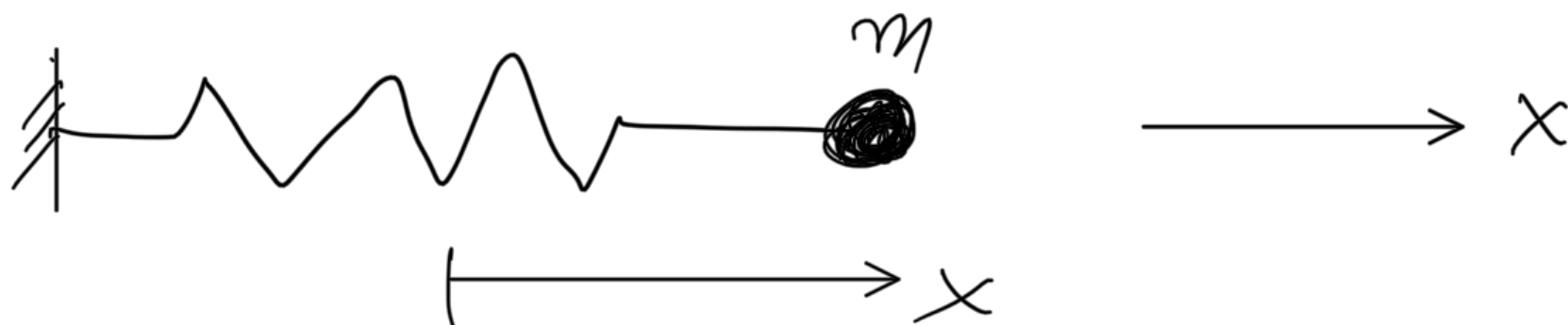


# ΦΥΣΙΚΗ 1

## Διαλέξη 12

- 1) Ταλαντώσεις και απλή αρμονική κίνηση από Διατήρηση Ενέργειας.
- 2) Δυνάμεις που εξαρτώνται από τη θέση σε 3Δ.

### ΤΑΛΑΝΤΩΣΗΣ



$x=0$  θέση ισορροπίας.

Δύναμη Ελατηρίου

$$F = -kx = -\frac{d}{dx}U(x).$$

Δυν. Ενέργεια

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2$$

Κινητική Ενέργεια

$$\frac{mv^2}{2}$$

$$v(t) = \dot{x}(t)$$

# Αρχικές Συνθήκες


$$x(0) = x_0, \quad v(0) = v_0$$

Θέλω να βρω την κίνηση  
το  $\gamma\Sigma$  (μάζας).  $x(t), t \geq 0$ .

Θέλω να χρησιμοποιήσω

ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ

$$\frac{1}{2} m v^2(t) + U(x(t)) = E_0 (*)$$

σταθ. 

δηλ.

$$\frac{m v^2}{2} + U(x) = E_0$$

$$U(x) = \frac{1}{2} k x^2$$

$$E_0 = \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} k x_0^2$$

Θέλω να μεττρέψω τη  
Διατήρηση Ενέργειας (\*) σε  
ΔΙΑΦΟΡΙΚΗ ΕΞΙΣΤΑΣΗ

Βάζω

$$v = \frac{dx}{dt}$$

από πριζα δίνω την  
(\*) ως προς  $v$ .

$$(*) \quad \frac{1}{2}mv^2 + U(x) = E_0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 = E_0 - U(x) \geq 0$$

$$v^2 = \frac{2}{m}(E_0 - U(x))$$

$$\Rightarrow v = \pm \sqrt{\frac{2}{m}(E_0 - U(x))}.$$

είναι ok η ριζα δώου  $E_0 - U(x) \geq 0$

Μετα βάζω

$$v = \frac{dx}{dt}$$

$$\frac{dx}{dt} = \pm \sqrt{\frac{2}{m}(E_0 - U(x))}$$

Διαλέγω την περίπτωση +

Μπορώ να εξετάσω την —  
μετα.

Επίσης δαφω

$$U(x) = \frac{k}{2}x^2.$$

$$\frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m} \left( E_0 - \frac{kx^2}{2} \right)}$$

Είναι ως μορφής

$$\frac{dx}{dt} = \Phi(x)$$

Διαφορική πρώτου βαθμού  
για την  $x(t)$ .

Την φτιάχνω λίγο

$$\frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2E_0}{m} - \frac{k}{m} x^2}$$

$$= \sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{\frac{2E_0}{k} - x^2}$$

Ορίζω

$$\omega = \sqrt{k/m}, \quad A = \sqrt{\frac{2E_0}{k}}$$

Θυμάμαι ότι  $A = x_{\max}$  μέγιστο  
πλάτος ταλάντωσης από διαίσθηση.

$$\frac{dx}{dt} = \omega \sqrt{A^2 - x^2}$$

Χωρίς μεταβλητών.

