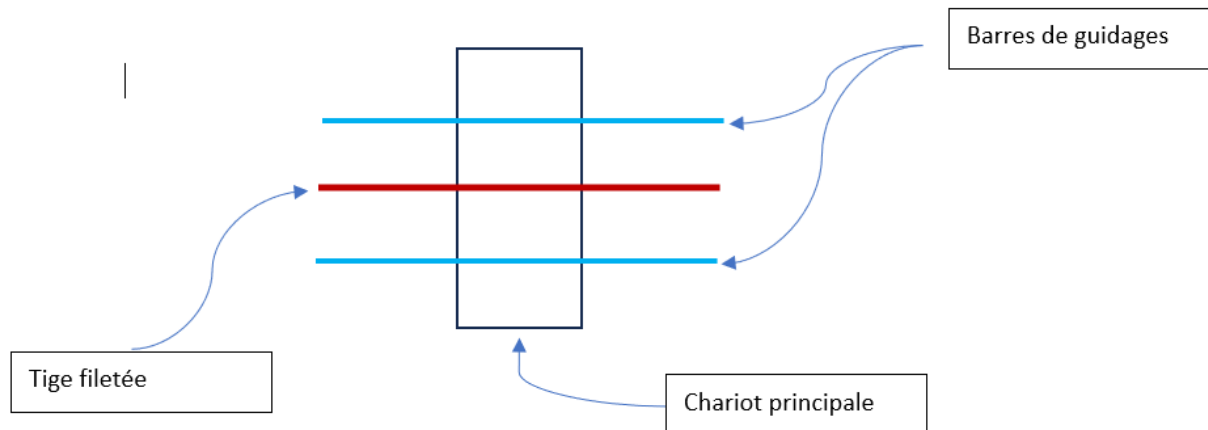


## Rapport du Projet Arduino :

### Séance 5:

Lors de cette séance, nous avons commencé par faire notre présentation de fin de semestre. Suite aux commentaires faits par les professeurs, nous nous sommes interrogés sur les meilleures méthodes pour faire circuler notre chariot en évitant qu'il ne se déporte. Voici la méthode que nous allons utiliser :



Nous avons également tenté de réaliser des tests pour déterminer si le moteur ainsi que l'engrenage qui entraînent la tige filetée du chariot principal étaient adéquats. Cependant, les résultats n'ont pas été concluants car nous n'avions pas les bons moteurs.

Par la suite, je me suis attelé à la fabrication en autonomie d'un second chariot qui se déplacera sur le premier chariot. Nous nous sommes basés sur le modèle "boîte ouverte" de Box.py avec le plan suivant :

BOXES.PY

## Boîte ouverte

Boîte ouverte en haut et devant

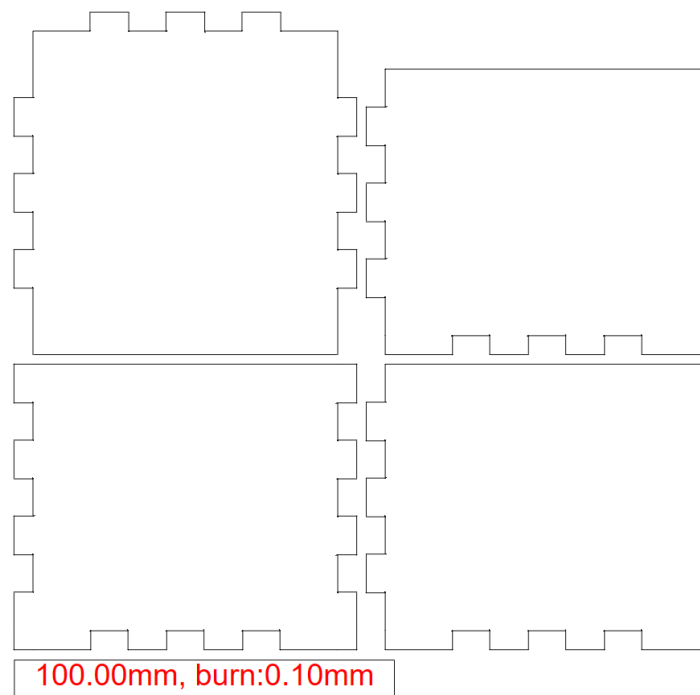
► Réglages pour les entures crénelées

▼ Réglages de la Boîte ouverte

|           |                                     |  |
|-----------|-------------------------------------|--|
| x         | 90                                  | largeur intérieure en mm (si on ne choisit pas « extérieur »)    |
| y         | 90                                  | profondeur intérieure en mm (si on ne choisit pas « extérieur ») |
| h         | 75                                  | hauteur intérieure en mm (si on ne choisit pas « extérieur »)    |
| extérieur | <input checked="" type="checkbox"/> | treat sizes as outside measurements ⓘ                            |
| edgetype  | F Finger Joint (opposing side)      | edge type  |

▼ Réglages par défaut

|               |                                     |  |
|---------------|-------------------------------------|--|
| épaisseur     | 5.0                                 | thickness of the material (in mm) ⓘ  |
| format        | svg                                 | format of resulting file ⓘ   |
| brides        | 0.0                                 | width of tabs holding the parts in place (in mm)(not supported everywhere) ⓘ |
| qr_code       | <input type="checkbox"/>            | Add a QR Code with link or command line to the generated output              |
| debug         | <input type="checkbox"/>            | print surrounding boxes for some structures ⓘ                                |
| labels        | <input checked="" type="checkbox"/> | label the parts (where available)  |
| référence     | 100                                 | print reference rectangle with given length (in mm)(zero to disable) ⓘ       |
| inner_corners | loop                                | style for inner corners ⓘ  |
| brûlage       | 0.1                                 | burn correction (in mm)(bigger values for tighter fit) ⓘ                     |



Nous avons décidé d'utiliser une tige filetée pour déplacer le "petit" chariot. Par conséquent, nous aurons besoin de nouvelles roues folles, que nous allons commander auprès de Monsieur Masson.

Photos du nouveau chariot :

