

# Równania różniczkowe 1R

dupupupupuuuu

Lato 2023

# Spis rzeczy niezbyt mądrych

<b>1</b>	<b>Wstęp do rozwiązywania równań</b>	<b>3</b>
1.1	Równania liniowe jednorodne . . . . .	3
1.2	Równania liniowe niejednorodne . . . . .	5
1.3	Równania o zmiennych rozdzielonych . . . . .	5
1.4	Równania zupełne . . . . .	6
<b>2</b>	<b>Twierdzenie Picarda-Lindelöfa</b>	<b>9</b>
2.1	Początek dowodu . . . . .	9
2.2	Konstrukcja rozwiązania . . . . .	10
2.3	Zastosowania Twierdzenia Banacha . . . . .	11
2.4	Twierdzenie Picarda-Lindelöfa . . . . .	12
2.5	Jednoznaczność rozwiązań . . . . .	14
2.6	Luźniej o Twierdzeniu Banacha . . . . .	15
<b>3</b>	<b>Coś, nie wiem co</b>	<b>16</b>
3.1	Co przerobili . . . . .	16

# 1. Wstęp do rozwiązywania równań

**Przykład:** *Procent składany*: mamy  $x_0 = 1000$  zł złożone w banku i oprocentowanie to jest  $r = 8\%$  w skali roku. Pytamy, ile będziemy mieli po roku na naszym rachunku?  $x_1 = 1008$ . To się nazywa *kapitalizacja odsetek* i ogólny wzór to

$$x_n = x_{n-1} + r \cdot x_{n-1}$$

i możemy to napisać jawnym wzorem

$$x_n = x_0 \cdot (1 + r)^n$$

i to jest już jakiś model.

Teraz rozważmy przypadek ciągły tego. Zmieniamy znaczenie oznaczenia  $x_n$  na stan rachunku w n-tym miesiącu. Model będzie ten sam, tylko  $x_n = x_0 \cdot (1 + \frac{r}{12})^n$ .

To teraz rozdrabniamy jeszcze bardziej i stan w chwili  $t$  to:

$$x(t+h) = x(t) + r \cdot h x(t)$$

i równoważna postać to

$$\frac{x(t+h) - x(t)}{h} = rx(t)$$

a ponieważ lewa strona przy  $h \rightarrow 0$  dąży do pochodnej  $x$ , to mamy

$$\frac{dx}{dt} = rx(t)$$

To się nazywa *prawem Malthusa*.

**Przykład:** przyrost naturalny. Jeśli przez  $r$  oznaczymy przyrost naturalny w Polsce, to mamy  $r < 0$ . Wzór jest taki sam jak dla procentu składanego.

Dzisiejszy wykład ma nam powiedzieć, jak znajdować rozwiązanie.

## 1.1. Równania liniowe jednorodne

**Równanie liniowe jednorodne** to równanie postaci

$$y' = a(t)y$$

z warunkiem początkowym  $y(0) = y_0$ . Szukanie rozwiązania tego równania (czyli tak zwanego *zagadnienia Cauchy'ego*) to:

$$y' - a(t)y = 0$$

i teraz jeśli przemnożę całe  $t$  równanie przez

$$e^{-\int_0^t a(s)ds},$$

co nazywamy *czynnikiem całkującym*, i teraz jak napiszemy:

$$y'e^{-\int_0^t a(s)ds} - a(t)e^{-\int_0^t a(s)ds}y = 0$$

i to co dostaliśmy to jest pochodna funkcji

$$\left[ e^{-\int_0^t a(s)ds} y \right]' = 0$$

czyli mamy

$$ye^{-\int_0^t a(s)ds} = c$$

$$y = ce^{\int_0^t a(s)ds}$$

**Twierdzenie:** dla każdej  $a \in C(\mathbb{R})$  istnieje dokładnie jedno rozwiązanie zagadnienia Cauchy'ego:

$$\begin{cases} y' = a(t)y \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

