17.1. Перемножить матрицы:

a)
$$\begin{pmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & m \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
;

6)
$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos \beta & -\sin \beta \\ \sin \beta & \cos \beta \end{pmatrix}$$
;

a)

$$\begin{pmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & m \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & m+n \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

б) Матрица поворота

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos \beta & -\sin \beta \\ \sin \beta & \cos \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta & -(\sin \beta \cos \alpha + \sin \alpha \cos \beta) \\ \sin \alpha \cos \beta + \sin \beta \cos \alpha & \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(\alpha + \beta) & -\sin(\alpha + \beta) \\ \sin(\alpha + \beta) & \cos(\alpha + \beta) \end{pmatrix}$$

2

B)

$$\begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} \end{pmatrix}^{n}$$

$$\begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} \end{pmatrix}^{n}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \end{pmatrix}^{n-1} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{n} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}$$

Рассмотрим несколько первых степеней

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Можно заметить общее правило

$$egin{pmatrix} a & b \ c & d \end{pmatrix} \cdot egin{pmatrix} 1 & 0 \ 1 & 1 \end{pmatrix} = egin{pmatrix} a+b & b \ c+d & d \end{pmatrix}$$

из которого следует, что

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ n & 1 \end{pmatrix}$$

и продолжая исходное равенство

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^n \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ n & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2+n & 1 \\ 5+3n & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+3n & -n \\ 9n & 1-3n \end{pmatrix}$$

3

3. Пусть $A\in \mathrm{M}_n(\mathbb{R})$ – диагональная матрица вида

$$A = egin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \ dots & dots & \ddots & dots \ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$
 где $\lambda_1 \geqslant \dots \geqslant \lambda_n$

Найдите все матрицы $X \in \mathrm{M}_n(\mathbb{R})$ коммутирующие с A.

Найдем матрицу X такую что AX = XA.

$$AX = egin{pmatrix} \lambda_1 X_{11} & \lambda_1 X_{12} & \cdots & \lambda_1 X_{1n} \ \lambda_2 X_{21} & \lambda_2 X_{22} & \cdots & \lambda_2 X_{2n} \ dots & dots \ \lambda_{n-1} X_{n-1,1} & \lambda_{n-1} X_{n-1,2} & \cdots & \lambda_2 X_{n-1,n} \ \lambda_n X_{n1} & \lambda_n X_{n2} & \cdots & \lambda_2 X_{nn} \end{pmatrix}$$

Получается $\forall i,j: \ \lambda_i X_{ij} = \lambda_j X_{ij}.$

То есть на главной диагонали (i = j) могут быть любые элементы.

Для остальных элементов ($i \neq j$) либо $\lambda_i = \lambda_j$, либо $X_{ij} = 0$.

Рассмотрим два случая матрицы A.

1 случай:
$$\lambda_1=\lambda_2=\ldots=\lambda_n=\lambda$$

В таком случае матрица $A=\lambda 1$, а значит любая матрица X коммутирует с A

2 случай: существует множество индексов

$$\{k_i\in [1;n-1]: \lambda_{k_i}>\lambda_{k_i+1}\}$$

Иными словами лямбды имеют вид $\lambda_1=\lambda_2=\ldots=\lambda_{k_1}>\lambda_{k_1+1}=\ldots=\lambda_{k_2}>\lambda_{k_2+1}=\ldots$

Рассмотрим первую строчку. Следуя принципу

$$orall i,j: \;\; \lambda_i X_{ij} = \lambda_j X_{ij}$$

в ней могут быть произвольными ненулевыми только элементы в столбцах с 1 по k_1 так как λ_1 не равен любому значений λ_i , где $i>k_1$ и равен любому λ_i , где $i\le k_1$.

Аналогично в строчках с номерами с 2 по k_1 могут быть ненулевыми только элементы в тех же столбцах. При этом они могут все еще быть произвольными.

Для строчек с номерами с k_1+1 до k_2 аналогично могут быть произвольными ненулевыми элементы в столбцах с k_1+1 до k_2 и тд.

В общем виде матрица X имеет вид

$$X = egin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & \cdots & X_{1,k_1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots \ X_{21} & X_{22} & \cdots & X_{1,k_1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots \ dots & & & & & dots \ X_{k_1,1} & X_{k_1,2} & \cdots & X_{k_1,k_1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots \ 0 & 0 & \cdots & 0 & X_{k_1+1,k_1+1} & X_{k_1+1,k_1+2} & \cdots & X_{k_1+1,k_2} & \cdots \ 0 & 0 & \cdots & 0 & X_{k_1+2,k_1+1} & X_{k_1+2,k_1+2} & \cdots & X_{k_1+2,k_2} & \cdots \ dots & & & dots & & dots \ 0 & 0 & \cdots & 0 & X_{k_2,k_1+1} & X_{k_2,k_1+2} & \cdots & X_{k_2,k_2} & \cdots \ dots & & & & dots & & & dots \ \end{pmatrix}$$

