

# Geometria różniczkowa

Weronika Jakimowicz

Lato 2024/25

# Spis treści

<b>1</b>	<b>Początek końca</b>	<b>1</b>
25.02.2025	Rozgrzewka . . . . .	1
1.	Krzywe na płaszczyźnie . . . . .	1
06.03.2025	. . . . .	7

# 1. Początek końca

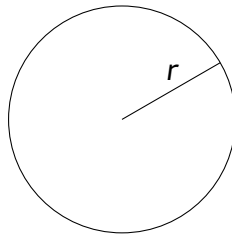
Głównym bohaterem będzie krzywizna.

## 25.02.2025 Rozgrzewka

### 1. Krzywe na płaszczyźnie

Jakościowo opisać krzywiznę krzywej na płaszczyźnie jest łatwo. Chcemy to zrobić bardziej matematycznie.

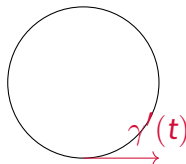
Patrzymy na okrąg na płaszczyźnie, który powinien mieć taką samą krzywiznę w każdym punkcie. Dodatkowo, im większy okrąg tym mniejsza krzywizna.



Dla okręgu jak wyżej definiujemy krzywiznę

$$\kappa = \frac{1}{r}$$

Niech  $\gamma$  będzie różniczkowalną krzywą gładką o niezerowej pochodnej. Wyobraźmy sobie okrąg, który podróżuje po krzywej  $\gamma$  z prędkością  $\gamma'(t)$  zależną od punktu na krzywej



Na tym okręgu działa pewna siła odśrodkowa - to będzie nasza krzywizna.

#### Definicja 1.1

Krzywa regularna to gładkie odwzorowanie

$$\gamma : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^2$$

której pochodna jest niezerowa w każdym punkcie  $\gamma'(t) \neq 0$ .

**Lemat 1.2: o parametryzacji łukowej**

Jeżeli  $\gamma : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^2$  jest krzywą regularną, to istnieje gładka reparametryzacja  $s : (a, b) \rightarrow (0, l)$  taka, że  $\gamma \circ s^{-1}$  jest krzywą o prędkości 1. To znaczy, że

$$|(\gamma \circ s^{-1})'(d)| = 1$$

dla każdego  $d \in (0, l)$ .

**Dowód**

Zdefiniujmy  $s$

$$s(t) = \int_a^t |\gamma'(u)| du.$$

Wtedy przeciwobraz krzywej  $s$  w punkcie  $u$  to droga, którą przebyliśmy od początku do teraz po krzywej  $\gamma$ :

$$\int_a^{a+d} |(\gamma \circ s^{-1})'(u)| du = d$$

**Przykład**

Policzmy przyspieszenie na okręgu. Wzór na okrąg to krzywa

$$\gamma(t) = (r \cos t, r \sin t), \quad t \in [0, 2\pi],$$

więc nie jest to parametryzacja łukowa (długość łuku). Prosta zmiana daje nam

$$\gamma(t) = \left(r \cos \frac{t}{r}, r \sin \frac{t}{r}\right), \quad t \in [0, 2\pi r],$$

którego pochodna to

$$\gamma'(t) = \left(-\sin \frac{t}{r}, \cos \frac{t}{r}\right)$$

wektor długości 1.

Druga pochodna  $\gamma$ , czyli siła dośrodkowa, to

$$\gamma''(t) = \left(-\frac{1}{r} \cos \frac{t}{r}, -\frac{1}{r} \sin \frac{t}{r}\right),$$

której wartość

$$|\gamma''(t)| = \frac{1}{r}$$

to faktycznie krzywizna okręgu.

**Lemat 1.3**

Jeśli  $\gamma$  jest sparametryzowane długością łuku, to  $\gamma''(s)$  jest prostopadła do  $\gamma'(s)$ .