**Dowód:** Istnienie jest jasne, bo  $y(t)$  jest dane jawny wzorem

$$y(t) = y_0 e^{\int_0^t a(s)ds}.$$

Przy dowodzie jednoznaczności chcemy pokazać, że jest to dokładnie jedno rozwiązanie. Mamy dwie opcje dowodu:

I. Wszystkie krotki wyprowadzania jak wyżej są równoważne, to znaczy  $y$  spełnia  $y' - a(t)y = 0$  wtedy i tylko wtedy gdy  $y$  spełnia  $y'e^{-\int_0^t a(s)ds} - a(t)e^{-\int_0^t a(s)ds}y = 0$  i tak dalej.

II. Dowód nie wprost, czyli założmy, że mamy dwa rozwiązania  $y(t)$  oraz  $\bar{y}(t)$ . Wtedy

$$w(t) = y(t) - \bar{y}(t)$$

spełnia:

$$w' = a(t)y - a(t)\bar{y} = a(t)(y - \bar{y}) = a(t)w$$

$$w(0) = y(0) - \bar{y}(0)$$

Funkcja  $w \in C^1(\mathbb{R})$  spełnia:

$$w' = aw$$

$$w(0) = 0$$

Pokazać, że  $w(t) \equiv 0$

Mnożymy równanie  $w' = aw$  przez  $e^{-\int_0^t a(s)ds}$  i dostajemy:

$$w'e^{-\int_0^t a(s)ds} - awe^{-\int_0^t a(s)ds} = 0$$

$$\left[ we^{-\int_0^t a(s)ds} \right]' = 0$$

$$we^{-\int_0^t a(s)ds} = c$$

$$w = ce^{-\int_0^t a(s)ds}$$

ale ponieważ  $w(0) = 0$ , to  $w(0) = 0 = c$  i mamy, że  $w \equiv 0$ .

## 1.2. Równania liniowe niejednorodne

**Twierdzenie:** dla dowolnej funkcji ciągłej  $a, f \in C(\mathbb{R})$  istnieje dokładnie jedno rozwiązanie  $y \in C^1(\mathbb{R})$  zagadnienia

$$\begin{cases} y' = a(t)y + f(t) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

czyli **równania liniowego niejednorodnego**.

**Dowód:**

Istnienie pokażemy przez konstrukcję rozwiązania. Mnożymy przez czynnik całkujący, czyli  $e^{-\int_0^t a(s)ds}$  i dostajemy

$$\left[ y e^{-\int_0^t a(s)ds} \right]' = f(t) e^{-\int_0^t a(s)ds}$$

i całkujemy obie strony od 0 do t. Jeszcze przed tym zmienimy sobie oznaczenie w równaniu powyżej:  $t \rightarrow \tau$ . Koniec końców, dostaniemy:

$$\begin{aligned} \int_0^t \left[ y e^{-\int_0^\tau a(s)ds} \right]' d\tau &= \int_0^t f(\tau) e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \\ y e^{-\int_0^t a(s)ds} - y_0 e^{-\int_0^0 a(s)ds} &= \int_0^t f(\tau) e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \\ y &= y_0 + e^{\int_0^t a(s)ds} \int_0^t f(\tau) e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \end{aligned}$$

Jednoznaczność możemy pokazać podobnie jak w poprzednim przykładzie.

## 1.3. Równania o zmiennych rozdzielonych

**Równanie o zmiennych rozdzielonych** to równanie postaci

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}$$

Równanie liniowe jednorodne to szczególny przypadek równania o zmiennych rozdzielonych dla  $g(t) = a(t)$  i  $f(y) = \frac{1}{y}$ . Takie równania są przyjemne, bo łatwo jest je zwinąć do postaci pochodna = 0:

