Rozmaitości różniczkowalne

elo

_

Spis treści

1	Definicja rozmaitości					
	1.1	Rozmaitości topologiczne	3			
	1.2	Mapy, lokalne współrzędne	4			
			-			
2	Rozmaitości gładkie					
	2.1	Atlas rozmaitości	6			
	2.2	Zgodność map	7			
	2.3	Atlas [maksymalny]	7			
		Funkcje gładkie				
3	Rozkłady jedności 9					
	3.1	Nośnik funkcji	9			
	3.2	Rozkłady jedności w akcji	9			
4	Pom	ocnik idiotów:	0			

1. Definicja rozmaitości

Definicję rozmaitości będziemy budowali warstwami: najpierw położymy fundamenty topologiczne, potem naniesiemy na to strukturę gładką, a na koniec rozszerzymy do pojęcia rozmaitości z brzegiem.

Zanim zajmiemy się konkretnymi definicjami, popatrzmy na kilka prostych przykładów rozmaitości:

- · powierzchnia, domknięta lub nie,
- przestrzenie opisane (lokalnie) skończoną liczbą parametrów,
- podzbiory \mathbb{R}^n lub \mathbb{C}^n zapisywane równaniami algebraicznymi (np. $z_1^2 + z_2^2 + z_3^2$ w \mathbb{C}^3).

1.1. Rozmaitości topologiczne

Definicja 1.1. Przestrzeń topologiczna M jest n-wymiarową **rozmaitością topologiczną** [n-rozmaitością], jeżeli spełnia:

- 1. jest Hausdorffa
- 2. ma przeliczalną bazę
- 3. jest lokalnie euklidesowa wymiaru n, czyli każdy punkt z M posiada otwarte otoczenie w M homeomorficzne z otwartym podzbiorem w \mathbb{R}^n .

Warunkiem równoważnym do lokalnej euklidesowości jest istnienie otwartego otoczenia dla każdego punktu p \in U \subseteq M takiego, że istnieje homeomorfizm U $\stackrel{\cong}{\longrightarrow}$ B_r \subseteq \mathbb{R}^n [ćwiczenia].

Konsekwencie Hausdorffowości:

Mamy wykluczone pewne patologie, na przykład przestrzeń



nie jest rozmaitością topologiczną.

- Dla dowolnego punktu $p \in U \subseteq M$ i homeomorfizmu $\phi : U \to \overline{U} \subseteq \mathbb{R}^n$, jeśli $\overline{K} \subseteq \overline{U}$ jest zwartym podzbiorem \mathbb{R}^n , to $K = \phi^{-1}[\overline{K}] \subseteq M$ jest domknięty i zawarty w M [ćwiczenia].
- Skończone podzbiory są zamknięte, a granice zbieżnych ciągów są jednoznacznie określone.

Konsekwencje przeliczalności bazy:

- Warunek Lindelöfa: każde pokrycie rozmaitości zbiorami otwartymi zawiera przeliczalne podpokrycie [ćwiczenia].
- Każda rozmaitość jest wstępującą sumą otwartych podzbiorów

$$U_1 \subseteq U_2 \subseteq ... \subseteq U_n \subseteq ...$$

które są po domknięciu zawarte w M.

- Parazwartość, czyli każde pokrycie M posiada lokalnie skończone rozdrobnienie.
 - Rodzina \mathscr{X} podzbiorów M jest *lokalnie skończona* [locally finite], jeżeli każdy punkt $p \in M$ ma otoczenie, które przecina się co najwyżej ze skończenie wieloma elementami \mathscr{X} .
 - Jeśli mamy pokrycie M zbiorami W i bierzemy drugie pokrycie V takie, że dla każdego V ∈ V znajdziemy U ∈ W takie, że V ⊆ U, to W jest pokryciem włożonym/rozdrobnieniem
- Każdą rozmaitość jesteśmy w stanie zanurzyć w \mathbb{R}^n dla odpowiednio dużego n.

