Trabalho prático de Arquitetura de Computadores

Professor Antônio Otávio Fernandes

Monitor: Fernando Carvalho da Silva Coelho [fccoelho@dcc.ufmg.br]

Implementação de um processador

1. Introdução

Neste trabalho, o objetivo é a implementação de um processador multiciclo de 16 bits com instruções de tamanho fixo, com capacidade de fazer operações aritméticas simples e com apenas 8 registradores.

Dessa forma, para implementar esse processador, deverá ser utilizada a linguagem de descrição de Hardware (HDL) Verilog, cuja utilização é comum nos projetos envolvendo desenvolvimento de hardware.

Assim, o aluno terá a oportunidade de aprender a utilizar ferramentas comuns para esse propósito, além de entrar em contato com o processo de desenvolvimento de um processador simples, que reforçará os conteúdos vistos na disciplina de Organização de Computadores I.

2. Descrição do processador

O processador a ser implementado sempre executa uma instrução a cada intervalo de 4 ciclos de clock, possui 8 registradores de 16 bits e uma unidade lógica aritmética (ALU) capaz de fazer operações de soma e subtração. Dessa forma, todas as instruções, devem estar prontas na entrada de dados, exatamente ao final dos 4 ciclos de clock necessários para a execução de uma instrução.

As instruções reconhecidas pelo processador, estão descritas na Tabela 1.

Operação	Código	Função realizada	Explicação		
rep Rx, Ry	111	$Rx \leftarrow [Ry]$	Replaces Rx with Ry		
ldi Rx, #D	101	Rx ← D	<u>L</u> oa <u>d</u> s <u>i</u> mmediate #D in register Rx		
add Rx, Ry	000	$Rx \leftarrow [Rx] + [Ry]$	Adds Rx and Ry and stores in Rx		
sub Rx, Ry	001	$Rx \leftarrow [Rx] - [Ry]$	<u>Sub</u> stracts Rx and Ry and stores the result in		
			Rx		
nan Rx, Ry	010	$Rx \leftarrow [Rx] \sim [Ry]$	Rx <u>nan</u> d Ry and stores in Rx		
out Rx	100	[Rx]	<u>Out</u> puts Rx in the Bus		

Tabela 1

Essas instruções podem ser divididas em três formatos distintos:

15	14	13	12	11	10	09	08	07	06	05	04	02	01	00
I	I	I	Χ	Χ	Χ	Υ	Υ	Υ	-	-	-	-	-	-
I	I	I	Χ	Χ	Χ	D	D	D	D	D	D	D	D	D
Ι	Ι	Ι	Χ	Χ	Χ	_	_	_	_	_	_	_	_	_

Nessa representação I define os campos de instrução, X e Y os registradores envolvidos nas operações e D representa os bits de uma constante associada à instrução (imediato).

2.1. Exemplo de programa

Na Tabela 2, está um exemplo de programa reconhecido pelo processador, em que são carregados dois valores e a diferença é armazenada no registrador r0 e em seguida o resultado sai pelo Bus.

Tempo (Clocks)	Assembly	Versão binária
0	ldi r0, #28	101 000 0000011100
4	ldi r1, #10	101 001 0000001010
8	sub r0, r1	001 000 001 0000000
12	out r0	100 000 0000000000

Tabela 2: Exemplo de programa

2.2. Caminho de dados

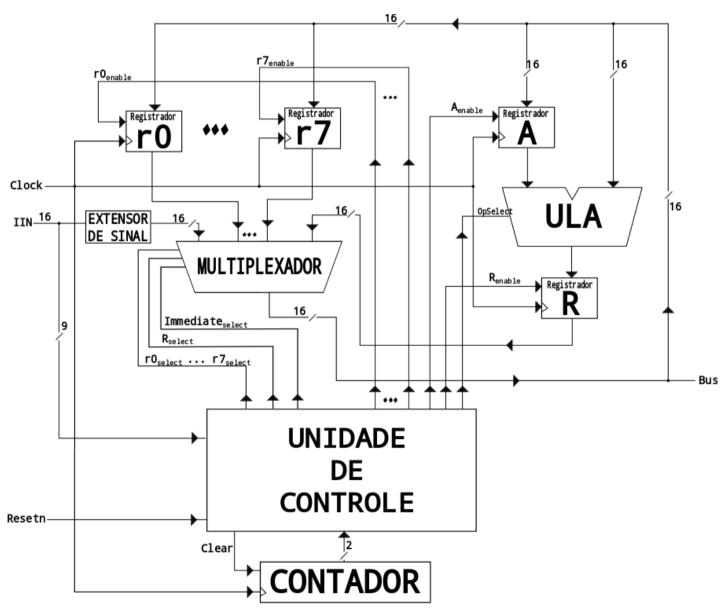


Figura 1: Representação esquemática da arquitetura do processador.

