



83 avenue du Général Leclerc
33200 Bordeaux
rom.reignier@gmail.com
06 09 52 16 18
24 ans
Permis B

Compétences

Conception mécanique
CAO & CFAO
Électronique
Conception de systèmes
Méthodes numériques
Automatique
Robotique
Traitement d'image

Informatique

Programmation

C, C++, Python,
Matlab/Simulink, LabView,
OpenCV, Qt, Git, CI

Robotique

Robot Operating System (ROS),
Gazebo

Embarqué

GNU/Linux (Raspberry Pi, BBB),
Microcontrôleurs (Arduino, AVR,
dsPIC, STM32)

CAO

CATIA V5, SolidWorks

Développement Web

JQuery, Bootstrap

Langues

Anglais : Écrit et parlé

Espagnol : Niveau Baccalauréat

Allemand : Notions

Sports

Cyclisme (4 ans en compétition)
VTT
Course à pied

Passions

Robotique
Mécanique
Machinisme Agricole
Photographie
Brevet d'Initiation à
l'Aéronautique

Voyages

Malaisie, Singapour,
Togo (humanitaire),
InterRail 2014 : Amsterdam,
Berlin, Prague, Vienne, Genève

Romain REIGNIER

Ingénieur Supméca Mécatronique et Robotique

Expériences

Janvier 2016 – Octobre 2016, INRIA et Génération Robots – *Bordeaux*

Développement d'un robot parallèle à câbles bon marché pour le secteur de l'éducation. À base de pièces imprimées en 3D et de composants tels que des Raspberry Pi et Arduino. Conception mécanique, électronique, programmation de firmware, serveur Web C++ et page Web cliente (jQuery et Bootstrap). Rédaction de notice pédagogique.

Mars 2015 – Août 2015, CEA – *Marcoule, Languedoc-Roussillon*

Stage ingénieur : Implémentation de ROS et du simulateur Gazebo sur un robot hexapode suivi d'un développement en C++ d'une nouvelle démarche pour le franchissement d'obstacles en vue d'une application d'investigation dans le démantèlement nucléaire.

Octobre 2014 – Février 2015 Supméca – *La Garde, PACA*

Projets de 3^e année :

- Étude conceptuelle d'un robot manipulateur mobile pour l'assainissement en milieu nucléaire en partenariat avec le CEA.
- Instrumentation d'un aspirateur avec suivi de la consommation sur une application Android via Bluetooth Low Energy pour le laboratoire LISMMMA.

Avril 2014 – Juin 2014 Supméca – *La Garde, PACA*

Projet de 2^e année : Restauration d'une chaîne d'automates programmables pneumatiques. Mécanique et programmation en Grafset et Ladder.

Septembre 2013 – Janvier 2014, R&D CLAAS Tractor – *Vélizy, Île-de-France*

Stage assistant ingénieur : Support à l'expert climatisation sur l'amélioration du système de ventilation de la cabine des tracteurs. Analyse des résultats de simulations et essais puis optimisation et industrialisation des conduits.

Vie Associative

Club Robotique de Supméca Conception, fabrication et programmation de robots pour la Coupe de France de robotique (Eurobot) 2013 à 2016.

Supwave et Aérocorp Responsable de l'électronique embarquée sur un voilier autonome et un avion d'aéromodélisme.

Supméca Sans Frontières Association humanitaire avec l'objectif d'assainir l'eau d'un orphelinat togolais. Gestion de projet, organisation d'événements.

Scouts et Guides de France 8 ans de scoutisme. Chef d'un camp de 30 enfants en 2012 et projet humanitaire d'un mois au Togo en août 2013.

Formation

2012 – 2015, Supméca – *La Garde, PACA*

Institut Supérieur de Mécanique de Paris (ex CESTI)

École d'ingénieurs généraliste à dominante mécanique,
parcours **Robotique et Systèmes Mécatroniques**.

2014 – 2015, Université Sud Toulon Var – *La Garde, PACA*

Master recherche Physique et Sciences de l'Ingénieur,
spécialité **Vision Commande**.

2009 – 2012, CPGE Victor Hugo – *Caen, Normandie*

Classes Préparatoires aux Grandes Écoles, Physique et Sciences de l'Ingénieur.