Διαρροή με  $\sqrt{A^2 - x^2}$

~~Προσ~~ με  $dt$

$$\frac{dx}{\sqrt{A^2 - x^2}} = \omega dt$$

Ολοκλήρωση

$$\int \frac{dx}{\sqrt{A^2 - x^2}} = \omega \int dt$$

$$= \omega t + C$$

Αλλάζει μεταβλητών από  
 $x$  σε  $z$

$$x = A \sin z$$

(και το  $x = A \cos z$  δουλεύει)

$$\sqrt{A^2 - x^2} = \sqrt{A^2 - A^2 \sin^2 z} =$$

$$= A \sqrt{1 - \sin^2 z} = A \sqrt{\cos^2 z} =$$

$$= \pm A \cos z$$

$$\frac{dx}{dz} dz = A \cos z dz$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{A^2 - x^2}} = \int \frac{\cancel{A \cos z} dz}{\pm \cancel{A \cos z}}$$

$$= \pm \int dz$$

Διαλέγουμε το +. Μην ξεχάσουμε να μην θυμίσουμε το - στα μέσα.

$$\int dz = \omega t + C$$

$$z = \omega t + C$$

Ξέχασα να είναι το z

$$x = A \sin z \Rightarrow$$

$$z = \sin^{-1}\left(\frac{x}{A}\right)$$

$$\Rightarrow \sin^{-1}\left(\frac{x}{A}\right) = \omega t + C$$



$$\arcsin\left(\frac{x}{A}\right) = \omega t + \phi$$

Θα λύσω για  $x$

$$\frac{x}{A} = \sin(\omega t + \phi)$$

$$\Rightarrow x = x(t) = A \sin(\omega t + \phi)$$

Σχόλιο: οι αλές επιλογές  
προσημίων  $\pm$  δίνουν ουσιαστικά  
την ίδια γενική λύση

$$x(t) = A \sin(\omega t + \phi)$$

όπου  $A, \phi$  σταθερές που  
καθορίζονται από αρχικές  
συνθήκες ενώ  $\omega = \sqrt{k/m}$

Η λύση αυτή είναι αρμονική  
κίνηση με πλάτος  $A$  και γωνιακή

συχνότητα  $\omega$  και φάση  
που καθορίζεται από τη σταθερά

$$\phi \quad \omega t + \phi = 0 \Rightarrow t = -\phi/\omega$$

Φάση  $-\phi/\omega$ .

Αproxiei ουδrakes;

$$A = x_{\max} = \sqrt{\frac{2E_0}{k}} =$$

$$= \sqrt{\frac{mv_0^2 + kx_0^2}{k}} =$$

$$x(t) = A \sin(\omega t + c) =$$

$$= A \cos(c) \sin(\omega t) + A \sin(c) \cos(\omega t)$$

$$x(0) = x_0 = A \sin c$$

$$\dot{x}(t) = v(t) = A(\cos c)\omega \cos \omega t + \\ - A(\sin c)\omega \sin \omega t$$

