

Anmerkungen zu Aufgabenblatt 4

Der zu verwendende Programmrahmen steht als Zip-Archiv `uebung4.zip` im Moodle unter der Adresse <https://moodle.hpi3d.de/course/view.php?id=137> zum Download zur Verfügung.

Aufgabe 4.1: Game of Life (9 Punkte ³⁺⁵⁺¹)

In dieser Aufgabe soll eine einfache Variante des Game of Life¹ implementiert werden. Zugrunde liegt dieser Simulation ein Array fester Größe, das als zweidimensionales Raster verstanden wird und in dem Zellen liegen. Eine Zelle des Arrays ist entweder lebendig oder tot. Beim Übergang von einem Zeitpunkt zum nächsten verändert sich die Population (d. h. der Zustand der einzelnen Zellen), wobei die 8-Zellen-Nachbarschaft der jeweils betrachteten Zelle ausgewertet wird. Die Regeln sind wie folgt definiert:

- Leben entsteht in einer toten Zelle, wenn diese genau drei lebendige Nachbarzellen hat.
- Eine Zelle mit keiner oder nur einer lebendigen Nachbarzelle stirbt aufgrund von Einsamkeit.
- Eine Zelle mit vier oder mehr lebendigen Nachbarzellen stirbt aufgrund einer zu hohen Population in ihrem Umfeld.
- Eine Zelle mit zwei oder drei lebendigen Nachbarzellen überlebt, weil ihr Umfeld ausgewogen ist.

Im Programmrahmen übernimmt das Modul `game_of_life.cpp` die Auswertung der übergebenen Kommandozeilenargumente und initiiert die Simulation.

- a) Import und Export: Erweitern Sie die gekennzeichneten Konstruktoren der Klasse `Raster`, um das Array zu initialisieren. Der eine Konstruktor soll das Array auf Grundlage einer angegebenen Beispielgrafik (siehe hierzu die Bitmaps im Data-Ordner des Programmrahmens) initialisieren. Die Beispielgrafik kann über eine Kommandozeilenoption spezifiziert werden (z. B. `game_of_life -p ./example.bmp`). Der andere Konstruktor soll das Array auf Grundlage einer Zufallsfunktion befüllen. Die Größe des Arrays sowie die Wahrscheinlichkeit, mit der eine Zelle als lebendig initialisiert wird, können über die Kommandozeile spezifiziert werden (z. B. `game_of_life -w 600 -h 400 -s 0.1`). Ein Wert von 0.5 führt beispielsweise dazu, dass die Hälfte der Zellen befüllt wird. Initialisieren Sie den Zufallszahlengenerator in einer geeigneten Art und Weise.

Implementieren Sie außerdem die Methode `save()` der Klasse `Raster`, um den Export der einzelnen Simulationsschritte als Bitmaps zu ermöglichen. Der finale Dateiname wird dieser Methode bereits übergeben. Das Ausgabeverzeichnis kann über die Kommandozeile spezifiziert werden (z. B. `game_of_life -p ./example.bmp -o output_directory/`).

- b) Simulation: Implementieren Sie die Funktion `simulateNextState()`, um die Population zum nächsten Zeitpunkt der Simulation zu bestimmen. Ermitteln Sie hierzu die Anzahl an lebendigen Zellen in einer 3x3-Nachbarschaft um die jeweilige Zelle. Wenden Sie anschließend die oben genannten Regeln an, um den Folgezustand der Zelle zu bestimmen. Implementieren Sie die Funktion `cellValue()`, um den Wert einer angegebenen Zelle zu bestimmen. Fangen Sie ungültige Anfragen (z. B. Position außerhalb des Rasters) ab, indem Sie
- i) die Zelle als tot angeben oder
 - ii) das Array als Torus-förmig ansehen (d. h. den Zustand der am gegenüberliegenden Rand liegenden Zelle zurückgeben).

Für die Simulation wird standardmäßig die erste Variante gewählt. Die zweite Variante kann jedoch über eine entsprechende Kommandozeilenoption (`-t 1`) gewählt werden. Die Anzahl

¹https://de.wikipedia.org/wiki/Conways_Spiel_des_Lebens

an berechneten Simulationsschritten kann ebenfalls über die Kommandozeile definiert werden (z. B. `-i 20`).