Konsekwencje lokalnej euklidesowości:

 Twierdzenie Brouwer'a: niepusta n wymiarowa rozmaitość topologiczna nie może być homeomorficzna z żadną m wymiarową rozmaitością gdy m ≠ n. • Liczba n w definicji jest jednoznaczna, możemy więc określić wymiar rozmaitości jako dim M = n.

Tutaj warto zaznaczyć, że zbiór pusty zaspokaja definicję rozmaitości topologicznej dla dowolnego n. Wygodnie jest jednak móc go czasem użyć, więc w definicji niepustość M nie jest przez nas wymagana.

Uwaga 1.2. Każdy otwarty podzbiór n-rozmaitości topologicznej jest n-rozmaitością topologiczną [ćwiczenia].

1.2. Mapy, lokalne współrzędne

Definicja 1.3. Parę (U, ϕ), gdzie U jest otwartym podzbiorem M, a ϕ to homeomorfizm

$$\phi: \mathsf{U} \to \overline{\mathsf{U}} \subseteq \mathbb{R}^{\mathsf{n}}$$
.

nazywamy **mapą** lub **lokalną parametryzacją** [coordinate chart] na rozmaitości M. Zbiór U taki jak wyżej nazywamy zbiorem mapowym [coordinate domain/neighborhood]. Z lokalnej euklidesowości wiemy, że **zbiory mapowe pokrywają całą rozmaitość**.

Jeżeli (U, ϕ) jest mapą i dla p \in M mamy ϕ (p) = 0, to mówimy, że mapa jest *wyśrodkowana na* p [centered at p].

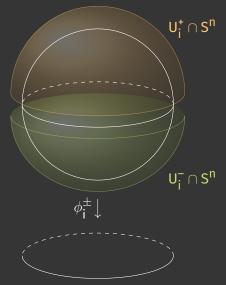
Fakt 1.4. Hausdorffowska przestrzeń X o przeliczalnej bazie jest n-rozmaitością ⇔ posiada rodzinę map n-wymiarowych dla której zbiory mapowe pokrywają cały X.

Przykład:

Rozważmy $S^n = \{(x_1,...,x_n) \in \mathbb{R}^{n+1} : \sum x_i^2 = 1\} \subseteq \mathbb{R}^{n+1}$ z dziedziczoną topologią. Z racji, że \mathbb{R}^{n+1} jest Hausdorffa i ma przeliczalną bazę, to S^n tęż spełnia te dwa warunki. Wystarczy teraz wskazać odpowiednią rodzinę map, która pokryje całe S^n . Dla i = 1, ..., n + 1 określmy otwarte podzbiory w S^n

$$U_i^{\star} = \{x \in S^n : x_i > 0\}$$

$$U_i^- = \{x \in S^n : x_i < 0\}$$



Określmy odwzorowania $\phi_{\mathbf{i}}^{\pm}: \ \mathsf{U}_{\mathbf{i}}^{\pm}
ightarrow \mathbb{R}^{\mathsf{n}}$

$$\phi_i^{\pm}(x) = (x_1, ..., x_{i-1}, \widehat{x_i}, x_{i+1}, ..., x_n).$$

Obraz tego odwzorowania to

$$\overline{U}_i^{\pm} = \phi_i^{\pm}(U_i^{\pm}) = \{(x_1,...,x_n) \in \mathbb{R}^n \ : \ \sum x_i^2 < 1\}.$$

Odwzorowanie $\phi_{\bf i}^\pm: {\sf U}_{\bf i}^\pm o \overline{\sf U}_{\bf i}^\pm$ jest wzajemnie jednoznaczne [bijekcja], bo

$$(\phi_i^{\pm})^{-1}(x_1,...,x_n) = (x_1,...,x_{i-1},\pm\sqrt{1-\sum x_j^2},x_{i+1},...,x_n).$$

Mamy w obie strony odwzorowanie ciągłe, więc jest to homeomorfizmy z odpowiednimi zbiorami \mathbb{R}^n .

