

Równania różniczkowe 1R

dupupupupuuuu

Lato 2023

Spis rzeczy niezbyt mądrych

1	Wstęp do rozwiązywania równań	3
1.1	Równania liniowe jednorodne	3
1.2	Równania liniowe niejednorodne	5
1.3	Równania o zmiennych rozdzielonych	5
1.4	Równania zupełne	6
2	Twierdzenie Picarda-Lindelöfa	9
2.1	Początek dowodu	9
2.2	Konstrukcja rozwiązania	10
2.3	Zastosowania Twierdzenia Banacha	11
2.4	Twierdzenie Picarda-Lindelöfa	12
2.5	Jednoznaczność rozwiązań	14
2.6	Luźniej o Twierdzeniu Banacha	15

1. Wstęp do rozwiązywania równań

Przykład: *Procent składany*: mamy $x_0 = 1000$ zł złożone w banku i oprocentowanie to jest $r = 8\%$ w skali roku. Pytamy, ile będziemy mieli po roku na naszym rachunku? $x_1 = 1008$. To się nazywa *kapitalizacja odsetek* i ogólny wzór to

$$x_n = x_{n-1} + r \cdot x_{n-1}$$

i możemy to napisać jawnym wzorem

$$x_n = x_0 \cdot (1 + r)^n$$

i to jest już jakiś model.

Teraz rozważmy przypadek ciągły tego. Zmieniamy znaczenie oznaczenia x_n na stan rachunku w n-tym miesiącu. Model będzie ten sam, tylko $x_n = x_0 \cdot (1 + \frac{r}{12})^n$.

To teraz rozdrabniamy jeszcze bardziej i stan w chwili t to:

$$x(t+h) = x(t) + r \cdot h x(t)$$

i równoważna postać to

$$\frac{x(t+h) - x(t)}{h} = rx(t)$$

a ponieważ lewa strona przy $h \rightarrow 0$ dąży do pochodnej x , to mamy

$$\frac{dx}{dt} = rx(t)$$

To się nazywa *prawem Malthusa*.

Przykład: przyrost naturalny. Jeśli przez r oznaczmy przyrost naturalny w Polsce, to mamy $r < 0$. Wzór jest taki sam jak dla procentu składanego.

Dzisiejszy wykład ma nam powiedzieć, jak znajdować rozwiązanie.

1.1. Równania liniowe jednorodne

Równanie liniowe jednorodne to równanie postaci

$$y' = a(t)y$$

z warunkiem początkowym $y(0) = y_0$. Szukanie rozwiązania tego równania (czyli tak zwanego *zagadnienia Cauchy'ego*) to:

$$y' - a(t)y = 0$$

i teraz jeśli przemnożę całe t równanie przez

$$e^{-\int_0^t a(s)ds},$$

co nazywamy *czynnikiem całkującym*, i teraz jak napiszemy:

$$y'e^{-\int_0^t a(s)ds} - a(t)e^{-\int_0^t a(s)ds}y = 0$$

i to co dostaliśmy to jest pochodna funkcji

$$\left[e^{-\int_0^t a(s)ds} y \right]' = 0$$

czyli mamy

$$ye^{-\int_0^t a(s)ds} = c$$

$$y = ce^{\int_0^t a(s)ds}$$

Twierdzenie: dla każdej $a \in C(\mathbb{R})$ istnieje dokładnie jedno rozwiązanie zagadnienia Cauchy'ego:

$$\begin{cases} y' = a(t)y \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

Dowód: Istnienie jest jasne, bo $y(t)$ jest dane jawny wzorem

$$y(t) = y_0 e^{\int_0^t a(s)ds}.$$

Przy dowodzie jednoznaczności chcemy pokazać, że jest to dokładnie jedno rozwiązanie. Mamy dwie opcje dowodu:

I. Wszystkie krotki wyprowadzania jak wyżej są równoważne, to znaczy y spełnia $y' - a(t)y = 0$ wtedy i tylko wtedy gdy y spełnia $y'e^{-\int_0^t a(s)ds} - a(t)e^{-\int_0^t a(s)ds}y = 0$ i tak dalej.