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}$$

$$y' f(y) = g(t)$$

i niech  $f = F'$  oraz  $g = G'$ . Wtedy

$$[F(y(t))] = G'(t)$$

czyli

$$[F(y(t))] - G'(t) = 0$$

$$F(y(t)) - G(t) = c$$

Możemy też podejść do tego problemu *metodą inżynierską*, czyli  $y' = \frac{dy}{dx}$  jest traktowane jako ułamek i mamy

$$\frac{dy}{dt} = \frac{g(t)}{f(y)}$$

$$f(y) dy = g(t) dt$$

$$\int f(y) dy = \int g(t) dt$$

**Twierdzenie:** Zagadnienie Cauchy'ego:

$$\begin{cases} y' = \frac{g(t)}{f(y)} \\ y(t_0) = y_0 \end{cases},$$

gdzie  $g(t)$  jest ciągłe w otoczeniu  $t_0$ . Natomiast  $f(y)$  i  $\frac{1}{f(y)}$  są ciągłe w otoczeniu  $y_0$ . To równanie ma dokładnie jedno rozwiązanie  $y \in C^1$  w otoczeniu  $(t_0, y_0)$ .

**Dowód:** To jest tak naprawdę to co już napisaliśmy, ale nieco bardziej precyzyjnie.

Ponieważ  $\frac{1}{f(y)}$  jest ciągłe w otoczeniu  $y_0$ , więc  $f(y) \neq 0$  w tym otoczeniu. Załóżmy, że  $f(y) > 0$  na otoczeniu  $y_0$ . Zatem mamy równoważnie

$$f(y) \frac{dy}{dt} = g(t).$$

Niech  $F' = f$  z dokładnością do stałej. Czyli wtedy

$$\frac{d}{dt} F(y(t)) = g(t)$$

i całkujemy obie strony od  $t_0$  do  $t$ :

$$\int_{t_0}^t \frac{d}{ds} F(y(s)) ds = \int_{t_0}^t g(s) ds$$

$$F(y(t)) - F(y_0) = G(t) - G(t_0)$$

Ponieważ  $F' = f > 0$  w otoczeniu  $y_0$ , to  $F$  jest ściśle rosnąca, więc jest odwracalna. Zatem w otoczeniu  $(t_0, y_0)$  mamy

$$y(t) = F^{-1}(F(y_0) + \int_{t_0}^t g(s) ds)$$

**Przykłady,** dlaczego ważne jest to, że jesteśmy w małym otoczeniu  $(t_0, y_0)$  a nie globalnie:

1.  $y = y^{\frac{1}{3}}$  i  $y(0) = 0$ . Jest to równanie o zmiennych rozdzielonych. Rozwiązania to  $y \equiv 0$ , ale jeśli zaczniemy dłużej nad tym siedzieć, to mamy, że  $y(t) = \left(\frac{2}{3}t\right)^{\frac{3}{2}}$ . Inne rozwiązanie to  $y(t) = -\left(\frac{2}{3}t\right)^{\frac{3}{2}}$ . Problemem jest fakt, że w otoczeniu punktu  $(0, 0)$  funkcja ma być ciągła - nie jest spełnione założenie. Przez to, możemy pokazać, że równanie to ma nieskończenie wiele rozwiązań.

2.  $y = y^2$  i  $y(0) = 1$ . Nadal działamy na równaniu o zmiennych rozdzielonych. Założenie o ciągłości jest prawdziwe. Twierdzenie mówi, że w otoczeniu punktu  $(0, 1)$  mamy dokładnie jedno rozwiązanie, które wynosi

$$y(t) = \frac{1}{1-t}$$

## 1.4. Równania zupełne

**Równania zupełne** to równania postaci

$$M(t, y(t)) + N(t, y(t)) \frac{dy}{dt} = 0,$$

gdzie  $M, N$  są klasy  $C^1$ , dla których istnieje funkcja  $\psi(t, y)$  klasy  $C^1$  taka, że

$$\frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y) = M(t, y)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \psi(t, y) = N(t, y)$$