PRZYKŁADY Z LEE

1.3. Własności rozmaitości topologicznych

Przypomnijmy najpierw kilka definicji z topologii i je poszerzmy. Mówimy, że przestrzeń topologiczna X jest

- spójna, gdy nie można jej rozłożyć na sumę dwóch rozłącznych, otwartych i niepustych podzbiorów,
- · drogowo spójna, gdy każde dwa punkty można połączyć ciągłą ścieżką,
- lokalnie drogowo spójna, gdy ma bazę zbiorów spójnych drogowo.

Uwaga 1.5. Jeśli przestrzeń M jest rozmaitością topologiczną, to

- 1. M jest lokalnie spójna drogowo,
- 2. M jest spójna ←⇒ jest drogowo spójna,
- 3. spójne składowe M są takie same jak dorogowe spójne składowe,
- 4. M ma przeliczalnie wiele składowych, każda będąca otwartym podbiorem M (a więc i spójną rozmaitością)

Dowód. Punkt (1) jest prostą konsekwencją tego, że otwarte kule są spójne łukowo w \mathbb{R}^n [ćwiczenia]. Punkty (2) i (3) wynikają w prosty sposób z (1). Punkt (4) jest powodowany punktami poprzednimi i tym, że baza M jest przeliczalna.

Przestrzeń topologiczna X jest **lokalnie zwarta,** jeżeli każdy punkt ma bazę otoczeń których domknięcia są zwarte.

Uwaga 1.6. Każda rozmaitość topologiczna jest lokalnie zwarta.

Dowód. Zadanie na liście 1.

Przestrzeń zawierająca wszystkie homotopijne pętle zaczepione w $q \in X$ jest nazywana fundamentalną grupą X w q. Elementem neutralnym tej grupy jest funkcja stała $c_q(s) = q$. Dla rozmaitości topologicznych fundamentalne grupy są przeliczalne.

2. Rozmaitości gładkie

Na wykładzie nie będą nas zbytnio interesować rzeczy różniczkowalne tylko skończenie wiele razy. Z tego też powodu lekkie niuanse między słowami gładkie a różniczkowalne będą często pomijalne, a słowa te staną się izomorficzne. Teraz postaramy się określić, co to znaczy, że funkcja $f: M \to \mathbb{R}$ jest różniczkowalna?

2.1. Atlas rozmaitości

Pojęcie różniczkowalności funkcji $f: M \to \mathbb{R}$ będziemy określać za pomocą *map*:

- Funkcja f wyrażona w mapie (U, ϕ) to nic innego jak f $\circ \phi^{-1} : \overline{U} \to \mathbb{R}$. W ten sposób dostajemy funkcję wyrażoną w zmiennych rzeczywistych.
- W pierwszym instynkcie możemy chcieć powiedzieć, że $f: M \to \mathbb{R}$ jest gładka, jeśli dla każdej mapy taka jest. Niestety, map może być bardzo dużo i może się okazać, że żadna funkcja nie jest gładka.
- Odwzorowanie przejścia między dwoma mapami $(U_1, \phi_1), (U_2, \phi_2)$ to funkcje $\phi_1 \phi_2^{-1}$ i $\phi_2 \phi_1^{-1}$ określone na $U_1 \cap U_2$.

Definicja 2.1. Mapy (U, ϕ_1) oraz (U, ϕ_2) są **zgodne** (gładko-zgodne), gdy odwzorowanie przejścia $\phi_1\phi_2^{-1}$ jest gładkie. Dla map (U, ϕ) i (V, ψ) mówimy, że są one zgodne, jeśli

- U \cap V = \emptyset , albo
- $\phi\psi^{-1}: \psi(U \cap V) \to \phi(U \cap V)$ i $\psi\phi^{-1}(U \cap V) \to \psi(U \cap V)$ sa gładkie.