II. Dowód nie wprost, czyli założmy, że mamy dwa rozwiązania $y(t)$ oraz $\bar{y}(t)$. Wtedy

$$w(t) = y(t) - \bar{y}(t)$$

spełnia:

$$w' = a(t)y - a(t)\bar{y} = a(t)(y - \bar{y}) = a(t)w$$

$$w(0) = y(0) - \bar{y}(0)$$

Funkcja $w \in C^1(\mathbb{R})$ spełnia:

$$w' = aw$$

$$w(0) = 0$$

Pokazać, że $w(t) \equiv 0$

Mnożymy równanie $w' = aw$ przez $e^{-\int_0^t a(s)ds}$ i dostajemy:

$$w'e^{-\int_0^t a(s)ds} - awe^{-\int_0^t a(s)ds} = 0$$

$$\left[we^{-\int_0^t a(s)ds} \right]' = 0$$

$$we^{-\int_0^t a(s)ds} = c$$

$$w = ce^{-\int_0^t a(s)ds}$$

ale ponieważ $w(0) = 0$, to $w(0) = 0 = c$ i mamy, że $w \equiv 0$.

1.2. Równania liniowe niejednorodne

Twierdzenie: dla dowolnej funkcji ciągłej $a, f \in C(\mathbb{R})$ istnieje dokładnie jedno rozwiązanie $y \in C^1(\mathbb{R})$ zagadnienia

$$\begin{cases} y' = a(t)y + f(t) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

czyli **równania liniowego niejednorodnego**.

Dowód:

Istnienie pokażemy przez konstrukcję rozwiązania. Mnożymy przez czynnik całkujący, czyli $e^{-\int_0^t a(s)ds}$ i dostajemy

$$\left[ye^{-\int_0^t a(s)ds} \right]' = f(t)e^{-\int_0^t a(s)ds}$$

i całkujemy obie strony od 0 do t. Jeszcze przed tym zmienimy sobie oznaczenie w równaniu powyżej: $t \rightarrow \tau$. Koniec końców, dostaniemy:

$$\begin{aligned} \int_0^t \left[ye^{-\int_0^\tau a(s)ds} \right]' d\tau &= \int_0^t f(\tau)e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \\ ye^{-\int_0^t a(s)ds} - y_0e^{-\int_0^0 a(s)ds} &= \int_0^t f(\tau)e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \\ y &= y_0 + e^{\int_0^t a(s)ds} \int_0^t f(\tau)e^{-\int_0^\tau a(s)ds} d\tau \end{aligned}$$

Jednoznaczność możemy pokazać podobnie jak w poprzednim przykładzie.

1.3. Równania o zmiennych rozdzielonych

Równanie o zmiennych rozdzielonych to równanie postaci

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}.$$

Równanie liniowe jednorodne to szczególny przypadek równania o zmiennych rozdzielonych dla $g(t) = a(t)$ i $f(y) = \frac{1}{y}$. Takie równania są przyjemne, bo łatwo jest je zwinąć do postaci pochodna = 0:

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}$$

$$y'f(y) = g(t)$$

i niech $f = F'$ oraz $g = G'$. Wtedy

$$[F(y(t))]' = G'(t)$$

czyli

$$[F(y(t))]' - G'(t) = 0$$

$$F(y(t)) - G(t) = c$$

Możemy też podejść do tego problemu *metodą inżynierską*, czyli $y' = \frac{dy}{dx}$ jest traktowane jako ułamek i mamy

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \frac{g(t)}{f(y)} \\ f(y)dy &= g(t)dt \\ \int f(y)dy &= \int g(t)dt \end{aligned}$$

Twierdzenie: Zagadnienie Cauchy'ego:

$$\begin{cases} y' = \frac{g(t)}{f(y)} \\ y(t_0) = y_0 \end{cases},$$

gdzie $g(t)$ jest ciągłe w otoczeniu t_0 . Natomiast $f(y)$ i $\frac{1}{f(y)}$ są ciągłe w otoczeniu y_0 . To równanie ma dokładnie jedno rozwiązanie $y \in C^1$ w otoczeniu (t_0, y_0) .

Dowód: To jest tak naprawdę to co już napisaliśmy, ale nieco bardziej precyzyjnie.