Dla równań zupełnych mamy:

$$\begin{aligned} M(t, y) + N(t, y) \frac{dy}{dt} &= \frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y(t)) + \frac{\partial}{\partial y} \psi(t, y(t)) \frac{dy(t)}{dt} = \\ &= \frac{d}{dt} (\psi(t, y(t))) = 0 \end{aligned}$$

**Przykład:** Rozważmy funkcję

$$3y + e^t + (3t + \cos y) \frac{dy}{dt} = 0$$

Chcę znaleźć funkcję  $\psi(t, y(t))$  taką, że

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi(t, y(t))}{\partial t} &= 3y + e^t \\ \frac{\partial \psi(t, y(t))}{\partial y} &= 3t + \cos y \end{aligned}$$

czyli obie strony możemy sobie przeciąkować

$$\psi(t, y(t)) = \int [3y + e^t] dt = 3ty + e^t + c(y)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} [3ty + e^t + c(y)] = 3t + c'(y) = \frac{\partial \psi(t, y(y))}{\partial y} = 3t + \cos y$$

$$3t + e^t + c'(y) = 3t + \cos y$$

$$c'(y) = \cos y$$

$$c(y) = \sin y + c$$

Zatem

$$3y(t) + e^t + (3t + \cos y(t))y'(t) = (3ty(t) + e^t + \sin y(t) + c)' = 0$$

**Twierdzenie:** rozważamy równanie

$$M(t, y) + N(t, y) \frac{dy}{dt} = 0$$

gdzie  $M, N$  są klasy  $C^1$  w otoczeniu  $(t_0, y_0)$ . Równanie to jest zupełne w pewnym otoczeniu  $(t_0, y_0)$   
 $\iff \frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t}$  w otoczeniu  $(t_0, y_0)$ .

**Dowód:**

$\implies$  Zupełność oznacza, że dla pewnej  $\psi(t, y)$  mamy, że

$$\frac{\partial \psi(t, y)}{\partial t} = M(t, y)$$

oraz

$$\frac{\partial \psi(t, y)}{\partial y} = N(t, y).$$

Różniczkując pierwsze wyrażenie po  $y$  oraz drugie po  $t$  dostajemy:

$$\frac{\partial^2 \psi(t, y)}{\partial t \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} M(t, y)$$

$$\frac{\partial^2 \psi(t, y)}{\partial y \partial t} = \frac{\partial}{\partial t} N(t, y) dy$$

i z symetryczności drugiej pochodnej mamy równość z twierdzenia.

⇐ Podajemy funkcję  $\phi$ :

$$\phi(t, y) = \int_{t_0}^t M(s, y_0) ds + \int_{y_0}^y N(t, z) dz$$

w otoczeniu  $(t_0, y_0)$ .

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y) &= M(t, y_0) + \int_{y_0}^y \frac{\partial}{\partial t} M(t, z) dz = M(t, y_0) + \int_{y_0}^y \frac{\partial}{\partial y} M(t, z) dz = \\ &= M(t, y_0) + M(t, y) - M(t, y_0) = M(t, y) \end{aligned}$$

Pokazanie, że  $\frac{\partial}{\partial y} = N(t, y)$  jest pokazywane analogicznie.

**Przykład:** Równanie liniowe jednorodne  $y' = a(t)y$  **nie jest zupełne**. Możemy spróbować zapisać je w postaci z M i N:

$$-a(t)y + 1 \cdot y'(t) = 0$$

Wtedy  $M(t, y) = -a(t)y$  i  $N(t, y) = 1$ . Mamy więc

$$\frac{\partial}{\partial y} M(t, y) = -a(t) \neq 0 = \frac{\partial}{\partial y} N(t, y).$$

Ale już równanie

$$-a(t)y e^{-\int_0^t a(s) ds} + e^{-\int_0^t a(s) ds} y' = 0$$

jest zupełne, mimo że równania są równoważne. Zmieniliśmy tylko postać równania, ale jest sens jest taki sam.



