Базовые модели машинного обучения: k-ближайших соседей

Гирдюк Дмитрий Викторович Першин Антон Юрьевич, Ph.D. Никольская Анастасия Николаевна

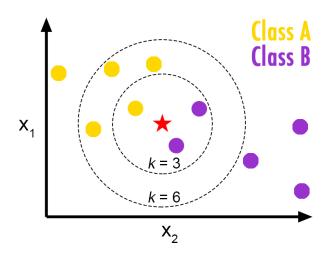
Программа «Большие данные и распределенная цифровая платформа»
Санкт-Петербургский государственный университет

Практика по дисциплине «Технологии ИИ» 9 апреля 2023 г.

Метод k-ближайших соседей

- \rightarrow Метод k-ближайших соседей (k-nearest neighbors, kNN) относительно простой метрический алгоритм для задач классификации, основанный на оценке схожести некоторого наблюдения/объекта/сэмпла и классифицированных ранее его соседей.
- ightarrow Классифицируемое наблюдение относится к классу, преобладающему среди k ближайших соседей наблюдения.
- ightarrow Близость определяется некоторой фиксированной метрикой (например, евлкидовой).
- ightarrow Основное предположение заключается в том, что близкие наблюдения (в смысле значения метрики) принадлежат одному классу (так называемая «гипотеза компактности»).

Пример



Источник изображения

Формальное определение

- o Имеем размеченную обучающую выборку $X = \{x_i\}_{i=1}^n, Y = \{y_i\}, x_i \in \mathbb{R}^m, y_i \in \mathbb{N}.$
- \rightarrow Выберем некоторую метрику $\rho(x_i, x_i)$.
- \to Отсортируем для некоторого нового наблюдения \widehat{x} объекты обучающей выборки X

$$\rho(\widehat{x}, x_{o_1}) \leqslant \rho(\widehat{x}, x_{o_2}) \leqslant \ldots \leqslant \rho(\widehat{x}, x_{o_n})$$

Формальное определение (2)

ightarrow Тогда метод ближайших соседей формально записывается в виде

$$\widehat{y} = \arg \max_{y \in Y} \sum_{i=1}^{n} [y_{o_i} = y] \omega(i, \widehat{x}),$$

где $\omega(i,\widehat{x})$ есть весовая функция, которая оценивает степень важности o_i -го наблюдения для классификации \widehat{x} .

- $\rightarrow \omega(i,\widehat{x}) = [i=1]$ метод ближайшего соседа.
- $ightarrow \omega(i,\widehat{x}) = [i \leqslant k]$ метод k-ближайших соседей.

Выбор k

- ightarrow Очевидно, что при k=1 метод является неустойчивым к выбросам, а при k=n все новые наблюдения будут относиться к наиболее частотному классу.
- \rightarrow На практике k выбирается либо на основе внешних свойств исследуемой области, либо путем кросс-валидации.

Типы наблюдений

- ightarrow Наблюдения можно разделить на 3 типа.
- ightarrow Эталоны самые информативные наблюдения, типичные представители своего класса.
- → Когда в некоторой области признакового пространства содержится большое количество эталонных наблюдений, многие из них становятся неинформативными: удалив их, это никоим образом не скажется на качестве классификации.
- → Наконец, выбросы. Под ними понимаются как наблюдения, достаточно далеко удаленные ото всех остальных, так и те, что находятся в пределах большого числа наблюдений другого класса.
- ightarrow Понятно, что чем меньше в обучающей выборке неинформативных наблюдений и выбросов, тем лучше качество классификации.

Масштабируемость

- ightarrow Чем больше обучающая выборка, тем дольше происходит классификация.
- → Если в решаемой задаче необходимо последовательное дообучение, вычисление расстояния до всех наблюдений становится весьма неэффективным.
- ightarrow В таком случае, необходимы эффективные реализации поиска соседей на основе специфических структур данных/индексов (например, KD-деревья), или вовсе специальные схемы аппроксимации (например, Hierarchical Navigable Small Worlds, HNSW).

Выбор *rho*

- → Метрика должна достаточно адекватно отражать схожесть наблюдений в признаковом пространстве. Проблема состоит в том, что понятие "адекватно"сложно формализовать.
- → Числовые признаки практически всегда необходимо нормализовывать. Иначе вклад одних будет затмевать другие. С другой стороны, некоторые признаки могут быть куда более значимыми, чем другие.
- \rightarrow Проклятие размерности тоже никто не отменял. Если признаков много, то сумма отклонений между компонентами двух наблюдений приведет к тому, что большинство наблюдений будут равноудалены относительно друг друга (см. закон больших чисел). Зато можно брать произвольное k!

Выбор *rho* (2)

→ Отсюда следует, что либо признаки следует каким-либо образом отбирать, либо задавать им в метрике весовые коэффициенты. Или вовсе «обучать метрику» (см. metric learning) под признаковое пространство.

Обсуждение

- ightarrow Метод k-ближайших соседей, наряду с деревьями, отличное базовое решение.
- ightarrow kNN имеет всего 2 гиперпараметра, каждый из которых имеет принципиальное значение.
- ightarrow Как и деревья решений, обобщается на задачи регрессии: значение вычисляется как среднее значений по соседям.

kNN B scikit-learn

- → kNN реализован в scikit-learn: KNeighborsClassifier и KNeighborsRegressor.
- \rightarrow Есть поддержка разреженных данных.
- \rightarrow Кроме числа соседей k можно задавать следующее:
 - weights, веса наблюдений. Либо равнозначны (дефолтное), либо с учетом расстояния до соседей.
 - algorithm. Способ поиска соседей: брутфорс, ball-дерево, KD-дерево, и автоматический подбор подходящего с учетом обучающей выборки (дефолтное).
 - leaf_size. Максимальный размер листа в дереве, если выбрано ball/KD-дерево.
 - теtrіс и р. Метрику можно как реализовать самостоятельно, так и использовать из имеющегося: Минковского (р – ее параметр) и ее частные случаи (Чебышева и Манхэттенская).