**Dowód**

Długość krzywej sparametryzowanej długością łuku

$$\langle \gamma'(s), \gamma'(s) \rangle = 1$$

jest funkcją stałą. Jeśli więc zróżniczkujemy ją względem  $s$ , to dostajemy

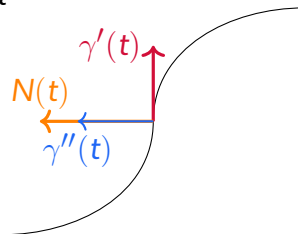
$$0 = \frac{d}{ds} \langle \gamma'(s), \gamma'(s) \rangle = 2 \langle \gamma''(s), \gamma'(s) \rangle$$

**Definicja 1.4**

Niech  $\gamma$  będzie krzywą sparametryzowaną długością łuku. Niech  $N(t)$  będzie wektorem jednostkowym ortogonalnym do  $\gamma'(t)$  i takim, że

$$(\gamma'(t), N(t))$$

jest dodatnio zorientowaną bazą  $\mathbb{R}^2$ :



Krzywizna  $\kappa_\gamma(t)$  (znakowana) w  $t$  jest definiowana równaniem

$$\gamma''(t) = \kappa_\gamma(t) N(t)$$

**Przykład**

Rozważamy parabolę, czyli krzywą daną jako

$$\gamma(t) = (t, t^2).$$

Naszym celem jest policzenie krzywizny w punkcie  $t = 0$ . Wzór wyżej nie jest parametryzacja długością łuku. Liczymy więc obie pochodne:

$$\gamma'(t) = (1, 2t)$$

$$\gamma''(t) = (0, 2).$$

Zauważamy, że druga pochodna nie jest prostopadła do prędkości, co zgadza się z intuicją, bo punkt podróżujący po paraboli coraz szybciej leci w górę. Liczymy nową parametryzację:

$$s(t) = \int_0^t \sqrt{1 + 4u^2} du,$$

której nie da się w łatwy sposób scałkować.

$$\frac{ds}{dt}\bigg|_{t=0} = 1$$

z różniczkowania funkcji odwrotnej

$$\frac{dt}{ds}\bigg|_{s=0} = \frac{1}{\frac{ds}{dt}\bigg|_{t=0}} = 1$$

Krzywizna to będzie

$$\frac{d}{ds}(\gamma \circ s^{-1})(s) = \frac{d}{ds}\gamma(t(s)) = \frac{d\gamma}{dt}(t(s)) \cdot \frac{dt}{ds}(s)$$

$$\frac{d^2}{ds^2}\gamma(t(s)) = \frac{d^2\gamma}{dt^2} \cdot \left(\frac{dt}{ds}\right)^2 + \frac{d\gamma}{dt} \cdot \frac{d^2t}{ds^2} = (0, 2) \cdot 1 + (1, 0) \frac{d^2t}{ds^2}$$

i  $\frac{d^2t}{ds^2}$  nie da się łatwo policzyć, więc korzystamy z faktu, że  $(1, 0) \frac{d^2t}{ds^2}$  jest prostopadłe do  $\gamma'(0) = (1, 0)$ , jeśli  $\gamma'$  jest sprametryzowane długością łuku, ale tutaj nie musimy uważać, bo pierwsza pochodna jest taka sama z dokładnością do mnożenia przez stałą bez względu na jej parametryzację. Stąd wiemy, że

$$\frac{d^2t}{ds^2} = 0,$$

bo iloczyn skalarny jest temu równy (z dokładnością do stałej).

### Lemat 1.5: równania Freneta

Niech  $\gamma$  będzie sprametryzowana długością łuku i niech  $(T(s), N(s))$  będzie bazą ortonormalną dodatnio zorientowaną, gdzie  $T(s) = \gamma'(s)$ . Wtedy:

$$T' = \kappa \cdot N$$

$$N' = -\kappa T$$

### Dowód

Pierwsze równanie to definicja krzywizny. W drugim równaniu trzeba zróżniczkować  $N$ .

$$0 = \frac{d}{ds} \langle N, N \rangle = 2 \langle N', N \rangle,$$

czyli  $N' = \alpha T$ , gdzie

$$\alpha = \langle N', T \rangle = \langle N, T \rangle' - \langle N, T' \rangle$$



### Twierdzenie 1.6: podstawowe twierdzenie teorii krzywych

Dla dowolnych  $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ , jednostkowego wektora  $v \in \mathbb{R}^2$  i gładkiej funkcji  $\kappa : [0, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$  istnieje dokładnie jedna krzywa  $\gamma : [0, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$  sparametryzowana długością łuku taka, że  $\gamma(0) = (x_0, y_0)$ ,  $\gamma'(0) = v$ ,  $\kappa_\gamma = \kappa$ .