## 2. Twierdzenie Picarda-Lindelöfa

Patrzymy na zagadnienie Cauchy'ego

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases} \quad (\text{☕})$$

**Twierdzenie Picarda-Lindelöfa** (ale był też Cauchy, Peano i.in.): Zakładamy, że  $f(t, y)$  jest ciągła oraz  $\frac{\partial f}{\partial y}$  też jest ciągła w otoczeniu  $(t_0, y_0)$ . Wówczas istnieje  $h > 0$  takie, że zagadnienie (☕) ma dokładnie jedno rozwiązanie  $y \in C^1([t_0, t_0 + h])$ .

### 2.1. Początek dowodu

Cały dzisiejszy wykład będzie poświęcony na dowodzenie tego twierdzenia.

**Przykład:**

1. Równanie liniowe

$$y' = a(t)y + b(t) = f(t, y)$$

i  $y(t_0) = y_0$ . Tydzień temu pokazaliśmy, że takie równanie ma dokładnie jedno rozwiązanie.

2. Równanie o zmiennych rozdzielonych

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}$$

i  $y(t_0) = y_0$ . Tutaj pokazywaliśmy, że mamy dokładnie jedno rozwiązanie dla  $t \in [t_0, t_0 + h]$ , czyli w pewnym otoczeniu  $(t_0, y_0)$  przy założeniach, że funkcje  $f, g$  są ciągłe i  $f(t_0) \neq 0$ .

Zaczynamy dowód od przeformułowania problemu:

**Lemat:** Funkcja  $y \in C^1([t_0, t_0 + h])$  jest rozwiązaniem zagadnienia Cauchy'ego  $\iff$   $y$  jest rozwiązaniem równania całkowego

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

**Dowód:**  $\implies$

Całkujemy nasze rozwiązanie

$$\begin{aligned} y' &= f(t, y) \\ \int_{t_0}^t y' ds &= \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \\ y(t) - y(t_0) &= \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \end{aligned}$$

$\longleftarrow$

Różniczkujemy równanie całkowe

$$\begin{aligned} y(t) &= y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \\ \frac{d}{dt} y(t) &= \frac{d}{dt} \left( y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right) \\ y' &= 0 + f(t, y(t)) \end{aligned}$$



## 2.2. Konstrukcja rozwiązania

**Twierdzenie:** zbiór  $X = C[a, b]$  z normą

$$\|f\|_{\infty} = \max_{x \in [a, b]} |f(x)|$$

jest przestrzenią Banacha.

**Dowód:**

1.  $X$  jest przestrzenią liniową nad  $\mathbb{R}$  (oczywiste),
2.  $\|\cdot\|_{\infty}$  jest normą (oczywiste),
3.  $X$  jest przestrzenią zupełną, równoważnie: każdy szereg

$$\sum_{i=1}^{\infty} u_i(x)$$

jest zbieżny jednostajnie  $\iff$  jest bezwzględnie zbieżny (szereg norm jest zbieżny). Tutaj odwołujemy się do analizy i że coś takiego robiliśmy.



**Twierdzenie Banacha o punkcie stałym:** Niech  $Z \subseteq C[a, b]$  będzie domkniętą na zbieżność jednostajną. Zakładamy, że przekształcenie

$$\mathcal{F} : C[a, b] \rightarrow C[a, b]$$

ma własności:

1.  $\mathcal{F}[Z] = Z$
2.  $\mathcal{F}$  jest kontrakcją, to znaczy że istnieje  $k \in (0, 1)$  taka, że dla każdego  $u, v \in Z$

$$\|\mathcal{F}(u) - \mathcal{F}(v)\| \leq k\|u - v\|$$

Wówczas istnieje dokładnie jedno  $u \in Z$  takie, że  $\mathcal{F}(u) = u$ .

