



Le Genestel
50700 Valognes
rom.reignier@gmail.com
06 09 52 16 18
23 ans
Permis B

Langues

Anglais

Écrit et parlé (TOEIC : 920 pts)

Espagnol

Niveau Baccalauréat

Allemand

Notions

Compétences

Conception mécanique

Résistance des matériaux

Méthodes numériques

Automatique

Systèmes asservis

Robotique

Traitement d'image

Informatique

CAO

CATIA V5, SolidWorks, ADAMS

Programmation

C/C++, Python, Matlab/Simulink,

LabView, Maple, OpenCV, Qt

Embarqué : GNU/Linux, ROS,

Arduino, AVR, dsPIC, ARM

Développement Web

HTML5, CSS3, PHP, MySQL

Bureautique

Word, Excel (Visual Basic),

PowerPoint, Access, Project, \LaTeX

Graphisme

Photoshop, Lightroom, Illustrator,

Gimp, Inkscape, FinalCut Pro X

Sports

Cyclisme (4 ans en compétition)

VTT

Course à pied

Loisirs

Robotique

Mécanique

Machinisme Agricole

Agriculture

Photographie

Brevet d'Initiation à

l'Aéronautique

Voyages

Malaisie, Singapour, Togo

InterRail 2014 : Amsterdam,

Berlin, Prague, Vienne, Genève

Romain REIGNIER

Ingénieur Supméca Mécatronique et Robotique

Expériences

Mars 2015 – Août 2015, CEA – Marcoule, Languedoc-Roussillon

Stage ingénieur : Implémentation de ROS et du simulateur Gazebo sur un robot hexapode suivi d'un développement d'une nouvelle démarche pour le franchissement d'obstacles en vue d'une application dans le démantèlement.

Octobre 2014 – Février 2015 SUPMÉCA – La Garde, PACA

Projets de 3^e année : Étude conceptuelle d'un robot manipulateur mobile pour l'assainissement en milieu nucléaire en partenariat avec le CEA.

Instrumentation d'un aspirateur avec suivi de la consommation sur une application Android via Bluetooth Low Energy pour le laboratoire LISMMMA.

Avril 2014 – Juin 2014 SUPMÉCA – La Garde, PACA

Projet de 2^e année : Restauration d'une chaîne d'automates programmables pneumatiques. Mécanique et programmation en Grafset et Ladder.

Septembre 2013 – Janvier 2014, R&D CLAAS Tractor – Vélizy, Île-de-France

Stage assistant ingénieur : Support à l'expert climatisation sur l'amélioration du système de ventilation de la cabine des tracteurs de fortes puissances.

Analyse des résultats de simulations et essais puis optimisation des conduits.

Janvier 2013, DCNS – Cherbourg, Normandie

Stage opérateur : Travail sur des machines outils à commande numérique (tours, fraiseuses et alèseuses) pour la création de pièces de sécurité de sous-marins nucléaires.

2006 – 2012

Emplois saisonniers : Deauville Polo Club, chantier de l'EPR pour EDF, tourneur-fraiseur, maintenance électroménager, ferme de polyculture-élevage.

Vie Associative

Club Robotique de Supméca Conception, fabrication et programmation de robots pour la Coupe de France de robotique (Eurobot) 2013, 2014 et 2015.

Supwave Responsable de l'électronique embarquée sur un voilier autonome.

Aérocorp Responsable de l'électronique dans un avion d'aéromodélisme.

Supméca Sans Frontières Association humanitaire avec l'objectif d'assainir l'eau d'un orphelinat togolais. Gestion de projet, organisation d'événements.

Scouts et Guides de France 8 ans de scoutisme. Chef d'un camp de 30 enfants en 2012 et projet humanitaire d'un mois au Togo en août 2013.

Formation

2012 – 2015, SUPMÉCA – La Garde, PACA

Institut Supérieur de Mécanique de Paris (ex CESTI)

École d'ingénieurs généraliste à dominante mécanique, parcours **Robotique et Systèmes Mécatroniques**.

2014 – 2015, Université Sud Toulon Var – La Garde, PACA

Master recherche Physique et Sciences de l'Ingénieur, spécialité **Vision Commande**.

2009 – 2012, CPGE Victor Hugo – Caen, Normandie

Classes Préparatoires aux concours d'entrée aux Grandes Écoles.

Physique et Sciences de l'Ingénieur (PSI).