Definicja 2.2. Mając dane dwie rozmaitości, M i N, mówimy, że funkcja $f: M \to N$ jest **dyfeomorfizmem**, jeżeli

- jest różniczkowalna
- jest bijekcją
- funkcja odwrotna f⁻¹ też jest różniczkowalna

Definicja 2.3. Gładkim atlasem \mathscr{A} na topologicznej rozmaitości M nazywamy dowolny taki zbiór map $\{(U_{\alpha}, \phi_{\alpha})\}$ taki, że:

- 1. 1. zbiory mapowe U_{α} pokrywają całe M
- 2. 2. każde dwie mapy z tego zbioru są zgodne.

Przykład: Rodzina map $\{(U_i^{\pm}, \phi_i^{\pm}) : i = 1, 2, ..., n + 1\}$ jak wcześniej na sferze $S^n \subseteq R^{n+1}$ tworzy gładki atlas. Wystarczy zbadać gładką zgodność tych map. Rozpatrzmy jeden przypadek: $(U_i^{\dagger}, \phi_i^{\dagger}), (U_j^{\dagger}, \phi_j^{\dagger}), i < j$. Po pierwsze, jak wygląda przekrój tych zbiorów?

$${\sf U}_i \cap {\sf U}_j = \{x \in {\sf S}^n \ : \ x_i > 0, x_j > 0\}$$

Dalej, jak wyglądają obrazy tego przekroju przez poszczególne mapy?

$$\phi_{i}^{+}(U_{i}\cap U_{j}) = \{x \in \mathbb{R}^{n} \ : \ |x| < 1, x_{j-1} > 0\}$$

$$\phi_{\boldsymbol{j}}^{\scriptscriptstyle +}(\boldsymbol{U}_{\boldsymbol{j}}\cap\boldsymbol{U}_{\boldsymbol{j}}) = \{\boldsymbol{x}\in\mathbb{R}^n \ : \ |\boldsymbol{x}| < 1, \boldsymbol{x}_{\boldsymbol{j}} < 0\}$$

Odwzorowania przejścia to:

$$\begin{split} \phi_{j}^{+}(U_{i}^{+} \cap U_{j}^{+}) \ni (x_{1},...,x_{n}) & \xrightarrow{\qquad \phi_{j}^{+})^{-1}} \qquad (x_{1},...,x_{j-1},\sqrt{1-|x|^{2}},x_{j},...x_{n}) \\ & \downarrow \phi_{i}^{+} \\ & (x_{1},...,x_{i-1},x_{i+1},...,x_{j-1},\sqrt{1-|x|^{2}},x_{j},...,x_{n}) \end{split}$$

$$\phi_{i}^{+}(\phi_{i}^{+})^{-1}(x_{1},...,x_{n}) = (x_{1},...,x_{i-1},x_{i+1},...,x_{j-1},\sqrt{1-|x|^{2}},x_{j},...,x_{n})$$

jest przekształceniem gładkim. Analogicznie dla drugiego odwzorowania przejścia.

2.2. Zgodność map

Definicja 2.4. Rozmaitość gładka to para (M, \mathscr{A}) złożona z rozmaitości M i gładkiego atlasu \mathscr{A} opisanego na M.

Definicja 2.5. Niech \mathscr{A}_1 , \mathscr{A}_2 będą gładkimi atlasami na M. Mówimy, że mapa (U, ϕ) jest zgodna z atlasem \mathscr{A}_1 , jeżeli jest zgodna z każdą mapą z \mathscr{A}_1 . Dalej, mówimy, że atlas \mathscr{A}_2 jest zgodny z altasem \mathscr{A}_1 , jeżeli każda mapa z \mathscr{A}_1 jest zgodna z każdą mapą z atlasu \mathscr{A}_2 .

Twierdzenie 2.6. Relacja zgodnośc atlasów jest relacją równoważności.

Dowód. Ćwiczenia

2.3. Atlas [maksymalny]

Zgodne atlasy określają tę samą strukturę gładką na M. W takim razie, wygodnym będzie móc zawerzeć wszystkie zgodne atlasy w czymś większym. Z pomocą przychodzi nam pojęcie atlasu maksymalnego.

