1. 基于时空融合的智能提取视频摘要方法，其特征在于，包括以下5个步骤：
2. 从本地磁盘读入一个视频文件；
3. 使用帧差法对读入的视频进行运动物体检测，得到运动物体的矩形轮廓；
4. 使用矩形轮廓匹配来对步骤(b)中检测出的运动物体的矩形轮廓进行跟踪；
5. 将步骤(c)中跟踪的运动物体的整个运动过程作为一个视频摘要，采用特定数据格式记录每一个视频摘要的详细信息；
6. 在步骤(d)中对整个视频的视频摘要记录完毕后，将记录的每一个视频摘要从源视频提取出来，并将所有视频摘要合成到同一个新视频中。
7. 权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法，其特征在于，步骤(a)中的视频文件格式要求为avi编码格式的视频。
8. 权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法，其特征在于，步骤(b)包括以下6个步骤：
9. 在视频中获取连续的两帧图像；
10. 将这两帧图像转化为灰度图像；
11. 将这两帧图像的灰度图进行做差操作，得出差图像；
12. 对差图像进行二值化操作；
13. 对二值化的差图像进行中值滤波操作，消除小的噪声；
14. 对图像进行矩形轮廓检测，所得到的矩形轮廓就是视频中运动物体的矩形轮廓。
15. 权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法的步骤(c)中，其特征在于，在第i次使用权利要求1中步骤(b)检测出的运动物体的矩形轮廓集合和在第i+1次使用权利要求1中步骤(b)检测出的运动物体的矩形轮廓集合进行匹配，轮廓匹配度大于70%的识别为同一个运动物体。
16. 权利要求4中所述的轮廓匹配度，其特征在于，轮廓匹配度的计算方法为P = ，P为2个矩形轮廓的匹配度，为2个矩形轮廓重叠部分的面积，为第一个矩形轮廓的面积，为第二个矩形轮廓的面积。
17. 权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法的步骤(d)中所述的特定数据格式，其特征为包括以下4个内容：
18. 摘要事件的开始帧号；
19. 摘要事件的结束帧号；
20. 摘要事件在每一帧中出现的矩形轮廓左上角坐标；
21. 摘要事件在每一帧中出现的矩形轮廓的高和宽；
22. 权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法中，其特征在于，步骤(e)包括以下4个步骤：
23. 读取权利要求1中基于时空融合的智能提取视频摘要方法的步骤(d)中保存的第n个视频摘要信息；
24. 精确定位到源视频中第n个视频摘要的起始帧；
25. 遍历此视频摘要的每一帧，复制视频摘要在每一帧中的矩形轮廓区域的图像，也就是运动物体；