$$v(0) = A\omega \cos c = v_0$$

$$x_0 = A \sin c$$

$$v_0 = A\omega \cos c$$

$$A \cos c = v_0 / \omega$$

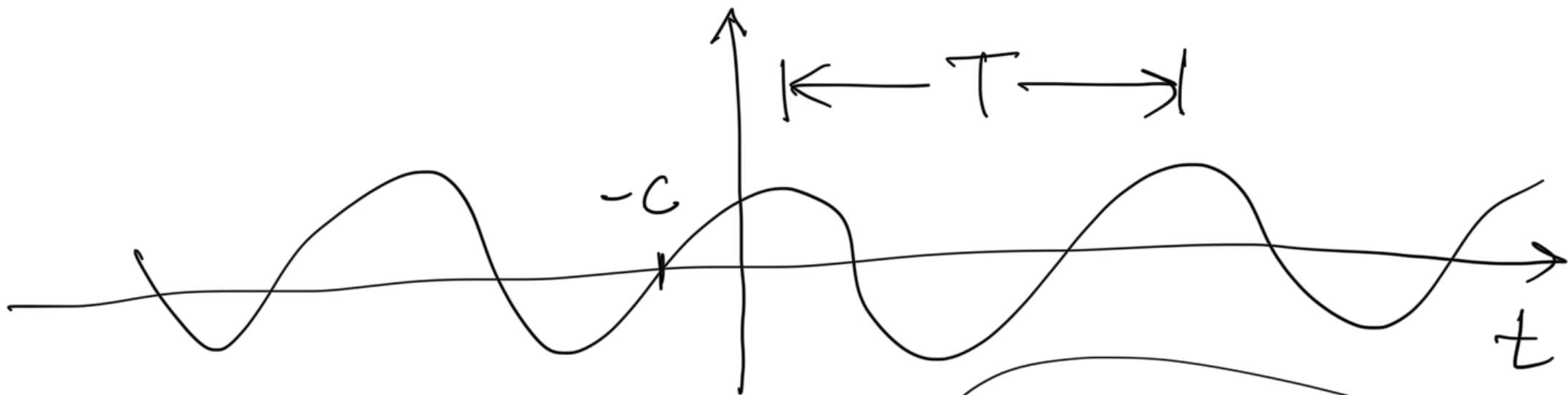
$$A \sin c = x_0$$

$$\Rightarrow x(t) = x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t$$



$$\omega = \sqrt{k/m}$$

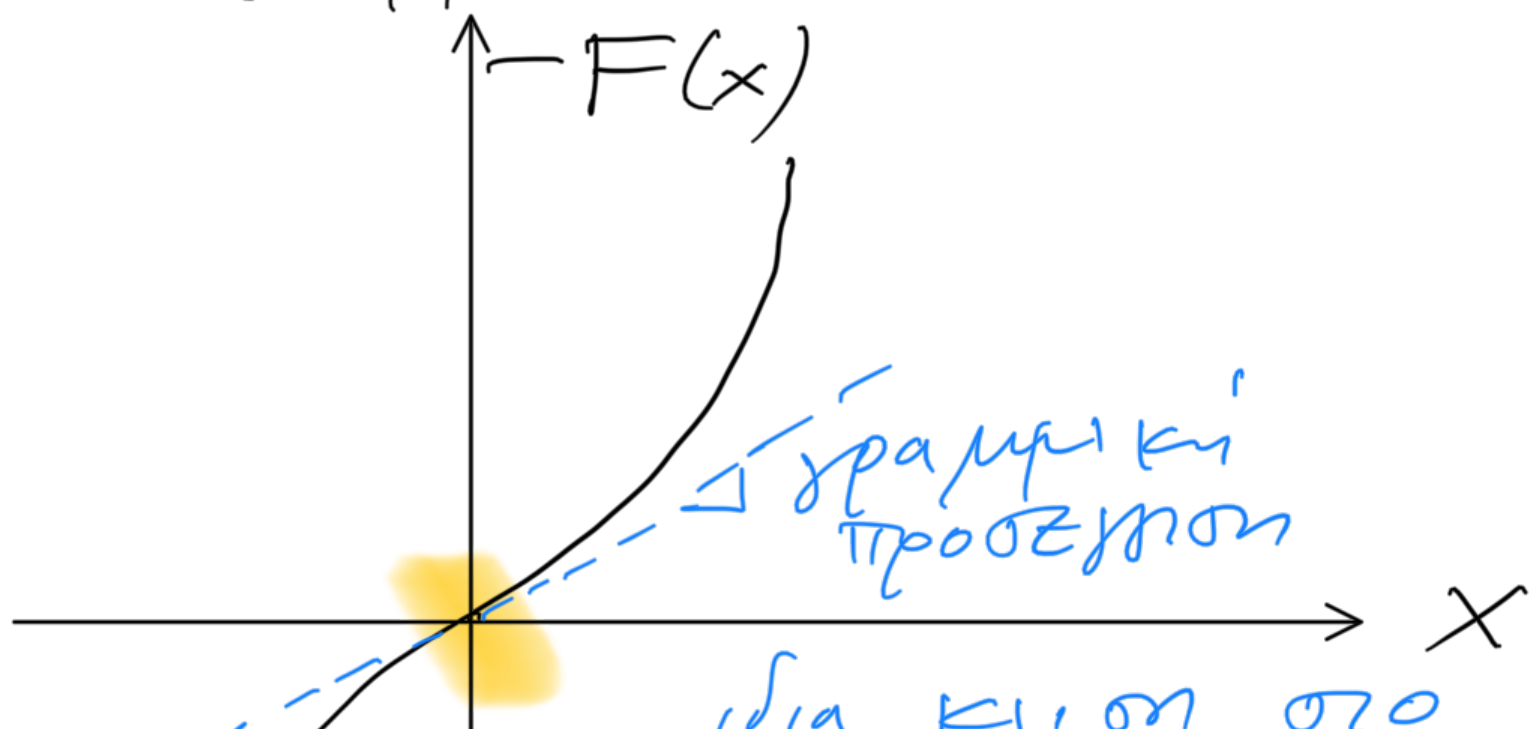
Περίοδος ταλαντώσεως  $T$ .



