למידה עמוקה עבודה 2

1. בחרנו את סט הנתונים "Beijing PM2.5 Data Set" המכיל את נתוני מזג אוויר ואת רמת זיהום האוויר בבייג'ין בחרנו את סט הנתונים "Beijing PM2.5 Data Set" השנים 2010-2015 כלומר, דיווח של 5 שנים החל מתחילת 2010 ועד סוף 2014 כאשר יש דיווח כל שעה בכל יום. מדובר בבעיית רגרסיה בכך שעלינו לחזות בהתבסס על נתוני עבר את זיהום האוויר בשעה הבאה.

הtata set מכיל 43824 רשומות כך שלכל רשומה יש 12 פיצ'רים: הפיצ'רים קלים להבנה ומתייחסים לנתוני מזג האוויר:

No: row number

year: year of data in this row month: month of data in this row day: day of data in this row hour: hour of data in this row pm2.5: PM2.5 concentration

DEWP: Dew Point TEMP: Temperature PRES: Pressure

cbwd: Combined wind direction lws: Cumulated wind speed ls: Cumulated hours of snow lr: Cumulated hours of rain

ערכי זיהום אפשריים (ערכי target ערכי זיהום אפשריים): 0-994

ערכי הזיהום הנפוצים ביותר:

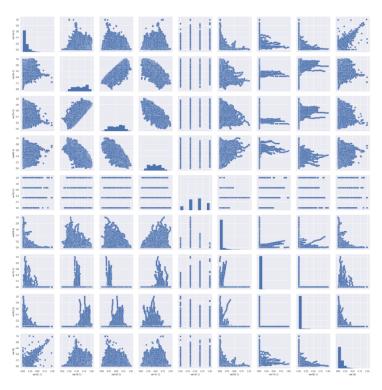
16.0 626 11.0 596 13.0 589 12.0 578 17.0 572

מצאנו מאמר ובלוג על ה-data set הנ"ל עם שימוש בעיקר ב-LSTM

- https://www.ischool.berkeley.edu/sites/default/files/sproject_attachments/deep-airforecasting_final.pdf
- /https://machinelearningmastery.com/multivariate-time-series-forecasting-lstms-keras

יש לציין שהבדיקות על הנתונים בוצעו לאחר הסרת הפיצ'ר 'No' המתאר את אינדקס הרשומה, ולאחר שהפכנו את כל הפיצ'רים שמתארים את תאריך הרשומה לאינדקס הרשומה (כפי שמתואר בסעיף 2).

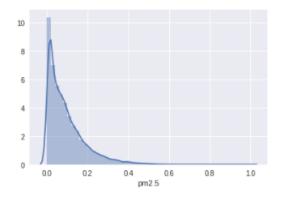
בדיקת קורלציה בין כל זוג פיצ'רים:



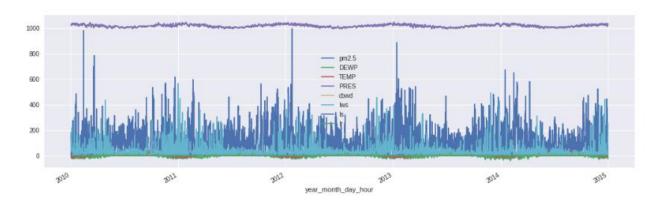
	pm2.5	DEWP	TEMP	PRES	cbwd	Iws	Is	Ir	pm2.5_next_day
pm2.5	1.000000	0.157559	-0.090826	-0.045511	0.187448	-0.234327	0.022225	-0.049048	0.955350
DEWP	0.157559	1.000000	0.824425	-0.778723	0.232942	-0.296635	-0.034487	0.125051	0.155297
TEMP	-0.090826	0.824425	1.000000	-0.827199	0.175610	-0.154811	-0.092730	0.049034	-0.090737
PRES	-0.045511	-0.778723	-0.827199	1.000000	-0.168965	0.185253	0.069036	-0.079837	-0.043935
cbwd	0.187448	0.232942	0.175610	-0.168965	1.000000	-0.200006	0.010355	-0.048326	0.207142
lws	-0.234327	-0.296635	-0.154811	0.185253	-0.200006	1.000000	0.021889	-0.010125	-0.234346
Is	0.022225	-0.034487	-0.092730	0.069036	0.010355	0.021889	1.000000	-0.009553	0.023343
Ir	-0.049048	0.125051	0.049034	-0.079837	-0.048326	-0.010125	-0.009553	1.000000	-0.054255
pm2.5_next_day	0.955350	0.155297	-0.090737	-0.043935	0.207142	-0.234346	0.023343	-0.054255	1.000000

