Elemente de calcul ştiinţific Test Laborator – Matematică, Anul I

INSTRUCŢIUNI

- 1. Toate problemele sunt obligatorii.
- 2. TIMP DE LUCRU: 90 de minute.
- 3. Rezolvările problemelor corespunzătoare acestui test vor fi trimise prin email:
 - ca fișier .txt, împreună cu fișierul cu subiectele examenului;
 - la adresa andreea.grecu@fmi.unibuc.ro;
 - vor avea următoarea linie de subiect:
 Test Laborator ECS Nume şi prenume student, Grupa 103;
- 4. Termenul limită de trimitere prin email a rezolvărilor problemelor: 15 aprilie 2021, orele 13:40.

 $\mathbf{EX\#1}$ Scrieți un program care calculează sumele parțiale în punctul x=3

$$s_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x-a)^k \tag{1}$$

pentru n = 0, ..., N, $N \in \mathbb{N}^*$, asociate seriei de aproximare Taylor pentru funcția $f(x) = 4^x$ în punctul a = -2. Afișați sub forma unui tabel numărul de termeni ai sumei parțiale, n (formatat ca număr întreg), valoarea exactă a funcției, f(x) (formatat ca număr în virgulă mobilă cu 12 zecimale), suma parțială, $s_n(x)$ (formatat ca număr în virgulă mobilă cu 12 zecimale), precum și erorile absolute și relative ale aproximării (formatate ca numere scrise sub forma științifică cu 2 zecimale). Alegeți N minim astfel încât eroarea relativă a aproximării obținute folosind suma parțială $s_N(x)$ să fie mai mică decât $\epsilon = 10^{-10}$.

EX#2 Fie sistemul

$$\begin{bmatrix} -2 & -4 & -7 & 2 \\ 3 & -3 & 3 & 9 \\ -7 & 7 & -7 & 1 \\ 0 & -7 & 6 & -8 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -23 \\ 42 \\ -10 \\ -28 \end{bmatrix}.$$
 (2)

- (a) Menționați folosind linii de comentarii în cod dacă matricea asociată sistemului (2):
 - (i) admite factorizarea LU fără pivotare;
 - (ii) admite factorizarea LU cu pivotare (factorizarea PLU);
 - (iii) admite metoda de eliminare Gauss fără pivotare;
 - (iv) admite metoda de eliminare Gauss cu pivotare (parțială, parțială scalată sau totală);
 - (v) admite factorizarea Cholesky.
 - (vi) este (strict) diagonal dominantă.

Justificati răspunsurile date.

(b) Determinați soluția sistemului (2), $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4$, folosind metoda de eliminare Gauss cu pivotare parțială scalată.