<u></u>

Definicja 2.7. Atlas $\mathscr A$ jest **atlasem maksymalnym**, jeżeli każda mapa (U,ϕ) z nim zgodna jest w nim zawarta.

Fakt 2.8. Każdy atlas \mathscr{A} na M zawiera się w dokładnie jednym atlasie maksymalnym na M, który jest zbiorem wszystkich map na M zgodnych z \mathscr{A} .

Dowód. Ćwiczenia. Korzystamy z lematu Zorna.

W takim razie, równoważnie do pary (M, \mathscr{A}), gdzie \mathscr{A} jest dowolnym zgodnym atlasem na M, możemy wymóc w definicji, aby \mathscr{A} był atlasem maksymalnym.

2.4. Funkcje gładkie

Definicja 2.9. Funkcja $f: M \to \mathbb{R}$ określona na rozmaitości gładkiej (M, \mathscr{A}) jest gładka, jeżeli po wyrażeniu w każdej mapie z tego atlasu jest gładka:

$$(\forall (U, \phi) \in \mathscr{A})$$
 $f \circ \phi^{-1}$ jest gładka

Fakt 2.10. Niech (M, \mathscr{A}) będzie rozmaitością gładką, a f : M $\to \mathbb{R}$ będzie funkcją gładką na M.

- 1. Jeżeli (U, ϕ) jest mapą zgodną z \mathscr{A} , to f wyrażone w (U, ϕ), czyli f $\circ \phi^{-1}$ też jest funkcją gładką.
- 2. Niech \mathscr{A}' będzie atlasem zgodnym z \mathscr{A} . Wówczas funkcja f jest zgodna względem $\mathscr{A}' \iff$ jest zgodna względem atlasu maksymalnego zawierającego oba te atlasy.

Co więcej, możemy powiedzieć, że $f: M \to \mathbb{R}$ jest gładka \iff jest gładka względem każdego atlasu \mathscr{A} wyznaczającego na M gładką strukturę. [Ćwiczenia]

Definicja 2.11.

- Dwie mapy (U, ϕ) i (V, ψ) są C^k-zgodne, jeżeli $\phi\psi^{-1}$ oraz $\psi\phi^{-1}$ są funkcjami klasy C^k.
- C^k-atlas to atlas składający się z map, które są C^k-zgodne
 - Taki atlas określa strukturę C^k-rozmaitości na M
 - Jest to struktura słabsza niż struktura rozmaitości gdładkiej

 C^0 zwykle oznacza rozmaitość topologiczną, a C^∞ to rozmaitość gładka.

Fakt 2.12. Na C^k rozmaitości nie można sensownie określić funkcji klasy C^m dla m > k.

Rozmaitość można definiować na różne sposoby niewymagające użycia definicji i własności topologicznych, na przykład:

- Rozmaitość analityczna [C^{ω}] to rozmaitość, dla której atlas składa się z map analitycznie zgodnych (czyli wyrażają się za pomocą szeregów potęgowych).
- Rozmaitość zespolona ma mapy jako funkcje w \mathbb{C}^n zamiast w \mathbb{R}^n
- Rozmaitość konforemna zachowuje kąty
- · Rozmaitość kawałkami liniowa

Istnieją rozmaitości topologiczne, które nie dopuszczają żadnej struktury gładkiej (pierwszym takim przykładem była zwarta 10-rozmaitość odkryta przez M. Kervaire). Z drugiej strony, z każdego maksymalnego atlasu C^k rozmaitości można wybrać atlas złożony z map C[∞]-zgodnych, czyli na każdej C^k istnieje struktura C[∞] rozmaitości.