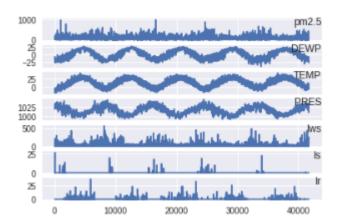
ניתן לראות שהקורלציה הכי גבוהה היא בין ערך הזיהום ביום t לבין ערך הזיהום ביום t-1

התפלגות הזיהום:



התנהגות הנתונים בזמן:





ניתן לראות שאכן הנתונים מתנהגים בצורה מחזורית ולכן נסיק שהם תלויים בזמן, כלומר לתאריך יש השפעה על ערכי הפיצ'רים ולכן בזמנים שונים נצפה לערכים שונים בנתונים. נצפה שעובדה זאת תעזור לחיזוי ערך הזיהום.

ראשית נתאר את שלבי הreprocess שביצענו על מנת להשתמש בdata set:
לאחר מעבר על הנתונים זיהינו שיש ערכים חסרים בעמודת הזיהום (pm2.5) ב-24 השעות הראשונות ולכן
נסיר את 24 הרשומות הנ"ל. בנוסף קיימים ערכים חסרים- תחילה נחליף ערכים חסרים ב-0 (החלפה ב-0 רק
לשם הנוחות כרגע, בהמשך שנינו זאת). העמודה היחידה בה קיימים ערכים חסרים היא עמודת ערך הזיהום
(pm2.5)

<pre>data.isna().sum()</pre>							
No	0						
year	0						
month	0						
day	0						
hour	0						
pm2.5	2043						
DEWP	0						
TEMP	0						
PRES	0						
cbwd	0						
Iws	0						
Is	0						
Ir	0						

את כל הפיצ'רים המתארים את תאריך הרשומה נאחד לפיצ'ר אחד של תאריך המתאר את השעה, יום, חודש ושנה אותה הרשומה מתארת. נעדכן את האינדקס של הdata frame שהתקבל להיות פיצ'ר זה מאחר ואלו נתונים התלויים בזמן.

> בנוסף נסיר את עמודת "No" מאחר והיא מציינת את אינדקס השורה ולכן מיותרת. כעת ננרמל את הנתונים:

מלבד הפיצ'ר המתאר את כיוון הרוח (cbwd), כל שאר הפיצ'רים מספריים.

עבור bwd נשתמש בlabel encoder על מנת להחליף כל קטגוריה הקיימת בפיצ'ר זה במספר מתאים: ['SE', 'CV', 'NW', 'NE'] נהפוך ל: [S, 1, 2, 3]

כעת ננרמל את כל הפיצ'רים (כולל תוצאת ה-label encoder) לערכים בין 0 ל-1 ע"י שימוש ב-MinMaxScaler

כעת נעביר את הנתונים למבנה המתאים לנתונים בזמן כך שיותר נוח לראות לכל רשומה באיזה פיצ'רים וערכים נשתמש כדי לחזות את הערך שלה. ראשית ננסה לחזות את הזיהום **בשעה הנוכחית** (t) על בסיס הנתונים **מהשעה הקודמת** (t-1) ולכן לכל רשומה נוסיף את ערך הזיהום של הרשומה הבאה וכך נקבל שלכל רשומה הערך שאותו נרצה לחזות הוא ערך הזיהום של השעה הבאה. כלומר במבנה זה הפיצ'רים הנכנסים למודל הלומד הם כל 8 הפיצ'רים הראשונים, ומשתנה המטרה הוא הפיצ'ר האחרון הנקרא (var1(t).