#### Dowód

Niech  $T = (T_1, T_2)$  i  $T(0) = v$  i  $N = (-T_2, T_1)$  będzie ramką Freneta. Wtedy

$$\begin{pmatrix} T_1' \\ T_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\kappa T_2 \\ \kappa T_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\kappa \\ \kappa & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix}$$

jest jedynym rozwiązaniem

$$\gamma(s) = \int_0^s T(u) du + (x_0, y_0).$$

Wiemy, że  $|T| = 1$ , bo

$$\frac{d}{ds} |T|^2 = \frac{d}{ds} \langle T, T \rangle = 2 \langle T', T \rangle = 0$$



### Definicja 1.7

Niech krzywa  $\gamma$  będzie sparametryzowana długością łuku i niech  $\eta$  będzie okręgiem sparametryzowanym długością łuku stycznym do  $\gamma$  (wektory prędkości się pokrywają) w punkcie  $\gamma(t_0)$ . Wtedy jest **okręgiem ściśle stycznym**, jeżeli  $\eta''(t_0) = \gamma''(t_0)$ .

**Definicja 1.8**

**Ewolutą krzywej**  $\gamma$  nazywamy krzywą utworzoną ze środków okręgów ściśle do niej stycznych.

$$c = \gamma + \frac{1}{\kappa} N$$

W punktach przegięcia albo ignorujemy je i wymagamy, aby  $\gamma''(t) \neq 0$ , albo mówimy, że w punkcie przegięcia okrąg ściśle styczny to prosta.

**Fakt 1.9**

Niech  $\gamma$  będzie krzywą sparametryzowaną długością łuku taką, że  $\kappa'(t) \neq 0$ , to okręgi ściśle styczne są parami rozłącznym otoczeniu  $t$ .

**Dowód**

Niech  $c$  będzie ewolutą krzywej  $\gamma$ . Weźmy dwa punkty  $t_1$  i  $t_2$  w otoczeniu punktu  $t$  z twierdzenia. Naszym celem będzie pokazanie, że długość drogi  $c(t_1)$  a  $c(t_2)$  jest nie większa niż różnica promieni:

$$\int_{t_0}^{t_1} |c'(u)| du = \left| \frac{1}{R(t_0)} - \frac{1}{R(t_1)} \right|,$$

gdzie  $R(t_i)$  to promień okręgu ściśle stycznego do  $\gamma$  w punkcie  $t_i$ .

$$c' = \gamma' + \frac{1}{\kappa} N' + \left( \frac{1}{\kappa} \right)' N = T + \frac{1}{\kappa} (-\kappa T) + \left( \frac{1}{\kappa} \right)' N,$$

czyli

$$\int_{t_0}^{t_1} |c'(u)| du = \int_{t_0}^{t_1} \left| \left( \frac{1}{\kappa} \right)' \right| du = \left| \frac{1}{R(t_0)} - \frac{1}{R(t_1)} \right|.$$





**06.03.2025****Definicja 1.10**

Krzywe  $\gamma : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^3$  sparametryzowane długością łuku,  $\gamma'' \neq 0$ . Weźmy  $\gamma' \perp \gamma''$ . Definiujemy  $N = \frac{\gamma''}{|\gamma''|}$ . Definiujemy krzywiznę takiej krzywej jako  $\kappa_\gamma = |\gamma''|$ .  
 $B = T \times N$  (wektor, który tworzy z  $T$  i  $N$  bazę dodatnio zorientowaną).  
 $(T, N, B)$  to trójnóg Freneta.

**Twierdzenie 1.11**

$$(T, N, B)' = (T, N, B) \begin{pmatrix} 0 & -\kappa & 0 \\ \kappa & 0 & -\tau \\ 0 & \tau & 0 \end{pmatrix}$$

**Dowód**

Pierwszy wiersz to definicja, że  $T' = \kappa N$ .