**Dowód:** Bierzemy dowolne  $u_0 \in Z$  i definiujemy ciąg:

$$u_{n+1} = \mathcal{F}(u_n).$$

1.  $(\forall n) u_n \in Z$  - to z pierwszego założenia o  $\mathcal{F}$ .
2.  $u_n$  jest zbieżny jednostajnie.

Zauważmy, że

$$u_n = \left( \sum_{k=1}^n u_k - u_{k-1} \right) + u_0$$

[suma teleskopowa]. Pokażemy indukcyjnie, że

$$\sum_{k=1}^{\infty} \|u_k - u_{k-1}\| < \infty.$$

Dla  $n = 1$  jest trywialne, ale popatrzmy jeszcze na  $\|u_2 - u_1\|$

$$\|u_2 - u_1\| \stackrel{\text{def}}{=} \|\mathcal{F}(u_0) - \mathcal{F}(u_1)\| \leq k\|u_0 - u_1\|$$

ogólniej:

$$\|u_k - u_{k-1}\| = \|\mathcal{F}(u_{k-1}) - \mathcal{F}(u_{k-2})\| \leq l\|u_{k-1} - u_{k-2}\| \leq \dots \leq l^{k-1}\|u_1 - u_0\|$$

Czyli

$$\sum_{k=1}^{\infty} \|u_k - u_{k-1}\| \leq \sum_{k=1}^{\infty} l^{k-1}\|u_1 - u_0\|,$$

a to jest zbieżne, bo  $l \in (0, 1)$ . Zatem  $u_n$  zbiega jednostajnie do  $\sum_{k=1}^{\infty} (u_k - u_{k-1}) + u_0$ .

## 2.3. Zastosowania Twierdzenia Banacha

Mamy równanie

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

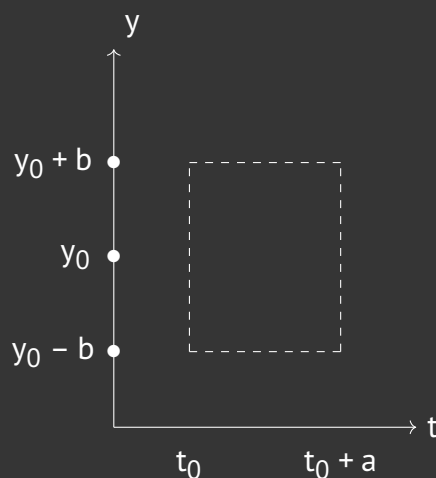
chcemy znaleźć rozwiązanie tego równania.

Niech  $X = C[t_0, t_0 + h]$ . Jak wygląda  $\mathcal{F}$ ?

$$\mathcal{F}(y)(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

Definiujemy  $Z \subseteq C[t_0, t_0 + h]$ . Weźmy dowolne  $a, b > 0$ . Wprowadźmy oznaczenia:

$$R = \{(t, y) : t_0 \leq t \leq t_0 + a, |y - y_0| \leq b\}$$



$$M = \max_{(t,y) \in R} |f(t, y)|$$

$$L = \max_{(t,y)} \left| \frac{\partial}{\partial y(t,y)} \right|$$

Weźmy dowolne  $h$  spełniające

$$0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

Niech

$$Z = \{f \in C[t_0, t_0 + h] : (\forall t \in [t_0, t_0 + h]) |y(t) - y_0| \leq M(t - t_0)\}$$

**Objaśnienie trzeba dopisać, bo nie słuchałam**

Pokażemy, że  $Z$  spełnia założenia w twierdzeniu Banacha:

1.  $Z$  jest domknięty na zbieżność jednostajną
2.  $\mathcal{F}(Z) \subseteq Z$  i niech  $y \in Z$ . Szacujemy

$$|\mathcal{F}(y)(t) - y_0| = \left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right|,$$

ale na tym przedziale  $(s, y(s)) \in R$ , więc

$$\left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right| \leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s))| ds \leq \int_{t_0}^t M(t - t_0) ds$$

3. Kontrakcja:  $y, \bar{y} \in Z$ . Szacujemy

$$\begin{aligned} |\mathcal{F}(y)(t) - \mathcal{F}(\bar{y})(t)| &= \left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s)) ds \right| \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))| ds \end{aligned}$$

Teraz dla każdego  $s \in [t_0, t]$  stosujemy twierdzenie o wartości średniej:

$$|f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))| = \left| \frac{\partial}{\partial s} f(s, \theta) \right| |y(s) - \bar{y}(s)|$$

dla pewnego  $(s, \theta) \in R$ .

