

## T<sub>1</sub> Spațiu vectorial. Subspațiu vectorial. (I)

1.1.  $(K, +, \cdot)$  corp comutativ,  $V$  o mult. nevidă. Spunem că  $V$  este SPAȚIU VECTORIAL peste corpul  $K$  dacă verifică:

a)  $(V, +)$  grup abelian

b)  $a(b \cdot x) = (ab) \cdot x$

c)  $a(x+y) = ax + ay$

d)  $(a+b)x = ax + bx$

e)  $1_K \cdot x = x$

$$\begin{array}{l} \forall a, b \in K \\ \forall x, y \in V \end{array}$$

1.2.  $(V', +, \cdot)/K$  este SUBSPAȚIU VECTORIAL dacă și numai dacă:  
 $\forall x, y \in V' \quad a \cdot (x+y) \in V' \quad \text{și} \quad \forall a \in K \quad \text{și} \quad x \in V' \quad \text{avem} \quad ax \in V'$

## T<sub>2</sub> Sistem liniar independent. Sistem liniar dependent

2.1.  $(V, +, \cdot)/K$  spațiu vect.,  $S \subset V$

S s.m. SLI  $\Leftrightarrow \forall x_1, \dots, x_m \in S$   
 $\forall a_1, \dots, a_m \in K \quad a_1 x_1 + \dots + a_m x_m = 0$   
 $a_1 = \dots = a_m = 0_K$

2.2. S s.m. SLD  $\Leftrightarrow \forall x_1, \dots, x_m \in S$   
 $\forall a_1, \dots, a_m \in K \quad a_1 x_1 + \dots + a_m x_m = 0$

! Un sistem de  $k$  vectori este liniar independent  $\Leftrightarrow$  rangul matricii componentelor vectorilor în raport cu orice reper este maxim (este  $k$ ). nu totuși nulli

## T<sub>3</sub> Sistem de generatori

$\langle S \rangle = \{x \in V \mid x = \sum_{i=1}^m a_i x_i, x_i \in S, a_i \in K\}$  combinații liniare finite de vectori din  $S$  cu scalari din  $K$ .

$S$  este SISTEM DE GENERATORI  $\Leftrightarrow \langle S \rangle = V$ .

## T<sub>4</sub> Bază / Reper.

S s.m. BAZĂ  $\Leftrightarrow$  1.  $S$  este SLI

2.  $S$  este sistem de generatori.

S s.m. REPER  $\Leftrightarrow S$  este o bază ordonată.

## [15] Operații cu subspații vectoriale

$V_1, V_2$  subsp. vect. atunci: 1.  $V_1 \cap V_2$ : subspațiu vectorial  
2.  $V_1 \cup V_2$ : în general nu este subsp. vectorial.

## [16] Suma directă

$V_1, V_2 \subset V$  subsp. vect.,  $V_1 + V_2$  este SUMĂ DIRECTĂ  $V_1 \oplus V_2 \Leftrightarrow V_1 \cap V_2 = \{0\}$ .



## I. Aplicații liniare

II

11.  $(V_1, +, \cdot)_K, (V_2, +, \cdot)_K$  spații vectoriale; fie  $f: V_1 \rightarrow V_2$ . S.m. APLICATIE LINIARĂ dacă sunt satisfăcute următoarele:

i)  $f(x+y) = f(x) + f(y) ; \forall x, y \in V_1$

ii)  $f(\alpha x) = \alpha f(x) ; \forall x \in V_1, \forall \alpha \in K$

## 12. Proprietăți de caracterizare a aplicațiilor liniare:

Fie  $(V_1, +, \cdot)_K, (V_2, +, \cdot)_K$  spații vectoriale:

$f: V_1 \rightarrow V_2$  aplicație liniară  $\Leftrightarrow$

$$f(\alpha x + \beta y) = \alpha f(x) + \beta f(y) \quad \forall \alpha, \beta \in K, \forall x, y \in V_1$$

## 13. Imaginea și nucleul unei aplicații liniare:

Fie  $f: V_1 \rightarrow V_2$ , o aplicație liniară

$$\text{Ker } f = \{ x \in V_1 \mid f(x) = 0_{V_2} \} \quad (\text{Nucleul funcției } f)$$

$$\text{Im } f = \{ y \in V_2 \mid \exists x \in V_1 \text{ a.î. } f(x) = y \} \quad (\text{Imaginea funcției } f)$$

!  $f$  injectivă  $\Leftrightarrow \text{Ker } f = \{ 0_{V_1} \}$

$f$  surjectivă  $\Leftrightarrow \dim \text{Im } f = \dim V_2$

## 14. Teorema dimensiunii pt aplicații liniare:

$$\boxed{\dim V_1 = \dim \text{Ker } f + \dim \text{Im } f}$$

## 15. Operații cu aplicații liniare:

Fie  $f: V_1 \rightarrow V_2$  aplicație liniară, atunci:

51.  $f(0_{V_1}) = 0_{V_2}$  (o apl. liniară duce vector nul în vector nul)

52.  $f(-x) = -f(x) \quad \forall x \in V_1$

53. Dacă  $W$  este subsp. vectorial al lui  $V_1$ , atunci  $f(W)$  este subspațiu al lui  $V_2$ .

54. Dacă  $x_1, \dots, x_m$  sunt L.D.  $\Rightarrow f(x_1), \dots, f(x_m)$  sunt L.D.

55. Dacă  $f(x_1), \dots, f(x_m)$  sunt L.I.  $\Rightarrow x_1, \dots, x_m$  sunt L.I. (adică  $f$  transformă orice mult. de vectori L.I. într-o mult. de vectori L.I.)

