

<b>NUME:</b>	.....
<b>PRENUME:</b>	.....
<b>GRUPA:</b>	.....

**Examen Analiză Numerică & Metode Numerice  
Matematică Aplicată & Matematică-Informatică, Anul III**

- I. (a) Prezentați algoritmul metodei secantei.  
(b) Enumerați avantajele și dezavantajele metodei secantei (i.e. cerințele, dependența de prima aproximație, izolarea soluției, viteza de convergență a metodei).  
(c) Determinați relația dintre două erori consecutive ale șirului de aproximări date de metoda secantei.  
(d) Propuneți o metodă iterativă de punct fix cu viteza de convergență pătratică pentru determinarea unei soluții,  $x^* \in [a, b]$ , cu ordinul de multiplicitate  $m \in \mathbb{N}$ ,  $m > 1$ , a ecuației neliniare  $f(x) = 0$ ,  $x \in [a, b]$ , presupunând că ordinul de multiplicitate este cunoscut.  
Justificați răspunsul demonstrând că metoda iterativă propusă este o metodă iterativă de punct fix cu viteza de convergență pătratică.

- II. Fie  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{i,j=\overline{1,n}} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $n \geq 3$ , o matrice tridiagonală astfel încât

$$a_{ii} = 2, \quad i = \overline{1, n}; \quad a_{i, i+1} = a_{i+1, i} = -1, \quad i = \overline{1, n-1};$$

și matricele  $\mathbf{A}^{(k)} = (a_{ij}^{(k)})_{i,j=\overline{1,k}} \in \mathcal{M}_k(\mathbb{R})$ ,  $k = \overline{1, n}$ .

- (a) Dați definiția normelor matriciale  $\|\cdot\|_1$  și  $\|\cdot\|_\infty$ , precum și formulele de calcul ale acestora. Calculați  $\|\mathbf{A}\|_1$  și  $\|\mathbf{A}\|_\infty$ .  
(b) Calculați  $\det(\mathbf{A}^{(k)})$ ,  $k = \overline{1, n}$ , și arătați că matricea  $\mathbf{A}$  admite factorizarea LU fără pivotare, i.e.  $\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{U}$ , unde  $\mathbf{L} = (\ell_{ij})_{i,j=\overline{1,n}}$  inferior triunghiulară, cu  $\ell_{ii} = 1$ ,  $i = \overline{1, n}$ , și  $\mathbf{U} = (u_{ij})_{i,j=\overline{1,n}}$  superior triunghiulară.  
(c) Determinați  $\ell_{ij}$  și  $u_{ij}$ ,  $i, j = \overline{1, n}$ .

- III. Fie  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in \mathbb{R}$  fixat și nodurile echidistante  $x_0 = x - h$ ,  $x_1 = x$  și  $x_2 = x + h$ , unde  $h > 0$ .

- (a) Determinați polinomul de interpolare Lagrange,  $P_2 \in \mathcal{P}_2$ , asociat funcției  $f$  și nodurilor de interpolare  $x_0$ ,  $x_1$  și  $x_2$ .  
(b) Dacă  $f \in C^3[x_0, x_2]$ , aplicați teorema de interpolare Lagrange pentru  $f(y)$  și  $P_2(y)$ , unde  $y \in [x_0, x_2]$ .  
(c) Folosind (a) și (b), determinați formula de aproximare cu diferențe finite centrale pentru  $f'(x)$  și ordinul său de aproximare.  
(d) Aplicați un pas al metodei de extrapolare Richardson pentru formula de aproximare cu diferențe finite centrale obținută la punctul (c).

IV. O formulă de cuadratură pentru funcțiile integrabile  $f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ , notată cu  $\tilde{I}(f)$ , folosește nodurile  $x_0 = -\alpha$  și  $x_1 = \alpha$ , unde  $\alpha \in (0, 1]$ , și ponderile  $w_0, w_1 \in \mathbb{R}$ .

- (a) Dacă formula de cuadratură  $\tilde{I}(f)$  este exactă pentru orice  $f \in \mathcal{P}_1$ , arătați că  $w_0 = w_1 = 1$  independent de valoarea lui  $\alpha \in (0, 1]$ .
- (b) Determinați  $\alpha \in (0, 1]$  pentru care formula de cuadratură  $\tilde{I}(f)$  este exactă pentru orice  $f \in \mathcal{P}_2$ .  
Arătați că, în acest caz, formula de cuadratură  $\tilde{I}(f)$  este exactă pentru orice  $f \in \mathcal{P}_3$ .
- (c) Aproximați integrala  $I(f) = \int_0^1 e^x dx$  prin formula de cuadratură sumată a trapezului pentru  $m \in \mathbb{N}^*$  subintervale egale. Rezultatul trebuie obținut în formă închisă.
- (d) Să se arate că în cazul formulelor de cuadratură Newton-Cotes închise cu  $n+1$  noduri de interpolare,  $x_k, k = \overline{0, n}$ , pentru o funcție integrabilă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ , ponderile,  $w_k, k = \overline{0, n}$ , satisfac relația:

$$w_0 + w_1 + \dots + w_n = b - a.$$

**BAREM:**

Problema	Oficiu	(a)	(b)	(c)	(d)
I	1	3	3	2	2
II	1	3	3	4	—
III	1	3	3	2	2
IV	1	2	3	3	2

**TIMP DE LUCRU: 180 minute**