Lemat 2.13. Niech X będzie zbiorem (bez topologii). Niech $\{U_{\alpha}\}$ będzie kolekcją podzbiorów X takich, że istnieje $n \in \mathbb{N}$ takie, że dla każdego α istnieje $\phi_{\alpha} : U_{\alpha} \to \mathbb{R}^{n}$ które jest różnowartościowe. Załóżmy, że takie M, $\{U_{\alpha}\}$, $\{\phi_{\alpha}\}$ spełniają:

- 1. Dla każdego $\alpha \phi_{\alpha}(U_{\alpha})$ jest otwartym podzbiorem \mathbb{R}^{n}
- 2. Dla każdych α , β $\phi_{\alpha}(U_{\alpha} \cap U_{\beta})$ oraz $\phi_{\beta}(U_{\alpha} \cap U_{\beta})$ są otwarte w \mathbb{R}^{n}
- 3. Gdy $U_{\alpha} \cap U_{\beta} \neq \emptyset$, to

$$\phi_{\alpha} \circ \phi_{\beta}^{-1} : \phi_{\beta}(\mathsf{U}_{\alpha} \cap \mathsf{U}_{\beta}) \to \phi_{\alpha}(\mathsf{U}_{\alpha} \cap \mathsf{U}_{\beta})$$

jest gładkim dyfeomorfizmem (gładkie i odwracalne)

- 4. Przeliczalnie wiele spośród U_{α} pokrywa X
- 5. Dla dowolnych p, $q \in X$, $p \neq q$ istniej $q \alpha$, β oraz otwarte podzbiory $V_p \subseteq \phi_{\alpha}(U_{\alpha})$, $V_q \subseteq \phi_{\beta}(U_{\beta})$ takie, że $p \in \phi_{\alpha}^{-1}(V_p)$, $q \in \phi_{\beta}^{-1}(V_q)$ oraz $\phi_{\alpha}^{-1}(V_p) \cap \phi_{\beta}^{-1}(V_q)\emptyset$, czyli możemy rozdzielić dwa dowolne różne punkty za pomocą zbiorów otwartych w \mathbb{R}^n .

Wówczas na X istnieje **struktura rozmaitości topologicznej na** X, dla której U_{α} są zbiorami otwartymi. Ponadtwo, $(U_{\alpha}, \phi_{\alpha})$ tworzy gładki atlas na X.

Dowód. Prezentujemy szkic dowodu:

- Topologia jest produkowana jako przeciwobrazy przez poszczeglne ϕ_{lpha}
- · Lokalna euklidesowość jest oczywista
- Mniejsza baza przeliczalna też śmignie [ćwiczenia]
- · Hausdorffowość wynika z warunku 5.

PRZYKŁAD - linie na prostej, ale nie chce już dzisiaj

3. Rozkłady jedności

Motywacja: jak sklejać funkcje? W szczególności, jak uzasadnić, że na każdej rozmaitości z brzegiem M istnieje gładka funkcja $f: M \to \mathbb{R}^n$ taka, że:

$$f(p) = 0$$
 $p \in \partial M$
 $f(p) > 0$ $p \in Int(M)$?

3.1. Nośnik funkcji

Definicja 3.1. Rodzina $\{A_i\}$ podzbiorów przestrzeni topologicznej X jest **lokalnie skończona**, jeżeli dla każdego $p \in X$ istnieje otwarte otoczenie $p \in U_p$ w X takie, że $U_p \cap A_\alpha \neq \emptyset$ tylko dla skończenie wielu α .

Definicja 3.2. Dla funkcji rzeczywistej $f: X \to \mathbb{R}$ jej **nośnik** to

$$supp(f) = cl(\{x \in X : f(x) \neq 0\})$$

Twierdzenie 3.3. [Twierdzenie o rozkładzie jedności] Dla każdego otwartego pokrycia $\{U_{\alpha}\}$ rozmaitości gładkiej M istnieje rodzina $\{f_i\}_{i\in I}$ gładkich funkcji f_i : $M\to\mathbb{R}$ takich, że