הקוד עליו הסתמכנו בבניית מבנה זה מתואר בבלוג הבא: https://machinelearningmastery.com/convert-time-series-supervised-learning-problem-python

	var1(t-1)	var2(t-1)	var3(t-1)	var4(t-1)	var5(t-1)	var6(t-1)	var7(t-1)	var8(t-1)	var1(t)
year_month_day_hour									
2010-01-02 01:00:00	0.379248	-1.235575	-1.349834	0.345882	0.358713	-0.441885	-0.069371	-0.137704	0.585205
2010-01-02 02:00:00	0.585205	-1.166272	-1.349834	0.345882	0.358713	-0.424093	-0.069371	-0.137704	0.704443
2010-01-02 03:00:00	0.704443	-0.889059	-1.431845	0.443239	0.358713	-0.406301	-0.069371	-0.137704	0.942920
2010-01-02 04:00:00	0.942920	-0.611845	-1.431845	0.540597	0.358713	-0.370518	1.245411	-0.137704	0.476806
2010-01-02 05:00:00	0.476806	-0.611845	-1.431845	0.540597	0.358713	-0.352726	2.560194	-0.137704	0.162451

א. Validation strategy בהתחלה החלוקה לtrain set ו-train set בוצעה כך שה-Validation strategy מכיל את 4- השנים הראשונות: מתאריך 1.1.2010 ועד לתאריך 31.12.2013. ה-set set מכיל את נתוני השנה השנים הראשונות: מתאריך 1.1.2014 ועד לתאריך 31.12.2014. קיבלנו שה-set set מכיל 6759 רשומות, train set set מכיל הנתונים וה-test set set מכיל הנתונים וה-test set מכול הנתונים.

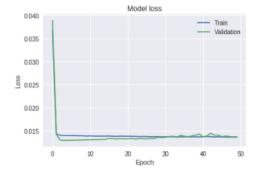
בהמשך נראה שהחלוקה השתנתה (עדיין חלוקה לrain ו-test אך בצורה שונה) ועבור מודל הLSTM חילקנו את בrain גם validationi train כפי שמתואר בהמשך.

- ב. נבנה מודל בסיסי שישמש אותנו כbaseline לשאר המודלים שנבחן. המודל הבסיסי יחזה את ערך הזיהום על בסיס ממוצע ערכי הזיהום ב-**3 השעות האחרונות**. נבדוק את דיוק המודל באמצעות חישוב הזיהום על בסיס ממוצע ערכי הזיהום ב-**3 השעות האחרונות**. TEST RMSE=30.928 ,TRAIN RMSE=34.352.
- ג. בנינו מודל ML קלאסי מסוג XGBRegressor. המודל בונה 100 עצים שונים כך שכל עץ "משתפר" על בסיס הטעות בעץ הקודם שנבנה כאשר ה-learning rate שקבענו הוא 0.08 והעומק המקסימלי של כל עץ הוא 4. באמצעות מודל זה קיבלנו RMSE = 23.837 על ה-test set.
 - ד. כעת נבנה מודל NN לחיזוי ערך הזיהום בשעה הנוכחית על בסיס הנתונים מהשעה הקודמת עם שימוש בשכבת LSTM המתאימה לtime series:

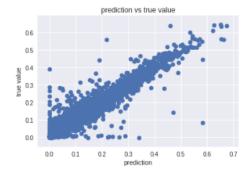
ראשית נבנה מודל פשוט שבשכבה הראשונה LSTM עם 50 נוירונים ובשכבה האחרונה (output) נוירון adam נוירון וה-optimizer ההפסד תהיה מבוססת על

test set-על ה-RMSE=25.3307 train set-על ה-RMSE=28.969

פונקציית ההפסד מול מספר ה-epochs:

