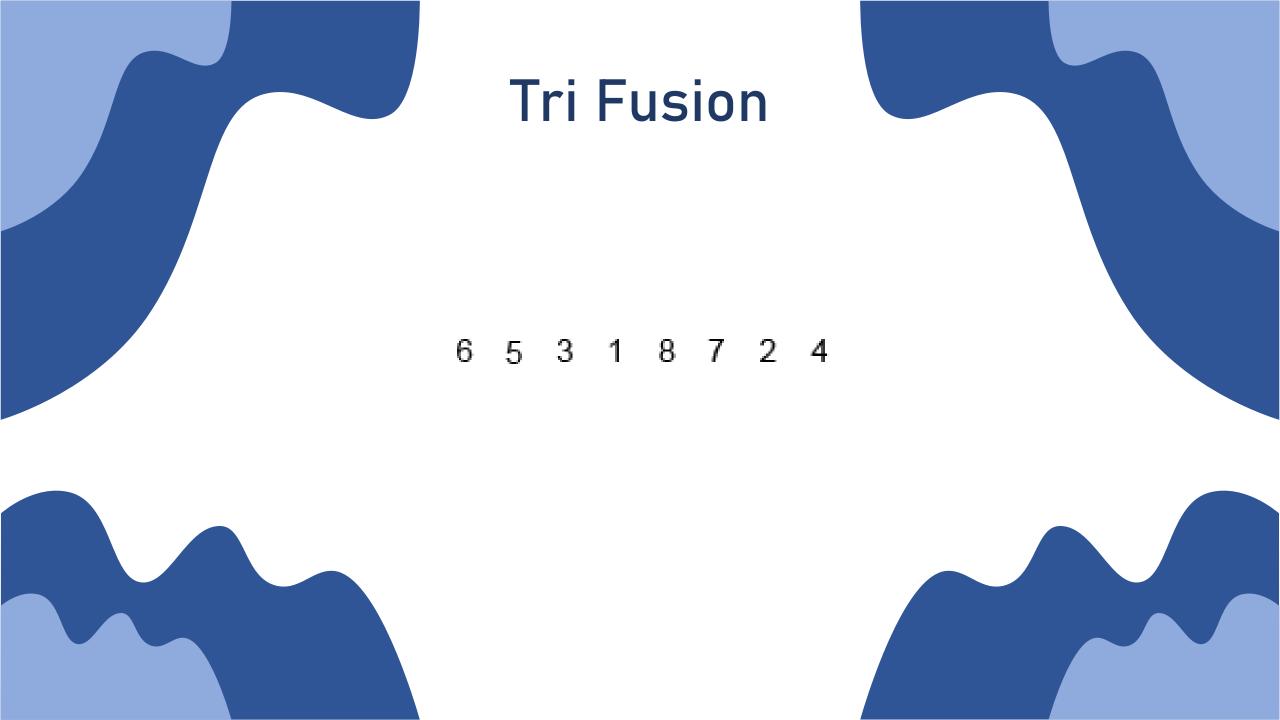




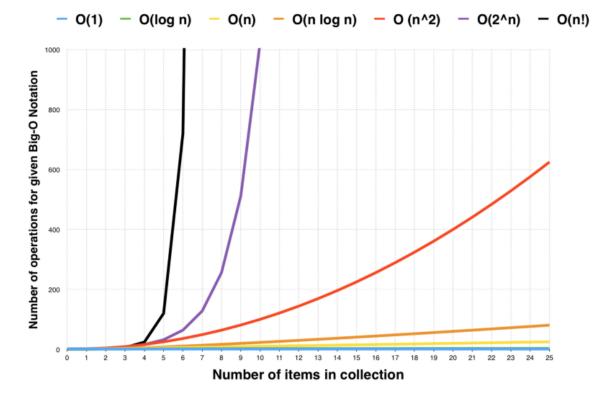








38922 éléments ont été trié en 120 secondes avec un tri par Insertion.



38922 éléments ont été trié en 0.23 seconde avec un tri par Fusion.