Значения обозначенные X_{ij} могут принимать любые числовые значения. Можно заметить, что первый случай просто вырожденный второй (размер "подквадрата" равен n)

4

4. Пусть матрица $J(\lambda) \in \mathrm{M}_n(\mathbb{R})$ имеет следующий вид 1

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

- (a) Найти все $A \in M_n(\mathbb{R})$ такие, что $AJ(\lambda) = J(\lambda)A$.
- (b) Доказать, что для любого k верна формула

$$J(\lambda)^{k} = \begin{pmatrix} \lambda^{k} & C_{k}^{1} \lambda^{k-1} & C_{k}^{2} \lambda^{k-2} & \dots & C_{k}^{n-1} \lambda^{k-n+1} \\ 0 & \lambda^{k} & C_{k}^{1} \lambda^{k-1} & \dots & C_{k}^{n-2} \lambda^{k-n+2} \\ 0 & 0 & \lambda^{k} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & C_{k}^{1} \lambda^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda^{k} \end{pmatrix}$$

где
$$C_k^n = \frac{k!}{n!(k-n)!}$$
, а $n! = 1 \cdot 2 \cdot \ldots \cdot n$.

a)

Пусть

$$SHIFT_n = egin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \ dots & & & dots \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

Тогда

$$J(\lambda) = \lambda E + SHIFT \ AJ(\lambda) = \lambda A + A \cdot SHIFT \ J(\lambda)A = \lambda A + SHIFT \cdot A$$

а значит

$$AJ(\lambda) - J(\lambda)A = A \cdot SHIFT - SHIFT \cdot A = 0$$

По материалу семинара матрица A может иметь только такой вид

$$A = egin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \cdots & a_{n-1} & a_n \ 0 & a_1 & a_2 & \cdots & a_{n-2} & a_{n-1} \ dots & & & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_1 & a_2 \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_1 \end{pmatrix}$$

b)

В силу того что матрицы $(\lambda E)^{p_1}$ и $SHIFT^{p_2}$ коммутативны по умножению $\forall p_1, p_2$, мы можем применить бином Ньютона

$$J(\lambda)^k = (\lambda E + SHIFT)^k = \sum_{i=0}^k C_k^i (\lambda E)^i SHIFT^{k-i} = \sum_{i=0}^k C_k^i \lambda^i SHIFT^{k-i}$$

Посмотрим из чего состоит выражение

- $C_k^i \lambda^i$ числовое выражение
- $SHIFT^{k-i}$ матрица сдвига. Она соответствует сдвигу единичной матрицы на k-i столбцов вправо.

Иными словами

$$SHIFT^0 = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ dots & & & & & dots \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$SHIFT^1 = egin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \ dots & & & & & dots \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$SHIFT^2 = egin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ dots & & & & dots \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

и тд.

Таким образом k-й член суммы, например, равен

$$egin{pmatrix} C_k^k \lambda^k & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & C_k^k \lambda^k & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & C_k^k \lambda^k & 0 & \cdots & 0 & 0 \ dots & & & & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & C_k^k \lambda^k & 0 \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & C_k^k \lambda^k \end{pmatrix}$$

а k-1-й равен

$$\begin{pmatrix} 0 & C_k^{k-1}\lambda^{k-1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & C_k^{k-1}\lambda^{k-1} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C_k^{k-1}\lambda^{k-1} & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & & & & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & C_k^{k-1}\lambda^{k-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

и общая сумма имеет вид, описанный в условии. При это для $k-i \geq n$ будет верно $SHIFT^{k-i}=0$ (сдвиг выйдет за границы матрицы), поэтому эти члены суммы будут просто нулевыми.

5

$$CSHIFT = egin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \ dots & & & & & dots \ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \ 1 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

это матрица циклического сдвига.

Рассмотрим

$$A \cdot CSHIFT = egin{pmatrix} A_{1n} & A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1,n-1} \ A_{2n} & A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2,n-1} \ dots & & dots \ A_{nn} & A_{n1} & A_{n2} & \cdots & A_{n,n-1} \end{pmatrix}$$

$$CSHIFT \cdot A = egin{pmatrix} A_{21} & A_{22} & A_{23} & \cdots & A_{2n} \ A_{31} & A_{32} & A_{33} & \cdots & A_{3n} \ dots & & & dots \ A_{11} & A_{12} & A_{13} & \cdots & A_{1n} \end{pmatrix}$$

Ограничение 1: Таким образом в зависимости от порядка множителей $\forall i \in [1; n-1], j \in [2; n]$ на место (i,j) может прийти либо элемент бывший в A в позиции (i+1,j) (снизу), либо в позиции (i,j-1) (слева).