Ponieważ $\frac{1}{f(y)}$ jest ciągłe w otoczeniu y_0 , więc $f(y) \neq 0$ w tym otoczeniu. Załóżmy, że $f(y) > 0$ na otoczeniu y_0 . Zatem mamy równoważnie

$$f(y) \frac{dy}{dy} = g(t).$$

Niech $F' = f$ z dokładnością do stałej. Czyli wtedy

$$\frac{d}{dt} F(y(t)) = g(t)$$

i całkujemy obie strony od t_0 do t :

$$\int_{t_0}^t \frac{d}{ds} F(y(s)) ds = \int_{t_0}^t g(s) ds$$

$$F(y(t)) - F(y_0) = G(t) - G(t_0)$$

Ponieważ $F' = f > 0$ w otoczeniu y_0 , to F jest ściśle rosnąca, więc jest odwracalna. Zatem w otoczeniu (t_0, y_0) mamy

$$y(t) = F^{-1}(F(y_0) + \int_{t_0}^t g(s) ds)$$

Przykłady, dlaczego ważne jest to, że jesteśmy w małym otoczeniu (t_0, y_0) a nie globalnie:

1. $y = y^{\frac{1}{3}}$ i $y(0) = 0$. Jest to równanie o zmiennych rozdzielonych. Rozwiązania to $y \equiv 0$, ale jeśli zaczniemy dłużej nad tym siedzieć, to mamy, że $y(t) = \left(\frac{2}{3}t\right)^{\frac{3}{2}}$. Inne rozwiązanie to $y(t) = -\left(\frac{2}{3}t\right)^{\frac{3}{2}}$. Problemem jest fakt, że w otoczeniu punktu $(0, 0)$ funkcja ma być ciągła - nie jest spełnione założenie. Przez to, możemy pokazać, że równanie to ma nieskończenie wiele rozwiązań.

2. $y = y^2$ i $y(0) = 1$. Nadal działamy na równaniu o zmiennych rozdzielonych. Założenie o ciągłości jest prawdziwe. Twierdzenie mówi, że w otoczeniu punktu $(0, 1)$ mamy dokładnie jedno rozwiązanie, które wynosi

$$y(t) = \frac{1}{1-t}$$

1.4. Równania zupełne

Równania zupełne to równania postaci

$$M(t, y(t)) + N(t, y(t)) \frac{dy}{dt} = 0,$$

gdzie M, N są klasy C^1 , dla których istnieje funkcja $\psi(t, y)$ klasy C^1 taka, że

$$\frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y) = M(t, y)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \psi(t, y) = N(t, y)$$

Dla równań zupełnych mamy:

$$\begin{aligned} M(t, y) + N(t, y) \frac{dy}{dt} &= \frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y(t)) + \frac{\partial}{\partial y} \psi(t, y(t)) \frac{dy(t)}{dt} = \\ &= \frac{d}{dt} (\psi(t, y(t))) = 0 \end{aligned}$$

Przykład: Rozważmy funkcję

$$3y + e^t + (3t + \cos y) \frac{dy}{dt} = 0$$

Chcę znaleźć funkcję $\psi(t, y(t))$ taką, że

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi(t, y(t))}{\partial t} &= 3y + e^t \\ \frac{\partial \psi(t, y(t))}{\partial y} &= 3t + \cos y \end{aligned}$$

czyli obie strony możemy sobie przeciąkować

$$\psi(t, y(t)) = \int [3y + e^t] dt = 3ty + e^t + c(y)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} [3ty + e^t + c(y)] = 3t + c'(y) = \frac{\partial \psi(t, y(y))}{\partial y} = 3t + \cos y$$

$$3t + e^t + c'(y) = 3t + \cos y$$

$$c'(y) = \cos y$$

$$c(y) = \sin y + c$$

Zatem

$$3y(t) + e^t + (3t + \cos y(t))y'(t) = (3ty(t) + e^t + \sin y(t) + c)' = 0$$

Twierdzenie: rozważamy równanie

$$M(t, y) + N(t, y) \frac{dy}{dt} = 0$$

gdzie M, N są klasy C^1 w otoczeniu (t_0, y_0) . Równanie to jest zupełne w pewnym otoczeniu (t_0, y_0)
 $\iff \frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t}$ w otoczeniu (t_0, y_0) .