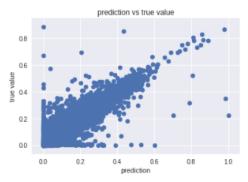


:test set חיזוי מול הערך האמיתי



ניתן לראות שהתוצאה יחסית טובה- החיזוי אכן קרוב לערך האמיתי של הזיהום וניתן לראות זאת על פי הצורה הלינארית שהתקבלה ביחס בין החיזוי לערך האמיתי.

:train set חיזוי מול ערך אמיתי



ניתן לראות שקיבלנו צורה פחות לינארית מאשר עבור הplot שהתקבל עבור חיזוי מול ערך אמיתי של train set. תוצאה זאת תואמת גם את תוצאת ה-RMSE על תוצאות המודל על ה-train set.

חמשת הרשומות שקיבלו חיזוי בעל טעות מינימלית:

	pm2.5	DEWP	TEMP	PRES	cbwd	Iws	Is	Ir	true_next_day_pm2.5	pred_next_day_pm2.5	true_norm_val	pred_norm_val	dist
year_month_day_ho	ur												
2014-04-30 04:00:0	0 97.0	9.0	13.0	1010.0	0.0	0.89	0.0	0.0	100.0	99.996375	0.100604	0.100600	0.000004
2014-01-12 02:00:0	0.0	-24.0	-1.0	1034.0	1.0	24.14	0.0	0.0	0.0	-0.004087	0.000000	-0.000004	0.000004
2014-11-17 01:00:0	0 13.0	-8.0	6.0	1030.0	1.0	101.92	0.0	0.0	12.0	11.994442	0.012072	0.012067	0.000006
2014-07-01 04:00:0	0 76.0	17.0	24.0	1005.0	2.0	55.43	0.0	0.0	86.0	86.006384	0.086519	0.086526	0.000006
2014-04-25 16:00:0	0 90.0	7.0	26.0	1014.0	2.0	11.17	0.0	0.0	96.0	96.006725	0.096579	0.096586	0.000007

חמשת הרשומות שקיבלו חיזוי בעל טעות מקסימלית:

	pm2.5	DEWP	TEMP	PRES	cbwd	Iws	Is	Ir	true_next_day_pm2.5	pred_next_day_pm2.5	true_norm_val	pred_norm_val	dist
year_month_day_hour													
2014-01-31 00:00:00	137.0	-7.0	-1.0	1021.0	2.0	39.79	0.0	0.0	469.0	141.355458	0.471831	0.142209	0.329622
2014-04-09 20:00:00	580.0	-3.0	22.0	1015.0	2.0	12.96	0.0	0.0	217.0	556.024189	0.218310	0.559380	0.341071
2014-12-09 11:00:00	0.0	-8.0	-3.0	1036.0	0.0	1.79	0.0	0.0	339.0	-2.772151	0.341046	-0.002789	0.343835
2014-11-20 20:00:00	375.0	0.0	3.0	1018.0	3.0	0.89	0.0	0.0	0.0	387.927101	0.000000	0.390269	0.390269
2014-04-09 19:00:00	80.0	-1.0	24.0	1013.0	2.0	7.15	0.0	0.0	580.0	84.208600	0.583501	0.084717	0.498784

ניתן לראות שהמודל תמיד חוזה (t) ערך יחסית קרוב לערך של הזיהום ביום הקודם (t-1). כאשר אכן הזיהום ביום לקרוב לראות שהמודל חוזה בצורה טובה (כמו שרואים בחמשת הרשומות שקיבלו חיזוי t לקרוב לזיהום ביום t t אז המודל לא מצליח לבצע בעל טעות מינימלית). לעומת זאת כאשר הזיהום ביום t שונה מאוד מהזיהום ביום t t אז המודל לא מצליח לבצע חיזוי בצורה טובה (כמו שרואים בחמשת הרשומות שקיבלו חיזוי בעל טעות מקסימלית). מכאן אנו מסיקות 2 דברים:

- 1. הסרה או מילוי ערכים חסרים בדרך אחרת ולא ע"י 0.
- 2. יש לנסות לחזות את הזיהום ביום t ע"י יותר מיום אחד אחורה (t-1).