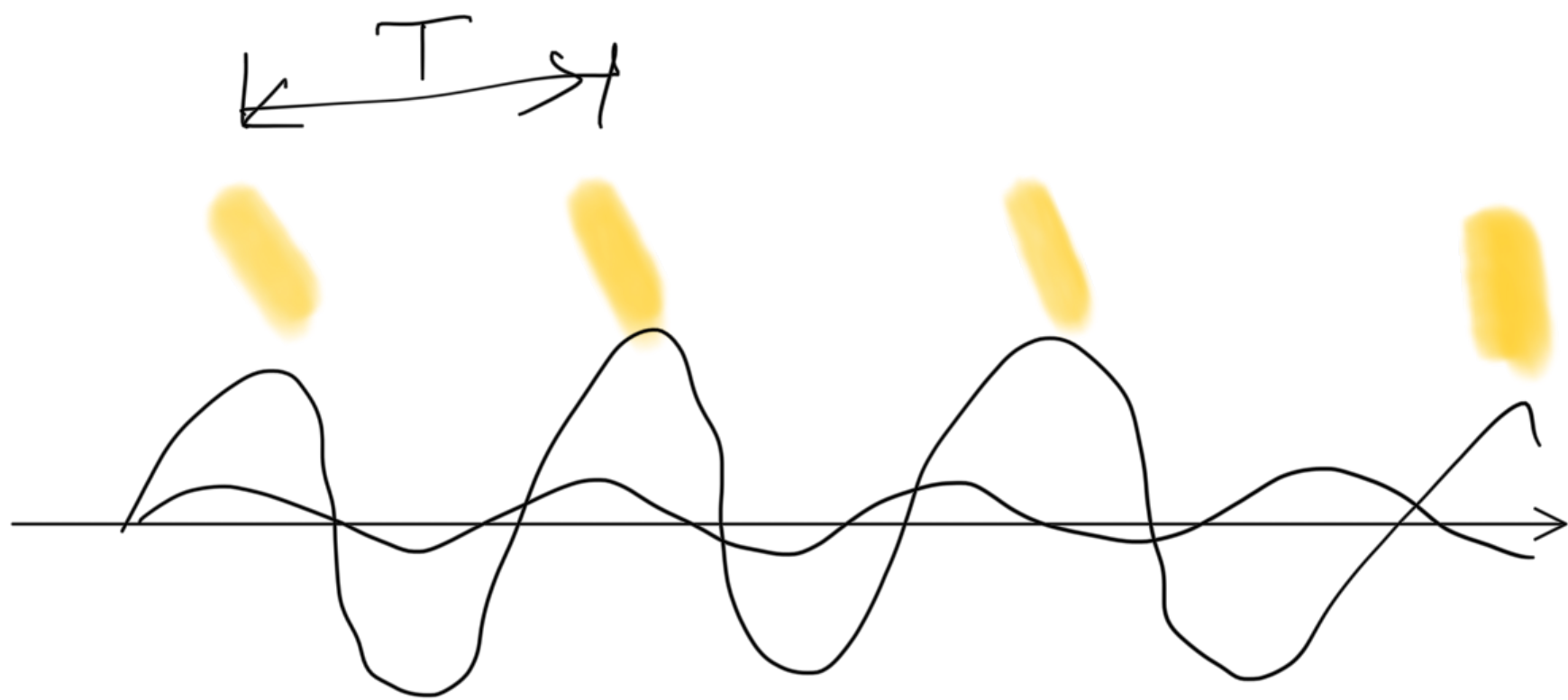
$$\omega T = 2\pi \Rightarrow T = 2\pi/\omega$$

Συμπέρασμα : Από διατήρηση  
ενέργειας συνεπίζεται ότι ο  
αρμονικός ταλαντωτής κάνει  
αρμονική ταλάντωση.  
Γραμμικό ελατήριο.

Σχόλιο : Τα ελατήρια δεν  
είναι γραμμικά....



Το πρόβλημα μπορεί να λυθεί  
 με την ίδια μέθοδο αν και  
 η απάντηση είναι πιο μπερδεμένη.  
 Θα έχω ταλαντώσεις αλλ  
 όχι απλά αρμονικές. Η κίνηση  
 θα είναι περιοδική αλλα η  
 συχνότητα δεν θα είναι ανεξάρτητα  
 από το πλάτος, ταχύτητα.



Στον αρμονικό ταλαντωτή  
 η συχνότητα είναι πάντα η  
 ίδια.