Dowód:

\implies Zupełność oznacza, że dla pewnej $\psi(t, y)$ mamy, że

$$\frac{\partial \psi(t, y)}{\partial t} = M(t, y)$$

oraz

$$\frac{\partial \psi(t, y)}{\partial y} = N(t, y).$$

Różniczkując pierwsze wyrażenie po y oraz drugie po t dostajemy:

$$\frac{\partial^2 \psi(t, y)}{\partial t \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} M(t, y)$$

$$\frac{\partial^2 \psi(t, y)}{\partial y \partial t} = \frac{\partial}{\partial t} N(t, y) dy$$

i z symetryczności drugiej pochodnej mamy równość z twierdzenia.

← Podajemy funkcję ϕ :

$$\phi(t, y) = \int_{t_0}^t M(s, y_0) ds + \int_{y_0}^y N(t, z) dz$$

w otoczeniu (t_0, y_0) .

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \psi(t, y) &= M(t, y_0) + \int_{y_0}^y \frac{\partial}{\partial t} M(t, z) dz = M(t, y_0) + \int_{y_0}^y \frac{\partial}{\partial y} M(t, z) dz = \\ &= M(t, y_0) + M(t, y) - M(t, y_0) = M(t, y) \end{aligned}$$

Pokazanie, że $\frac{\partial}{\partial y} = N(t, y)$ jest pokazywane analogicznie.

Przykład: Równanie liniowe jednorodne $y' = a(t)y$ **nie jest zupełne**. Możemy spróbować zapisać je w postaci z M i N:

$$-a(t)y + 1 \cdot y'(t) = 0$$

Wtedy $M(t, y) = -a(t)y$ i $N(t, y) = 1$. Mamy więc

$$\frac{\partial}{\partial y} M(t, y) = -a(t) \neq 0 = \frac{\partial}{\partial y} N(t, y).$$

Ale już równanie

$$-a(t)y e^{-\int_0^t a(s) ds} + e^{-\int_0^t a(s) ds} y' = 0$$

jest zupełne, mimo że równania są równoważne. Zmieniliśmy tylko postać równania, ale jest sens jest taki sam.

2. Twierdzenie Picarda-Lindelöfa

Patrzymy na zagadnienie Cauchy'ego

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases} \quad (\text{☕})$$

Twierdzenie Picarda-Lindelöfa (ale był też Cauchy, Peano i.in.): Zakładamy, że $f(t, y)$ jest ciągła oraz $\frac{\partial f}{\partial y}$ też jest ciągła w otoczeniu (t_0, y_0) . Wówczas istnieje $h > 0$ takie, że zagadnienie (☕) ma dokładnie jedno rozwiązanie $y \in C^1([t_0, t_0 + h])$.

2.1. Początek dowodu

Cały dzisiejszy wykład będzie poświęcony na dowodzenie tego twierdzenia.

Przykład:

1. Równanie liniowe

$$y' = a(t)y + b(t) = f(t, y)$$

i $y(t_0) = y_0$. Tydzień temu pokazaliśmy, że takie równanie ma dokładnie jedno rozwiązanie.

2. Równanie o zmiennych rozdzielonych

$$y' = \frac{g(t)}{f(y)}$$

i $y(t_0) = y_0$. Tutaj pokazywaliśmy, że mamy dokładnie jedno rozwiązanie dla $t \in [t_0, t_0 + h]$, czyli w pewnym otoczeniu (t_0, y_0) przy założeniach, że funkcje f, g są ciągłe i $f(t_0) \neq 0$.

Zaczynamy dowód od przeformułowania problemu:

Lemat: Funkcja $y \in C^1([t_0, t_0 + h])$ jest rozwiązaniem zagadnienia Cauchy'ego \iff y jest rozwiązaniem równania całkowego

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

Dowód: \implies

Całkujemy nasze rozwiązanie

$$\begin{aligned} y' &= f(t, y) \\ \int_{t_0}^t y' ds &= \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \\ y(t) - y(t_0) &= \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \end{aligned}$$

\longleftarrow

Różniczkujemy równanie całkowe

$$\begin{aligned} y(t) &= y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \\ \frac{d}{dt} y(t) &= \frac{d}{dt} \left(y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right) \\ y' &= 0 + f(t, y(t)) \end{aligned}$$



2.2. Konstrukcja rozwiązania

Twierdzenie: zbiór $X = C[a, b]$ z normą

$$\|f\|_{\infty} = \max_{x \in [a, b]} |f(x)|$$

jest przestrzenią Banacha.