A partir desse caminho de dados, para a execução das instruções definidas na seção 2, são necessários os seguintes ciclos:

Primeiro ciclo: a instrução vinda do IIN entrará na UNIDADE DE CONTROLE, para que possa ser decodificada, ou seja, nesse ciclo, o processador descobre qual instrução será executada.

Segundo ciclo: ocorre a seleção do primeiro operando da instrução através do MULTIPLEXADOR. Esse primeiro operando é armazenado no registrador A na entrada da esquerda da Unidade Lógico-Aritimética (ULA).

Terceiro ciclo: ocorre a seleção do segundo operando da instrução através do MULTIPLEXADOR.

Esse segundo operando vai direto para a entrada da direita da ULA. Também nesse ciclo, o resultado é quardado no registrador G.

Quarto ciclo: o resultado presente no registrador G é transferido para o registrador destino através do MULTIPLEXADOR.

Aqui, cabe ressaltar os seguintes pontos:

- o os dados dos registradores, estão sempre disponíveis na saída de dados dos mesmos.
- o s sinais enable habilitam a escrita no registrador correspondente.

Todas as entradas do processador serão associadas a um estímulo externo, conforme ilustração da Figura 2. Assim, os sinais de clock, a entrada de instruções e o sinal de reset deverão ser geradas no testbench e ligadas às interfaces do processador. Um exemplo desse esquema, se encontra na seção 5.

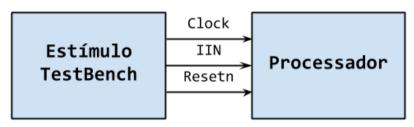


Figura 2: Funcionamento do processador associado ao seu testbench.

2.3. Módulos e sinais do processador

Módulo	Descrição		
Registradores r0 r7, A, R e IR Armazenam dos dados da entrada de dados, quando o sinal de enabla ativado e o sinal de clock estive na borda de subida.			
Extensor de sinal Pega a entrada de instruções (DIN) no formato IIIXXXDDDDDDDD e a transformato em 000000DDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDDD			
Multiplexador	Utiliza os sinais de select para selecionar qual entrada será enviada aos registradores, à ULA e ao Bus.		
ULA Realiza as operações aritméticas e lógicas do processador.			
Unidade de controle	Seleciona quais sinais devem estar ativos em cada estágio do processador.		
Contador	Determina qual o estágio atual do processador a partir do estímulo da borda de subida do clock.		

Tabela 3: Descrição dos módulos do processador.

Sinal	Descrição		
Resetn	Reinicia o contador, assim que for liberado, ou seja, na borda de descida do sin		
OpSelect	Determina qual a instrução será executada pela ALU.		

Tabela 4: Sinais mais importantes do processador.

3. Recomendações para a implementação

A fim de facilitar a decodificação dos registradores, recomenda-se a criação de um módulo que decodifique os 3 bits que representam o número do registrador, em uma sequência de 8 bits, em que cada posição represente se o registrador está ativo ou não, de acordo com a Tabela 5.

Número do registrador Código do registrador na instrução	Decodificação
--	---------------

0	000	1000000
1	001	01000000
2	010	00100000
3	011	00010000
4	100	00001000
5	101	00000100
6	110	0000010
7	111	0000001

Tabela 5: Decodificação dos sinais de ativação dos registradores

Para visualizar o comportamento do processador, recomenda-se a utilização do aplicativo GTKWave. Assim, a partir desse aplicativo, foi gerada a Figura 2 cuja saida representa a execução do programa de teste apresentado na seção 2.1.