ה. מהמסקנות שהצגנו לעיל חשבנו על מספר פתרונות לשיפור המודל:

- ✓ הסרת ערכים חסרים- מאחר ויש 2067 רשומות בעלי ערך pm2.5 חסר מתוך 43824 רשומות החלטנו
 לנסות להסיר את הערכים החסרים ולא להשלים אותם ע"י אפסים.
 - .48. ✓ הגדלת מספר הרשומות שבאמצעותן אנו מבצעות חיזוי לרשומה הנוכחית מ-1 ל-48.
- שימוש עבור המשתמש הקטיגוריאלי bone hot encoding המתאר את כיוון הרוח ב-one hot encoding ע"י שימוש ב- get dummies (הוספת עמודה עבור כל ערך אפשרי ואתחולן ב-0, כך שרק בעמודה בעלת הערך המתאים לרשומה יהיה 1) במקום שימוש ב־label encoder ונרמול הערך הזה כי בצורה הזאת אנו יוצרות קשר של גדול∖קטן בין הערכים השונים- דבר שאינו משקף תכונה אמיתית שלא פיצ'ר זה.
 - שינוי מבנה הרשת- הוספת שכבת LSTM ו-Batch Normalization. ✓

הערה: המסקנות כבר נכתבו בסדר ממוין לפני חשיבותן (נממש את כולן כי לדעתנו כל הפתרונות שכתבנו עשויים לשפר את התוצאות של המודל).

יש לציין שכל שיפור שנבצע יהיה על בסיס השיפורים הקודמים שביצענו קודם במידה ואכן יהוו שיפורים למודל (כלומר אם בשיפור הראשון הורדנו ערכים חסרים ואכן קיבלנו RMSE טוב יותר, אז בשאר השיפורים שנבצע הdata יהיה ללא ערכים חסרים וכו').

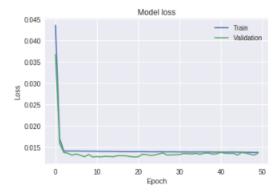
:הסרת ערכים חסרים

לאחר הסרת הערכים החסרים החלטנו לשנות גם את החלוקה לtrain ו-test שתהיה יותר הוגנת מאחר וב-test נותרו רק 0.16% מכלל התצפיות- חילקנו את הנתונים בצורה כזאת שבnitrain יהיו 0.8 מהתצפיות וב-test יהיו את 0.2 התצפיות הנותרות כאשר החלוקה אינה רנדומלית אלא לפי תאריך (בrain התקבלו test התצפיות הראשונות). את הtrain חילקנו לאחר מכן לrain ו-val באותה צורה.

<u>תוצאות:</u>

Data set	RMSE	
test	23.199	07 prediction vs true value - test set 06 05 08 04 09 00 00 01 02 03 04 05 00 00 01 02 03 04 05 06 07
train	26.79	0.8 prediction vs true value - test set 0.8 0.6 0.6 0.8 0.8 0.0 0.0 0.2 0.4 0.6 0.8 1.0 prediction
validation	21.60	prediction vs true value - validation set 0.5 0.4 8 0.3 0.2 0.1 0.0 0.0 0.1 0.2 0.3 0.4 0.5 0.5 0.4 0.5

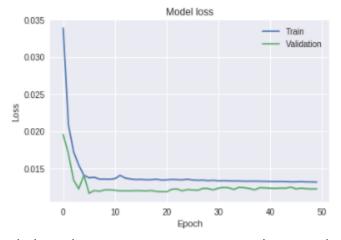
ניתן לראות שאכן יש שיפור משמעותי מאשר התוצאות הקודמות.