Dowód:

1. X jest przestrzenią liniową nad \mathbb{R} (oczywiste),
2. $\|\cdot\|_{\infty}$ jest normą (oczywiste),
3. X jest przestrzenią zupełną, równoważnie: każdy szereg

$$\sum_{i=1}^{\infty} u_i(x)$$

jest zbieżny jednostajnie \iff jest bezwzględnie zbieżny (szereg norm jest zbieżny). Tutaj odwołujemy się do analizy i że coś takiego robiliśmy.



Twierdzenie Banacha o punkcie stałym: Niech $Z \subseteq C[a, b]$ będzie domkniętą na zbieżność jednostajną. Zakładamy, że przekształcenie

$$\mathcal{F} : C[a, b] \rightarrow C[a, b]$$

ma własności:

1. $\mathcal{F}[Z] = Z$
2. \mathcal{F} jest kontrakcją, to znaczy że istnieje $k \in (0, 1)$ taka, że dla każdego $u, v \in Z$

$$\|\mathcal{F}(u) - \mathcal{F}(v)\| \leq k\|u - v\|$$

Wówczas istnieje dokładnie jedno $u \in Z$ takie, że $\mathcal{F}(u) = u$.

Dowód: Bierzemy dowolne $u_0 \in Z$ i definiujemy ciąg:

$$u_{n+1} = \mathcal{F}(u_n).$$

1. $(\forall n) u_n \in Z$ - to z pierwszego założenia o \mathcal{F} .
2. u_n jest zbieżny jednostajnie.

Zauważmy, że

$$u_n = \left(\sum_{k=1}^n u_k - u_{k-1} \right) + u_0$$

[suma teleskopowa]. Pokażemy indukcyjnie, że

$$\sum_{k=1}^{\infty} \|u_k - u_{k-1}\| < \infty.$$

Dla $n = 1$ jest trywialne, ale popatrzmy jeszcze na $\|u_2 - u_1\|$

$$\|u_2 - u_1\| \stackrel{\text{def}}{=} \|\mathcal{F}(u_0) - \mathcal{F}(u_1)\| \leq k\|u_0 - u_1\|$$

ogólniej:

$$\|u_k - u_{k-1}\| = \|\mathcal{F}(u_{k-1}) - \mathcal{F}(u_{k-2})\| \leq l\|u_{k-1} - u_{k-2}\| \leq \dots \leq l^{k-1}\|u_1 - u_0\|$$

Czyli

$$\sum_{k=1}^{\infty} \|u_k - u_{k-1}\| \leq \sum_{k=1}^{\infty} l^{k-1}\|u_1 - u_0\|,$$

a to jest zbieżne, bo $l \in (0, 1)$. Zatem u_n zbiega jednostajnie do $\sum_{k=1}^{\infty} (u_k - u_{k-1}) + u_0$.

2.3. Zastosowania Twierdzenia Banacha

Mamy równanie

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

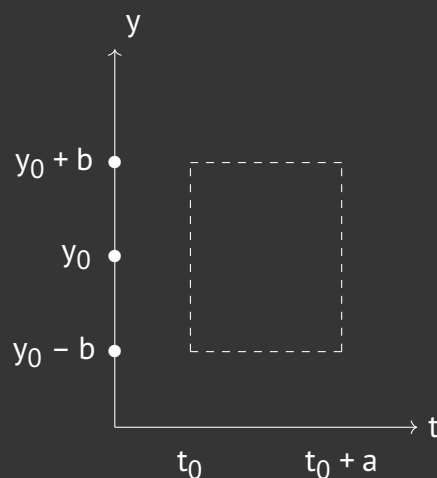
chcemy znaleźć rozwiązanie tego równania.

