

Zadania z ** lista 15

Weronika Jakimowicz

January 19, 2023

ZAD. 3.

Zrobimy to taką troszkę dziwną, skończoną indukcją. To znaczy najpierw pokażemy, że jest pierwsza pochodna po oby współrzędnych.

Korzystając z zadania 12 z listy 12 dla $h(x) = \int_a^b g(x, y)dy$, czyli przedział całkowania jest stały i wyraz $\int_c^d f(x, x, z)dz$ się redukuje, dostajemy

$$\frac{d}{dx_1} \phi \star f(x_1, x_2) = \frac{d}{dx_1} \int \int \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 = \int \int \frac{\partial}{\partial x_1} \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2$$

i analogicznie dla drugiej współrzędnej.

Założmy teraz, że dla wszystkich $\alpha = (a_1, a_2)$ takiego, że $|\alpha| < m$ mamy ciągłe pochodne cząstkowe. Oznaczmy $D^\alpha(\phi \star f)(x) = g$. Popatrzmy teraz na dwie kolejne pochodne: dla $\alpha_1 = (a_1 + 1, a_2)$ oraz $\alpha_2 = (a_1, a_2 + 1)$. Zaczniemy od tej pierwszej.

$$\begin{aligned} D^{\alpha_1}(\phi \star f)(x_1, x_2) &= \frac{d}{dx_1} g(x) = \frac{d}{dx_1} \int \int D^\alpha \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 = \\ &= \int \int \frac{d}{dx_1} D^\alpha \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 = \\ &= \int \int D^{\alpha_1} \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 \end{aligned}$$

Analogicznie dla drugiej:

$$\begin{aligned} D^{\alpha_2}(\phi \star f)(x_1, x_2) &= \frac{d}{dx_2} g(x) = \frac{d}{dx_2} \int \int D^\alpha \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 = \\ &= \int \int \frac{d}{dx_2} D^\alpha \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 = \\ &= \int \int D^{\alpha_2} \phi(x_1 - y_1, x_2 - y_2) f(y_1, y_2) dy_1 dy_2 \end{aligned}$$

I oczywiście ogranicza nas tutaj od góry fakt, że ϕ ma tylko m pochodnych cząstkowych.

Jeszcze słowem komentarza o funkcji f . Dzięki temu, że f jest niezerowa tylko na ograniczonym zbiorze, to możemy ten podzbiór miary zero na którym nie jest ciągła ograniczyć przez kwadraciki o coraz to mniejszej mierze. To znaczy zbiór S punktów nieciągłości f jest zawarty w domkniętym

$$S \subseteq \sum_{i=0}^n [a_i, b_i] \times [a_i, b_i]$$

którego miarę łatwo jest policzyć i możemy zmniejszać ich średnicę poniżej dowolnego $\varepsilon > 0$, czyli całkowalność całości nam się nie psuje.