Zatem

$$|\mathcal{F}(y)(t) - \mathcal{F}(\bar{y})(t_0)|(t - t_0) \leq Lh \|y - \bar{y}\|$$

a ponieważ  $Lh < 1$ , to mamy  $l = LH$  jak z założenia twierdzenia o punkcie stałym.

## 2.4. Twierdzenie Picarda-Lindelöfa

Ten sposób rozwiązywania równań nazywa się często **iteracjami Picarda**.

**Założenia:**

- $\hookrightarrow f$  i  $\frac{\partial}{\partial y} f$  są ciągle w otoczeniu  $(t_0, y_0)$
- $\hookrightarrow a, b > 0$  są dowolne
- $\hookrightarrow R = \{(t, y) : t_0 \leq t \leq t_0 + a, |y - y_0| \leq b\}$
- $\hookrightarrow M = \max_{(t,y) \in R} |f(t, y)|, L = \max_{(t,y) \in R} \left| \frac{\partial}{\partial y(t,y)} \right|$

$$\hookrightarrow 0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

### Teza:

Wtedy zagadnienie Cauchy'ego

$$y' = f(t, y(t))$$

ma rozwiązanie na  $[t_0, t_0 + h]$ .

Dlaczego nie napisaliśmy jeszcze, że jest dokładnie jedno rozwiązanie? Bo czasem może się trafić jakiś inny punkt stały poza  $Z$ .

### Przykład:

Popatrzmy na  $y' = y$  i  $y(0) = 1$ . Rozwiązanie jest nietrudno znaleźć, ale my chcemy spróbować skorzystać z twierdzenia Banacha o punkcie stałym.

$$y(t) = 1 + \int_{t_0}^t y(s) ds.$$

Definiujemy ciąg

$$\begin{aligned} y_0(t) &= y_0 \\ y_{n+1} &= 1 + \int_{t_0}^t y_n(s) ds \end{aligned}$$

Jeśli  $y_0(t) = 1$ , to

$$\begin{aligned} y_1(t) &= 1 + \int_0^t 1 ds = 1 + t \\ y_2(t) &= 1 + \int_0^t y_1(s) ds = 1 + \int_0^t (1 + s) ds = 1 + t + \frac{t^2}{2} \end{aligned}$$

indukcyjnie

$$y_n(t) = 1 + t + \frac{t^2}{2} + \dots + \frac{t^n}{n!}$$

to zbiega niemal jednostajnie do  $e^t$ .

**Uwaga:** Rozwiązanie (☕) istnieje na odcinku  $[t_0, t_0 + h]$ , gdzie  $h$  jest dowolne i spełnia

$$0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

Założenie, że  $h < \frac{1}{L}$  nie jest potrzebne, bo wtedy przedłużanie rozwiązań.

### Przykład:

$$\begin{aligned} y' &= t^2 + e^{-y^2} \\ y(0) &= 0 \end{aligned}$$

Niech

$$R = \{(t, y) : 0 \leq t \leq 12 = a, |y| \leq 1 = b\}$$

Wtedy

$$M = \max_R |t^2 + e^{-y^2}| = \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 1 = \frac{5}{4}$$

a więc

$$h < \min\left\{\frac{1}{2}, \frac{1}{\frac{5}{4}} = \frac{4}{5}\right\} = \frac{1}{2}.$$

Z twierdzenia Picarda-Lindelöfa istnieje rozwiązanie na  $[0, h]$ , gdzie  $h < \frac{1}{2}$ .