- c) Inversionssimulation: Implementieren Sie als Erweiterung die Funktion `simulateInversion()`, die zu Beginn jedes Simulationsschritts den Zustand jeder Zelle mit einer angegebenen Wahrscheinlichkeit invertiert. Die Wahrscheinlichkeit, mit der eine Zelle invertiert wird, kann als Kommandozeilenargument spezifiziert werden (z. B. `-iv 0.005` für eine Wahrscheinlichkeit von 0.5 %).

Aufgabe 4.2: Iteratoren (6 Punkte ²⁺²⁺²)

Iteratoren ermöglichen den Zugriff auf Inhalte von Datencontainern mit einer abstrakten Traversierungsfunktionalität. Dadurch können Zugriffs-, Such- und Auswertungsfunktionen implementiert werden, die vom konkret verwendeten Containertyp unabhängig sind. Implementieren Sie die folgenden Funktionen in `iterators.cpp` ohne den Subscript-Operator `[]`.

a) Umordnung von Containerelementen

Gegeben sei eine Folge $Z = \{c_0, c_1, \dots, c_{N-1}\}$ von Elementen beliebigen Typs. Erzeugen Sie eine neue Folge Z' , bei der die Elemente abwechselnd vom Anfang bzw. vom Ende von Z stammen, d. h. $Z' = \{c_0, c_{N-1}, c_1, c_{N-2}, \dots\}$. Entwickeln Sie die Funktion `front_back_pairing` generisch, so dass diese mindestens für die Containertypen `std::vector` und `std::list` funktioniert, sowie hinsichtlich des Datentyps unabhängig ist. Testen Sie ihre Implementierung zumindest für eine Zahlenfolge im Format `std::vector<int>` und eine Liste von Zeichenketten `std::list<std::string>`.

b) Entfernung von Duplikaten

Gegeben sei eine Folge $Z = \{c_0, c_1, \dots, c_{N-1}\}$ von Elementen beliebigen Typs, die in einem Container enthalten sind. Zu entfernen sind alle Duplikate, d. h. von mehreren Elementen mit gleichem Wert soll nur das erste Element erhalten bleiben. Beispiel: Falls $c_5 = c_7 = c_{39}$, dann werden c_7 und c_{39} aus dem Container entfernt. Entwickeln Sie eine generische Funktion `remove_duplicates`, die Duplikate entfernt. Standardalgorithmen (z. B. `std::sort` und `std::unique`) dürfen verwendet werden.

c) Erweitern einer Zahlenfolge

Gegeben sei eine Zahlenfolge $Z = \{c_0, c_1, \dots, c_{N-1}\}$. Erzeugen Sie eine neue Folge Z' , bei der zu jedem Ursprungselement jeweils links und rechts ein neues Element hinzukommt; das jeweils neue linke bzw. rechte Element enthält die numerische Differenz zum Ausgangselement, d. h. das Element c_i in der Ursprungsfolge wird ersetzt durch die Teilfolge $c_{i-1} - c_i, c_i, c_{i+1} - c_i$. Die resultierende Folge Z' ist dreimal so lang wie Z . Die Folge wird zirkulär betrachtet, d. h. $c_{-1} = c_{N-1}$ und $c_N = c_0$. Implementieren Sie eine entsprechende generische Funktion `insert_differences`, die den Inhalt des übergebenen Containers C (enthält die Folge Z) durch die neue erweiterte Folge Z' ersetzt. Standardalgorithmen dürfen verwendet werden.

Aufgabe 4.3: Suchen in Datensätzen (5 Punkte ²⁺³)

Gegeben sind Flugverbindungsdaten, die im Programmrahmen `search.cpp` nach dem Einlesen einer Datei (`routes.csv`) im Speicher durch eine Struktur `Route` mit den Attributen `SourceID`, `DestinationID` und `AirlineID` dargestellt werden. Eine Flugverbindung wird als Eintrag in einem Vektor vom Typ `std::vector<Route>` abgelegt. Die gegebene Einleseroutine fügt die Daten direkt in den Vektor ein und gruppiert sie nach `AirlineID`.

a) Lineare Suche der Verbindungen zu einem Zielflughafen

Implementieren Sie eine Funktion, die zu einer gegebenen `DestinationID`, d. h. einem Zielflughafen, ermittelt, wie viele Verbindungen zu diesem Zielflughafen insgesamt existieren. Verwenden Sie dazu in dieser Teilaufgabe zunächst das Prinzip der linearen Suche.