- $f_i \geq 0$
- każdy nośnik supp($\mathbf{f_i}$) zawiera się w pewnym \mathbf{U}_{α} z pokrycia
- nośniki $\{ supp(f_j) \}_{j \in J}$ tworzą lokalnie skończoną rodzinę podzbiorów w M.
- dla każdego $x \in M \sum_{i \in I} f_j(x) = 1$

Jest to rozkład jedności wpisany w pokrycie $\{U_{\alpha}\}$

Dowód. Dla ułatwienia sprawy pokażemy prawdziwość tego twierdzenia dla rozmaitości gładkich bez brzegu. Ale to dopiero w przyszłości, bo aktualnie mi się nie chc

3.2. Rozkłady jedności w akcji

Czy istnieje $f: M \to \mathbb{R}$ takie, że $f \upharpoonright \partial M \equiv 0$ oraz $f \upharpoonright Int(M) > 0$?

Niech $\{U_{\alpha}\}$ będzie dowolnym pokryciem rozmaitości M zbiorami mapowymi. Wtedy $f_{\alpha}:U_{\alpha}\to\mathbb{R}$ jest funkcją gładką, jeżeli

- $U_{\alpha} \cap \partial M \neq \emptyset \implies f_{\alpha} = \widehat{f}_{\alpha} \phi_{\alpha}$, gdzie $\widehat{f}_{\alpha} : \overline{U}_{\alpha} \to \mathbb{R}$ i $\widehat{f}_{\alpha}(x_1, ..., x_n) = x_n$.
- $U_{\alpha} \cap \partial M = \emptyset \implies f_{\alpha} = 1$

Niech $\{h_j\}$ będzie rozkładem jedności wpisanym w $\{U_\alpha\}$. Dla każdego $j \in J$ wybieramy $\alpha(j)$ takie, że $\operatorname{supp}(h_i) \subseteq U_{\alpha(j)}$. Definiujemy wtedy $h_i' = h_i \circ f_{\alpha(j)} : M \to \mathbb{R}$ takie, że

$$h'_{j}(p) = \begin{cases} h(p)f_{\alpha(j)}(p) & p \in U_{\alpha(j)} \\ 0 & p \notin U_{\alpha(j)} \end{cases}$$

Taka funkcja jest gładka, bo supp $(h_i) \subseteq U_{\alpha(i)}$.

Bump function dla domkniętego A \subseteq M z nośnikiem w otwartym U \subseteq M to ciągła funkcja ψ : M \to $\mathbb R$ taka, że 0 $\le \psi \le$ 1 na M i $\psi \equiv$ 1 w A oraz supp(ψ) \subseteq U.

4. Pomocnik idiotów:

Skorowidz definicji

Definicja: rozmaitość topolog-1.1 iczna 1.3 Definicja: mapa Definicja: zgodność map 2.2 Definicja: dyfeomorfizm 2.3 Definicja: atlas gładki 2.4 Definicja: rozmaitość gładka . . 2.5 Definicja: zgodność map, atlasów Definicja: atlas maksymalny . . Definicja: gładkość względem 2.11 Definicja: mapa C^k-zgodna, C^k-Definicja: rodzina lokalnie skończona 3.2 Definicja: nośnik funkcji

Twierdzonkowa zabawa

3

4

6

6

6

7

9

9

1.2	Uwaga: podzbiory to też roż-	
	maitości	4
1.4	Fakt: n-rozmaitość ⇔ rodz-	
	ina map pokrywających	4
1.5	Uwaga: spójność rozmaitości	
	topologicznych	5
1.6	Uwaga: rozmaitości są lokalnie	
	zwarte	5
2.6	Twierdzenie: zgodność to	
	relacja równoważności	7
2.8	Fakt: każdy atlas jest zawarty w	
	unikalnym atlasie maksymalnym	7
2.10	Fakt	7
2.12	Fakt: nie można skakać C ^m → C ^k	8
2.13	Lemat: rozmaitość gładka bez	
	topologii	8
3.3	Twierdzenie: o rozkładzie jedności	9