# T1 Valoare proprie

III.

Fie  $V$  un  $K$  sp. vect. și  $f \in \text{End}_K(V)$  un endomorfism al sp.  $V$ . Un scalar  $\alpha \in K$  e VALOARE PROPRIE a endomorfismului  $f \in \text{End}_K(V)$  dacă există un vector nenul  $v \in V \setminus \{0\}$  aî.

$$f(v) = \alpha v$$

## T2 Spectrul unui endomorfism.

Multimea tuturor valorilor proprii asociate unui endomorfism  $f$  se not. cu  $\nabla(f)$  și s.m. SPECTRUL endo.  $f$ .

## T3 Subspațiu propriu.

$$\forall \alpha \stackrel{\text{def}}{=} \{v \in V \mid f(v) = \alpha v\}.$$

Mult.  $\forall \alpha$  s.m. SUBSPAȚIU PROPRIU coresp. valorii proprii  $\alpha \in \nabla(f)$ .

## T4 Polinomul caracteristic

$$P_f \stackrel{\text{def}}{=} \det(A - \alpha I_n)$$

Polinomul  $P_f$  s.m. POLINOMUL CARACTERISTIC al endomorfismului  $f$ , unde  $A$  = matricea asociată lui  $f$ .

## T5 $f$ este diagonalizabil.

Endomorfismul  $f$  este diagonalizabil  $\Leftrightarrow$  sunt adevărate afirmațiile:

1. Toate rădăcinile polinomului caracteristic  $P_f(\lambda)$  se află în corpul  $K$ ;

2. Dimensiunea fiecărui subsp. propriu asociat unei valori proprii este egală cu multiplicitatea algebrică a val. proprii care îi corespunde.

$$1. \lambda_1, \dots, \lambda_m \in K$$

$$2. m_{\alpha}(\lambda_i) = m_{\text{alg}}(\lambda_i), \quad i = \overline{1, m}.$$



### [1] Forme biliniare

Fie  $(V, +, \cdot) / K$  sp. vect; o FORMĂ BILINIARĂ pe  $V$  este o aplicație  $g: V \times V \rightarrow K$  care satisface proprietățile:

$$1.1. g(ax + by, z) = a \cdot g(x, z) + b \cdot g(y, z)$$

$$1.2. g(x, ay + bz) = a \cdot g(x, y) + b \cdot g(x, z).$$

### [2] Matricea asociată unei forme biliniare:

Fie  $g: V \times V \rightarrow K$  o formă biliniară. at. avem urm. rel:

$$g(x, y) = x^T \cdot G \cdot y$$

### [3] Forme simetrice & antisimetrice:

• Aplicația  $g: V \times V \rightarrow K$  sm. FORMĂ SIMETRICĂ dacă  $g(x, y) = g(y, x), \forall x, y \in V$ .

• Aplicația  $g: V \times V \rightarrow K$  sm. FORMĂ ANTISIMETRICĂ dacă:  $g(x, y) = -g(y, x) \quad \forall x, y \in V$ .

❗ Cu alte cuvinte,  $g$  simetrică de:  $G = G^T$   $G$  matricea  $g$  antisimetrică de:  $G = -G^T$  asoc. lui  $g$ .

### [4] Formă biliniară simetrică nedegenerată:

Fie  $g$  o formă biliniară simetrică;  $g$  s.m. nedegenerată

$$\Leftrightarrow \text{Ker } g = \{0_V\}$$

$$\text{Ker } g = \{x \in V \mid g(x, y) = 0, \forall y \in V\} \text{ ie } \boxed{\det G \neq 0}$$

### [5] Forme pătratice și pozitiv definite

$Q: V \rightarrow K$  sm. FORMĂ PĂTRATICĂ  $\Leftrightarrow \exists g: V \times V \rightarrow K$  formă biliniară simetrică at  $Q(x) = g(x, x) = x^T G x$

$Q$  sm. POZITIV DEFINITĂ  $\Leftrightarrow$  1.  $Q(x) > 0, \forall x \in V \setminus \{0_V\}$

$$2. Q(x) = 0 \Leftrightarrow x = 0_V$$

!  $q: V \times V \rightarrow K$  formă biliniară reală simetrică.  
 $q$  s.m. pozitiv definită dacă forma pătratică asoc.  
lui  $Q$  este poz. def.

### T6 Formă normală

Fie  $Q: V \rightarrow K$  formă pătratică reală. Spunem că  $Q$  are  
formă normală dacă  $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_p^2 - x_{p+1}^2 - \dots - x_n^2$

### T7 Polarizarea formei pătratice $Q$ .

$$g(x, y) = \frac{1}{2} [Q(x+y) - Q(x) - Q(y)]$$

polarizarea formei pătratice  $Q$ .

### T8 Teorema Gauss.

o formă pătratică s.m. redusă la formă  
canonică dacă există o bază în care matricea  
asociată are formă diagonală (adică  $Q(x)$  este  
sumă de pătrate).