Zum Test führen Sie Abfragen für alle möglichen `DestinationsIDs` (1 bis 9541) aus und messen Sie die Gesamtlaufzeit dieser Suchanfragen. Ermitteln Sie als statistische Information die Anzahl der Zugriffe auf die Inhalte des Datenvektors.

b) Binäre Suche der Verbindungen zu einem Zielflughafen

Implementieren Sie die Suchfunktion zur Ermittlung aller Verbindungen zu einem Zielflughafen analog zu a) mit Hilfe eines sortierten Vektors. Überlegen Sie sich eine geeignete Sortierung der Elemente, um die Sortierreihenfolge für die Suchanfrage ausnutzen zu können. Für das Sortieren steht die Standardfunktion `std::sort` bereit.

Führen Sie wie bei Teilaufgabe a) zum Test Abfragen für alle möglichen `DestinationsIDs` (1 bis 9541) aus und messen Sie die Gesamtlaufzeit dieser Suchanfragen (ohne die Sortierung). Ermitteln Sie als statistische Information wieder die Anzahl der Zugriffe auf die Inhalte des Datenvektors.

Hinweis: Nutzen Sie zur Laufzeitmessung geeignete Funktionen aus der `std::chrono`-Bibliothek.

Zusatzaufgabe: Klausuraufgaben (2 Bonuspunkte)

Formulieren Sie je eine mögliche Klausuraufgabe zu den Inhalten der Kapitel 3 (Paradigmen) und 4 (Suchen und Sortieren) der Vorlesung und skizzieren Sie kurz zugehörige Lösungen. Die Aufgaben sollen nicht einfach konkretes Wissen, bzw. Folieninhalte abfragen, sondern das Gesamtverständnis eines Sachverhalts und die Befähigung zur Übertragung auf neue Probleme zum Gegenstand haben.

Allgemeine Hinweise zur Bearbeitung und Abgabe

- Die Aufgaben können allein oder zu zweit bearbeitet werden. Je Gruppe ist nur eine Abgabe notwendig.
- Bonuspunkte können innerhalb des Übungsblattes verlorene Punkte ausgleichen. Sie sind nicht auf andere Übungsblätter übertragbar und werden nicht über die reguläre Punktzahl hinaus angerechnet.
- Bitte reichen Sie Ihre Lösungen bis spätestens **Donnerstag, den 18. Juni um 12:00 Uhr** ein.
- Die Implementierung kann auf einer üblichen Plattform (Windows, Linux, OS X) erfolgen, darf aber keine plattformspezifischen Elemente enthalten, d. h. die Implementierung soll plattformunabhängig entwickelt werden.
- Die Lösungen von theoretischen Aufgaben können als Textdatei oder PDF abgegeben werden. Benennen Sie die Dateien im Format `<Aufgabenblatt>_<Aufgabe>_<Teilaufgabe>`.
- Bestehen weitere Fragen und Probleme, kontaktieren Sie den Übungsleiter oder nutzen Sie das Forum im Moodle.
- Archivieren Sie zur Abgabe Ihren bearbeiteten Programmrahmen als Zip-Archiv und ergänzen Sie Ihre Namen im Bezeichner des Zip-Archivs im folgenden Format: **uebung4_vorname1_nachname1_vorname2_nachname2.zip**. Beachten Sie, dass dabei nur die vollständigen Lösungen sowie eventuelle Zusatzdaten gepackt werden (alle Dateien, die im gegebenen Programmrahmen vorhanden waren). Laden Sie keine Kompilate und temporären Dateien (*.obj, *.pdb, *.ilk, *.ncb, *.exe, etc.) hoch. Testen Sie vor dem Hochladen, ob die Abgabe fehlerfrei kompiliert und ausgeführt werden kann.
- Reichen Sie Ihr Zip-Archiv im Moodle ein:
<https://moodle.hpi3d.de/course/view.php?id=137>.