Niech $X = C[t_0, t_0 + h]$. Jak wygląda \mathcal{F} ?

$$\mathcal{F}(y)(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds$$

Definiujemy $Z \subseteq C[t_0, t_0 + h]$. Weźmy dowolne $a, b > 0$. Wprowadźmy oznaczenia:

$$R = \{(t, y) : t_0 \leq t \leq t_0 + a, |y - y_0| \leq b\}$$



$$M = \max_{(t,y) \in R} |f(t, y)|$$

$$L = \max_{(t,y)} \left| \frac{\partial}{\partial y(t,y)} \right|$$

Weźmy dowolne h spełniające

$$0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

Niech

$$Z = \{f \in C[t_0, t_0 + h] : (\forall t \in [t_0, t_0 + h]) |y(t) - y_0| \leq M(t - t_0)\}$$

Objaśnienie trzeba dopisać, bo nie słuchałam

Pokażemy, że Z spełnia założenia w twierdzeniu Banacha:

1. Z jest domknięty na zbieżność jednostajną
2. $\mathcal{F}(Z) \subseteq Z$ i niech $y \in Z$. Szacujemy

$$|\mathcal{F}(y)(t) - y_0| = \left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right|,$$

ale na tym przedziale $(s, y(s)) \in R$, więc

$$\left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) ds \right| \leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s))| ds \leq \int_{t_0}^t M(t - t_0) ds$$

3. Kontrakcja: $y, \bar{y} \in Z$. Szacujemy

$$\begin{aligned} |\mathcal{F}(y)(t) - \mathcal{F}(\bar{y})(t)| &= \left| \int_{t_0}^t f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s)) ds \right| \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))| ds \end{aligned}$$

Teraz dla każdego $s \in [t_0, t]$ stosujemy twierdzenie o wartości średniej:

$$|f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))| = \left| \frac{\partial}{\partial s} f(s, \theta) \right| |y(s) - \bar{y}(s)|$$

dla pewnego $(s, \theta) \in R$.

Zatem

$$|\mathcal{F}(y)(t) - \mathcal{F}(\bar{y})(t_0)|(t - t_0) \leq Lh \|y - \bar{y}\|$$

a ponieważ $Lh < 1$, to mamy $l = LH$ jak z założenia twierdzenia o punkcie stałym.

2.4. Twierdzenie Picarda-Lindelöfa

Ten sposób rozwiązywania równań nazywa się często **iteracjami Picarda**.

Założenia:

- $\hookrightarrow f$ i $\frac{\partial}{\partial y} f$ są ciągle w otoczeniu (t_0, y_0)
- $\hookrightarrow a, b > 0$ są dowolne
- $\hookrightarrow R = \{(t, y) : t_0 \leq t \leq t_0 + a, |y - y_0| \leq b\}$
- $\hookrightarrow M = \max_{(t,y) \in R} |f(t, y)|, L = \max_{(t,y) \in R} \left| \frac{\partial}{\partial y(t,y)} \right|$

$$\hookrightarrow 0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

Teza:

Wtedy zagadnienie Cauchy'ego

$$y' = f(t, y(t))$$

ma rozwiązanie na $[t_0, t_0 + h]$.

Dlaczego nie napisaliśmy jeszcze, że jest dokładnie jedno rozwiązanie? Bo czasem może się trafić jakiś inny punkt stały poza Z .

Przykład:

Popatrzmy na $y' = y$ i $y(0) = 1$. Rozwiązanie jest nietrudno znaleźć, ale my chcemy spróbować skorzystać z twierdzenia Banacha o punkcie stałym.

$$y(t) = 1 + \int_{t_0}^t y(s) ds.$$

Definiujemy ciąg

$$\begin{aligned} y_0(t) &= y_0 \\ y_{n+1} &= 1 + \int_{t_0}^t y_n(s) ds \end{aligned}$$

Jeśli $y_0(t) = 1$, to

$$\begin{aligned} y_1(t) &= 1 + \int_0^t 1 ds = 1 + t \\ y_2(t) &= 1 + \int_0^t y_1(s) ds = 1 + \int_0^t (1 + s) ds = 1 + t + \frac{t^2}{2} \end{aligned}$$

indukcyjnie

$$y_n(t) = 1 + t + \frac{t^2}{2} + \dots + \frac{t^n}{n!}$$

to zbiega niemal jednostajnie do e^t .

Uwaga: Rozwiązanie (☕) istnieje na odcinku $[t_0, t_0 + h]$, gdzie h jest dowolne i spełnia

$$0 < h < \min\{a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\}$$

Założenie, że $h < \frac{1}{L}$ nie jest potrzebne, bo wtedy przedłużanie rozwiązań.