*Ограничение 2: Для $i=n \ \forall j \in [2;n]$ на место (i,j) может прийти элемент с позиции (i,j-1) или (1,j).

Ограничение 3: Для j=1 $\forall i\in [1;n-1]$ на место (i,j) может прийти элемент с позиции (i,n) или (i+1,j).

Ограничение 4: Для $i=n \wedge j=1$ на место (i,j) может прийти элемент (n,n) или (1,1).

Построим такую матрицу с левого верхнего угла (обозначим его за a_1 и применим Ограничение 1)

$$\begin{pmatrix} a_1 & ? & ? & ? & \cdots & ? & ? & ? \\ ? & a_1 & ? & ? & \cdots & ? & ? & ? \\ \vdots & & & & & \vdots \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & a_1 & ? \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & ? & a_1 \end{pmatrix}$$

теперь пометим второй элемент в первом ряду за a_2 и применим *Ограничение 1*

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & ? & ? & \cdots & ? & ? & ? \\ ? & a_1 & a_2 & ? & \cdots & ? & ? & ? \\ ? & ? & a_1 & a_2 & \cdots & ? & ? & ? \\ \vdots & & & & & \vdots \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & a_1 & a_2 & ? \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & a_1 & a_2 \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & ? & a_1 \end{pmatrix}$$

там можно заметить что *Ограничение 1* "левый элемент равен нижнему" дает равенство элементов на всех диагоналях выше главной

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & a_4 & \cdots & a_{n-2} & a_{n-1} & a_n \\ ? & a_1 & a_2 & a_3 & \cdots & a_{n-3} & a_{n-2} & a_{n-1} \\ ? & ? & a_1 & a_2 & \cdots & a_{n-4} & a_{n-3} & a_{n-2} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & a_1 & a_2 & a_3 \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & a_1 & a_2 \\ ? & ? & ? & ? & \cdots & ? & ? & a_1 \end{pmatrix}$$

Теперь используя Ограничения 2, 3, 4 однозначно заполним первый столбец и последнюю строку

и теперь используя *Ограничение 1* однозначно задаются элементы ниже главной диагонали.

$$egin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & a_4 & \cdots & a_{n-2} & a_{n-1} & a_n \ a_n & a_1 & a_2 & a_3 & \cdots & a_{n-3} & a_{n-2} & a_{n-1} \ a_{n-1} & a_n & a_1 & a_2 & \cdots & a_{n-4} & a_{n-3} & a_{n-2} \ dots & & & & dots \ a_4 & a_5 & a_6 & a_7 & \cdots & a_1 & a_2 & a_3 \ a_3 & a_4 & a_5 & a_6 & \cdots & a_n & a_1 & a_2 \ a_2 & a_3 & a_4 & a_5 & \cdots & a_{n-1} & a_n & a_1 \ \end{pmatrix}$$

Можно проверить что полученная матрица удовлетворяет всем ограничениями. По построению нельзя построить другую матрицу удовлетворяющую ограничениям (мы в процессе построения не накладывали дополнительных ограничений).

6

У Формулы сокращенного умножения

Суть в том, чтобы доказать что они применимы для матрица (с некоммутативным умножением)

Заметим, что

$$(A-E)\sum_{i=0}^{m-1}A^{i}E^{m-1-i}=(A-E)\sum_{i=0}^{m-1}A^{i}$$
 $=A-E+A^{2}-E\cdot A+A^{3}-E\cdot A^{2}+\ldots+A^{m-1}-E\cdot A^{m-2}+A^{m}-E\cdot A^{m-1}=A^{m}-E=-E$

А значит

$$-\sum_{i=0}^{m-1}A^i$$

обратная матрица для A - E по определению.

Аналогично для четного m верно, что

$$(A+E)\sum_{i=0}^{m-1}(-1)^iA^iE^{m-1-i}=(A+E)\sum_{i=0}^{m-1}(-1)^iA^i$$
 $=A+E-A^2-E\cdot A+A^3+E\cdot A^2-\ldots+A^{m-1}+E\cdot A^{m-2}-A^m-E\cdot A^{m-1}=E-A^m=E$

А значит

$$\sum_{i=0}^{m-1} (-1)^i A^i$$

обратная матрица для A+E

Для нечетного m верно что

$$(A+E)\sum_{i=0}^{m-1}(-1)^iA^iE^{m-1-i}=(A+E)\sum_{i=0}^{m-1}(-1)^iA^i$$
 $=A+E-A^2-E\cdot A+A^3+E\cdot A^2-\ldots-A^{m-1}-E\cdot A^{m-2}+A^m+E\cdot A^{m-1}=E+A^m=E$

А значит и тут

$$\sum_{i=0}^{m-1} (-1)^i A^i$$

обратная матрица для A+E