## 2.5. Jednoznaczność rozwiązań

**Lemat Greenwalla:** Załóżmy, że  $w \in C[t_0, t_0 + h]$  spełnia:

1.  $w(x) \geq 0$

2. istnieje takie  $c$ , że  $w(t) \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds$  dla wszystkich  $t \in [t_0, t_0 + h]$

Wówczas  $w \equiv 0$ .

**Dowód:** Dla każdego  $\varepsilon > 0$  w spełnia:

$$w(t) \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds + \varepsilon > 0$$

czyli

$$\frac{w(t)}{\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c}} \leq c$$

$$\frac{d}{dt} \ln \left( \int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) = \frac{w(t)}{\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c}} \leq c$$

$$\int_{t_0}^t \frac{d}{dt} \ln \left( \int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) \leq \int_{t_0}^t c ds$$

$$\ln \left( \int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) - \ln \left( \int_{t_0}^{t_0} w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) = \ln \left( \int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) - \frac{\varepsilon}{c} \leq c(t - t_0)$$

$$\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \leq \frac{\varepsilon}{c} e^{c(t-t_0)}$$

ostatecznie

$$\frac{w(t)}{c} \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds \leq \frac{\varepsilon}{c} e^{c(t-t_0)} - \frac{\varepsilon}{c} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$$



### Jednoznaczność rozwiązania:

Załóżmy, że mamy dwa rozwiązania  $y, \bar{y}$  zagadnienia

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

oba spełniają

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s))ds$$

$$\bar{y}(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, \bar{y}(s))ds.$$

Niech

$$w(t) = |y(t) - \bar{y}(t)| \leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))|ds \leq L \int_{t_0}^t |y(s) - \bar{y}(s)|ds$$

i z Greenwalla mamy, że  $w(t) = 0$ .

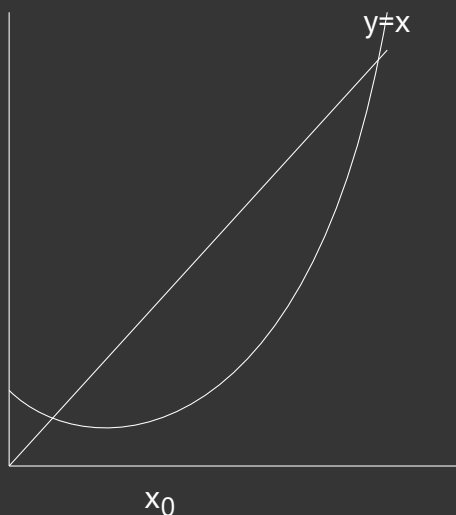
## 2.6. Luźniej o Twierdzeniu Banacha

Niech  $X = \mathbb{R}$ , które są przestrzenią Banacha. Chcemy rozwiązać

$$x = a + bx^2 = \mathcal{F}(x)$$

zastosujemy twierdzenie Banacha o punkcie stałym.

Trzeba by było znaleźć podzbiór, pokazać że jest zamknięty etc., ale możemy to sobie rozwiązać graficznie



$\mathcal{F}$  rzutuje nam coraz bliżej OY. Jest też drugi punkt stały, ten wyżej, do którego nie dojdziemy za pomocą Banacha.

## 3. Coś, nie wiem co

### 3.1. Co przerobili

- przykład niespełnienia założeń PL
- twierdzenie Peano
- twierdzenie o przedłużaniu rozwiązań
- przykład do powyższego twierdzenia
- lemat: Jeśli  $y_0 > 0$ , to rozwiązanie  $y(t)$  na  $[0, T^*)$  spełnia  $0 \leq y(t) \leq y_0$ .
- lemat: Jeżeli  $y' = f(y)$  i  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \bar{y}$ , to  $f(\bar{y}) = 0$
- równanie logistyczne
- modelowanie populacji i polowań
- schemat Eulera
- prawo Malthusa