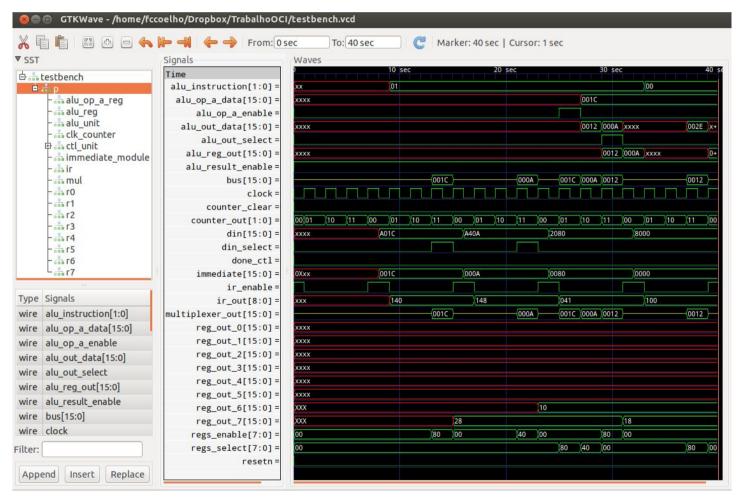


Figura 2: Uso do GTKWave a partir do programa de teste.

Conforme a figura 2, é importante notar que o sinal de *reset* deverá ser ativado, **somente**, após o momento em que a primeira instrução já estiver na entrada de dados, pronta para ser executada. Dessa forma, todas as demais instruções devem estar prontas na entrada de dados imediatamente após o término da última instrução executada.

Uma outra observação crucial para o funcionamento do sistema é o fato de que todos os registradores só são ativados para armazenamento de dados, apenas nas bordas de subida do sinal de clock (posedge). Nessas condições, a partir da Figura 2, pode-se notar que <u>um ciclo de clock</u> possui <u>dois ticks de tempo</u>.

4. Exemplo de referência

Para facilitar a apresentação da linguagem Verilog aos alunos, nessa seção há alguns trechos de código de exemplo.

Dessa forma, crie um arquivo counter.v para o módulo contador, com o seguinte código:

```
module counter(clock, clear, out);
input
                  clear;
input
                  clock;
output reg [1:0] out;
always @(posedge clock)
begin
      if(clear == 1)
            out <= 2'b00;
      else
            out <= out + 1'b1;
end
endmodule
      Depois, crie um arquivo testbench. v para o módulo que servirá de testbench.
`include "counter.v"
module testbench;
reg
           clock = 0;
           clear = 0;
reg
wire [1:0] out;
always #1 clock = !clock;
initial $dumpfile("testbench.vcd");
initial $dumpvars(0, testbench);
counter c(clock, clear, out);
initial begin
      //These events must be in chronological order.
      # 5 clear = 1;
      # 1 clear = 0;
      # 20 $finish;
end
endmodule
Compile os módulos utilizando o iverilog:
iverilog testbench.v
Execute o programa gerado utilizando o aplicativo vvp:
vvp a.out
Utilize o GTKwave para visualizar a forma de onda das saidas do seu programa:
```

5. Considerações finais

gtkwave testbench.vcd

Todo o código será corrigido utilizando o compilador iverilog em ambiente Linux. Assim, será

construido um testbench similar ao código a seguir, em que no início do código é incluido somente o arquivo processor.v:

```
`include "processor.v"
module testbench;
reg
            clock = 0;
reg [15:0] iin;
reg
           resetn = 1;
wire [15:0] bus;
always #1 clock = !clock;
initial $dumpfile("testbench.vcd");
initial $dumpvars(0, testbench);
processor p(clock, iin, resetn, bus);
initial begin
     # 0 resetn = 1'b0;
     # 8 iin = 16'b1010000000011100;
     # 8 iin = 16'b1010010000001010;
     # 8 iin = 16'b0010000010000000;
     # 8 iin = 16'b1000000000000000;
     # 8 $finish;
end
endmodule
```

É extremamente importante que os alunos entreguem junto ao código, uma documentação contendo a descrição das decisões de projeto e testes realizados. Assim, <u>testes propostos para o processador serão levados em conta na hora da correção e avaliação dos trabalhos. Dessa forma, os alunos deverão propor e executar testes, mostrando, na documentação, que seus testes foram executados corretamente. Nessas condições, é recomendado que sejam documentados pelo menos 3 testes.</u>

Manter-se rigoroso à especificação do caminho de dados apresentado na seção 2.2 colabora com o processo avaliativo, caso alguma parte do processador não funcione corretamente, já que a avaliação poderá ser feita em função de outros módulos. Assim, uma análise da saída da forma de onda, conforme apresentado na Figura 2, poderá esclarecer quais as funções e módulos estão corretos. Nessas condições, os sinais mais importantes são os que definem a saída dos registradores e os dados que passarem pelo BUS.

6. Referências

http://www.asic-world.com/verilog/veritut.html

http://iverilog.wikia.com/wiki/GTKWAVE