Przykład:

$$\begin{aligned} y' &= t^2 + e^{-y^2} \\ y(0) &= 0 \end{aligned}$$

Niech

$$R = \{(t, y) : 0 \leq t \leq 12 = a, |y| \leq 1 = b\}$$

Wtedy

$$M = \max_R |t^2 + e^{-y^2}| = \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 1 = \frac{5}{4}$$

a więc

$$h < \min\left\{\frac{1}{2}, \frac{1}{\frac{5}{4}} = \frac{4}{5}\right\} = \frac{1}{2}.$$

Z twierdzenia Picarda-Lindelöfa istnieje rozwiązanie na $[0, h]$, gdzie $h < \frac{1}{2}$.

2.5. Jednoznaczność rozwiązań

Lemat Greenwalla: Załóżmy, że $w \in C[t_0, t_0 + h]$ spełnia:

1. $w(x) \geq 0$

2. istnieje takie c , że $w(t) \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds$ dla wszystkich $t \in [t_0, t_0 + h]$

Wówczas $w \equiv 0$.

Dowód: Dla każdego $\varepsilon > 0$ w spełnia:

$$w(t) \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds + \varepsilon > 0$$

czyli

$$\frac{w(t)}{\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c}} \leq c$$

$$\frac{d}{dt} \ln \left(\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) = \frac{w(t)}{\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c}} \leq c$$

$$\int_{t_0}^t \frac{d}{dt} \ln \left(\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) \leq \int_{t_0}^t cds$$

$$\ln \left(\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) - \ln \left(\int_{t_0}^{t_0} w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) = \ln \left(\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \right) - \frac{\varepsilon}{c} \leq c(t - t_0)$$

$$\int_{t_0}^t w(s)ds + \frac{\varepsilon}{c} \leq \frac{\varepsilon}{c} e^{c(t-t_0)}$$

ostatecznie

$$\frac{w(t)}{c} \leq c \int_{t_0}^t w(s)ds \leq \frac{\varepsilon}{c} e^{c(t-t_0)} - \frac{\varepsilon}{c} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$$



Jednoznaczność rozwiązania:

Załóżmy, że mamy dwa rozwiązania y, \bar{y} zagadnienia

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

oba spełniają

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, y(s))ds$$

$$\bar{y}(t) = y_0 + \int_{t_0}^t f(s, \bar{y}(s))ds.$$

Niech

$$w(t) = |y(t) - \bar{y}(t)| \leq \int_{t_0}^t |f(s, y(s)) - f(s, \bar{y}(s))|ds \leq L \int_{t_0}^t |y(s) - \bar{y}(s)|ds$$

i z Greenwalla mamy, że $w(t) = 0$.

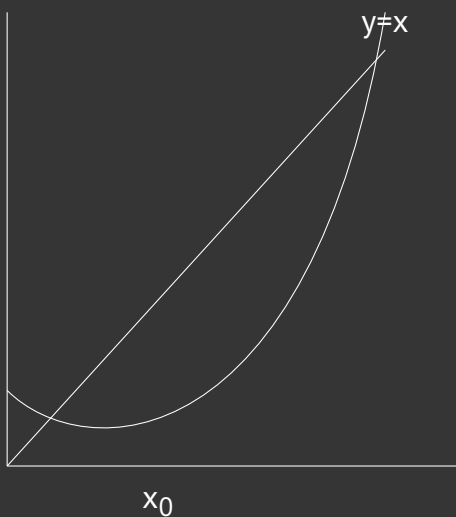
2.6. Luźniej o Twierdzeniu Banacha

Niech $X = \mathbb{R}$, które są przestrzenią Banacha. Chcemy rozwiązać

$$x = a + bx^2 = \mathcal{F}(x)$$

zastosujemy twierdzenie Banacha o punkcie stałym.

Trzeba by było znaleźć podzbiór, pokazać że jest zamknięty etc., ale możemy to sobie rozwiązać graficznie



\mathcal{F} rzutuje nam coraz bliżej OY. Jest też drugi punkt stały, ten wyżej, do którego nie dojdziemy za pomocą Banacha.