• הגדלת מספר הרשומות שבאמצעותן אנו מבצעות חיזוי לרשומה הנוכחית מ-1 ל-48. תוצאות:

Data set	RMSE	
test	21.54	prediction vs true value - test set 0.6 0.7 0.7 0.8 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9 0.9
train	24.82	prediction vs true value - train set 07 06 05 98 04 44 03 02 01 00 00 02 04 06 08 10
validation	19.56	prediction vs true value - validation set 05 04 99 03 00 01 02 prediction 03 04 05

ניתן לראות שקיבלנו תוצאות טובות יותר בצורה משמעותית ולכן נמשיך לחזות את הזיהום בשעה הבאה על פי נתוני 48 השעות הקודמות.

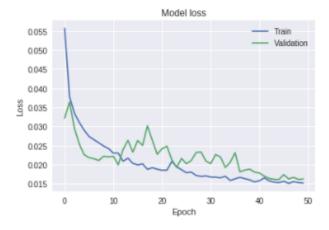


הערה: הotebook מבוססת על פתרון זה (זהו הפתרון הטוב ביותר שמצאנו לנתונים) ולכן יש בה עוד מספר notebook מבוססת על פתרון זה (זהו הערה: train, test, validation sets-גרפים שלא צירפנו לדוח על ההתאמה בין החיזוי לערך האמיתי של

one hot encoding - שימוש עבור המשתנה הקטיגוריאלי cbwd המתאר את כיוון הרוח ב תוצאות:

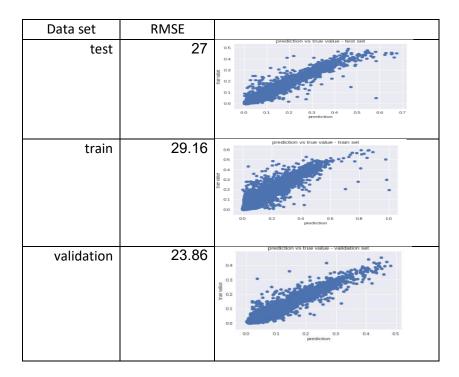
Data set	RMSE	
test	26.33	prediction vs true value - test set 0.6 0.5 0.4 0.9 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0
train	26.63	prediction vs true value - train set 08 06 06 00 00 00 02 04 prediction 06 08 10
validation	23.92	prediction vs true value - validation set 05 04 8 03 02 01 00 01 02 prediction 03 04 05

ניתן לראות שקיבלנו תוצאות פחות טובות בצורה משמעותית מכל שאר התוצאות קודם.



מאחר וחשבנו שיש בעיה עם ההתכנסות של המודל בעקבות הוספת ה-one hot encoding, ניסנו להקטין את ה-rr, של ה-ptimizer, אך פתרון זה לא שיפר את התוצאות ואף חזרו תוצאות יותר גרועות ולכן החלטנו להחזיר את הפיצ'ר לנרמול הראשוני שביצענו (שינוי הערכים הקטיגוריאליים למספריים ע"י label encoder ונרמול למספר בין 0 ל-1).

- Batch Normalization-ו LSTM שינוי מבנה הרשת- הוספת שכבת ✓
- הוספת שכבת Batch Normalization מורידה את דיוק המודל בחיזוי- קראנו על זה וגילינו שnatch Normalization עשוי לגרום לבלגן בין הtime stamp.
 - הוספת שכבת LSTM נוספת בעלת 50 נוירונים גם הורידה את דיוק המודל:



לסיכום- קיבלנו את התוצאות הטובות ביותר לאחר הסרת ערכים חסרים ושימוש ב48 השעות האחרונות לחיזוי הזיהום בשעה הנוכחית.